

УДК 539.37

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

А. А. Баблоян

Плоская контактная задача для двух
 усеченных клиньев

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР Б. Л. Абрамяном 30/III 1977)

Исследованию напряженного состояния клиновидных областей посвящены работы ([1-5] и др.). В большинстве из них, в основном, определяется порядок особенностей напряжений в одной угловой точке.

В данной работе приводится решение для первой основной плоской задачи теории упругости для составной X-образной области, образованной соединением двух усеченных клиньев из различных материалов (рис. 1) с двумя угловыми точками O_1 и O_2 , в которых определяются особенности напряжений.

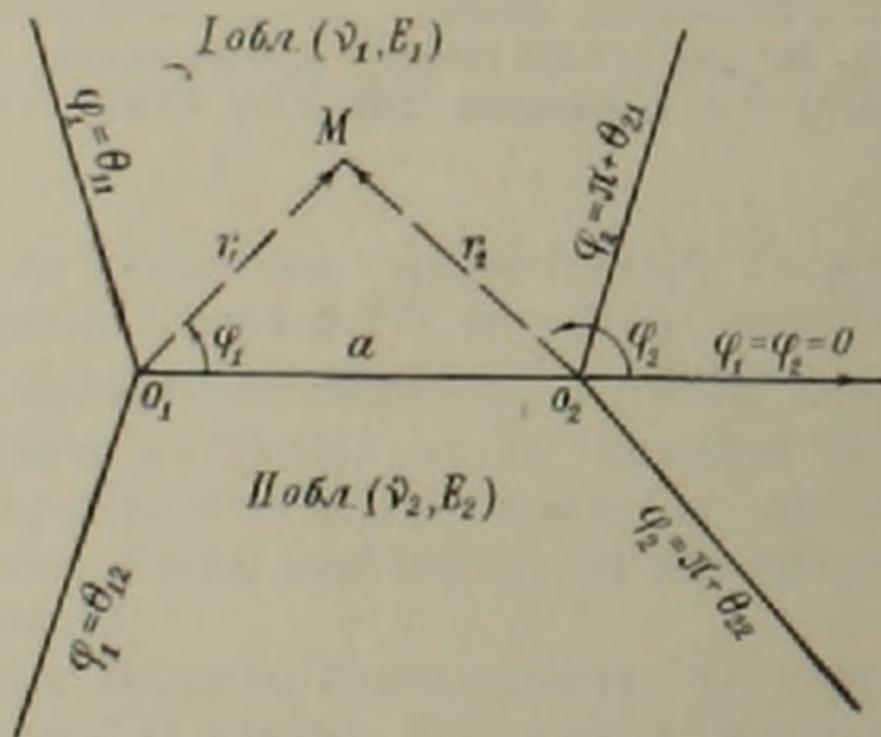


Рис. 1

Пусть E_1, ν_1 будут упругими постоянными материала в верхней части рассматриваемой области, а E_2, ν_2 — в нижней части. На линии контакта двух материалов O_1O_2 между материалами существует полное сцепление. Внешняя нагрузка задается на кромках клиньев напряжениями.

При решении задачи будем пользоваться полярной системой координат. В этой системе бигармоническую функцию Эйри можно представить в виде интеграла Меллина.

$$F(r, \varphi) = \frac{1}{2\pi i} \int_L \Phi(s, \varphi) r^{1-s} ds, \quad \Phi(s, \varphi) = \int_0^{\infty} F(r, \varphi) r^{s-2} dr, \quad (1)$$

где L -прямая, параллельная мнимой оси $s=c+iy$, $\varepsilon-1 < c < 0$, $\varepsilon < 1$. При этом функция $\Phi(s, \varphi)$ удовлетворяет уравнению

$$\Phi^{iv} + 2(s^2 + 1)\Phi'' + (s^2 - 1)^2\Phi = 0. \quad (2)$$

Введем в рассмотрение две системы полярных координат r_1, φ_1 и r_2, φ_2 с центрами соответственно в точках O_1 и O_2 . Решение поставленной задачи ищем в виде суммы двух „местных решений“, т. е. в виде

