

УДК 539.3

МЕХАНИКА

Л. М. Варданян, М. Г. Степанян, Р. Г. Тадевосян

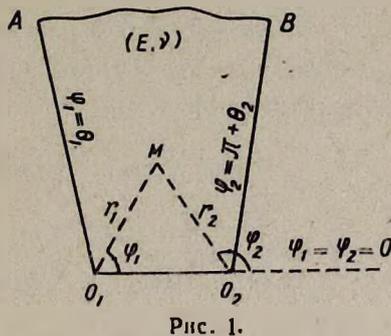
Плоская задача для клиновидных областей

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР О. М. Сапонджяном 21/II 1985)

1^o. Приводится решение плоской задачи теории упругости для бесконечного усеченного клина (рисунок), когда одна полубесконечная сторона жестко заземлена ($U_2=V_2=0$), на другой заданы внешние нагрузки ($\sigma_\varphi^{(1)}=f_1$, $\tau_{r\varphi}^{(1)}=g_1$), а на конечной части границы тела задается одно из следующих условий: 1) напряжения ($\sigma_\varphi=f$, $\tau_{r\varphi}=g$); 2) симметрии ($\tau_{r\varphi}=0$, $V_\varphi=0$); 3) кососимметрии ($\sigma_\varphi=0$, $U_r=0$).

Аналогичные задачи рассматривались в работах (1-7). Следуя этим работам, решение бигармонического уравнения представим в виде суммы интегралов Меллина

$$F = \sum_{n=1}^2 F_n(r_n, \bar{\varphi}_n) = \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=1}^2 \int_{L_n} \Phi_n(s, \bar{\varphi}) r_n^{1-s} ds;$$



$$\Phi_n(s, \bar{\varphi}_n) = A_n(s) \cos(s-1) \bar{\varphi}_n + B_n \sin(s-1) \bar{\varphi}_n + C_n \cos(s+1) \bar{\varphi}_n + D_n \sin(s+1) \bar{\varphi}_n, \tag{1.1}$$

$$\bar{\varphi}_1 = \varphi, \bar{\varphi}_2 = \varphi_2 - \pi, 0 < \varphi_1 \leq \theta_1, \theta_2 \leq \varphi_2 - \pi < 0, \theta_1 - \theta_2 \geq \pi.$$

Рассмотрим задачу 1. Представляя функции f и g в виде

$$f = f^{(1)} + f^{(2)}, \quad g = g^{(1)} + g^{(2)} \tag{1.2}$$

и требуя, чтобы условия на отрезке O_1O_2 удовлетворялись в виде

$$\sigma_\varphi^{(n)} = f^{(n)}, \quad \tau_{r\varphi}^{(n)} = g^{(n)} \quad (n=1, 2), \tag{1.3}$$

получим соотношения

$$\xi(\xi-1)(A_n + C_n) = a^\xi \tilde{f}^{(n)}(\xi), \quad \xi[(\xi-1)B_n + (\xi+1)D_n] = a^\xi \tilde{g}^{(n)}(\xi), \tag{1.4}$$

где функции $\tilde{f}^{(n)}(\xi)$ и $\tilde{g}^{(n)}(\xi)$ имеют вид

$$\tilde{f}^{(n)}(\xi) = a^{-\xi} \int_0^a f^{(n)}(r_n) r_n^\xi dr_n, \quad \tilde{g}^{(n)}(\xi) = a^{-\xi} \int_0^a g^{(n)}(r_n) r_n^\xi dr_n. \tag{1.5}$$

Удовлетворив теперь остальным граничным условиям, после ряда преобразований получим следующую систему сингулярных интегральных уравнений ($n+p=3$, $n=1,2$):

$$\begin{aligned} X_n(s) + \int_{L_p} [K_p^{(1)}(s, \xi) X_p(\xi) + K_p^{(2)}(s, \xi) Y_p(\xi)] d\xi &= F_n(s); \\ Y_n(s) + \int_{L_p} [K_p^{(3)}(s, \xi) X_p(\xi) + K_p^{(4)}(s, \xi) Y_p(\xi)] d\xi &= G_n(s); \end{aligned} \quad (1.6)$$

$$K_p^{(j)}(s, \xi) = \frac{B(s+1, \xi-s)}{2\pi i \Delta_p(\xi)} k_p^{(j)}(s, \xi) \quad (j=1+4), \quad (1.7)$$

