

УДК 517.956

МАТЕМАТИКА

Р. Г. Айрапетян

О слабой L^2 -корректности смешанных задач для гиперболических систем

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР Р. А. Александряном 21.1.1980)

Исследованию L^2 -корректности смешанных задач для гиперболических систем первого порядка посвящен ряд работ (¹⁻³). Что же касается условий C^∞ -корректности, то они были получены Р. Хершем (⁴) для однородной системы, гиперболической в смысле Гординга, причем коэффициенты, входящие в уравнения и граничные условия, предполагались постоянными. Позднее, в работе (⁵), К. Касахара уточнил доказательство Р. Херша и перенес его результат на неоднородные системы (с младшими членами). Исследованию необходимых условий C^∞ -корректности для систем с переменными коэффициентами посвящена работа К. Кажитани (¹⁰).

В предлагаемой заметке рассмотрена смешанная задача для однородной системы первого порядка, гиперболической в смысле Гординга. Доказана достаточность условий Р. Херша и К. Касахара для слабой C^∞ -корректности, когда элементы граничной матрицы являются гладкими функциями. В доказательстве используются идея редукции смешанной задачи к задаче на границе, описанная в работах (^{11,12}) для волнового уравнения, и методы работ (¹³).

1°. Рассмотрим задачу:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = A_0 \frac{\partial u}{\partial x} + \sum_{j=1}^{n-1} A_j \frac{\partial u}{\partial y_j} \quad \text{при } t > 0, x > 0, y \in R^{n-1}, \quad (1)$$

$$B(t, y)u = g(t, y) \quad \text{при } t \geq 0, x = 0, y \in R^{n-1}, \quad (2)$$

$$u = 0 \quad \text{при } t = 0, x > 0, y \in R^{n-1}, \quad (3)$$

где $u(t, x, y)$, $g(t, y)$ — комплекснозначные вектор-функции размерностей m и r ; A_j ($j = 0, 1, \dots, n-1$) — комплекснозначные матрицы размера $m \times m$ с постоянными коэффициентами; $B(t, y)$ — комплекснозначная матрица размера $r \times m$, элементы которой бесконечно дифференцируемые функции, определенные в R^n и постоянные вне некоторого компакта.

Система (1) предполагается гиперболической по Гордингу, т. е. Условие I. Корни уравнения

$$\det(-I - iA_0\xi - i\sum_{j=1}^{n-1} A_j\eta_j) = 0 \quad (4)$$

чисто мнимые, т. е. $\operatorname{Re} z = 0$ для $\xi \in R^1$, $\tau = (\tau_1, \dots, \tau_{n-1}) \in R^{n-1}$.

Далее, предполагается

Условие II.

$$\det A_0 \neq 0. \quad (5)$$

что означает нехарактеристичность гиперплоскости $x = 0$.

Из гиперболичности системы (1) следует, что собственные значения матрицы A_0 вещественны, а из условия II — что они отличны от нуля. Пусть число отрицательных собственных значений матрицы A_0 равно μ , (с учетом кратностей). Для корректной постановки задачи необходимо, чтобы $\mu = \mu_1$, что и будет предполагаться.

Для дальнейшего нам понадобятся следующие линейные пространства вектор-функций (здесь и всюду дальше) $0 \leq s < \infty$, $\tau > 0$, $p = 0, 1, \dots$

$$\Gamma = \{(t, 0, y); t \in R^1, y \in R^{n-1}\}, \quad \Gamma_+ = \{(t, 0, y); t > 0, y \in R^{n-1}\},$$

$$\Omega = \{(t, x, y); t \in R^1, x > 0, y \in R^{n-1}\}, \quad \Omega_+ = \{(t, x, y); t > 0, x > 0, y \in R^{n-1}\}.$$

1) Пространство $H_{p,1}^s(\Gamma)$, получаемое пополнением пространства $C_0^\infty(\Gamma) \times \dots \times C_0^\infty(\Gamma)$ (μ раз) по норме

$$\|u(t, y)\|_{p,1} = \left(\sum_{j=1}^{\mu} \int_0^\infty (1 + |\tau|^2 + |\eta|^2)^{s/2} |\hat{u}_j(t, \tau)|^2 d\tau \right)^{1/2},$$

где $\tau = \tau_1 + i\tau_2$, а $\hat{u}$ — преобразование Фурье — Лапласа функции u

$$\hat{u}(\tau, \eta) = F_{\tau, \eta}(\exp[-\tau t] u). \quad (6)$$

2) Пространство $H_{p,1}^m(\Omega)$, получаемое пополнением пространства $C_0^\infty(\bar{\Omega}) \times \dots \times C_0^\infty(\bar{\Omega})$ (m раз) по норме

$$\|u(t, x, y)\|_{p,1} = \left(\sum_{l=1}^m \sum_{k=0}^p \int_0^\infty \left\langle \frac{\partial^k}{\partial x^k} u_l(t, x, y) \right\rangle_{p-k,1} dx \right)^{1/2}.$$

Пусть $\bar{u}$ обозначает продолжение нулем при $t < 0$ функции u .