$$F = \sum_{n=1}^2 F_n(r_n, \varphi_n) = \frac{1}{2\pi i} \sum_{n=1}^2 \int_{L_n} \Phi_n(s, \bar{\varphi}_n) r_n^{1-s} ds, \quad (3)$$

$$\bar{\varphi}_1 = \varphi_1, \quad \bar{\varphi}_2 = \varphi_2 - \pi.$$

При этом напряжения $\sigma_r^{(n)}$, $\sigma_\varphi^{(n)}$, $\tau_{r\varphi}^{(n)}$ и деформации $e_{rr}^{(n)}$, $e_{\varphi\varphi}^{(n)}$, $e_{r\varphi}^{(n)}$ отнесенные к полярной системе r_n, φ_n выражаются через функцию F формулами.

$$\begin{aligned} \sigma_r^{(n)}(r_n, \bar{\varphi}_n) &= \frac{1}{r_n} \frac{\partial F}{\partial r_n} + \frac{1}{r_n^2} \frac{\partial F}{\partial \varphi_n^2}, \\ \sigma_\varphi^{(n)}(r_n, \bar{\varphi}_n) &= \frac{\partial F}{\partial r_n^2}, \end{aligned} \quad (4)$$

$$\tau_{r\varphi}^{(n)}(r_n, \bar{\varphi}_n) = - \frac{\partial}{\partial r_n} \left(\frac{1}{r_n} \frac{\partial F}{\partial \varphi_n} \right),$$

$$e_{rr}^{(n)} = \frac{\partial u_r^{(n)}}{\partial r_n} = \frac{1}{E_n} (\sigma_r^{(n)} - \nu_n \sigma_\varphi^{(n)}),$$

$$e_{\varphi\varphi}^{(n)} = \frac{\partial v_\varphi^{(n)}}{r_n \partial \varphi_n} - \frac{u_r^{(n)}}{r_n} = \frac{1}{E_n} (\sigma_\varphi^{(n)} - \nu_n \sigma_r^{(n)}), \quad (5)$$

$$e_{r\varphi}^{(n)} = \frac{\partial v_\varphi^{(n)}}{\partial r_n} - \frac{v_\varphi^{(n)}}{r_n} + \frac{1}{r_n} \frac{\partial u_r^{(n)}}{\partial \varphi_n} = \frac{2(1 + \nu_n)}{E_n} \tau_{r\varphi}^{(n)}(r_n, \bar{\varphi}_n).$$

Функции $\Phi_n(s, \bar{\varphi}_n)$ ищем в виде

$$\Phi_n(s, \bar{\varphi}_n) = \begin{cases} \Phi_{n1}(s, \bar{\varphi}_n) & \text{в обл. I} \\ \Phi_{n2}(s, \bar{\varphi}_n) & \text{в обл. II} \end{cases} \quad (6)$$

Функции $F_n(r_n, \varphi_n)$ удовлетворяют уравнению $\Delta^2 F = 0$, следовательно, функции $\Phi_{nk}(s, \bar{\varphi}_n)$ должны удовлетворять уравнению (2). Поэтому они имеют вид:

$$\Phi_{nk}(s, \varphi_n^-) = A_{nk} \cos(s-1)\bar{\varphi}_n + B_{nk} \sin(s-1)\bar{\varphi}_n + C_{nk} \cos(s+1)\bar{\varphi}_n + D_{nk} \sin(s+1)\bar{\varphi}_n. \quad (7)$$

Здесь при $k=1$ углы φ_n изменяются в пределах $0 < \varphi_1 \leq \theta_{11}$, $\theta_{21} \leq \varphi_2 - \pi < 0$, а при $k=2$ пределы будут $\theta_{12} \leq \varphi_1 < 0$, $0 < \varphi_2 - \pi \leq \theta_{22}$, причем имеют место следующие неравенства:

$$\theta_{11} - \theta_{21} > \pi, \quad \theta_{22} - \theta_{12} > \pi, \quad \theta_{22} - \theta_{21} \leq 2\pi, \quad \theta_{11} - \theta_{12} \leq 2\pi. \quad (8)$$

Требуем, чтобы каждая из функций $F_n(r_n, \varphi_n)$ удовлетворяла на линии контакта O_1O_2 условиям полного сцепления двух материалов (приравниваются на контакте соответствующие величины напряжений $\sigma_r^{(n)}$, $\tau_{rz}^{(n)}$ и перемещения $u_r^{(n)}$, $u_z^{(n)}$, $n=1, 2$).