где $B(s+1, \xi-s)$ —эйлерова „бетта-функция“, $k_p^{(j)}(s, \xi)$ —регулярные функции, имеющие вид:

$$\begin{aligned} k_1^{(1)}(s, \xi) &= \alpha_1^-(\xi, \Theta_1) \bar{\alpha}_2^+(s, \varepsilon_2) + \beta_1^+(\xi, \Theta_1) \bar{\beta}_2^-(s, \varepsilon_2); \\ k_1^{(2)} &= -\beta_1^- \bar{\alpha}_1^+ + \alpha_1^+ \bar{\beta}_1^-, \quad k_1^{(3)} = \alpha_1^- \bar{\beta}_2^+ - \beta_1^+ \bar{\alpha}_2^-, \quad k_1^{(4)} = -\beta_1^- \bar{\beta}_2^+ - \alpha_1^+ \bar{\alpha}_2^-; \\ k_2^{(1)}(s, \xi) &= \bar{\alpha}_2^-(\xi, \Theta_2) \alpha_1^+(s, \varepsilon_1) + \bar{\beta}_2^+(\xi, \Theta_2) \beta_1^-(s, \varepsilon_1); \\ k_2^{(2)} &= \bar{\beta}_2^- \alpha_1^+ - \alpha_1^+ \bar{\beta}_1^-, \quad k_2^{(3)} = -\alpha_2^- \bar{\beta}_1^+ + \bar{\beta}_2^+ \alpha_1^-, \quad k_2^{(4)} = -\bar{\beta}_1^- \beta_1^+ - \alpha_2^+ \bar{\alpha}_1^-. \end{aligned} \quad (1.8)$$

Свободные члены системы (1.6) выражаются через внешние нагрузки следующим образом:

$$\begin{aligned} F_n(s) &= \bar{f}_n(s) - \int_{L_n} [\tilde{f}^{(p)}(\xi) F_p^{(1)}(s, \xi) + \tilde{g}^{(p)}(\xi) F_p^{(2)}(s, \xi)] d\xi; \\ G_n(s) &= \bar{g}_n(s) - \int_{L_n} [\tilde{f}^{(p)}(\xi) F_p^{(3)}(s, \xi) + \tilde{g}^{(p)}(\xi) F_p^{(4)}(s, \xi)] d\xi. \end{aligned} \quad (1.9)$$

Здесь \tilde{f}_n , \tilde{g}_n преобразования Меллина функций f_n , g_n .

$$\begin{aligned} F_p^{(j)}(s, \xi) &= \frac{B(s+1, \xi-s)}{2\pi i \Delta_p(\xi)} f_p^{(j)}(s, \xi) \quad (j=1+4); \\ f_1^{(1)}(s, \xi) &= s_2^-(\xi, \Theta_2) \alpha_1^+(s, \varepsilon_1) - c_2^+(\xi, \Theta_2) \beta_1^-(s, \varepsilon_1); \\ f_1^{(2)} &= c_2^- \alpha_1^+ + s_2^+ \beta_1^-; \quad f_1^{(3)} = -s_2^- \beta_1^+ - c_2^+ \alpha_1^-; \quad f_1^{(4)} = -c_2^- \beta_1^+ + s_2^+ \alpha_1^-; \\ f_2^{(1)}(s, \xi) &= s_1^-(\xi, \Theta_1) \bar{\alpha}_2^+(s, \varepsilon_2) + c_1^+(\xi, \Theta_1) \bar{\beta}_2^-(s, \varepsilon_2); \\ f_2^{(2)} &= c_1^- \bar{\alpha}_2^+ + s_1^+ \bar{\beta}_2^-; \quad f_2^{(3)} = -s_1^- \bar{\beta}_2^+ + c_1^+ \bar{\alpha}_2^-; \quad f_2^{(4)} = -c_1^- \bar{\beta}_2^+ + s_1^+ \bar{\alpha}_2^-, \end{aligned} \quad (1.11)$$

где $\varepsilon_n = (-1)^n \beta_n$, $|\Theta_n| + \beta_n = \pi$, $0 \leq |\beta_n| < \pi$.