3) Пространство $H_{p,1}^s(\Gamma_+)$ состоит из элементов u таких, что $\bar{u} \in H_{p,1}^s(\Gamma)$, с нормой

$$\|u\|_{p,1} = \|\bar{u}\|_{p,1}.$$

4) Аналогично, пространство $H_{p,1}^m(\Omega_+)$ состоит из элементов u таких, что $\bar{u} \in H_{p,1}^m(\Omega)$, с нормой

$$|u|_{p,1} = |\bar{u}|_{p,1}.$$

Систему (1) можно переписать следующим образом:

$$\frac{\partial u}{\partial x} = A_0^{-1} \left(\frac{\partial}{\partial t} - \sum_{j=1}^{n-1} A_j \frac{\partial}{\partial y_j} \right) u. \quad (7)$$

Продолжив u нулем при $t < 0$ и преобразуя (7) с помощью преобразования Фурье — Лапласа (6), получим систему обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\frac{d}{dx} \hat{u}(\tau, x, \eta) = M(\tau, \eta) \hat{u}(\tau, x, \eta), \quad (8)$$

где

$$M(\tau, \eta) = A_0^{-1} \left(\tau I - i \sum_{j=1}^{n-1} A_j \eta_j \right), \quad \tau = \xi + i\zeta, \quad \xi > 0. \quad (9)$$

Пусть $\omega = \{(\tau, \eta); \tau = \xi + i\zeta, \xi \geq c_0 > 0, \zeta \in R^1, \eta \in R^{n-1}\}$.

Из гиперболичности системы (1) следует, что матрица $M(\tau, \eta)$ не имеет чисто мнимых собственных значений ни при каких $(\tau, \eta) \in \omega$. Следовательно, число собственных значений с отрицательной вещественной частью постоянно для всех $(\tau, \eta) \in \omega$ (с учетом кратностей).

Для $(\tau, \eta) \in \omega$ через $E_-(\tau, \eta)$ обозначим собственное подпространство пространства C^n , соответствующее собственным значениям матрицы $M(\tau, \eta)$ с отрицательной вещественной частью. Очевидно, что размерность подпространства $E_-(\tau, \eta)$ равна μ .

2. Достаточным для слабой L^2 -корректности является следующее Условие III. Для $(\tau, \eta) \in \omega, (t, y) \in R^n$

$$C^n = \text{Ker } B(t, y) + E_-(\tau, \eta), \quad (10)$$

где $+$ понимается как прямая сумма линейных подпространств.

Имеет место следующая

Теорема. При выполнении условий I—III существуют положительные постоянные k и τ_0 такие, что для $\tau > \tau_0$ и $g \in H_{p+1,1}^s(\Gamma_+)$ задача (1)–(3) имеет единственное решение $u \in H_{p,1}^s(\Omega_+)$, для которого выполняется оценка

$$|u|_{p,1} \leq \text{const} \|g\|_{p+1,1}. \quad (11)$$

Замечание. Предположение $g \in H_{p+1,1}^s(\Gamma_+)$ содержит в себе выполнение условий согласования (C_{p+1}) для задачи (1)–(3).

Доказательство теоремы основано на использовании подхода, предложенного в работах М. Тсюжи (21) и М. Икэва (12).

Пусть h — вектор размерности μ . Рассмотрим вспомогательную задачу:

$$\frac{\partial v}{\partial t} = A_0 \frac{\partial v}{\partial x} + \sum_{j=1}^{n-1} A_j \frac{\partial v}{\partial y_j} \quad \text{при } t > 0, x > 0, y \in R^{n-1}, \quad (12)$$

$$B_0 v = h \quad \text{при } t > 0, x = 0, y \in R^{n-1}, \quad (13)$$

$$v = 0 \quad \text{при } t = 0, x > 0, y \in R^{n-1}, \quad (14)$$

где $B_0 = B(0, 0)$.

