ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

К. С. Чобанян

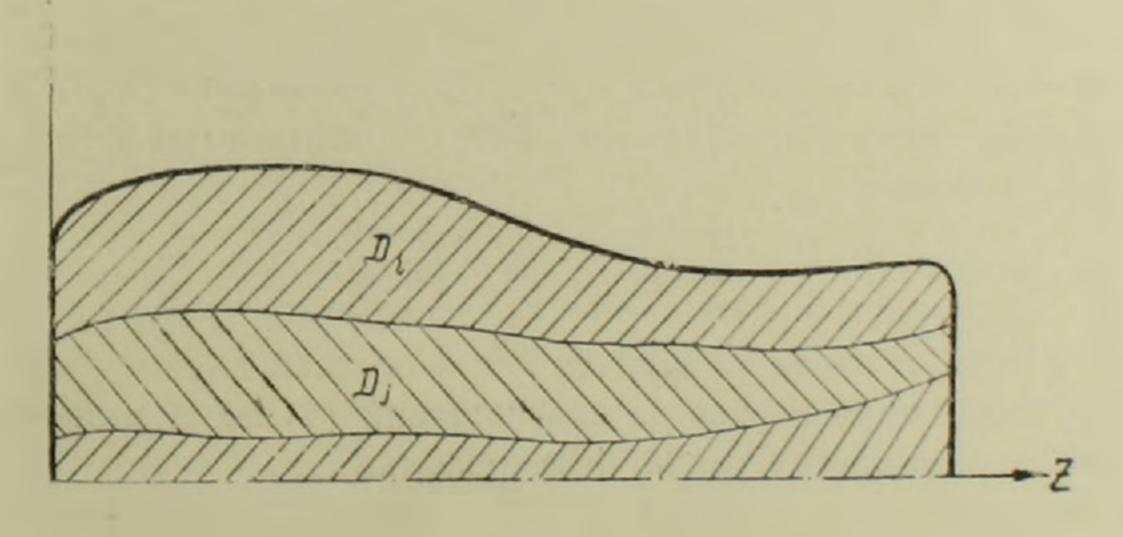
Кручение составного вала переменного диаметра

(Представлено Н. Х. Аруткияном 22 IV. 1958)

В работе рассматривается задача о кручении вала переменного круглого сечения, составленного из различных материалов, спаянных по боковым поверхностям.

Рассмотрена также задача о кручении вала переменного сечения с гонким усиливающим покрытием в приближенной постановке.

Пусть тело вращения состоит из различных материалов, расположенных симметрично относительно оси вращения. Осевое сечение такого тела будет постоянным (фиг. 1). Область осевого сечения рас-



Фиг. 1.

ематриваемого тела, которое в дальнейшем будем называть составным валом переменного сечения, состоит из нескольких областей. D_1, D_2, \ldots , соответствующих различным материалам, из которых составлен вал.

Отнесем составной вал переменного сечения к цилиндрической системе координат r, φ, z, направляя ось ≈ по оси вала.

Если составной вал переменного сечения подвергнуть только симметрично распределенным относительно оси вращения скручивающим внешним усилиям, то компоненты упругого перемещения по направлениям осей r и z, как и в случае однородного вала $\binom{1}{r}$, будут

равны нулю, а перємещение по направлению координатной линии не будет зависеть от этой координаты ф.

Обозначим через v(r,z) упругое перемещение в область $D_i(i=1,2,...)$. Тогда для деформаций и напряжений в соответствую щих областях D_i будем иметь

$$\begin{split} \tau^{i}_{r,\varphi} &= G_{i} \gamma^{i}_{r,\varphi} = G_{i} r \, \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{v_{i}}{r} \right), \\ \tau^{i}_{\varphi,z} &= G_{i} \gamma^{i}_{\varphi,z} = G_{i} \frac{\partial v_{i}}{\partial z} \, . \end{split}$$

где G_i модуль сдвига материала в области D_i . Остальные компоненты тензоров напряжений и деформаций равны нулю. Для упрощения записи индекс φ при напряжениях и деформациях в дальнейшем будет опущен.