Неизвестные функции $A_n(s)$, $B_n(s)$, $C_n(s)$, $D_n(s)$ определяются через новые неизвестные $X_n(s)$ и $Y_n(s)$ формулами

$$\begin{aligned} C_1(\xi) \xi \Delta_1(\xi, \Theta_1) &= a^\xi [X_1(\xi) \alpha_1^-(\xi, \Theta_1) - Y_1 \beta_1^- + \tilde{f}^{(1)} s_1^- + \tilde{g}^{(1)} c_1^-]; \\ D_1(\xi) \xi \Delta_1(\xi, \Theta_1) &= a^\xi [X_1(\xi) \beta_1^+(\xi, \Theta_1) + Y_1 \alpha_1^+ + \tilde{f}^{(1)} c_1^+ + \tilde{g}^{(1)} s_1^+]; \\ C_2(\xi) \xi \Delta_2(\xi, \Theta_2) &= a^\xi [X_2(\xi) \bar{\alpha}_2^-(\xi, \Theta_2) + Y_2 \bar{\beta}_2^+ + \tilde{f}^{(2)} s_2^- + \tilde{g}^{(2)} c_2^-]; \\ D_2(\xi) \xi \Delta_2(\xi, \Theta_2) &= a^\xi [-X_2(\xi) \bar{\beta}_2^+(\xi, \Theta_2) + Y_2 \alpha_2^+ + \tilde{f}^{(2)} c_2^+ + \tilde{g}^{(2)} s_2^+]. \end{aligned} \quad (1.12)$$

Здесь введены следующие обозначения:

$$\begin{aligned} \Delta_1(\xi, \Theta_1) &= 4(\sin^2 \xi \Theta_1 - \xi^2 \sin^2 \Theta_1); \\ \Delta_2(\xi, \Theta_2) &= 4[(1+\nu)[\nu \sin^2 \xi \Theta_2 - \xi^2(1+\nu) \sin^2 \Theta_2] + 4]; \\ s_1^\pm(\xi, \Theta_1) &= -2(\sin^2 \xi \Theta_1 \mp \xi \sin^2 \Theta_1), \quad c_1^\pm(\xi, \Theta_1) = \mp(\sin 2\xi \Theta_1 \pm \xi \sin 2\Theta_1); \\ s_2^\pm(\xi, \Theta_2) &= \pm(1+\nu)[(1+\nu)(\sin 2\xi \Theta_2 \pm \xi \sin 2\Theta_2) \mp 4 \sin 2\xi \Theta_2]; \\ c_2^\pm(\xi, \Theta_2) &= \pm 2(1+\nu)[(1+\nu)(\sin^2 \xi \Theta_2 \mp \xi \sin^2 \Theta_2) + 2 \cos 2\xi \Theta_2]; \\ \alpha_n^\pm(\xi, \Theta_n) &= \alpha_n^\pm + \delta_0 \cos(\xi+1)\Theta_n, \quad \beta_n^\pm(\xi, \Theta_n) = \beta_n^\pm - \delta_0 \sin(\xi+1)\Theta_n; \\ \alpha_n^\pm(\xi, \Theta_n) &= (1 \mp \xi)[\cos(\xi-1)\Theta_n - \cos(\xi+1)\Theta_n], \quad \delta_0 = 4/1+\nu; \\ \beta_n^\pm(\xi, \Theta_n) &= (1 \pm \xi) \sin(\xi+1)\Theta_n + (1 \mp \xi) \sin(\xi-1)\Theta_n \quad (n=1, 2). \end{aligned} \quad (1.13)$$

