

УДК 517.53

С. А. Вагаршакян

О задаче предсказания

(Представлено чл.-кор. НАН РА В.А.Мартirosяном 1/II 2010)

Ключевые слова: наилучшая аппроксимация, предсказание

Основы теории предсказания были заложены в работах А. Колмогорова [1], Н. Винера и П. Мазани [2, 3].

Сначала приведем некоторые хорошо известные определения теории случайных процессов, (см. [4]) с целью подчеркнуть особенности введенного в данной статье нового понятия строго стационарного процесса.

Пусть Ω некоторое пространство элементарных событий с σ -алгеброй Υ , на которой определена вероятностная мера P . Тройка

$$(\Omega, \Upsilon, P)$$

называется вероятностным пространством.

Определение 1. Под случайным процессом $\xi_n, n \in \mathbb{Z}$, будем понимать совокупность случайных величин, зависящих от временного параметра n .

Иногда, чтобы подчеркнуть зависимость каждой из величин $\xi_n, n \in \mathbb{Z}$, от ω , мы будем пользоваться обозначением $\xi_n(\omega), n \in \mathbb{Z}$.

Определение 2. Случайный процесс $\xi_n, n \in \mathbb{Z}$, называется стационарным в широком смысле, если

1) для любого $n \in \mathbb{Z}$ выполняется условие

$$M(|\xi_n|^2) < \infty;$$

2) математические ожидания

$$M(\xi_n) = \int_{\Omega} \xi_n(\omega) P(d\omega)$$

принимают постоянное значение, не зависящее от $n \in Z$;

3) для любого $k \in Z$ корреляционная функция удовлетворяет условию

$$M(\xi_n \bar{\xi}_m) = M(\xi_{n+k} \bar{\xi}_{m+k}).$$

При исследовании в широком смысле стационарных процессов полезно вводить понятие спектральной плотности

Определение 3. Функция $S(x)$, $-\pi < x < \pi$, называется спектральной плотностью стационарного процесса $\xi_n, n \in Z$, если

$$M(\xi_n \bar{\xi}_m) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{-i(n-m)x} S(x) dx.$$

Хорошо известно, что спектральная плотность является неотрицательной функцией.

Теорема 1. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в широком смысле стационарный процесс. Тогда для любых комплексных чисел c_k имеет место равенство

$$M \left(\left| \sum_{k=-n}^n c_k \xi_k \right|^2 \right) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left| \sum_{k=-n}^n c_k e^{-ikx} \right|^2 S(x) dx.$$

Доказательство. Утверждение следует из следующего равенства:

$$\begin{aligned} M \left(\left| \sum_{k=-n}^n c_k \xi_k \right|^2 \right) &= \sum_{k=-n}^n \sum_{j=-n}^n c_k \bar{c}_j M(\xi_k \bar{\xi}_j) = \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left| \sum_{k=-n}^n c_k e^{-ikx} \right|^2 S(x) dx. \end{aligned}$$

Определение 4. Случайный процесс $\xi_n, n \in Z$, называется строго стационарным, если

1) для любого $n \in Z$ выполняется условие

$$\xi_n(\omega) \in L^\infty;$$

2) математические ожидания

$$M(\xi_n) = \int_{\Omega} \xi_n(\omega) P(d\omega)$$

принимают постоянное значение, не зависящее от $n \in Z$;

3) для любых $k, n, m \in Z$ корреляционная функция удовлетворяет условию

$$M(\xi_n \bar{\xi}_m) = M(\xi_{n+k} \bar{\xi}_{m+k}), \quad n, m \in Z;$$

4) для любых индексов $k_1, \dots, k_m$ и $j_1, \dots, j_m$ имеет место равенство

$$M(\xi_{k_1} \dots \xi_{k_m} \bar{\xi}_{j_1} \dots \bar{\xi}_{j_m}) = \sum_{p=-\infty}^{\infty} M(\xi_{k_1-p} \bar{\xi}_{j_1}) M(\xi_{k_2+p} \dots \xi_{k_m} \bar{\xi}_{j_2} \dots \bar{\xi}_{j_m}).$$

Теорема 2. Если стационарный процесс имеет спектральную плотность $S(x)$, то

$$M(\xi_{k_1} \dots \xi_{k_m} \bar{\xi}_{j_1} \dots \bar{\xi}_{j_m}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{i(k_1 + \dots + k_m - j_1 - \dots - j_m)x} S^m(x) dx.$$

Теорема 3. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в строгом смысле стационарный процесс. Тогда имеет место равенство

$$M\left(\left|\sum_{k=-n}^n c_k \xi_k\right|^{2m}\right) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left|\sum_{k=-n}^n c_k e^{ikx}\right|^{2m} S^m(x) dx.$$

Доказательство. Имеем

$$M\left(\left|\sum_{k=-n}^n c_k \xi_k\right|^{2m}\right) =$$

$$= \sum_{k_1, \dots, k_m=-n}^n \sum_{j_1, \dots, j_m=-n}^n c_{k_1} \bar{c}_{j_1} \dots c_{k_m} \bar{c}_{j_m} M(\xi_{k_1} \dots \xi_{k_m} \bar{\xi}_{j_1} \dots \bar{\xi}_{j_m}).$$

С другой стороны,

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left|\sum_{k=-n}^n c_k e^{ikx}\right|^{2m} S^m(x) dx =$$

$$= \sum_{k_1, \dots, k_m=-n}^n \sum_{j_1, \dots, j_m=-n}^n c_{k_1} \bar{c}_{j_1} \dots c_{k_m} \bar{c}_{j_m} \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{i(k_1 + \dots + k_m - j_1 - \dots - j_m)x} S^m(x) dx.$$

