ГИДРАВЛИКА

А. А. ГУРГЕНЯН

ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПАРАМЕТЕОВ ЖИДКОСТИ В ОКРЕСТНОСТИ ТОЧКИ СОЕДИНЕНИЯ ФРОНТОВ ВОЛН МЕТОДОМ ЛЕГРАСА

1. Рассматривается осесимметричная задача о движении полупространства сжимаемой идеальной жидкости под действием ударной волны или твердых тел. Исследуется окрестность точки соединения волновых фронтов методом Леграса [1].

Пусть на поверхности жидкости в некоторой точке О произведен варыв. Ось Ох выбрана по невозмущенной границе жидкости, ось Оу направлена вглубь жидкости (рис. I). Удариая волна от нарыва распространяется по поверхности жидкости по закону:

$$P = \begin{pmatrix} P_1 P_0 \left(\frac{x}{Vt} \right) & x < Vt \\ 0 & x > Vt \end{pmatrix} \tag{1.1}$$

где P—давление; t—время с начала движения; V—скорость фронта A

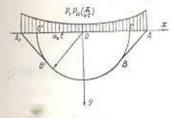


Рис. 1.

давления по границе жидкости: P. дапление в точке A: P_a профиль давления за фронтом на поверхности. Картина возмущенного движения показана на рис. 1. Решение этой задачи и линейной постановке для давления P при граничном условии (1) и нулевых начальных условиях найдено и [2] и имеет вид

$$\frac{P}{P_1} = \varphi(\theta) e^{-\frac{1}{\frac{\pi+1}{2}}\frac{1}{1+\varphi(\theta)}}, \quad r_A e \quad \varphi(\theta) = \frac{M^3 \sin \theta}{(1 - M^2 \cos^2 \theta)^{3/2}}. \quad (1.2)$$

Соотношение (1.2) имеет место на BB всюду, кроме окрестности точки B, где решение становится двумерным. В [3] и [4] показано, что и этой области решение будет короткой волной, зависящей от двух переменных, и найдены частные решения этих уравнений, которые удоплетворяют условию непрерывности касательной составляющей скорости к ударной нолне в точке B, лишь в нулевом порядке. Так как именно и окрестности этой точки происходит наибольшее изменение решения, то необходимо применить другие методы, которые дают более точные результаты.

Покажем, что используя метод Леграса, который приводит к численному интегрированию системы обыкновенных дифференциальных уравнений, можно определить окрестность точки B, причем, условиям на ударной полне удовлетворить не только в точке B, а всюду, и в точке B не и пулевом порядке, а в первом.

Для плоской задачи этим же методом с помощью стыковки удалось найти решение в окрестности особой точки B в виде ряда по степеням 2, которое удовлетворяет всем условиям задачи включительно до второго порядка [5].

Уравнение движения и неразрывности для осесимметричного движения в окрестности точки B можно записать в виде уравнения коротких воли [3]

$$\frac{\partial \mu}{\partial \delta} (u - \delta) + \mu + \frac{1}{2} \cdot \frac{\partial \tau}{\partial y} = 0,$$

$$\frac{\partial \mu}{\partial Y} = \frac{\partial \tau}{\partial \delta} .$$
(1.3)

где введены обозначения:

$$v_r = a_0 M_0 \, \mu; \quad v_0 = a_0 \, \Big] \quad \frac{\overline{n+1}}{2} \, V_0 \, ; \quad \frac{P}{Bn} = M_0 \, x;$$

$$r_1 = a_0 \ell \, \Big[1 - \frac{1}{2} \, v_0 \, \Big] \quad \theta = \theta_0 = \Big[\frac{\overline{n+1}}{2} \, i \, Y; \quad \cos \theta_0 = \frac{a_0}{V} \, \Big]$$

$$M_0 = \delta_0 = \Big[\frac{P_1}{Bn} \Big]^{1/2}; \quad V = x^{1/2} \, \theta_0 = \delta_0^{1/2}.$$

Условия на ударном фронте BB (рис. 1) в этих переменных можно записать и виде

$$v = u \mid \overline{2\tilde{v} - u} = 0; \quad \frac{\sigma \tilde{v}}{\partial Y} + 1 \quad \overline{2\tilde{v}} = 0, \tag{1.4}$$

где пернос уравнение выражает условие непрерывности касательнов составляющей екорости к фронту ударной полны, а второе—скорость распространения у тарной вольы BB'.

