

УДК 519.6

МАТЕМАТИКА

А. К. Матевосян

Быстрые алгоритмы вычисления положительно и отрицательно
 обернутых (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверток

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР Р.Р. Варшамовым 24/III 1981)

1. Пусть $a = [a_0, a_1, \dots, a_{N-1}]^T$ и $b = [b_0, b_1, \dots, b_{N-1}]^T$ есть два N -мерных, $N = m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_n$, комплексных вектора, а $i \ominus_j^m$ — поразрядное вычитание по модулю чисел i и j в системе счисления с основаниями m_1, m_2, \dots, m_n ⁽¹⁾.

Определение 1. Положительно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверткой векторов a и b назовем такой вектор $c = [c_0, c_1, \dots, c_{N-1}]^T$, что

$$c_l = \sum_{j=0}^l a_j \bar{b}_{l \ominus_j^m} + \sum_{j=l+1}^{N-1} a_j \bar{b}_{l \ominus_j^m}. \quad (1)$$

Замечание 1. Понятие положительно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки совпадает:

а) при $n=1$ с циклической положительно обернутой сверткой, введенной А. Ахо, Дж. Хопкрофтом, Дж. Ульманом ⁽²⁾;

б) при $n > 1$ с m -сверткой, введенной в работе ⁽¹⁾ А. М. Трахтманом и В. А. Трахтманом;

в) при $n=2$ m -свертка переходит в диадную свертку ⁽¹⁾.

Определение 2. Отрицательно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверткой векторов a и b назовем такой вектор $d = [d_0, d_1, \dots, d_{N-1}]^T$, что

$$d_l = \sum_{j=0}^l a_j \bar{b}_{l \ominus_j^m} - \sum_{j=l+1}^{N-1} a_j \bar{b}_{l \ominus_j^m}. \quad (2)$$

Замечание 2. Понятие отрицательно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки при $n=1$ совпадает с циклической отрицательно обернутой сверткой, введенной в работе ⁽²⁾ А. Ахо, Дж. Хопкрофтом и Дж. Ульманом.

Из задач прикладного характера ^(1,3,4) возникает задача постро-

ения алгоритмов вычисления (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверток, требующих выполнения существенно меньшего числа операций по сравнению с общепринятым алгоритмом умножения вектора на матрицу, требующим N^2 операций умножения и $N(N-1)$ операций сложения.

В работах ^(2,5,6), ⁽²⁾ и ⁽¹⁾ построены алгоритмы вычисления соответственно циклической, отрицательно обернутой циклической и m -сверток за число операций $\ll N^2$. Большинство указанных быстрых алгоритмов базируются на методе быстрого преобразования Фурье (БПФ) ⁽⁷⁾ и его обобщении—быстром преобразовании по системам Виленкина—Крестенсона (БПК) ⁽¹⁾. Отметим также, что единственным оптимальным алгоритмом по числу операций умножения является алгоритм вычисления диадной свертки, основанный на быстром преобразовании Уолша (БПУ) ⁽¹⁾ и требующий N операций умножения и $3N \log_2 N$ операций сложения.

В настоящей работе доказана теорема о связи между положительно и отрицательно обернутыми (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертками, из которой, в частности, вытекает теорема, доказанная А. Ахо, Дж. Хопкрофтом и Дж. Ульманом (⁽²⁾, стр. 289); предлагается единый подход к рекуррентному построению быстрых алгоритмов вычисления положительно и отрицательно обернутых (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверток, превосходящих по скорости известные алгоритмы; найдено необходимое и достаточное условие существования алгоритмов вычисления (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверток. Построен алгоритм вычисления циклической положительно обернутой свертки векторов длины $N=2^n$, превосходящий по скорости выполнения почти вдвое алгоритм, приведенный в работе ⁽²⁾.

Перейдем к изложению результатов настоящей работы.

2. Обозначим через V оператор, ставящий в соответствие вектору a с компонентами a_k , $k=0, 1, \dots, N-1$, $N=m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_n$, вектор $V[a]$ с компонентами $a_k \cdot v_j^{k_n-j}$, $k=0, 1, \dots, N-1$, если $m_1 \dots m_{j-1} \leq k \leq m_1 \dots m_j - 1$, где k_j —разрядные коэффициенты числа k в системе счисления с основаниями m_1, m_2, \dots, m_n , а $v_j = \exp(-i\pi/m_j)$.

Теорема 1. Пусть вектор z есть положительно (отрицательно) обернутая (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертка x и y , тогда вектор $V[z]$ есть отрицательно (положительно) обернутая (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертка векторов $V[x]$ и $\overline{V[y]}$.

Из теоремы 1 как частный случай, при $n=1$, вытекает теорема, 7.2 ⁽²⁾.

Следствие 1. Пусть построен алгоритм вычисления положительно (отрицательно) обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки с характеристиками D_0 (число операций умножения) и D_1 (число операций сложения), тогда можно построить алгоритм вычисления отрицательно (положительно) обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки с характеристиками $D_0+3(N-1)$ и D_1 .