Задача (12)–(14) имеет единственное решение $v \in H_{p,1}^m(\Omega_+)$ для $\forall h \in H_{p+1,1}^k(\Gamma_+)$, где k — неотрицательное целое число (см., например, (9)).

Определим линейный оператор $L: H_{p+1,1}^k(\Gamma_+) \rightarrow H_{p,1}^k(\Gamma_+)$

$$L: h \rightarrow B(t, y)v|_{\Gamma_+}, \quad (15)$$

где v — решение задачи (12)–(14).

В доказательстве можно выделить два основных этапа:

- 1) построение оператора L ;
- 2) доказательство однозначной разрешимости уравнения

$$Lh = g. \quad (16)$$

1) При построении оператора L используются результаты работы К. Касахара (9).

Продолжим h и g нулями при $t < 0$. Тогда $\tilde{g} \in H_{p,1}^k(\Gamma)$ для $\tau > 0$. Преобразуя (12) и (13) с помощью преобразования Фурье — Лапласа (6), получим задачу для системы обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\frac{d}{dx} \hat{v}(\tau, x, \tau_1) = M(\tau, \tau_1) \hat{v}(\tau, x, \tau_1) \quad \text{при } x > 0, \quad (17)$$

$$B_0 \hat{v}(\tau, 0, \tau_1) = \hat{h}(\tau, \tau_1). \quad (18)$$

Рассмотрим эту задачу на пересечении ω со сферой $|\tau|^2 + |\tau_1|^2 = 1$, где $\tau = \tau_1 + i\tau_2$. Как известно, общее решение системы (17) записывается в виде матричной экспоненты:

$$\hat{v}(\tau, x, \tau_1) = \exp \{M(\tau, \tau_1)x\} c(\tau, \tau_1). \quad (19)$$

Из (19) следует

$$B_0 c(\tau, \tau_1) = \hat{h}(\tau, \tau_1). \quad (20)$$

Так как для $(\tau, \tau_1) \in \omega$ решение (19) должно стремиться к нулю при $x \rightarrow +\infty$, ясно, что

$$c(\tau, \tau_1) \in E_-(\tau, \tau_1). \quad (21)$$

Пусть $v^1(\tau, \tau_1), \dots, v^m(\tau, \tau_1)$ — некоторый базис в $E_-(\tau, \tau_1)$, который, как показано в работе (9), может быть выбран так, чтобы $v^i(\tau, \tau_1)$ были голоморфны на пересечении $\omega \cap \{(\tau, \tau_1): |\tau|^2 + |\tau_1|^2 = 1\}$ для $i = 1, \dots, m$; $j = 1, \dots, m$. Из условий (21), (20)

$$c(\tau, \tau_1) = Q(\tau, \tau_1) \hat{h}(\tau, \tau_1), \quad (22)$$

где

$$Q(\tau, \tau_1) = V(\tau, \tau_1)(B_0 V(\tau, \tau_1))^{-1}, \quad (23)$$

а V — матрица размеров $m \times r$, столбцами которой являются векторы $v^1, \dots, v^r$. Учитывая однородность матрицы M по (τ, τ_1) , можно продолжить функции $v_j^i(\tau, \tau_1)$ на все ω по степени однородности 0. Тогда

$$|v_j^i(\tau, \tau_1)| \leq \text{const} \quad \forall (\tau, \tau_1) \in \omega; \quad i = 1, \dots, r; \quad j = 1, \dots, m, \quad (24)$$

$$\hat{v}(\tau, 0, \eta) = Q(\tau, \tau_1) \hat{h}(\tau, \tau_1), \quad v(t, 0, y) = \exp[\xi t |F^{-1}| Q(\tau, \tau_1) \hat{h}(\tau, \tau_1)]. \quad (25)$$

Отсюда и из (15)

$$Lh = \exp[\xi t |F^{-1}| B(t, y) Q(\tau, \tau_1) F_{\tau, \tau_1} (\exp[-\xi t |h(t, y)|]). \quad (26)$$

Таким образом, оператор L является псевдодифференциальным оператором нулевого порядка, зависящим от параметра. Свойства таких операторов изучены в ряде работ (см., например, (21)).

2) Однозначная разрешимость уравнения (16) для оператора (17) доказывается использованием техники регуляризаторов, аналогично тому, как это делается в работе М. С. Аграновича (2).