Решение ураниений (1.2) и (1.4) ищем в параметрическом виде:

$$a = a_1(x) - ti_2(x); \qquad x = b_2(x)$$

$$b = l(x) - tI'(x); \qquad Y = m(x) + l\beta(x),$$

$$(1.5)$$

где \mathbf{z} и t параметры, причем, t=0 уравнение ударной нолны.,

Функции $a_1(\mathbf{x}),\ l_3(\mathbf{x}),\ b_n(\mathbf{x})\cdots$ безразмеряыс.

Первос уравнение (1.3) в переменных (1.5) запишется так:

$$[a_1^{\beta} - l_3 m' + t(l_3^{\beta} - l_3^{\beta})] [a_1 - l + t(l_3 - l')] + (a_1 + tl_3)[\beta l' - \Gamma m' - t(\beta l'' - \Gamma \beta')] + \frac{1}{2} [-b_3 \Gamma - l_2 l' - t(l_3 \Gamma'' - l_3' \Gamma)] = 0.$$
 (1.6)

Приравниваем в (1.6) слагаемые без t:

$$(a_1'\beta - l_1m')(a_1 - l) - a_1(\beta l' - l'm') - \frac{1}{2}b_2'l' + \frac{1}{2}l' = 0,$$
 (1.7)

то же при t:

$$(a_1 \beta - l_1 m')(l_1 - l') + (\beta l_1 - \beta' l_1)(a_1 - l) + l_1(\beta l' - l' m') - + a_1(\beta l'' - l' \beta') + \frac{1}{2}(l_2 l'' - l'_1 l') = 0,$$
(1.8)

то же при

$$(3l_3 - 3'l_3)(l_3 - l') + l_3(\beta l' - l'\beta') = 0.$$
 (1.9)

Второе уравнение (1.3) дает:

$$-a_1'\Gamma - l_3l' - b_3'\beta - l_2m' = 0; (1.10)$$

$$l_3 F'' - l_3^2 F - 3l_2 + l_3 Y = 0.$$
 (8.11)

Условия на ударной волие BB' запишутся в виде:

$$l' + 1 \overline{2l - a_1} m' = 0; (1.12)$$

$$b_1 - a_1 \sqrt{2l - a_1} = 0. ag{1.13}$$

Нетрудно показать, что в этих уравнениях $l_{\alpha}(z)$ входит однородно, так что можно положить $l_{\alpha}(z)=1$.

Для решения нышепоставленной задачи получили семь обыкновенных дифференциальных уранисний для семи неизнестных функций (1.5).

Поскольку получена однородная система уравнений, примем $a_1(x)=1$. Тогда получатся семь уравнений для шести неизвестных, повтому уравнение (1.9) пои t^* следует отбросить, что позможно вследствие малости t вбливи ударной волны. Граничными условиями для этих уравнений может служить решение этих же уравнений в точке пересечения ударных воли AB и BB и условия соединения этого решения с известным решением на AB в точке B [3]:

$$g_1 = \{ \overline{r} \} \overline{-Y_0}, \quad \delta_1 = \{ \overline{r} \} \overline{-Y_1} + \frac{1}{2} \}_{i_1}$$
 (1.14)