Выполнение этого требования приводит нас к следующим соотношениям между неизвестными функциями $A_{nk}(s), \dots, D_{nk}(s)$

$$A_{n1} + C_{n1} = A_{n2} + C_{n2} = (s-1)^{-1}(\delta_2 C_{n2} - \delta_1 C_{n1}),$$

$$(s-1)B_{n1} + (s+1)D_{n1} = (s-1)B_{n2} + (s+1)D_{n2} = \delta_1 D_{n1} - \delta_2 D_{n2}, \quad (9)$$

где введены обозначения

$$\delta_n = \frac{4}{\delta E_n}, \quad \delta = \frac{1+\nu_1}{E_1} - \frac{1+\nu_2}{E_2}, \quad (n=1, 2)$$

Введем новые неизвестные функции $X_{nk}(s), Y_{nk}(s)$

$$s(s-1)\Phi_{nk}(s, \theta_{nk}) = a^s X_{nk}(s), \quad s\Phi'_{nk}(s, \theta_{nk}) = a^s Y_{nk}(s) \quad (n, k=1, 2) \quad (10)$$

Решая совместно системы (9) и (10) выражаем старые неизвестные через новые

$$\begin{aligned} \delta \Delta_p(\xi) C_{pk}(\xi) &= a^\xi (X_{pk} M_{pk}^- + Y_{pk} N_{pk}^- - X_{pm} Q_{pm}^- + Y_{pm} P_{pm}^-), \\ \delta \Delta_p(\xi) D_{pk}(\xi) &= a^\xi (X_{pk} N_{pk}^+ - Y_{pk} M_{pk}^+ + X_{pm} P_{pm}^+ + Y_{pm} Q_{pm}^+), \\ \xi(\xi-1)\Delta_p(\xi)(A_{pk} + C_{pk}) &= a^\xi \sum_{k=1}^2 (-1)^k (X_{pk} a_{pk}^- + Y_{pk} b_{pk}^-), \\ \xi \Delta_p(\xi) [(\xi-1)B_{pk} + (\xi+1)D_{pk}] &= a^\xi \sum_{k=1}^2 (-1)^m (X_{pk} b_{pk}^+ - Y_{pk} a_{pk}^+), \quad (11) \\ &(p, k=1, 2 \quad k+m=3) \end{aligned}$$

Здесь введены следующие обозначения

$$\begin{aligned} a_{pk}^\pm(\xi) &= \delta_k M_{pk}^\pm + \delta_m Q_{pk}^\pm = 4\delta_k \Delta_{pm} \bar{a}_{pk}^\pm + (-1)^m \delta_1 \delta_2 (s_{pm}^\pm \beta_{pk}^\pm - c_{pm}^\pm a_{pk}^\pm), \\ b_{pk}^\pm(\xi) &= \delta_k N_{pk}^\pm - \delta_m P_{pk}^\pm = -4\delta_k \Delta_{pm} \bar{b}_{pk}^\pm + (-1)^m \delta_1 \delta_2 (s_{pm}^\pm a_{pk}^\pm + c_{pm}^\pm \beta_{pk}^\pm), \\ M_{pk}^\pm(\xi) &= \delta_1 \delta_2 \gamma_{pk}^\pm + d_{pm} \bar{a}_{pk}^\pm + (-1)^k \delta_k (d_{pm} - \delta_m^2) \cos(\xi-1)\theta_{pk}, \\ N_{pk}^\pm(\xi) &= \delta_1 \delta_2 \gamma_{pk}^\pm - d_{pm} \bar{b}_{pk}^\pm - (-1)^k \delta_k (d_{pm} - \delta_m^2) \sin(\xi-1)\theta_{pk}, \\ P_{pk}^\pm(\xi) &= (-1)^k \delta_k [(-1)^m \delta_m \beta_{pk}^\pm - \bar{\beta}_{pk}^\pm c_{pm}^\pm + s_{pm}^\pm \bar{a}_{pk}^\pm], \end{aligned} \quad (12)$$

$$Q_{pk}^{\pm}(\xi) = (-1)^k \delta_k |(-1)^m \delta_m \alpha_{pk}^{\pm} - \alpha_{pk}^{\pm} c_{pm}^{\pm} - s_{pm}^{\pm} \beta_{pk}^{\pm}|,$$