Из условия III

$$\det(B(t, y) Q(\tau, \tau_1)) \neq 0 \quad \forall (\tau, \tau_1) \in \omega, \quad \forall (t, y) \in \Gamma. \quad (27)$$

Отсюда, используя однородность $Q(\tau, \tau_1)$ степени 0 по (τ, τ_1) и то, что элементы матрицы $B(t, y)$ постоянные вне некоторого компакта, получаем

$$|\det B(t, y) Q(\tau, \tau_1)| \geq \text{const} \quad \forall (\tau, \tau_1) \in \omega, \quad \forall (t, y) \in \Gamma.$$

Следовательно, элементы матрицы $(B(t, y) Q(\tau, \tau_1))^{-1}$ также ограничены постоянной на $\omega \times \Gamma$.

Положим

$$Rh = \exp[\xi t |F^{-1}| (B(t, y) Q(\tau, \tau_1))^{-1} F_{\tau, \tau_1} (\exp[-\xi t |h(t, y)|]).$$

Тогда, (см., например, (2)).

$$RL = I + T, \quad (28)$$

причем для любого s и $h \in H_{s, \lambda}^0(\Gamma)$

$$\xi \langle Th \rangle_{s, \lambda} \leq \langle Th \rangle_{s+1, \lambda} \leq C_s \langle h \rangle_{s, \lambda}. \quad (29)$$

Следовательно, существует $\tau_0 > 0$ такое, что для $\xi > \tau_0$ существует $(I + T)^{-1}$ и имеет место оценка

$$\langle h \rangle_{s, \lambda} \leq \text{const} \langle Rh \rangle_{s, \lambda} \leq \text{const} \langle g \rangle_{s, \lambda}. \quad (30)$$

Как уже указывалось, $g \in H_{0, \tau}^s(\Gamma)$ для $\tau > 0$. Зафиксировав g , из (30) получаем для $\xi > \tau_0$

$$\langle h \rangle_0 \leq \text{const} \langle g \rangle_0 = \left(\int_0^{\infty} dt \int_{R^{n-1}} |\exp[-\xi t] g(t, y)|^2 dy \right)^{1/2} \leq C_g.$$

При любых α и β , $\alpha < \beta < 0$, и для $\xi > \xi_0$

$$\exp[-2\xi\beta] \int_0^{\beta} dt \int_{R^{n-1}} |h(t, y)|^2 dy \leq \int_0^{\beta} dt \int_{R^{n-1}} |\exp[-\xi t] h(t, y)|^2 dy \leq C_g.$$

Поэтому $h = 0$ почти всюду при $t < 0$ и при $\xi > \xi_0$ выполняется оценка

$$\langle\langle h \rangle\rangle_{p, \tau} \leq \text{const} \langle\langle g \rangle\rangle_{p, \tau}. \quad (31)$$

Как показано в работе (*), для $h \in H_{p+k, \tau}^s(\Gamma_-)$ существует единственное решение $v \in H_{p, \tau}^s(\Omega_-)$ задачи (12)–(14), причем имеет место представление решения:

$$v = \exp[\xi t] F^{-1} |\exp[M(\tau, \tau_1)x] P_-(\tau, \tau_1) Q(\tau, \tau_1) F_{\tau, \tau_1}(e^{-\xi t} \bar{h}(t, y))|. \quad (32)$$

где $P_-(\tau, \tau_1)$ — проектор на подпространство $E_-(\tau, \tau_1)$, и доказана оценка

$$|\exp[M(\tau, \tau_1)x] P_-(\tau, \tau_1)| \leq c(|\tau|^2 + |\tau_1|^2)^a \quad (\tau, \tau_1) \in \omega, \quad (33)$$

a — некоторое рациональное число.

Отсюда

$$\|v\|_{p, \tau} \leq \text{const} \langle\langle h \rangle\rangle_{p+k, \tau}. \quad (34)$$

Из предыдущего видно, что если h есть решение уравнения (16), то решение задачи (12)–(14) удовлетворяет задаче (1)–(3).

Таким образом, существование решения задачи (1)–(3) доказано. Из (30), (31) следуют оценка (11) и единственность решения.