где

$$\lambda = \int \frac{1}{2} \sin \theta_1 \cos \theta_1 = \int M.$$

Олнако, для определения всех неизвестных функций и точке приходится дифференцировать каждое из этих уравнений по три раза, веледствие чего получаются двадцать восемь нелинейных алгебраических уравнений, решение которых представляет большие трудности. Поэтому элесь, в отличие от плоской задачи, примем $\xi(\alpha) = 0$ и $\Gamma(\alpha) = 1$, причем, уранцения (1.9) и (1.11) выпадают, а для остальных неизвестных функций остаются следующие уравнения:

$$m (l-2a_1) = \frac{1}{2} b_2 - \frac{1}{2} l_2 l' = 0;$$

$$m = \frac{1}{2} l, \quad 0; \quad -a, \quad l' + l_2 m' = 0;$$

$$l = 1 \quad 2l - a_1 m \quad 0; \quad b_2 - a_1 \quad 2l - a_1 = 0.$$
(1.15)

Если продифференцировать уравнения (1.15) один раз и перейти к точке, использовая соотношения (1.14), то получатся десять дагебраических уравнений для десяти неизиестных. Однако оказывается, что эти уравнения не имеют действительного решения, т. е. удовлетворить в точке исем условиям задачи включительно до второго порядка по 2—и непозможно, поэтому вместо последнего уравнения (1.15), выражающего условие сохранения касательной составляющей скорости во втором порядке, возьмем иторое уравнение (1.15), проинтегрированное в виде l_2 ——2m C, причем, задаваясь C, найдем решение в точке 2—2, и подберем такое C, чтобы решение системы (1.15) идали от начальной точки переходило в известное решение па BB_1 (1.2). В этом случае уравнения (1.15) для точки B приводятся к следующему уравнению:

$$x^{4} - 1 \overline{\lambda} x - (2x^{2} + C) \sqrt{1 \overline{\lambda} x + x^{4}} + \sqrt{1 \overline{\lambda} x + x^{4}} - \frac{1 \overline{\lambda} x}{2 \sqrt{1 \overline{\lambda} x + x^{4}}} \sqrt{1 \overline{\lambda} x - x^{4}} - 2x^{2} - C = 0, \quad (1.16)$$

FAC

$$x = \frac{1}{-m(a_1)}. \tag{1.17}$$

При n=7, M=2, C=-1.3 корень этого уравнения есть x=0.8059. Вычисляя остальные неизвестные, решение и малой окрестности точки B можно представить и виде:

$$m(\alpha) = 0.6495 - 0.6818(\alpha - \alpha_1) = 0.3066(\alpha - \alpha_1)^2$$

$$l(\alpha) = 1.9436 - 1.0007(\alpha - \alpha_1) + 0.6825(\alpha - \alpha_1)^2 + \cdots$$

$$b_{\alpha}(\alpha) = 2.5433 - 2.0589(\alpha - \alpha_1) + 0.6131(\alpha - \alpha_1)^2 + \cdots$$

$$l_{\alpha}(\alpha) = 0.0010 - 1.3635(\alpha - \alpha_1) + 0.6131(\alpha - \alpha_1)^2 + \cdots$$

$$(1.18)$$

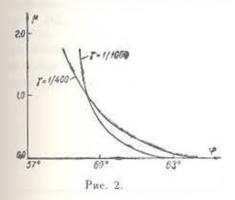
где

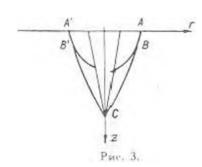
$$a_1 = -0.7327$$
.

Для определения решсия вдали от точки В можно численно интегрировать систему (1.15) с граничными условиями (1.18), причем, второе уравнение, соответствующее первой степени t, отбрасывается, что возможно вследствие малости t вблизи ударной волиы BB'.

Результаты расчетов для — 1/400 и — 1 1000 принедены на рис. 2.

В случае проникания твердых тел вращения, в частности конуса, в жидкость с постоянной сверхэвуковой скоростью V, область возмущенного движения ограничена линией ABCAB (рис. 3). Ось O_{Z} выбрана по поверхности жидкости, ось O_{Z} —по оси конуса.