В работах (1,2,5) показано, что система сингулярных интегральных уравнений (1.6) путем исключения некоторых неизвестных сводится к двум независимым системам регулярных интегральных уравнений Фредгольма второго рода, содержащих каждое по два уравнения. Если же неизвестные функции представить в виде ряда по полиномам Чебышева—Эрмита

$$X_n(s) = \Gamma(1+s) \sum_{q=0}^{\infty} x_n^{(q)} \tilde{H}_q(s), \quad Y_n(s) = \Gamma(1+s) \sum_{q=0}^{\infty} y_n^{(q)} \tilde{H}_q(s), \quad (1.15)$$

где $\Gamma(x)$ — гамма функция^а, а

$$\tilde{H}_q(s) = \frac{\bar{H}_q(s)}{\sqrt{2^n n!} \sqrt{\pi}}, \quad \bar{H}_q(s) = i^q H_q\left(\frac{s-c}{i}\right), \quad s = c + iy, \quad (1.16)$$

$H_q(s)$ — многочлены Чебышева—Эрмита, то интегральные уравнения (1.6) сводятся к бесконечным системам линейных алгебраических уравнений

$$\begin{aligned} x_n^{(l)} + \sum_{q=0}^{\infty} [A_{n1}^{(q,l)} x_p^{(q)} + A_{n2}^{(q,l)} y_p^{(q)}] &= F_{n,l} \quad (n+p=3; n=1, 2; l=0, 1, 2 \dots); \\ y_n^{(l)} + \sum_{q=0}^{\infty} [A_{p3}^{(q,l)} x_p^{(q)} + A_{p4}^{(q,l)} y_p^{(q)}] &= G_{n,l}; \end{aligned} \quad (1.17)$$

$$\begin{aligned} A_{n1}^{(q,l)} &= (-1)^{l+1} \int \int_{L_n L_p} \bar{H}_l(s) \tilde{H}_q(\xi) \exp(s-c)^2 \Gamma(\xi-s) k_p^{(l)}(s, \xi) \frac{ds d\xi}{2\pi \Delta_p(\xi)}; \\ F_{n,l} &= (-1)^{l+1} l \int_{L_n} F_n(s) \bar{H}_l(s) \Gamma^{-1}(1+s) \exp(s-c)^2 ds; \\ G_{n,l} &= (-1)^{l+1} l \int_{L_n} G_n(s) \bar{H}_l(s) \Gamma^{-1}(1+s) \exp(s-c)^2 ds. \end{aligned} \quad (1.18)$$

Вопросы разрешимости системы (1.17) исследованы в работах (1,2,5).

2⁰. Если в рассматриваемой задаче на конечной части границы тела удовлетворяются условия симметрии (задача 2) или кососимметрии (задача 3), то опять приходим к решению интегральных уравнений

(1.6) с ядрами (1.7), где регулярные функции имеют теперь вид

$$k_n^{(1)}(s, \xi) = M_n^\pm(s, \xi), \quad k_n^{(2)} = N_n^\pm, \quad k_n^{(3)} = P_n^\pm, \quad k_n^{(4)} = Q_n^\pm, \quad (2.1)$$

а неизвестные функции A_n, B_n, C_n, D_n определяются через новые неизвестные X_n и Y_n формулами

$$\begin{aligned} (1+\nu)^{\rho-1} \begin{Bmatrix} A_n(\xi) \\ B_n(\xi) \end{Bmatrix} \xi \Delta_n(\xi) &= a^\xi \left\{ \left[\frac{\xi+1}{\xi-1} - \frac{2+(-1)^{n2}}{(\xi-1)(1+\nu)} \right] X_n(\xi) \begin{Bmatrix} \sin(\xi+1)\Theta_n \\ \cos(\xi+1)\Theta_n \end{Bmatrix} \pm \right. \\ &\quad \left. \pm (-1)^\rho \left[1 + \frac{2+(-1)^{n2}}{(\xi-1)(1+\nu)} \right] Y_n(\xi) \begin{Bmatrix} \cos(\xi+1)\Theta_n \\ \sin(\xi+1)\Theta_n \end{Bmatrix} \right\}; \\ (1+\nu)^{\rho-1} \begin{Bmatrix} C_n(\xi) \\ D_n(\xi) \end{Bmatrix} \xi \Delta_n(\xi) &= -a^\xi \left\{ X_n(\xi) \begin{Bmatrix} \sin(\xi-1)\Theta_n \\ \cos(\xi-1)\Theta_n \end{Bmatrix} \pm \right. \\ &\quad \left. \pm (-1)^\rho Y_n(\xi) \begin{Bmatrix} \cos(\xi-1)\Theta_n \\ \sin(\xi-1)\Theta_n \end{Bmatrix} \right\}; \end{aligned} \quad (2.2)$$