3. Пример. Рассмотрим смешанную задачу для волнового уравнения. Коэффициенты, входящие в граничное условие, предполагаются комплексными.

$$u_{tt} - u_{xx} - \sum_{j=1}^{n-1} u_{y_j y_j} = 0 \quad \text{при } t > 0, x > 0, y \in R^{n-1}. \quad (35)$$

$$b_1(t, y)u_t + b_2(t, y)u_x + \sum_{j=1}^{n-1} b_{j+1}(t, y)u_{y_j} = g \quad \text{при } t > 0, x = 0, y \in R^{n-1}, \quad (36)$$

$$u = 0, u_t = 0 \quad \text{при } t = 0, x > 0, y \in R^{n-1}. \quad (37)$$

Вводя обозначения: $u_t = v_1$, $u_x = v_2$, $u_{y_j} = v_{1+j}$ и

$$A_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & \\ 0 & & I \end{pmatrix}, \quad {}^t B(t, y) = \begin{pmatrix} b_1(t, y) \\ b_2(t, y) \\ \vdots \\ b_{n+1}(t, y) \end{pmatrix}$$

и обозначив $A_j = \|a'_{jk}\|$ матрицу, у которой $a'_{1,j+2} = 1$, $a'_{j+2,1} = 1$, $a'_{j+2,j} = -1$, а остальные элементы нули, $j = 1, \dots, n-1$; $i, k = 1, \dots, n+1$, запишем (35)–(37) в виде задачи для системы

$$V_t = A_0 V_x + \sum_{j=1}^{n-1} A_j V_{x_j} \quad \text{при } t > 0, x > 0, y \in R^{n-1}, \quad (38)$$

$$B(t, y)V = g(t, y) \quad \text{при } t > 0, x = 0, y \in R^{n-1}, \quad (39)$$

$$V = 0 \quad \text{при } t = 0, x > 0, y \in R^{n-1}. \quad (40)$$

Нетрудно проверить, что для системы (38) выполнены условия I и II, а

условие III выглядит следующим образом ($\sqrt{-z^2 + |\tau|^2}$ — корень с отрицательной вещественной частью):

$$b_2 \sqrt{-z^2 + |\tau|^2} + b_1 z + i \sum_{j=1}^{n-1} b_{j+2} \tau_j \neq 0, \quad (41)$$

при $\tau \in R^{n-1}$, $z = \xi + i\eta$, $\xi > 0$, $\eta \in R^1$.

Условие (41) совпадает с условием Лопатинского для задачи (35)–(37).

Институт математики

Академии наук Армянской ССР

Լ. Վ. ՀԱՅՐԱՊԵՏՅԱՆ

Հիպերբոլական սիստեմների համար խառը խնդրի
թույլ L^2 -կոոեկտություն մասին

Հոդվածում դիտարկված է խառը խնդիրը Գորդինգի իմաստով հիպերբոլիկ, առաջին կարգի, համասեռ սիստեմի համար, երբ եզրային մատրիցը հաստատուն չէ, ասկացուցված է Ռ. Հերշի և Կ. Կասահարայի պայմանների բավարար լինելը թույլ L^2 -կոոեկտության համար: Ապացուցման մեջ օգտագործված է եզրի վրա դիտարկվող խնդիրն խառը խնդրի ռեդուցիան, որը առաջարկված է Մ. Թսյուժիի և Մ. Իկավայի սչխատանքներում: Կիրառված է պարամետրից կախված սլենդոդիֆերենցիալ օպերատորների հաշվումը:

ЛИТЕРАТУРА — ԳՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

- ¹ H. O. Krelss, Comm. Pure Appl. Math., vol. 23 (1971) (Русский перевод: Математика, т. 14, № 5 (1970)).
- ² М. С. Агранович, Матем. сб., т. 84, № 1 (1971).
- ³ М. С. Агранович, Функц. анализ. и его приложения, т. 6, № 2 (1972).
- ⁴ T. Shiota, T. Ohkubo, Hokkaido Math. J., vol. 4, № 1 (1975).
- ⁵ M. Ikawa, Publ. Res. Inst. Math. Sci. Kyoto Univ., vol. 7, № 2 (1971).
- ⁶ K. Kajitani, Publ. Res. Inst. Math. Sci. Kyoto Univ., vol. 7, № 1 (1971).
- ⁷ S. Osher, Indiana Univ. Math. J., vol. 22, № 7 (1973).
- ⁸ R. Hersh, J. Math. and Mech., vol. 12, № 3 (1963).
- ⁹ K. Kasahara, Publ. Res. Inst. Math. Sci. Kyoto Univ., vol. 6, № 3 (1971).
- ¹⁰ K. Kajitani, J. Math. Kyoto Univ., vol. 14, № 2 (1974).
- ¹¹ M. Tsuji, Proc. Jap. Acad., vol. 50, № 2 (1974).
- ¹² M. Ikawa, Publ. Res. Inst. Math. Sci. Kyoto Univ., vol. 12, № 1 (1976).
- ¹³ R. Sakamoto, J. Math. Kyoto Univ., vol. 10, № 2 (1970) (Русский перевод: Математика, т. 16, № 1 (1972)).