Так как задача осесимметрична, то можно использовать уравнения (1.6—1.13), причем, и последних днух уравнениях знаки перед радикалом нужно поменять на обратные.

Аля определения решения в точке пересечения BC и BB (рис. 3) разложим функции в ряд Тейлора по $a=a_1$ и оставим члены до второго порядка. Тогда получается двадцать одно нелинейное алгебраическое уравнение и столько же неизвестных. Однако, эти уравнения трудно решаются, поэтому, как и в предыдущей задаче, примем $\beta(a)=0$ и $\Gamma(\tau)=1$, после чего получим следующую систему уравнений в точке

$$-m - m'(T-2) - 0.5b_2 - 0.5t T - 0.5t J'' = 0;$$

$$-m' - 0.5b_2 - 0.5t J = 0; \quad m - 0.5t, \quad 0;$$

$$m' - 0.5t, \quad 0; \quad 1 - T - t_0 m = 0;$$

$$l'' + t_0 m - t_0 m'' = 0; \quad t' - m = 0;$$

$$l'' - m'' - m''^2 - 0.5 - 0; \quad b - t' - 0.5 - 0.$$

$$(1.19)$$

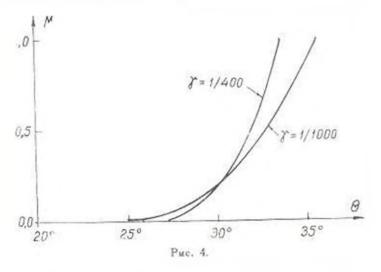
Здесь условие непрерывно ти касательной составляющей скорости к фронту ударион волны AB выполняется п первом порядке по 2 α_0 , гле $\alpha_0 = 0$ в силу $\beta = \alpha_0 + 1$ 1 -2 1 [4]. Решая эти уравнения, получим решение в окрестности точки B в виде

$$m(i) - 1 + \frac{3}{4} = \frac{4}{64} + \cdots$$

$$l(\alpha) = 1 + \frac{3}{4} \alpha + \frac{57}{64} \alpha^2 + \cdots$$

$$b_2(\sigma) = -1 - \frac{5}{4} \alpha^2 - \frac{263}{64} \alpha^2 - \frac{1}{64} \alpha^2 - \frac{1}{6$$

Вдали от точки B вдоль ударной волны AB решение получится интегрированием системы (1.15) при граничных условиях (1.20). Результаты расчетов приведены на рис. 4.



2. Приведенным методом можно исследовать также окрестности точки соединения фронтов воли в задаче о движении полупространства бесконечно проводящей сжимаемой жидкости в магнитном поле. Постановка и решение линейной задачи как в плоском, так и в осесимметричном случае даны в [6]. Тем же автором в работе [7] для плоской задачи в окрестности точки В (рис. 1) получено пелинейное уравнение и показано, что оно совпадает с уравнением коротких воли для однородной пепроводящей жидкости. Следуя [7], получим в окрестности точки В нелинейное уравнение для осесимметричной задачи.

Уравнения магнитной газодинамики в этом случае имеют вид [8]:

$$\frac{\partial H_{x}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial y} \left(v_{x} H_{y} - v_{y} H_{z} \right) + \frac{1}{y} \left(v_{x} H_{y} - v_{y} H_{z} \right);$$

$$\frac{\partial H_{y}}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial x} \left(v_{x} H_{y} - v_{y} H_{z} \right);$$

$$\frac{\partial v_{x}}{\partial t} + v_{y} \frac{\partial v_{y}}{\partial x} + v_{y} \frac{\partial v_{y}}{\partial y} + \frac{1}{y} \frac{\partial P}{\partial x} - \frac{1}{4 + v_{y}} \left(\frac{\partial H_{y}}{\partial y} - \frac{\partial H_{y}}{\partial x} \right) H_{y};$$
(2.1)

$$\frac{\partial v}{\partial t} + v_x \frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} - \frac{1}{2} \frac{\partial P}{\partial y} - \frac{1}{4\pi\psi} \left(\frac{\partial H_t}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial x} \right) H_x,$$

$$\frac{\partial P}{\partial t} + v_x \frac{\partial P}{\partial x} + v_y \frac{\partial P}{\partial y} + \gamma a^2 \left(\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{v_y}{y} \right) = 0. \quad (2.1)$$

