

УДК 519.45 : 539.3

МАТЕМАТИКА

М. Л. Бурышкин

О регулярном представлении пространственной группы
 симметрии в усеченном случае

(Представлено чл.-корр. АН Армянской ССР Р. А. Александрияном 12/V 1976)

В работе ⁽¹⁾ рассматривалась задача о разложении вектор-функций p_{φ} ($\varphi = 1, 2, \dots, m_{\varphi}$), заданных на области Ω^* с конечной группой H^* симметрии и преобразующихся по неприводимому представлению τ , подгруппы $H \subset H^*$. Естественно поставить аналогичную задачу для вектор-функций $p_{k,\varphi}$ ($\varphi = 1, 2, \dots, m_{k,\varphi}$), область определения которых обладает пространственной группой G^* симметрии и которые преобразуются по m_k -мерному неприводимому представлению τ_k со звездой $[k]$ подгруппы $G \subset G^*$. Для механических приложений характерно, что числа основных векторов подгрупп G_i^* и G_i трансляций групп G^* и G одинаковы и, следовательно, соответствующее регулярное представление группы G^* — конечномерно. Указанный тип регулярного представления, как и в ⁽¹⁾, будет называться усеченным. Нетрудно указать на два более частных случая: точечно-усеченный, при котором $G_i = G_i^*$, а точечная подгруппа $H \subset G$ является подгруппой по отношению к точечной подгруппе $H^* \subset G$, и трансляционно-усеченный, при котором $H = H^*$, а $G_i \subset G_i^*$.

В данной работе исследуются разложения вектор-функций $p_{k,\varphi}$ ($\varphi = 1, 2, \dots, m_{k,\varphi}$), заданных на области Ω^* , в точечно-усеченном случае и намечается путь решения такой задачи в общем случае усечения. При этом вид группы G^* симметрии области Ω^* ограничивается следующим условием:

$$g^* = t_a h^* \quad \forall g^* \in G^*, \quad (1)$$

где $t_a^* \in G_i^*$ — трансляция на некоторый вектор a ; $h^* \in H^*$.

Группа H^* разбивается на x левых смежных классов относительно своей подгруппы H . Пусть h_t^* ($t=1, 2, \dots, x$) — элементы группы H^* , порождающие эти смежные классы, а $h^{(1)*}$ — единичный элемент. Тогда согласно условию (1) пространство L , натянутое на вектор-функции $h^{(t)*} p_{k,\varphi}$ ($t=1, 2, \dots, x$; $\varphi=1, 2, \dots, x$; $\varphi=1, 2, \dots, m_{k_\varphi}$) инвариантно относительно всех элементов группы G^* и, следовательно, преобразуется по ее регулярному представлению T .

Среди линейных комбинаций вектор-функций $p_{k,\varphi}$ ($\varphi=1, 2, \dots, m_k$) найдется m линейно-независимых вектор-функций $p_k^{(s)}$ ($s=1, 2, \dots, m$), которые под действием трансляций из G_t преобразуются в соответствии с вектором k (m — размерность неприводимого представления τ группы этого вектора). Известно, что под действием трансляций вектор-функция $h^{(t)*} p_k^{(s)}$ ($s=1, 2, \dots, m$; $t=1, 2, \dots, x$) преобразуется по вектору $h^{(t)*} k$ (³). В связи с этим, так как звезда $|k|$ неприводима, а $H \subset H^*$, очевидна

Теорема 1. *В точечно-усеченном случае звездой регулярно-го представления группы G^* является неприводимая относительно этой группы звезда $|k|^*$,*

Соответствующая группе H^* точечная группа H_k^* вектора k , вообще говоря, отлична от группы H_k . Без нарушения общности дальнейшего изложения можно полагать, что $h^{(t)*} \in H_k^*$ ($t=1, 2, \dots, x_k$), где $x_k \leq x$, причем смежные классы $h^{(t)*} H$ ($x \geq t > x_k$) не содержат элементов группы H_k^* . Легко заметить, что смежные относительно подгруппы $H_k \subset H^*$ классы $h^{(t)*} H_k$ ($t=1, 2, \dots, x_k$) в совокупности образуют группу H_k^* . Действительно, если элемент $h \in H_k$, то $h^{(t)*} h \in H_k^*$ ($t=1, 2, \dots, x_k$), и наоборот, если $h \in H/H_k$, то $h^{(t)*} h \notin H_k^*$ ($t=1, 2, \dots, x_k$), так как иначе $h^{-1}(h^{(t)*})^{-1}k = k$ и $h^{-1} \in H_k$, что невозможно.

Через L_k обозначается подпространство пространства L , натянутое на все вектор-функции из L , которые преобразуются под действием трансляций группы G_t соответственно вектору k .

Лемма. *Подпространство L_k порождается функциями $h^{(t)*} p_k^{(s)}$ ($t=1, 2, \dots, x_k$; $s=1, 2, \dots, m$).*

В связи с вышесказанным, очевидно, что $h^{(t)*} p_k^{(s)} \in L_k$ ($t=1, 2, \dots, x_k$; $s=1, 2, \dots, m$). С другой стороны, $h^{(t)*} p_{k_1}^{(s)} \notin L_k$ ($t=1, 2, \dots, x$; $s=1, 2, \dots, m$) при $k_1 \neq k$ и $h^{(t)*} p_k^{(s)} \notin L_k$ ($t=x_k+1, x_k+2, \dots, x$). Последние утверждения легко доказываются от противного. В самом деле, если $k_1 \neq k$, то $h^{(t)*} k_1 \neq k$, так как иначе в силу неприводимости звезды $|k|$ найдется элемент $h \in H/H_k$, для которого $hk = k_1$, и тогда $h^{(t)*} hk = k$, т. е. $h^{(t)*} h \in H_k^*$ и $h \in H_k$. Если же $h^{(t)*} k = k$ ($t=x_k+1, x_k+2, \dots, x$) то $h^{(t)*} \in H_k^*$.