где

$$\alpha_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = \alpha_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) - (-1)^k \delta_k \cos(\xi - 1)\theta_{pk} = 2(1 \mp \xi) \sin \xi \theta_{pk} \sin \theta_{pk},$$

$$\beta_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = \beta_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) - (-1)^k \delta_k \sin(\xi - 1)\theta_{pk} = (1 \pm \xi) \sin(\xi + 1)\theta_{pk} + (1 \mp \xi) \sin(\xi - 1)\theta_{pk}$$

$$\gamma_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = (1 \pm \xi) \cos(\xi - 1)\theta_{pk} - \cos[\xi(2\theta_{pm} + \theta_{pk}) - \theta_{pk}] \mp \xi \cos[\xi\theta_{p1} + 2\theta_{pm} - \theta_{pk}] \quad (13)$$

$$\delta_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = \sin[\xi(2\theta_{pm} + \theta_{pk}) - \theta_{pk}] \pm \xi \sin[\xi\theta_{pk} + 2\theta_{pm} - \theta_{pk}] - (1 \pm \xi) \sin(\xi - 1)\theta_{pk},$$

$$d_{pk}(\xi, \theta_{pk}) = \delta_k^2 + 4(-1)^k \delta_k \cdot \sin^2 \xi \theta_{pk} + 4\Delta_{pk},$$

$$\Delta_{pk}(\xi, \theta_{pk}) = \sin^2 \xi \theta_{pk} - \xi^2 \sin^2 \theta_{pk},$$

$$c_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = -2(\sin^2 \xi \theta_{pk} \pm \xi \sin^2 \theta_{pk}),$$

$$s_{pk}^{\pm}(\xi, \theta_{pk}) = \sin 2\xi \theta_{pk} \pm \xi \sin 2\theta_{pk},$$

$$\Delta_p(\xi) = 4(\delta_1^2 \Delta_{p2} + \delta_2^2 \Delta_{p1}) + 16(\Delta_{p1} - \delta_1 \sin^2 \xi \theta_{p1})(\Delta_{p2} + \delta_2 \sin^2 \xi \theta_{p2}) - 8\delta_1 \delta_2 [\sin \xi \theta_{p1} \cdot \sin \xi \theta_{p2} \cdot \cos^2(\theta_{p1} + \theta_{p2}) - \xi^2 \sin \theta_{p1} \sin \theta_{p2} \cos(\theta_{p1} - \theta_{p2})].$$

Предположим, что внешняя нагрузка на кромках клиньев задана соотношениями

$$\sigma_p^{(n)}(r_n, \theta_{nk}) = f_{nk}(r_n), \quad \tau_{rp}^{(n)}(r_n, \theta_{nk}) = g_{nk}(r_n) \quad (k, n = 1, 2). \quad (14)$$

Тогда удовлетворяя граничным условиям (14) используя при этом формулы (1), (10), (11) для определения неизвестных функций X_{nk} и Y_{nk} получим следующую систему сингулярных интегральных уравнений:

$$X_{nk}(s) + \int_{L_p} [X_{pk}(\xi) K_{pk}^{(1)} + Y_{pk}(\xi) K_{pk}^{(2)} + X_{pm}(\xi) K_{pk}^{(3)} + Y_{pm}(\xi) K_{pk}^{(4)}] d\xi = \bar{f}_{nk}(s), \quad (15)$$

$$Y_{nk}(s) + \int_{L_p} [X_{pk}(\xi) K_{pk}^{(5)} + Y_{pk}(\xi) K_{pk}^{(6)} + X_{pm}(\xi) K_{pk}^{(7)} + Y_{pm}(\xi) K_{pk}^{(8)}] d\xi = \bar{g}_{nk}(s) \quad (n, k = 1, 2) \quad (n+p = k+m = 3)$$