Пусть $\beta=3(\pi)$ дисперсионное уравнение плоских воли для ливейного варианта (2.1). Если в уравнениях (2.1) перейти к переменным $x_1=x_0x+\beta_0y-t$, $\frac{1}{V}$ где уравнение точечной волны CBB_*C_1 есть $x_1=0$, и оставить в нелинейных частях слагаемые второго порядка, заменив в них все производные через производные по x_1 , при начальном магнитном поле H_0 , направлениом по оси x, можно получить [6]:

P—давление; u_{z} , u_{z} —составляющие скорости; u_{z} u_{z} ненозмущенные плотность и скорость, отнесенные к $H_{0}(0)$; h_{x} , h_{y} —возмущенные значения напряженности магнитного поля. Уравнение состояния няято в виде $a=a_{0}\left(a_{2}-1\right)\frac{P}{\varphi_{0}\left(a_{0}\right)}$ а правые части в (2.2) получены использо-

ваннем характеристических соотпошений:

$$v_x = -\frac{\alpha_0}{\beta_0} P; \quad v_y = \frac{\beta_0}{\beta_0 u} P; \quad h_x = \frac{1}{\beta_0 u} P; \quad h = \frac{1}{\beta_0} \frac{1}{\alpha} P.$$

Решая систему (2.2) относительно P, можно получить:

$$\Delta_0 P = \Delta_1 P \frac{\partial P}{\partial x_1} \tag{2.3}$$

$$= a_3 \frac{\beta_0}{\tau_0} \left[\epsilon_0 a_0^2 \tau^2 \xi_2 + \tau_5 \left[\tau - a_1 (\xi_1 + \xi_2) \right] \right] P \frac{\partial P}{\partial x_1} = \frac{1}{y} \frac{\beta_0}{\beta_0 l^4} a_1^2 \tau \xi_2^2 P + \frac{1}{y} \frac{a_0 \beta_0}{\beta_0 l^4} \left[\tau^2 - a_1 (\xi_1 + \xi_2) \right] P;$$

$$\Delta_0 = \left[\tau^2 - a_1^2 (\xi_1^2 + \xi_2^2) \right] \left[\tau^2 - a_2^2 \xi_2^2 \right] = a_1 \tau^2 \xi_2^2,$$

причем, введены обозначения:

$$\alpha_1 = -2 \, \frac{\beta_0}{\rho_0^1 \, \alpha_0^2 \, \mu} \, ; \quad \alpha_2 = - \, \frac{\alpha_1^1 \, \alpha_0^2 \beta_0}{\alpha_0^2 \, \beta_0^2} \, \frac{1}{1 - \alpha_1^2 \, \alpha_0^2} \, ; \quad \alpha_2 = -2 \alpha_2 \, \frac{1}{\rho_0 \, \alpha_0^2} \, . \label{eq:alpha}$$

Если в выражениях Δ_0 и Δ_1 перейти к переменным [7]

$$x_1 = x_3 - \frac{x}{t} + \frac{y}{2} - \frac{y}{t} - 1, \ x_3 - \frac{1}{V}$$
 is t_1

