

УДК 539.3

МЕХАНИКА

Г. Е. Багдасарян

Вынужденные и параметрические колебания идеально проводящей пластинки, обусловленные нестационарным магнитным полем

(Представлено академиком АН Армянской ССР С. А. Амбарцумяном 7/VIII 1986)

В работе установлена возможность возбуждения резонансных колебаний (как обычного, так и параметрического типа) идеально проводящей пластинки при помощи нестационарного магнитного поля. Получены формулы для нахождения критических частот внешнего магнитного поля, определяющие границы параметрического резонанса. Определены также амплитуды вынужденных колебаний и исследована их зависимость от частоты и амплитуды нестационарного магнитного поля.

1. Рассмотрим идеально проводящую, тонкую упругую пластинку постоянной толщины $2h$, отнесенную к декартовой системе координат x_1, x_2, x_3 так, что срединная плоскость недеформированной пластинки совпадает с координатной плоскостью x_1ox_2 . Пусть пластинка занимает область $(|x_3| \leq h, |x_1| \leq a, -\infty < x_2 < \infty)$ и является частью бесконечной идеально проводящей жесткой неподвижной диафрагмы постоянной толщины $2h$. Пусть далее в области $x_3 > h$ установлено начальное нестационарное магнитное поле $H_0 + H_1 \cos \omega t$, параллельное координатной линии ox_1 .

Известно (1), что нестационарная часть магнитного поля не проникает в область, занимаемую идеальным проводником (область $|x_3| < h$). Поэтому на тонком приповерхностном слое появляются экранирующие токи, препятствующие проникновению нестационарного магнитного поля внутрь тела. Из условия непроникания для рассматриваемой задачи легко определить поверхностные токи и с их помощью из квазистатических уравнений Максвелла найти создаваемое ими магнитное поле. Путем наложения начального поля и магнитного поля, создаваемого поверхностными токами, получим окончательное выражение для невозмущенного магнитного поля, претерпевающего разрыв на поверхности $x_3 = h$. Этим разрывом обусловлено появление магнитного давления \vec{P}_0 , определяемого формулой

$$\vec{P}_0 = -\frac{H_1 \cos \omega t}{2\pi} (H_0 + H_1 \cos \omega t) \vec{n}_0, \quad (1.1)$$

где \vec{n}_0 — единичный вектор внешней нормали к недеформированной поверхности пластинки.

Под действием нагрузки \vec{P}_0 пластинка совершает вынужденные

колебания по форме цилиндрической поверхности с образующими параллельными координатной линии ox_2 . Вследствие этих колебаний появляются индуцированные токи и магнитное поле, приводящие к возникновению добавочных объемных и поверхностных сил. Добавочные силы выражаются через неизвестные граничные значения тангенциальных компонент индуцированного магнитного поля на поверхностях $x_3 = \pm h$. Определение указанных граничных значений, как и в работах (2-4), сводится к решению задач Неймана в полупространствах $|x_3| > h$. При помощи известного решения задачи Неймана найдены добавочные объемные и поверхностные силы, выраженные через прогиб пластинки. После подстановки (1.1) и найденных выражений для добавочных сил в уравнение движения пластинки, полученное на основе гипотез Кирхгофа в работе (4), анализ динамического поведения пластинки в нестационарном магнитном поле сводится к решению следующего интегродифференциального уравнения с ядром Коши:

$$D \frac{\partial^4 w}{\partial x_1^4} + 2\rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} + 2\rho h \varepsilon \frac{\partial w}{\partial t} - \frac{h}{2\pi} \left[(H_0 + H_1 \cos \omega t)^2 + H_1^2 \cos^2 \omega t \right] \left[\frac{\partial^2 w}{\partial x_1^2} + \frac{1}{\pi h} \int_{-a}^a \frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{d\xi}{\xi - x_1} \right] = -\frac{H_1}{2\pi} (H_0 + H_1 \cos \omega t) \cos \omega t, \quad (1.2)$$

при обычных условиях закрепления краев пластинки.

В (1.2) $w(x_1, t)$ — прогиб, $D = 2Eh^3/3(1-\nu^2)$ — цилиндрическая жесткость, E — модуль упругости, ν — коэффициент Пуассона, ε — коэффициент линейного затухания, ρ — плотность материала пластинки.

2. В качестве примера рассмотрим задачу о колебаниях пластинки, длинные стороны которой жестко зашпемлены.