Уравнение упругого равновесия бесконечно малого элемента магериала, соответствующего области D_i . в цилиндрических координагах будет (1)

$$\frac{\partial \tau_r}{\partial r} + \frac{\partial \tau_z}{\partial z} + \frac{2\tau_r}{r} = 0. \tag{2}$$

Уравнение (2) можно представить в следующей более удобнои форме

$$\frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \tau_r^i \right) = - \frac{\partial}{\partial z} \left(r^2 \tau_z^i \right). \tag{3}$$

Уравнение (3) будет удовлетворено, если напряжения и τ_i будуг представлены через одну функцию $\Phi(r,z)$, называемую функцией напряжения, в форме

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial \Phi_i}{\partial z} \qquad \dot{z} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial \Phi_i}{\partial r} \tag{4}$$

Здесь через Φ_i обозначена функция Φ в области D_i .

Дифференцируя первое из соотношений (4) по z, второе по r и сопоставляя полученные результаты, находим

$$\frac{\partial \tau_r^i}{\partial z} = \frac{\partial \tau_z^i}{\partial r} = -\frac{1}{r} \tau_z^i. \tag{5}$$

Подставляя выражения τ' и τ' из (4) в уравнение (5), получаем дифференциальное уравнение, которому должна удовлетворять функция напряжений $\Phi(r,z)$ в каждой из областей D,

$$\frac{\partial^2 \Phi_i}{\partial r^2} = \frac{3}{r} \frac{\partial \Phi_i}{\partial r} = \frac{\partial^2 \Phi_i}{\partial z^2} = 0. \tag{6}$$

Обозначая напряжения, действующие на поверхности составного вала через p(s), где s длина дуги контура осевого сечения, отсчиты

ваемая от произвольно выбранной на контуре точки, будем иметь контурное условие

$$\tau_r \cos(r, v) + \tau_z \cos(z, v) = \tau_r l + \tau_z m = 0, \qquad (1)$$

где v внешняя нормаль к контуру, а l и m ее направляющие ко-

$$l = \frac{dz}{ds}, \quad m = -\frac{dr}{ds}. \tag{8}$$

На основании (7) и (8) получаем следующее контурное условне иля функции Ф₁:

$$\Phi_t(r, s) = -\int_0^s r^2 p(s) ds + c_0.$$
 (9)

Перейдем теперь к определению условий, которым должна удовлетворять функция напряжений Φ на линиях раздела L_i областей D_i и D_j .

Из условия равновесия бесконечно малого элемента поверхности раздела следует, что проекция касательного напряжения на нормаль ν к линии раздела L_{ij} должна быть непрерывной на L_{ij}

$$\tau_i^i l + \tau_i^i m = \tau_i^i l + \tau_i^i m. \tag{10}$$

Здесь l и m направляющие косинусы нормали v к линии раздела L_{ll} когорые через ее координаты r и z выражаются формулами (8).

Внося (4) и (8) в условие (10), находим

$$\frac{\partial \Phi_l}{\partial s} - \frac{\partial \Phi_l}{\partial s} = 0$$
 на L_{ij}

или

$$\Phi_i - \Phi_j = c_{li} \qquad \text{na} \quad L_{ij} \qquad (11)$$

На основании непрерывности граничного условия (9) постоянная будет разна нулю, если линия раздела L_{ij} пересекается с контуром L_{ij} . В случае, когда линия раздела целиком лежит внутри контура L_{ij} , функция Ф в области, ограниченной L_{ij} , будет определяться с точностью до постоянлой c_{ij} , когорая, согласно (4), не влияет на величины напряжений. Поэтому все постоянные c_{ij} могут быть приняты равными нулю.