Анализ всех известных быстрых алгоритмов вычисления сверток показывает, что они имеют следующую структуру:

$$\left. \begin{array}{l}
 \text{этап 1—вычисление векторов:} \\
 A = Z_1 \cdot a^T, \quad B = Z_2 \cdot b^T, \\
 \text{этап 2—поэлементное умножение} \\
 \text{векторов } A \text{ и } B: \\
 C_i = A_i \cdot B_i, \\
 \text{этап 3—вычисление искомого вектора } c: \\
 c = Z_3 \cdot C^T.
 \end{array} \right\} (3)$$

Пусть $Z_i = \{z_{kj}^i\}$, $i=1, 2$, есть матрицы порядка $p \times N$, а $Z_3 = \{z_{kj}^3\}$ —порядка $N \times p$, I_N —единичная матрица порядка N , \otimes —кронекерово произведение (1). Возникает вопрос: каким условиям должны удовлетворять матрицы Z_i , чтобы подстановка их в (3) приводила к алгоритму вычисления (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки?

Теорема 2. Для того чтобы матрицы Z_i приводили к алгоритму вычисления положительно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки, необходимо и достаточно, чтобы

$$\sum_{k=1}^p z_{kj}^1 z_{ks}^2 z_{ik}^3 = \begin{cases} 1, & \text{если } i \ominus_j = s, \\ 0, & \text{если } i \ominus_j \neq s. \end{cases} \quad (4)$$

Пусть матрицы $Z_i(m_k)$, $i=1, 2, 3$, $k=1, 2, \dots, n$, приводят к алгоритмам вычисления циклической положительно обернутой свертки векторов длины m_k с характеристиками $D_0(m_k)$ и $D_1(m_k)$. Обозначим через Z_i , $i=1, 2, 3$, следующие матрицы:

$$\left. \begin{array}{l}
 Z_1 = \left[\prod_{i=n-1}^1 I_{p_{n-i+1} \dots p_n} \otimes Z_1(m_{n-i}) \otimes I_{m_1 \dots m_{n-i-1}} \right] \cdot \left[Z_1(m_n) \otimes I_{N/m_n} \right], \\
 Z_2 = \left[\prod_{i=n-1}^1 I_{p_{n-i+1} \dots p_n} \otimes Z_2(m_{n-i}) \otimes I_{m_1 \dots m_{n-i-1}} \right] \cdot \left[Z_2(m_n) \otimes I_{N/m_n} \right], \\
 Z_3 = \left[Z_3(m_n) \otimes I_{N/m_n} \right] \cdot \left[\prod_{i=1}^{n-1} I_{p_{n-i+1} \dots p_n} \otimes Z_3(m_{n-i}) \otimes I_{m_1 \dots m_{n-i-1}} \right].
 \end{array} \right\} (5)$$

Теорема 3. Матрицы Z_i , $i=1, 2, 3$, при подстановке их в (3) приводят к алгоритму вычисления положительно обернутой (m_1, m_2, \dots, m_n) -свертки с характеристиками $D_0 = \prod_{k=1}^n D_0(m_k)$ и $D_1 =$

$$= \sum_{k=1}^n D_1(m_k) \cdot \left[\prod_{j>k} D_0(m_j) \right] \cdot \left[\prod_{j<k} m_1 \dots m_j \right].$$

Разложение (5) позволяет строить быстрореализуемые на ЭВМ процедуры выполнения алгоритма.

Замечание 3. Если матрицы $Z_i(m_k)$ являются матрицами Фурье порядка m , то алгоритм теоремы 3 совпадает с алгоритмом вычисления m -свертки, приведенным в работе (1), а разложение (5) задает алгоритм БПВК.

Перейдем к рассмотрению циклической свертки векторов длины N . Если $N = p_1 \cdot p_2 \dots p_n$, где числа p_i попарно взаимно-просты, то алгоритм вычисления положительно обернутой циклической свертки сводится к алгоритму вычисления (p_1, p_2, \dots, p_n) -свертки, рассмотренному выше. Если $N = p^n$, то, как и в случае (m_1, m_2, \dots, m_n) -сверток, циклическую свертку векторов длины p^n можно представить в виде комбинации циклических сверток векторов длины p^{n-1} . Пусть построен алгоритм вычисления циклической свертки векторов длины p с характеристиками $D_0(p)$ и $D_1(p)$, а $A(p)$ и $B(p)$ обозначают константы

$$A(p) = D_1(p) + \frac{D_1(p) + p^2 - p}{D_0(p) + (p^2 - 3p)/2} \cdot p,$$

$$B(p) = \frac{D_1(p) + p^2 - p}{D_0(p) + (p^2 - 3p)/2}.$$

Справедлива

Теорема 4. Существует алгоритм вычисления циклической свертки векторов длины p^n с характеристиками

$$D_0(p^n) = D_0(p) \cdot \left(D_0(p) + \frac{p^2 - p}{2} \right)^{n-1}$$

и

$$D_1(p^n) = A(p) \cdot \left(D_0(p) + \frac{p^2 - p}{2} \right)^{n-1} - B(p) \cdot p^n.$$