а в Δ_1 производные заменить через производные по x_1 , то можно получить:

$$\Delta_{1} = \left\{ 3 \frac{\beta_{3}^{2}}{\beta_{6}} \frac{\alpha_{1}^{2} (\alpha_{3}^{2} + \beta_{3}^{2})}{t^{4} \mu} + \frac{2 \alpha_{2} \mu}{t^{4} \beta_{6} \alpha_{6}^{2}} \right\} \frac{\partial^{3}}{\partial x_{1}^{3}} \left(P \frac{\partial P}{\partial x_{1}} \right) + \frac{\mu_{1}}{t^{4}} \frac{\partial^{3} P}{\partial x_{2}^{3}} + \frac{\partial^{3} P}{\partial x_{2}^{3}} + \frac{\partial^{3} P}{\partial x_{2}^{3}} \right) + \frac{\mu_{1}}{t^{4}} \frac{\partial^{3} P}{\partial x_{2}^{3}} + \frac{\partial^{3} P}{\partial x_{2}^{3$$

Для Δ_{α} после вычислений можно получить приближенное выражение [7]:

$$\frac{2u_1}{\ell^4} = x_1 \frac{\partial^4}{\partial x_1^4} = \frac{2u_1}{\ell^3} \frac{\partial^4}{\partial x_1^3 \partial \ell} = \frac{u_1}{\ell^4} \frac{\partial^4}{\partial x_1^2 \partial y_1} = \frac{u_1}{\ell^4} \frac{\partial^3}{\partial x_1^4} + \frac{u_2}{\ell^4} \frac{\partial^3}{\partial x_1^4} + \frac{u_3}{\ell^4} \frac{\partial^4}{\partial x_1^4} = \frac{u_1}{\ell^4} \frac{\partial^4}{\partial x_1^4} = \frac{u_2}{\ell^4} \frac{\partial^4}{\partial x_1^4} = \frac{u_3}{\ell^4} \frac{\partial^4}{\partial x_1^4} = \frac{u_4}{\ell^4} \frac{\partial^$$

rae

$$y_1 = 2 - (a_1 + a_1^2)(a_3 + \beta_3); \qquad y_4 = \left(\frac{1}{V} - a_3\right) + \frac{1}{V} - \frac{\beta''y/\ell}{2};$$

а 🎢 (2) определяется на уравнения для поверхности нормалей

$$1-(a_3-\beta_3^2)(a_1+a_1^2-a_0a_1^2-a_2^2)=0.$$

Подставляя выражения Δ_0 и Δ_1 в (2.3), получим:

$$\frac{\partial^{4}P}{\partial x_{1}} \frac{2\mu_{3}}{\ell^{4}} x_{1} - \frac{\partial^{3}P}{\partial x_{1}^{3}\partial t} \frac{2\mu_{1}}{\ell^{3}} - \frac{\partial^{4}P}{\partial x_{1}^{2}\partial y^{2}} \frac{\mu_{t}}{\ell^{4}} + \frac{\partial^{3}P}{\partial x^{2}} \frac{5\mu_{1}}{\ell} - \frac{A_{1}}{2\alpha} \frac{\partial^{4}P}{\partial x_{1}^{3}} \left(P \frac{\partial P}{\partial x_{1}}\right) + \frac{\mu_{1}}{\ell^{4}} \frac{\partial^{3}P}{\partial x} - \frac{2\mu_{1}}{\ell^{4}} + \frac{\partial^{4}P}{\partial x} + \frac{2\mu_{1}}{\ell^{4}} \frac{\partial^{4}P}{\partial x} + \frac{2\mu_{1}}$$

где

$$A_1 = 3\beta_3^2 a_0^2 a_1^2 \frac{a_3^2 + \beta_3^2}{1 - a_1^2 (a_2^2 + \beta_3^2)} + 2a_2 \left[1 - a_1^2 (a_3^2 + \beta_3^2)\right].$$

Используя равенство

$$\frac{\partial^{1}}{\partial x}\left(x_{1}\frac{\partial P}{\partial x_{1}}\right) = 3\frac{\partial^{1}P}{\partial x_{1}} + x_{1}\frac{\partial^{1}P}{\partial x^{1}}$$