Здесь ядра интегральных уравнений имеют вид

$$K_{pk}^{(q)}(\xi, s) = \frac{B(s+1, \xi-s)}{2\pi i \Delta_p(\xi)} k_{pk}^{(q)}(\xi, s), \quad (q = 1, 2, \dots, 8) \quad (16)$$

где $B(x, y)$ — эйлеров интеграл первого рода, а функции $k_{pk}^{(q)}(\xi, s)$ определяются формулами

$$\begin{aligned}
k_{pk}^{(1)} &= \alpha_{nk}^+ M_{pk}^- + (-1)^{n-k} \beta_{nk}^- N_{pk}^- - (-1)^m a_{pk}^- \cos(s-1) \beta_{nk} + \\
&\quad + (-1)^n b_{pk}^+ \sin(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(2)} &= \alpha_{nk}^+ N_{pk}^- - (-1)^{n-k} \beta_{nk}^- M_{pk}^+ - (-1)^m b_{pk}^- \cos(s-1) \beta_{nk} - \\
&\quad - (-1)^n a_{pk}^+ \sin(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(3)} &= -\alpha_{nk}^+ Q_{pm}^- + (-1)^{n-k} \beta_{nk}^- P_{pm}^+ + (-1)^m a_{pm}^- \cos(s-1) \beta_{nk} - \\
&\quad - (-1)^n b_{pm}^+ \sin(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(4)} &= \alpha_{nk}^+ P_{pm}^- + (-1)^{n-k} \beta_{nk}^- Q_{pm}^+ + (-1)^m b_{pm}^- \cos(s-1) \beta_{nk} + \\
&\quad + (-1)^n a_{pm}^+ \sin(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(5)} &= (-1)^{n-k} \beta_{nk}^+ M_{pk}^- - \alpha_{nk}^- N_{pk}^+ + (-1)^n a_{pk}^- \sin(s-1) \beta_{nk} + \\
&\quad + (-1)^m b_{pk}^- \cos(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(6)} &= (-1)^{n-k} \beta_{nk}^+ N_{pk}^- + \alpha_{nk}^- M_{pk}^+ + (-1)^n b_{pk}^- \sin(s-1) \beta_{nk} - \\
&\quad - (-1)^m a_{pk}^+ \cos(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(7)} &= -(-1)^{n-k} \beta_{nk}^+ Q_{pm}^- - \alpha_{nk}^- P_{pm}^+ - (-1)^n a_{pm}^- \sin(s-1) \beta_{nk} - \\
&\quad - (-1)^m b_{pm}^+ \cos(s-1) \beta_{nk}, \\
k_{pk}^{(8)} &= (-1)^{n-k} \beta_{nk}^+ P_{pm}^- - \alpha_{nk}^- Q_{pm}^+ - (-1)^n b_{pm}^- \sin(s-1) \beta_{nk} + \\
&\quad + (-1)^m a_{pm}^+ \cos(s-1) \beta_{nk}.
\end{aligned} \tag{17}$$

Свободные члены системы (15) выражаются через внешние нагрузки следующим образом:

$$\bar{f}_{nk}(s) = a^{-s} \int_0^{\bar{a}} f_{nk}(r_n) r_n^s dr_n, \quad \bar{g}_{nk}(s) = a^{-s} \int_0^{\bar{a}} g_{nk}(r_n) r_n^s dr_n. \tag{18}$$

В формулах (17) $\beta_{nk} = \pi - |\theta_{nk}|$, функции a_{nk}^\pm и β_{nk}^\pm зависят от аргументов (s, β_{nk}) , а функции M_{pk}^\pm , N_{pk}^\pm , P_{pm}^\pm , Q_{pm}^\pm , a_{pk}^\pm и b_{pk}^\pm зависят от аргумента ξ .