Принимая, что на поверхностях раздела имеем полное слипание, используем непрерывность перемещения v на L_{ij} :

На основании соотношений (1) и (4) имеем

$$\frac{1}{G_{i}r^{3}}\frac{\partial\Phi_{i}}{\partial z} = \frac{\partial v_{i}}{\partial r} - \frac{v_{i}}{r},$$

$$\frac{1}{G_{i}r^{2}}\frac{\partial\Phi_{i}}{\partial r} = \frac{\partial v_{i}}{\partial z}.$$
(12)

Умножая первое из соотношении (12) на $\frac{dr}{ds}$ а второе — на $\frac{dz}{ds}$ и складывая полученные результаты, будем иметь:

$$\frac{1}{G_i r^2} \cdot \frac{\partial \Phi_i}{\partial v} = \frac{\partial v_i}{\partial s} - \frac{v_i}{r} \frac{dr}{ds}, \qquad (13)$$

где v — внешняя нормаль к линии раздела L_{ij} .

Принимая во внимание непрерывность перемещения v на линии L_{ij} , на основании (13), получаем второе условие, которому должна удовлетворять функция напряжения $\Phi(r,z)$ на L_{ij}

$$\frac{1}{G_i} \frac{\partial \Phi_i}{\partial \nu} = \frac{1}{G_i} \frac{\partial \Phi_j}{\partial \nu} \,. \tag{14}$$

На основании симметричности рассматриваемой задачи относительно оси вала, функцию Ф можно определить только для одной половины области осевого сечения вала, ограниченной осью z и частью контура L_0 . На оси сплошного вала напряжения равны нулю. Поэтому, согласно (4!, производные функции Ф как по z, так и по r при r=0 должны равняться нулю, т. е. функция Ф на оси z должна быть постоянной

$$\Phi = c \text{ при } r = 0. \tag{15}$$

Таким образом, при симметричном кручении составного круглого вала переменного сечения функция напряжения $\Phi(r,z)$ в каждой из областей D_i осевого сечения вала должна удовлетворять уравнению (6), контурному условию (9), условию (15) на оси z и условиям (11), (14) на линиях раздела L_{ij} .

В случае полого вала на внутренней поверхности должно выполняться условие (9), где p(s) будет скручивающее внешнее усилие, действующее на этой поверхности.

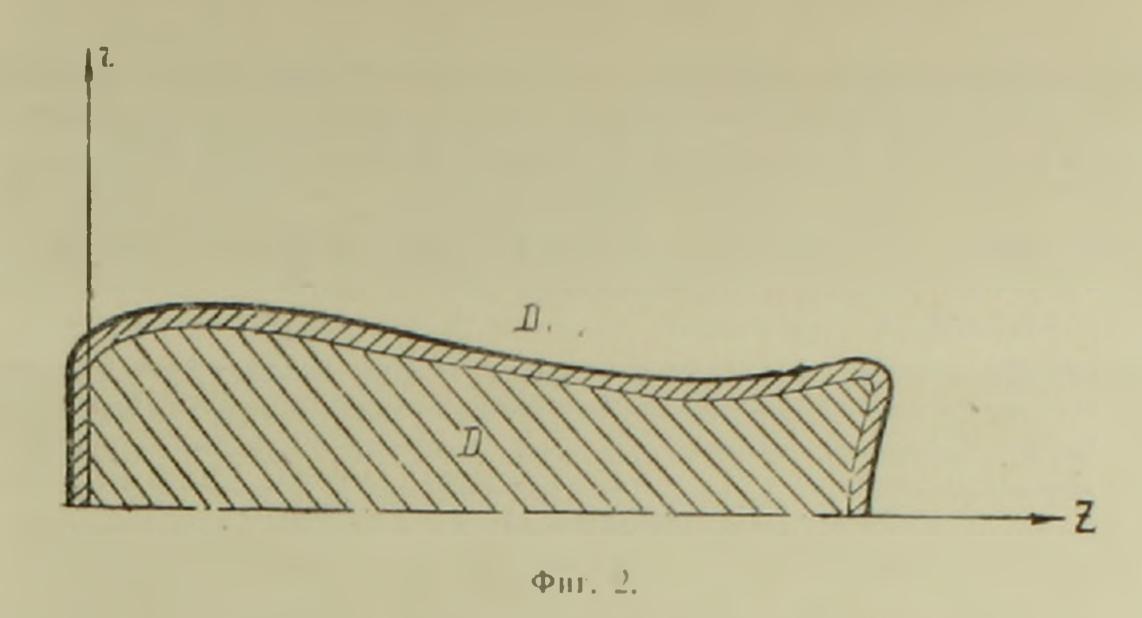
2. Рассмотрим теперь случай, когда внешняя область осевого сечения вала соответствует тонкому усиливающему покрытию. Для упрощения задачи определения функции напряжений Ф в двух областях воспользуемся тонгостью усиливающего покрытия, т. е. малостью толщины покрытия по сравнению с поперечными размерами вала.