и вводя функцию $\varphi = p_0 a^3 \frac{\partial \varphi}{\partial x_1}$ (2.4) можно записать и виде

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial t \partial x_1} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1} \left(\frac{A_1}{2\mu} - \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} - x_1 \right) = \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y_1^2} = 0.$$

Вводя переменные

$$\frac{x_1}{A_1} - x_1 = \frac{y_1}{A_1} = Y, \quad z = \frac{A_1}{2\mu} \oplus x_2$$

(2.7) можно записать в виде

$$t \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \hat{\rho} \partial t} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \hat{\rho}^2} \left(\frac{\partial \Phi}{\partial \hat{\rho}} - \hat{\rho} \right) - \frac{\partial \Phi}{\partial \hat{\rho}} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial Y^2} = 0, \quad (2.5)$$

что совпадает с уравнением коротких воли для однородной непроволящей жидкости в осесимметричной задаче. Тогда решение, полученвое для этого случая в [4], а также решение в. 1 верны и для этой задачи.

Ереванский подитехнический институим. К. Маркей

Поступило П.XI.1970

Ա. Ա. ԿՈՒԻԳԵՆՅԱՆ

ՀԵՂՈՒԿԻ ՇԱՐԺՄԱՆ ՊԱՐԱՄԵՏՐՆԵՐԻ ՈՐՈՇՈՒՄԸ ԱԼԻՔՆԵՐԻ ՀԱՏՄԱՆ ԿԵՏԻ ՄՈՏ ԼԵԳՐԱՍԻ ՄԵԹՈԳՈՎ

Դիավում է իդեալական Հեղուկ կիսատարածության չարժման առանցրասիմեարիկ խնդիրը։ Որսչվում է դաղի պարամետրները ալիբային Հակատների հատան կետի մոտ Լեդրասի մեքիողով, որը դինտրող ֆունկցիաները և անկախ փուրոխականները ներդալացնում է և պարամետրներից կախման ունկցիաների տեսթով, որսեղ է բնորոշում է կետի հեռավորությունը շարվածային իսկ անկլունային ձեռավորությունը որի լուծումը բերվում է սովորական դրֆերենդիալ Հայաստարումների սիստեմի, որոնը լուծումունն են թվային նղանակով։ Հայաստան կետի փորդ շրջակայրում լուծումը արտահայավում է շարբերի տեսթով, որը բավարարում է խնդրի պայմաններին ներաղալ մինչն երկրորդ կարդում ըստ «-ի։

ЛИГЕРАТУРА

 Legras Jean. Nouvelles applications de la methode de Lightill a l'etudes des ondes de choc Paris, ONERA 1953, p. 62. Comptes cendus de Seances, 1952.

- Багдоев А. Г. Пространственные пестационарные движения сплошной среды с ударными волнами. Изд. АН Арм. ССР, Ереван, 1961.
- Баглова А. Г. Исследование ряспределения ¹ давления на ударной волне. "Известия АН Арм. ССР, серия физ.-мат. паук", т. XVII, № 4, 1964.
- Бигдосв А. Г., Гургенян А. А. Приближенное решение ряда нелинейных задач определения ударных воли и ежимаемой жидкости. "Изнестия АН Арм. ССР. Механика", т. XXI, № 1, 1968.
- Гургенян А. А. Применение мотода Леграев к задаче о динженяи жидкого полупространства. "Известия АН Арм. ССР. Механика", т. XXIV, № 5, 1971.
- Бигдова А. Г. Некоторые неампейные задачи о дняжения сжичаемой жидкости, Изд. АН Арм. ССР. Ереван, 1967.
- Батдоев А. Г. Опроделение параметров движения среды вблизи квустики. "Известия АН Арм. ССР. Мехапика", т. XXIII, № 2, 1970.
- 8. Бай Ши-и Магнитная го одинамика, М., 1964.