После решений уравнений (15) контактные напряжения на отрезке O_1O_2 ($\varphi_1 = \varphi_2 = 0$, $r_1 + r_2 = a$) в силу (4) — (6) будут определяться по формулам:

$$\begin{aligned}
\sigma_\varphi &= \frac{1}{2\pi i} \sum_{p,k=1}^2 \frac{(-1)^k}{r_p} \int_{L_p} [X_{pk}(\xi) a_{pk}^-(\xi) + Y_{pk}(\xi) b_{pk}^-(\xi)] \left(\frac{a}{r_p}\right)^\xi \frac{d\xi}{\Delta_p(\xi)}, \\
\tau_{r\varphi} &= \frac{1}{2\pi i} \sum_{p,k=1}^2 \frac{(-1)^k}{r_p} \int_{L_p} [Y_{pk}(\xi) a_{pk}^-(\xi) - X_{pk}(\xi) b_{pk}^-(\xi)] \left(\frac{a}{r_p}\right)^\xi \frac{d\xi}{\Delta_p(\xi)},
\end{aligned} \tag{19}$$

$$\sigma_r^{(k)} = -\sigma_\varphi - \frac{2}{\pi i} \sum_{p=1}^2 \int_{L_p} \xi C_{pk}(\xi) r_p^{-\xi-1} d\xi.$$

Здесь верхний индекс показывает, что σ_r вычисляется или в верхнем материале ($k=1$), или же в нижнем ($k=2$).

Из (19) и (11) нетрудно получить формулу для вычисления скачка нормального напряжения σ_r на линии контакта.

$$\delta_1 \sigma_r^{(1)} - \delta_2 \sigma_r^{(2)} = (4 - \delta_1 + \delta_2) \sigma_r. \quad (20)$$

Из приведенных формул следует, что несмотря на то, что в рассматриваемой задаче входят четыре упругие постоянные E_1, E_2, ν_1, ν_2 , перемещения (с точностью до постоянного множителя) и напряжения зависят только от двух приведенных упругих постоянных δ_1 и δ_2 (*).

Интегралы, входящие в (19), легко вычисляются. Например, если на границе тела вдали от вершин O_1 и O_2 действуют сосредоточенные силы или моменты, то, как следует из (15) и (19) контактные напряжения будут выражаться в виде суммы двух степенных рядов:

$$\begin{aligned} a\sigma_\varphi = \sum_q \sum_{p,k=1}^2 \frac{(-1)^k}{\Delta_p(\xi_{pq})} [X_{pk}(\xi_{pq}) a_{pk}^-(\xi_{pq}) + Y_{pk}(\xi_{pq}) b_{pk}^-(\xi_{pq})] \left(\frac{a}{r_p} \right)^{\xi_{pq}+1} + \\ + \sum_{p=1}^2 \sum_{n=0}^{\infty} \lambda_{np} r_p^n, \end{aligned} \quad (21)$$

$$\begin{aligned} a\tau_{r\varphi} = \sum_q \sum_{p,k=1}^2 \frac{(-1)^k}{\Delta_p(\xi_{pq})} [Y_{pk}(\xi_{pq}) a_{pk}^+(\xi_{pq}) - X_{pk}(\xi_{pq}) b_{pk}^+(\xi_{pq})] \left(\frac{a}{r_p} \right)^{\xi_{pq}+1} + \\ + \sum_{p=1}^2 \sum_{n=0}^{\infty} \lambda'_{np} r_p^n, \end{aligned}$$

где суммирование по q производится по всем ξ_{pq} -корням целых функций $\Delta_p(\xi)$, для которых $\text{Re } \xi_{pq} < 0$.

Исключением неизвестных $X_{pk}, X_{pm}, Y_{pk}, Y_{pm}$ система (15) сводится к двум независимым системам интегральных уравнений Фредгольма второго рода относительно неизвестных функций $X_{nk}, X_{nm}, Y_{nk}, Y_{nm}$

$$\begin{aligned} X_{nk}(s)(1 + \gamma_{nk}^{(1)}) + Y_{nk} \gamma_{nk}^{(2)} + X_{nm} \gamma_{nk}^{(3)} + Y_{nm} \gamma_{nk}^{(4)} + \int_{L_n} [X_{nk}(z) \bar{K}_{nk}^{(1)}(z, s) + Y_{nk} \bar{K}_{nk}^{(2)} + \\ + X_{nm} \bar{K}_{nk}^{(3)} + Y_{nm} \bar{K}_{nk}^{(4)}] dz = \bar{f}_{nk}(s) - \int_{L_p} [\bar{f}_{pk}(z) K_{pk}^{(1)}(z, s) + \bar{g}_{pk} K_{pk}^{(2)} + \\ + \bar{f}_{pm} K_{pk}^{(3)} + \bar{g}_{pm} K_{pk}^{(4)}] dz, \end{aligned} \quad (22)$$