Представляя искомый прогиб пластинки в виде $w(x_1, t) = f(t)(a^2 - x_1^2)^2$, удовлетворим граничным условиям жесткого зашпемления, а из уравнения (1.2) методом Галеркина получим следующее линейное дифференциальное уравнение с периодическими коэффициентами:

$$\frac{a^2 f}{dt^2} + \varepsilon \frac{df}{dt} + \Omega^2 (1 + 2\mu_1 \cos \omega t + 2\mu_2 \cos 2\omega t) f = \delta (\mu_2 + \mu_1 \cos \omega t + \mu_2 \cos 2\omega t), \quad (2.1)$$

где

$$\Omega^2 = [1 + \beta(H_0^2 + H_1^2)] \Omega_0^2, \quad \Omega_0^2 = \frac{63D}{4\rho h a^4},$$

$$\beta = \frac{3}{4\pi\rho a^2 \Omega_0^2} \left(1 + \frac{35}{24\pi} \frac{a}{h} \right), \quad \delta = -\frac{\Omega^2}{48\pi\beta D}, \quad (2.2)$$

$$\mu_1 = \frac{\beta H_0 H_1}{1 + \beta(H_0^2 + H_1^2)}, \quad 2\mu_2 = \frac{\beta H_1^2}{1 + \beta(H_0^2 + H_1^2)},$$

В (2.1) Ω_0 — частота собственных поперечных колебаний пластинки в отсутствие магнитного поля, Ω — частота магнитоупругих колебаний, μ_1 и μ_2 — коэффициенты пульсации.

Общее решение уравнения (2.1) складывается из общего решения однородного уравнения

$$\frac{d^2 f}{dt^2} + \varepsilon \frac{df}{dt} + \Omega^2(1 + 2\mu_1 \cos \omega t + 2\mu_2 \cos 2\omega t)f = 0 \quad (2.3)$$

и какого-нибудь частного решения уравнения (2.1), характеризующего вынужденные колебания.

Уравнение (2.3) имеет периодические коэффициенты и, как известно (5,6), при некоторых соотношениях между его коэффициентами оно имеет неограниченно возрастающие решения, означающие динамическую неустойчивость рассматриваемой системы.

Границы областей динамической неустойчивости ω_{\pm} , расположенных вблизи частот 2Ω и Ω , при весьма малом затухании ($\varepsilon \rightarrow 0$), согласно (6), определяются следующими приближенными формулами:

для области, расположенной вблизи частоты 2Ω ,

$$\omega_{\pm} = 2\Omega_0 \left[1 + \beta(H_0^2 + H_1^2) \pm \beta H_0 H_1 \right]^{1/2} \quad (2.4)$$

для области, расположенной вблизи частоты Ω ,

$$\omega_{\pm} = \Omega_0 \left[1 + \beta(H_0^2 + H_1^2) \pm \frac{1}{2} \beta H_1^2 \right]^{1/2}. \quad (2.5)$$

Из формул (2.4), (2.5) следует: а) при любом $H_1 \neq 0$ возможно появление параметрического резонанса (при $H_1 = 0$, как и следовало ожидать, параметрический резонанс невозможен); б) если $H_0 = 0$, то параметрический резонанс наступает при частотах внешнего магнитного поля, близких к значениям $\omega = \Omega/k$ ($k = 1, 2, 3 \dots$); в) ширины обеих областей неустойчивости являются монотонно возрастающими функциями амплитуды H_1 нестационарной части внешнего магнитного поля; г) при фиксированном H_1 ширина области (2.4) является монотонно возрастающей, а ширина области (2.5) — монотонно убывающей функцией постоянной составляющей H_0 заданного магнитного поля.

Переходим к исследованию вынужденных колебаний пластинки, для простоты ограничиваясь случаем $H_0 = 0$ (тогда и $\mu_1 = 0$). В этом случае частное решение уравнения (2.1), характеризующее вынужденные колебания, ищем в виде (6)

$$f(t) = b_0 + a_1 \sin 2\omega t + b_1 \cos 2\omega t \quad (2.6)$$

где b_0 , a_1 и b_1 некоторые постоянные, подлежащие определению.

Подставляя (2.6) в уравнение (2.1) (при $\mu_1 = 0$) и приравнивая коэффициенты при $\sin 2\omega t$ и $\cos 2\omega t$, а также свободные члены, получим неоднородную систему линейных алгебраических уравнений относительно b_0 , a_1 и b_1 . Указанные уравнения решаются в предположении, что определитель системы отличен от нуля. В результате для постоянной составляющей динамического прогиба $A_0 = a^4 b_0$ и амплитуды колебания $A = a^4 \sqrt{a_1^2 + b_1^2}$ центра ($x_1 = 0$) пластинки получим следующие выражения:

$$A_0 = \frac{\delta \mu_2 a^4}{\Omega^2} \left[1 - \frac{\mu_2 (1 - 2\mu_2)(1 - n^2)}{(1 - n^2)(1 - n^2 - 2\mu_2^2) + (n\Delta/\pi)^2} \right]; \quad (2.7)$$

$$A = \frac{\mu_2 (1 - 2\mu_2) a^4}{48\pi^3 D} \frac{\sqrt{(1 - n^2)^2 + (\Delta n/\pi)^2}}{(1 - n^2)(1 - n^2 - 2\mu_2^2) + (n\Delta/\pi)^2}, \quad (2.8)$$