$$\Delta_1 = \sin 2\xi \Theta_1 \pm \xi \sin 2\Theta_1, \quad \Delta_2 = (\nu-3) \sin 2\Theta_2 \pm (1+\nu) \xi \sin 2\Theta_2. \quad (2.3)$$

В выражениях (2.1)–(2.3) верхние индексы и строки относятся к задаче 2, нижние — 3.

$$M_n^\pm = \delta^\pm [\beta_n^\pm(\xi, \Theta_n) \cos(s-1)\varepsilon_\rho - \alpha_n^\pm(s, \varepsilon_\rho) \sin(\xi-1)\Theta_n - \delta_0 \cos s_\rho \sin \xi_n];$$

$$N_n^\pm = \pm \delta^\mp [\alpha_n^\pm \cos(s-1)\varepsilon_\rho - \alpha_n^\pm \cos(\xi-1)\Theta_n - \delta^\pm \delta_0 \cos s_\rho \cos \xi_n];$$

$$P_n^\pm = -\delta^\pm [\beta_n^\pm \sin(s-1)\varepsilon_\rho - \beta_n^\pm \sin(\xi-1)\Theta_n + (-1)^n \delta_0 \sin s_\rho \sin \xi_n];$$

$$Q_n^\pm = \pm [\alpha_n^\pm \sin(s-1)\varepsilon_\rho + (-1)^\rho \beta_n^\pm \cos(\xi-1)\Theta_n + (-1)^n \delta_0 \sin s_\rho \cos \xi_n].$$

$$S_\rho = [s + (-1)^\rho] \varepsilon_\rho, \quad \xi_n = [\xi + (-1)^n] \Theta_n, \quad \delta^\pm = \begin{Bmatrix} 1 \\ (-1)^\rho \end{Bmatrix} \quad (n+p=3). \quad (2.4)$$

Кроме того, в случае симметрии $B_n=0, D_n=0$, а в случае косимметрии $A_n=0, C_n=0$.

Свободные члены интегральных уравнений (1.6) для этих случаев выражаются только первыми слагаемыми формул (1.9), где надо положить $\tilde{f}_2(s) = \tilde{g}_2(s) = 0$.

Переходим к вычислению напряжений. Для простоты приводим выражение нормального напряжения σ_φ точек отрезка $O_1O_2(\Gamma_1 + \Gamma_2 = a)$ для задачи 2:

$$\sigma_\varphi = \frac{1}{2\pi i} \sum_{\rho=1}^2 \int_{L_\rho} s(s-1) [A_\rho(s) + C_\rho(s)] r_\rho^{-s-1} ds. \quad (2.5)$$

Подставляя сюда выражения A_ρ, C_ρ из (2.2) и принимая, что корни Δ_m простые, после применения теории вычетов формулу (2.5) представим в виде

$$\sigma_\varphi = \sum_{m=1}^2 \left[\sum_{(\operatorname{Re} \xi_{mn} < 0)} d_n^{(m)} \left(\frac{a}{r_m} \right)^{\xi_{mn}+1} \sum_{n=1}^{\infty} c_n^{(m)} \left(\frac{a}{r_m} \right)^{-n+1} \right]. \quad (2.6)$$