Алгоритм теоремы 4 обобщает на случай произвольного p метод, приведенный в работе (6) для $p=2$. Для оценки построенного алгоритма выберем $p=3$ и воспользуемся алгоритмом С. Винограда (5) с характеристиками $D_0(3)=4$ и $D_1(3)=21$. Тогда алгоритм теоремы 4 будет иметь характеристики $D_0(3^n)=4 \cdot 7^{n-1}$ и $D_1(3^n)=42 \cdot 7^{n-1} - 7 \cdot 3^n$ и будет эффективнее алгоритма, основанного на БПФ для $N \leq 243$ и для $N \leq 2.187$, если свертываемые вектора действительны.

Перейдем к циклической свертке векторов длины $N=2^n$.

Теорема 5. Существует алгоритм вычисления положительно обернутой циклической свертки векторов длины 2^n с характеристиками $D_0(2^n) = (3n-4) \cdot 2^{n-1} + 3$ и $D_1(2^n) = 3n2^n$.

Доказательство теоремы 5 основано на том, что положительно обернутая циклическая свертка векторов длины 2^n сводится к одной положительно обернутой свертке векторов длины 2^{n-1} и одной отрицательно обернутой циклической свертке векторов длины 2^{n-1} .

Построенные в работах (2) и (6) алгоритмы вычисления циклической свертки векторов длины 2^n имеют характеристики $D_0(2^n) = 12 + (3n-8)2^n$, $D_1(2^n) = 3n2^n$ и $D_0 = 2 \cdot 3^{n-1}$, $D_1 = 22 \cdot 3^{n-1} - 8 \cdot 2^n$ соответственно, причем второй алгоритм эффективнее первого по числу операций умножения для $N \leq 128$, но требует выполнения несколько большего числа операций сложения. Алгоритм теоремы 5 эффективнее почти вдвое по числу операций умножения первого из вышеу-

казанных алгоритмов при одинаковом числе операций сложения и эффективнее второго алгоритма при $N \geq 64$.

Замечание 4. Все алгоритмы, построенные в настоящей работе, имеют вид (3). Отметим также, что матрицы Z_i алгоритма теоремы 5 совпадают по структуре с матрицами Уолша.

Автор выражает признательность С. С. Агаяну за постановку задачи и помощь при выполнении работы.

Вычислительный центр
Академии наук Армянской ССР
и Ереванского государственного университета

Ա. Կ. ՄԱԹԵՎՈՍՅԱՆ

Դրական և բացասական (m_1, m_2, \dots, m_n) -փաթեթների թափանցանքի արագ ալգորիթմներ

Դիցուք $a = [a_0, a_1, \dots, a_{N-1}]^T$ և $b = [b_0, b_1, \dots, b_{N-1}]^T$ $N = m_1 \cdot m_2 \cdot \dots \cdot m_n$, կոմպլեքս վեկտորներ են, $i \ominus_j$ — հանումը ըստ կարգի: a և b վեկտորների դրական (բացասական) (m_1, m_2, \dots, m_n) -փաթեթ կկոչենք $c = [c_0, c_1, \dots, c_{N-1}]^T$ վեկտոր, որի կոորդինատները որոշվում են հետևյալ կերպ:

$$c_l = \sum_{j=0}^i a_j \bar{b}_{i \ominus_j} \pm \sum_{j=l+1}^{N-1} a_j \bar{b}_{i \ominus j}$$

Աշխատանքում առաջարկվում է դրական և բացասական (m_1, m_2, \dots, m_n) -փաթեթների հաշվման արագ ալգորիթմների կառուցման ընդհանուր մեթոդ: Կառուցված ալգորիթմները գերազանցում են իրենց արագությամբ փաթեթների հաշվման հայտնի արագ ալգորիթմները: Մասնավորապես, $N = 2^n$ չափանի վեկտորների ցիկլիկ փաթեթի հաշվումը երկու անգամ ավելի արագ է կատարվում, քան ընդունված Ֆուրյեի արագ ձևափոխության վրա հիմնված ալգորիթմով:

ЛИТЕРАТУРА — ԳՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

¹ А. М. Трахтман, В. А. Трахтман, Основы теории дискретных сигналов на конечных интервалах, Сов. радио, М., 1975. ² А. Ахо, Дж. Хопкрофт, Дж. Ульман, Построение и анализ вычислительных алгоритмов, Мир, М., 1979. ³ А. Розенфельд, Распознавание образов и обработка изображений, Мир, М., 1975. ⁴ Л. Рабинер, Б. Гоулд, Теория и применение цифровой обработки сигналов, Мир, М., 1978. ⁵ S. Winograd, Math. of Computation, v. 30, 141 (1978). ⁶ D. Pittassi, EMC—16, № 3 (1971). ⁷ J. Cooley, J. Tuckey, Math. Comp, v. 19 (1965).