$$\begin{aligned}
& X_{nk}(s)\chi_{nk}^{(5)} + Y_{nk}(1 + \chi_{nk}^{(6)}) + X_{nm}\chi_{nk}^{(7)} + Y_{nm}\chi_{nk}^{(8)} + \int_{L_n} [X_{nk}(z)\tilde{K}_{nk}^{(5)}(z, s) + Y_{nk}\tilde{K}_{nk}^{(6)} + \\
& + X_{nm}\tilde{K}_{nk}^{(7)} + Y_{nm}\tilde{K}_{nk}^{(8)}] dz = \bar{g}_{nk}(s) - \int_{L_n} [\bar{f}_{pk}(z)K_{pk}^{(5)}(z, s) + \bar{g}_{pk}K_{pk}^{(6)} + \\
& + \bar{f}_{pm}K_{pk}^{(7)} + \bar{g}_{pm}K_{pk}^{(8)}] dz, \\
& (n, k = 1; 2, \quad n + p = k + m = 3)
\end{aligned}$$

где введены следующие обозначения

$$\bar{K}_{nk}^{(q)}(z, s) = \frac{\Gamma(s+1)}{4\pi\Gamma(z+1)} \int_{L_p} \frac{\Gamma(z-\xi)\Gamma(\xi-s)}{\Delta_n(z)\Delta_p(\xi)} \bar{k}_{nk}^{(q)}(z, \xi, s) d\xi,$$

$$4\Delta_1(s)\Delta_2(s)\chi_{nk}^{(q)}(s) = -\bar{k}_{nk}^{(q)}(s, s, s) \quad (q = 1, 2, \dots, 8)$$

$$\begin{aligned}
\bar{k}_{nk}^{(q)}(z, \xi, s) = & k_{nk}^{(q)}(z, \xi) \cdot k_{pk}^{(1)}(\xi, s) + k_{nk}^{(q+1)}(z, \xi) k_{pk}^{(2)}(\xi, s) + \\
& + k_{nm}^{(l+1)}(z, \xi) k_{nk}^{(4)}(\xi, s) + k_{nm}^{(l)}(z, \xi) k_{pk}^{(3)}(\xi, s)
\end{aligned} \quad (23)$$

$$\begin{aligned}
\bar{k}_{nk}^{(q+4)}(z, \xi, s) = & k_{nk}^{(q)}(z, \xi) k_{pk}^{(5)}(\xi, s) + k_{nk}^{(q+1)}(z, \xi) k_{pk}^{(6)}(\xi, s) + \\
& + k_{nm}^{(l)}(z, \xi) k_{pk}^{(7)}(\xi, s) + k_{nm}^{(l+1)}(z, \xi) k_{pk}^{(8)}(\xi, s)
\end{aligned}$$

$$l = l(q), \quad l(1) = 3, \quad l(2) = 4, \quad l(3) = 1, \quad l(4) = 2.$$

Нетрудно показать, что при соблюдении первых двух условий (8) уравнения (22) регулярны, свободные члены ограничены по модулю.

В случае вертикальной геометрической симметрии ($\theta_{1k} = -\theta_{2k}$) система (15) распадается на две независимые системы относительно неизвестных $X_{1k} \pm X_{2k}$, $Y_{1k} \mp Y_{2k}$. При этом если $f_{1k} = f_{2k}$, $g_{1k} = -g_{2k}$, то $X_{1k} = X_{2k}$, $Y_{1k} = -Y_{2k}$. Если же $f_{1k} = -f_{2k}$, $g_{1k} = g_{2k}$, то $X_{1k} = -X_{2k}$, $Y_{1k} = Y_{2k}$. В обоих случаях в системе (15) остаются только четыре уравнения.

Случай одинаковых материалов получается из общих формул путем предельного перехода, когда $\delta_1 = \delta_2 \rightarrow \infty$. При этом выражения (16) и (17) сильно упрощаются (15).