Здесь

$$d_n^{(1)} = \frac{\Gamma(1+\xi_{1n})}{(1+\nu)\Delta_1(\xi_{1n})} [\tilde{x}(\xi_{1n}) \beta_1^+(\xi_{1n}, \Theta_1) + \tilde{y}(\xi_{1n}) \alpha_1^+(\xi_{1n}, \Theta_1)];$$

$$d_n^{(j)} = \frac{\Gamma(1+\xi_{2n})}{\Delta_2(\xi_{2n})} [\bar{x}_2(\xi_{2n})\bar{\beta}_2^+(\xi_{2n}, \Theta_2) - \bar{y}_2(\xi_{2n})\bar{z}_2^+(\xi_{2n}, \Theta_2)];$$

$$c_n^{(1)} = \frac{(-1)^{n+1}}{(1+i)^n} \cdot \frac{n}{(n-1)!\Delta_1(-n)} [\bar{x}_1(-n)\bar{\beta}_1^+(-n, \Theta_1) + \bar{y}_1(-n)\bar{z}_1^+(-n, \Theta_1)];$$

$$c_n^{(2)} = (-1)^{n+1} \frac{n}{(n-1)!\Delta_2(-n)} [\bar{x}_2(-n)\bar{\beta}_2^+(-n, \Theta_2) - \bar{y}_2(-n)\bar{z}_2^+(-n, \Theta_2)];$$

$$\bar{x}_n(s) = X_n(s)/\Gamma(1+s), \quad \bar{y}_n(s) = Y_n(s)/\Gamma(1+s), \quad (2.7)$$

где ξ_{mn} — корни целой функции Δ_m , для которых ($\text{Re} \xi_{mn} < 0$). Наличие вторых слагаемых в (2.6) обусловлено тем, что неизвестные функции X_n и Y_n имеют простые полюсы в точках $\xi = -n$ ($n = 1, 2, \dots$). При этом коэффициенты $c_n^{(m)}$ можно вычислить как по формулам (2.7), так и через линейные комбинации $d_n^{(m)}$.

Ереванский политехнический институт
им. К. Маркса

Լ. Մ. ՎԱՐԴԱՆՅԱՆ, Մ. Գ. ՍՏԵՓԱՆՅԱՆ, Ռ. Գ. ԹԱԴԵՎՈՍՅԱՆ

Հարթ խնդիրը սեպածն տիրույթների համար

Հողվածում բերվում է առաձգականության տեսության հարթ խնդրի լուծումը անվերջ, հատած սեպի համար, երբ եզրային ճառագայթներից մեկը ամրակցված է, մյուսի վրա ազդում է կամայական արտաքին բեռ, իսկ վերջավոր հատվածի վրա տրված հետևյալ երեք պայմաններից մեկը՝ 1. $\sigma_\varphi = f$, $\tau_{r\varphi} = g$; 2. $\tau_{r\varphi} = 0$, $V_\varphi = 0$; 3. $\sigma_\varphi = 0$, $U_r = 0$: Խնդիրը բերվում է ֆրեդհոլմի սեպուլյար հավասարումների կամ սեպուլյար անվերջ սիստեմների լուծմանը: Բերվում են լարումների համար բանաձևեր՝ անշատված եզարկիտթյուններով:

ЛИТЕРАТУРА — ԳՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

¹ А. А. Баблюян, ДАН АрмССР, т. 65, № 5 (1977). ² А. А. Баблюян, Н. О. Гулка-
нян, ДАН АрмССР, т. 62, № 3 (1976). ³ В. Т. Гринченко, Равновесие и установившие-
ся колебания упругих тел конечных размеров, Наукова думка, Киев, 1978. ⁴ Б. М.
Нуллер, ПММ, т. 36, вып. 1 (1972). ⁵ Р. Г. Тадевосян, Изв. АН АрмССР, Механика,
т. 36, № 6 (1983). ⁶ А. Ф. Улитко, Метод собственных векторных функций в прост-
ранственных задачах теории упругости, Наукова думка, Киев, 1979. ⁷ Я. С. Уфлянд.
Интегральные преобразования в задачах теории упругости, Наука, Л., 1967.