где

$$n = \frac{2\omega}{\Omega}, \quad \Delta = \frac{2\pi\varepsilon}{\Omega}.$$

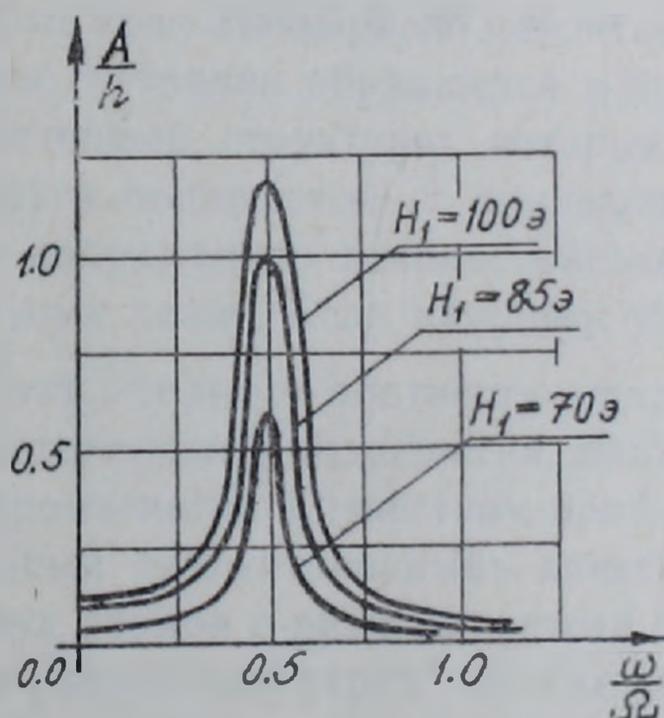
Последняя величина представляет собой декремент затухания собственных магнитоупругих колебаний пластинки.

Из условия, что знаменатель выражений (2.7) и (2.8) отличен от нуля, определяем следующее множество значений коэффициента пульсации μ_2 :

$$0 \leq \mu_2 < \sqrt{\Delta/\pi}, \quad (2.9)$$

при которых система находится вне второй области динамической неустойчивости (области, расположенной около частоты $\omega = \Omega/2$).

На основании уравнения (2.8) произведены вычисления амплитуды вынужденных колебаний пластинки в зависимости от частоты ω заданного магнитного поля при различных значениях амплитуды H_1 , удовлетворяющие условию (2.9). Для расчета принято $E = 7 \cdot 10^{11}$ дин/см²; $\nu = 0,36$; $\Delta = 0,1\pi$; $h/a = 5 \cdot 10^{-3}$. Результаты подсчета значений A/h приведены на рисунке.



Как видно из формулы (2.8) и графика, вблизи частоты внешнего магнитного поля, равной половине собственной частоты пластинки, даже для достаточно слабых магнитных полей ($H_1 < 10^2$ э), происходит бурное увеличение амплитуды вынужденных колебаний. Формулы (2.7), (2.8) и численные расчеты показывают также, что амплитуда колебаний монотонно возрастает с увеличением как величины a/h , так и амплитуды H_1 внешнего магнитного поля. При $a \geq 10^2 h$ и $H_1 \geq 10^3$ э амплитуда вынужденных колебаний может в несколько сотен раз превосходить толщину пластинки. Это свидетельствует о необходимости в таких случаях решать задачу на основе нелинейных уравнений магнитоупругости тонких пластин, полученных в работе (7).

Իդեալական հաղորդիչ սալի ստիպողական և պարամետրական տատանումները ոչ ստացիոնար մագնիսական դաշտի ազդեցության տակ

Աշխատանքում հաստատված է, որ ոչ ստացիոնար մագնիսական դաշտի օգնությամբ կարելի է իդեալական հաղորդիչ սալին հաղորդել ռեզոնանսային (ինչպես սովորական, այնպես էլ պարամետրական) տատանումներ: Ստացված են բանաձևեր պարամետրական ռեզոնանսի կրիտիկական հաճախականությունների և ստիպողական տատանումների ամպլիտուդաների որոշման համար:

ЛИТЕРАТУРА — ԳՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

- ¹ Л. Д. Ландау, Е. М. Лифшиц. Электродинамика сплошных сред, Наука, М., 1982.
² S. Kaliski, Proc. Vib. Probl., v. 3, N 4 (1962). ³ С. А. Амбарцумян, Г. Е. Багдасарян, М. В. Белубекян, Магнитоупругость тонких оболочек и пластин, Наука, М., 1977.
⁴ Г. Е. Багдасарян, Прикладная механика, т. 19, № 12 (1983). ⁵ В. А. Якубович, В. М. Старжинский, Линейные дифференциальные уравнения с периодическими коэффициентами и их приложения, Наука, М., 1972. ⁶ В. В. Болотин, Динамическая устойчивость упругих систем, Гостехиздат, М., 1956. ⁷ Г. Е. Багдасарян, З. Н. Даноян, Изв. АН АрмССР. Механика, т. 38, № 2 (1985).