При $\delta_1 = 4(1 + \nu_1)^{-1}$, $\delta_2 = 0$, ($E_2 = \infty$) получается случай одного материала, когда на отрезке O_1O_2 заданы нулевые перемещения. При этом $Q_{p2}^+ = P_{p2}^+ = a_{p2}^+ = b_{p2}^+ = 0$, поэтому задача сводится к решению четырех сингулярных интегральных уравнений относительно неизвестных X_{n1} и Y_{n1} ($n = 1, 2$). Для этого случая суммирование по индексу q в формулах (21) производится по корням соответствующего трансцендентного уравнения $d_{p1}(\xi, \theta_{p1}) = 0$ ($\text{Re} \xi < 0$).

В некоторых частных случаях систему (15) можно решать точно при помощи интегральных преобразований Фурье (¹⁰⁻¹⁷).

Отметим, что систему (15) можно привести к решению бесконечных систем алгебраических уравнений путем представления неизвестных функций в виде рядов Дюрихле (¹⁸) или суммы простых дробей.

Институт механики
Академии наук Армянской ССР

Ա. Ա. ԲԱՐՍԵՍԱՆ

Երկու նիստած սեպների հարթ կոնտակտային խնդիրը

Դիտարկվում է առաձգականության տեսության հարթ կոնտակտային խնդիրը երկու տարրեր նյութներից բաղկացած հաստած սեպների համար, երբ սեպների կոնտակտից դուրս կզրկվում տրված են լարումները: Ենթադրվում է, որ կոնտակտի գծի երկարությամբ մարմինները լրիվ հարակցված են:

Խնդրի լուծումը ներկայացված է որպես երկու տեղական լուծումների դուրս, որոնցից յուրաքանչյուրը փնտրվում է Մեկինի ինտեգրալների տեսքով:

Բավարարելով կարային և կոնտակտի սլայմաններին, անհայտ ֆունկցիաների համար ստացվել են սկզբում սինգուլյար ինտեգրալ հավասարումների սիստեմ, որը հետադառնում բերվում է Ֆրեդհոլմի երկրորդ սեռի սինգուլյար ինտեգրալ հավասարումների սիստեմի:

Կոնտակտային լարումների համար ստացվել են անջատված կոնկրետային թուղթերով բանաձևեր: Դիտարկված են մի քանի մասնավոր դեպքեր:

ЛИТЕРАТУРА — ԿՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

- ¹ Я. С. Уфлянд, Интегральные преобразования в задачах теории упругости, Изд. «Наука», Л., 1968. ² О. К. Аксетян, ПММ, т. 31, вып. 1, 1967. ³ И. И. Воронич, III Всесоюзный съезд по теории и прикладной механике, Аннотации докладов, М., 1966. ⁴ Дж. Дандерс, Прикладная механика, Тр. ASME, т. 36, серия E, № 3, Обсуждение работы Болжи, 1969. ⁵ J. Dunders, I. of compos. mat. vol. 1, 1967. ⁶ Д. Б. Боджи, Прикладная механика, Тр. ASME т. 38, сер. E, №2, 1971. ⁷ A. K. Rao, ZAMM, Bd 51, №5, 1971. ⁸ К. С. Чобанян, Р. К. Алексанян, Известия АН АРМ. ССР, Механика, т. XXIV, №3 (1971). ⁹ Р. К. Алексанян, Известия АН АРМ. ССР, Механика, т. XXIV, №4 (1971). ¹⁰ V. L. Hein, F. Erdogan, Int. J. Fract. Mech. v. 7 №3 (1971). ¹¹ Д. Б. Боджи, Прикладная механика, Тр. ASME т. 38, сер. E, №4 1971. ¹² M. L. Williams, J. of Appl. Mech., vol. 19, №4 (1952). ¹³ R. A. Westmann, Int. J. Engng Sci., vol. 13, №4 (1975). ¹⁴ P. S. Theocaris, ZAMM, Bd. 26, №1, 1975. ¹⁵ А. А. Баблюк, Н. О. Гулякян, ДАН, т. I.XII, №3, (1976). ¹⁶ И. И. Мусхелишвили, Сингулярные интегральные уравнения, «Наука», М., 1968. ¹⁷ Н. П. Векуа, Система сингулярных интегральных уравнений, «Наука» М., 1970. ¹⁸ А. Ф. Локтывев, Ряды экспонент, «Наука», М., 1976.