Пусть имеем стационарный процесс

$$\xi_n(\omega), \quad n \in Z, \quad \omega \in \Omega.$$

Предположим, что этот процесс наблюдается до момента времени t , т. е. известны его значения

$$\xi_n(\omega), \quad n \leq t, \quad \omega \in \Omega \quad (1)$$

и требуется на основе значений этих величин предсказать значение стационарного процесса в некоторый будущий момент времени $\xi_{t+\tau}(\omega)$, где $\tau > 0$. Причем сам способ предсказания должен быть линейным. Последнее

означает, что величина $\xi_{m+\tau}(\omega)$, являющаяся прогнозом, должна принадлежать замыканию линейной оболочки величин (1), т.е.

$$\hat{\xi}_{m+\tau}(\omega) = \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k(\omega).$$

Естественно возникает вопрос, какой прогноз считать наилучшим? В классической теории случайных процессов линейный прогноз считается наилучшим, если его ошибка

$$\sigma_2^2(\tau) = M \left(\left| \xi_{m+\tau} - \hat{\xi}_{m+\tau} \right|^2 \right)$$

минимальная.

В данной работе мы вводим также и другую характеристику оптимальности прогноза. Возможно, что с практической точки зрения новая характеристика более естественная. Положим

$$\sigma(\tau) = \sup_{\omega \in \Omega} |\xi_{m+\tau}(\omega) - \hat{\xi}_{m+\tau}(\omega)|.$$

Введенная величина формально зависит и от параметра m . Однако из-за стационарности рассматриваемых процессов такой зависимости фактически нет. Поэтому, чтобы не усложнять обозначения, мы явно не указываем параметр m .

Приведенные ниже две теоремы позволяют установить связь между задачами теории прогноза и весовой аппроксимации аналитическими функциями.

Теорема 4. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в широком смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$M \left(\left| \xi_{m+\tau} - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k \right|^2 \right) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left| e^{i(m+\tau)x} - \sum_{k=-\infty}^m c_k e^{ikx} \right|^2 S(x) dx.$$

Теорема 5. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в строгом смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$\sup_{\omega \in \Omega} \left| \xi_{m+\tau}(\omega) - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k(\omega) \right| = \sup_x \left| e^{i(m+\tau)x} - \sum_{k=-\infty}^m c_k e^{ikx} \right| \sqrt{S(x)}.$$

В приведенной ниже теореме мы опираемся на классическую теорему Г. Сеге (см. [5], с. 197).

Теорема 6. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в широком смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$\sigma_2^2(1) = \inf_{c_k} M \left(\left| \xi_{m+1} - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k \right|^2 \right) = \exp \left\{ \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \ln S(x) dx \right\}.$$

В приведенной ниже теореме мы опираемся на классическую теорему А. Колмогорова (см. [6], с. 475).

Теорема 7. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в широком смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$\sigma_2^2(2) = \inf_{c_k} M \left(\left| \xi_{m+2} - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k \right|^2 \right) =$$

$$= \exp \left\{ \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \ln S(x) dx \right\} \sqrt{1 + \frac{a^2}{4}},$$

где

$$a = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \cos x \ln S(x) dx.$$

В приведенной ниже теореме мы опять опираемся на классическую теорему Г. Сеге (см. [5], с. 197).

Теорема 8. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в строгом смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$\sigma(1) = \inf_{c_k} \sup_{\omega \in \Omega} \left| \xi_{m+1}(\omega) - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k(\omega) \right| = \exp \left\{ \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \ln S(x) dx \right\}.$$

Приведенная ниже теорема опирается на результаты из [7].

Теорема 9. Пусть $\xi_n, n \in Z$, в строгом смысле стационарный процесс со спектральной плотностью $S(x)$. Тогда имеет место равенство

$$\sigma(2) = \inf_{c_k} \sup_{\omega \in \Omega} \left| \xi_{m+2}(\omega) - \sum_{k=-\infty}^m c_k \xi_k(\omega) \right| =$$

$$= \exp \left\{ \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \ln S(x) dx \right\} \sqrt{1 + \frac{a^2}{2} + a \sqrt{1 + \frac{a^2}{4}}}.$$

Ереванский государственный университет

С. А. Вагаршакян

О задаче предсказания

Введено новое определение строго стационарного процесса. Рассматривается проблема предсказания на один и два шага вперед. Приведены точные оценки ошибки прогноза.

Ս. Ա. Վաղարշակյան

Կանխատեսման խնդրի մասին

Բերվում է խիստ սպացիոնարության նոր գաղափարը: Դիտարկվում է կանխատեսման խնդիրը մեկ եւ երկու քայլ առաջ: Կանխատեսման ճշգրտության համար սպացված են ճշգրիտ գնահատականներ:

S. A. Vagharshakyan

On Prediction Problem

A new definition of strict stationary process is introduced. We consider the problem of prediction by one and two steps. The sharp estimations of prediction error are given.

Литература

1. Колмогоров А. Н. - Изв. АН СССР. 1941. Т. 5. С. 3-14.
2. Winer N., Masani P. - Acta Mathematica. 1957. V. 98. P. 111-150.
3. Winer N., Masani P. - Acta Mathematica. 1958. V. 99. P. 93-137.
4. Вентцель А.Д. Курс теории случайных процессов. М. Наука. 1975.
5. Кусис П. Введение в теорию пространств H^p . М. Мир. 1984.
6. Сеге Г. Ортогональные многочлены. М. Изд-во физ.-мат. лит. 1962.
7. Вагаршакян С. А. - Изв. НАН Армении. Математика. 2007. Т. 42. 5. С. 11-16.