Области осевого сечения вала, соответствующие покрытию и основному материалу, обозначим через D_1 и D_2 , их линию разделачерез L_1 . Постоянную толіцину покрытия обозначим через δ .

Для области D_1 , которая будет иметь форму криволинейной полосы, введем местную систему координат s и n, где s будет длина дуги линии раздела, отсчитываемая от ее левого конца, а n—расстояние точки до линии раздела по ее нормали.

На основании малости δ можно положить, что функция напряжения $\Phi(s,n)$ в области D_1 от координаты n зависит линейно:

$$\Phi_1(s,n) = A(s)n + B(s).$$



Используя контурное условие (9) и условия (11) и (14 - на линии раздела L₁, будем иметь:

$$A(s) \delta + B(s) = -\int_{0}^{s} r^{2} p(s) ds,$$
 (16)

$$B(s) = \Phi_2(r, z), \quad \frac{1}{G_s} A(s) = \frac{1}{G_2} \frac{\Phi_2}{\partial n}.$$
 (17)

Исключая из соотношений (16) и (17) функции A(s) и B(s), на-ходим

$$\Phi + \frac{\partial}{\partial G_2} \frac{\partial \Phi}{\partial n} = \int_0^s r^2 p(s) ds + c_0$$
 (18)

Здесь индекс при функции Ф опущен на основании предположения, что основной материал вала однороден.

Таким образом, задача кручения круглого вала переменного днаметра с тонким усиливающим покрыгием в ее приближенной постановке свелась к той же задаче для однородного вала с несколько измененным контурным условием (18).

Институт математики и механики Академии наук Армянской ССР

4 บ รกคนบระบ

Փոփոխական արամագծով բաղադրյալ լիսեռի ոլորման խնդիրը

Քննարկվող խնդրի լուծումը բերվում է Ի(1,2) լարումների ֆունկցիայի որոն ուլը հրեր յուրադանչյուրում ալետք է թավարարի (6) համասարմանը, (9) հղրային ու (11) պայմաններին տիրույթների բամանման է դծերի վրա։

իրասիկած է նաև այն ղեպրը, հրի փոփոխական արաժաղծով կլոր լիսնոն ունի ուժեղացնող բարակ ծածկույն: Օգտադործելով առատության արկան հարության արդյմանը առատության փորության արդյմանը առատության և բարակ ձած կույնին համապատասխանող առանցքային հատվածի արրույննում լարումների ֆունկցիայի որոնման հարցը։ Այսպիսով, ուժեղացնող բարակ ծածկույնով լիսնոի ոլորման խնդիրը հոտորական հարցը։ Այսպիսով, ուժեղացնող բարակ ծածկույնով լիսնոի ոլորման խնդիրը հոտորական հարցը և հրականում և արդյմանի փոխարհն պետք է բավարարի (18)

ЛИТЕРАТУРА ЧЕЦЧИБИТЕ В ПЕТ

² К. В. Соляник-Красса, Кручение валов переменного сечения Гостехиздат 1947 ² С. П. Тимошенко. Теория упругости, ОНТИ 1937