Следует подчеркнуть, что все эквивалентные векторы из зоны Бриллюэна имеют в данной работе одинаковые обозначения.

Согласно теории представлений пространственных групп $(^2)$ $k\mu$ -е неприводимое представление группы G^* встречается в представлении T $l_{k\mu}^*$ раз, причем $l_{k\mu}^*$ — число раз, которое μ -е неприводимое представление $\tau_{k\mu}^*$ точечной группы H_k^* входит в представление T_k этой группы, индуцируемое в подпространство L_k редуцированным относительно подгруппы $H_k^* \subset G^*$ представлением T .

Представление T_k точечной группы H_k^* является несомненно регулярным. В соответствии с приведенной выше леммой его следует рассматривать как усеченное относительно подгруппы $H_k \subset H_k^*$. Это позволяет использовать здесь результаты из $(^1)$. Так удается установить, что

$$c_{k\mu}^* = \frac{1}{m_{H_k}} \sum_{h_k \in H_k} \chi_{\tau_{k\mu}^*}(h_k) \overline{\chi_{\tau_k}(h_k)}, \quad (2)$$

где $\chi_{\tau_k}(h_k)$ и $\chi_{\tau_{k\mu}^*}(h_k)$ — значения характеров неприводимых представлений τ_k и $\tau_{k\mu}^*$ точечных групп H_k и H_k^* на элементе $h_k \in H_k \subset H_k^*$. Кроме того, оказывается, что в подпространстве $L_{k\mu}^{(r)} \subset L$ ($r=1, 2, \dots, l_{k\mu}^*$), преобразуемом по представлению $\tau_{k\mu}^*$, существует стандартный относительно представления $\tau_{k\mu}$ базис, в котором матрицы $\tau_{k\mu}^*(g)$ операторов $\tau_{k\mu}^*(g)$ ($g \in H$) квазидиагональны и состоят из $l_{k\mu}^* + 1$ блоков, причем первые $l_{k\mu}^*$ блоков равны матрице $\tau_{k\mu}(g)$, а представление группы G , порожденное последними блоками, не содержит представления $\tau_{k\mu}$. В связи с этим аналогично с работой $(^1)$ можно продолжить, если для матричных элементов неприводимых представлений $\tau_{k\mu}$, $\tau_{k\mu}^*$, представления T и для их характеров ввести функционал усреднения $(^3)$. Используя ограниченность указанных элементов и характеров можно, следуя работам $(^1, ^2)$, показать, что справедлива

Теорема 2. *В точечно-усеченном случае имеет место следующее разложение*

$$p_{k\mu\varphi}^* = \sum_{\mu} \sum_{r=1}^{l_{k\mu}^*} p_{k\mu, (r-1)m_{k\mu} + \varphi, r} \quad (\varphi=1, 2, \dots, m_{k\mu}), \quad (3)$$

где индекс μ при суммировании пробегает номера всех неприводимых представлений $\tau_{k\mu}^*$ со звездой $\{k\}$, входящих в соответствии с формулой (2) в регулярное представление T группы G^* ; вектор-функции $p_{k\mu\varphi}^*$ ($\varphi=1, 2, \dots, m_{k\mu}^*$), образующие базис подпространства $L_{k\mu}^{(r)} \subset L$ ($r=1, 2, \dots, l_{k\mu}^*$), определяются из выражения

$$p_{k\mu\varphi}^* = \frac{m_{k\mu}^*}{m_{k\mu}} \sum_{s=1}^{m_{k\mu}} \sum_{l=1}^x \tau_{k\mu\varphi, (r-1)m_{k\mu} + \varphi} (h^{(l)*}) h^{(l)*} p_{k\mu\varphi}, \quad (4)$$

а $\tau_{k\rho f}(g^*)$ ($\rho, f=1, 2, \dots, m_{k\rho}^*$) — ρf -ый элемент матрицы $\tau_{k\rho}^*(g^*)$, записанной в стандартном относительно представления $\tau_{k\rho}$ базисе.

Пример. На рис. 1 изображена часть бесконечной дискретной области Ω^* , состоящей из точек x_i ($i=1, 2, \dots$) и обладающей группой $C_{6v}^{(1)}$ симметрии ⁽²⁾ (основные векторы a_1 и a_2 подгруппы C_2 указаны на рисунке, вектор $a_3=0$). Там же приведено расположение плоскостей отражений $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_6$ и положительное направление поворотов C_6 на угол α . Заданную на области Ω^* скалярную функцию можно представлять бесконечно-мерным вектором $p=(p^{(1)}, p^{(2)}, \dots)$, где $p^{(i)}$ ($i=1, 2, \dots$) — значение функции p в точке x_i . Через b_j ($j=1, 2$) обозначаются основные векторы обратной решетки.

На области Ω^* определена преобразующаяся по неприводимому представлению $\tau_{1/2b_{1,2}}$ группы $C_s^{(3)}$ (основными являются векторы a_1 и a_2 ; подгруппа $H=\sigma$ состоит из отражения σ_6 и единичного элемента e) функция $p_{1/2b_{1,2,1}} = 1; -1; -4; 0; 2; 3; 4; -4; -3; -2; 0; 4; 1; 1; 4; 0; -2; -3; -4; 4; 3; 2; 0; -4; -1; -1; -4; 0; 2; 3; 4; -4; -3; -2; 0; 4; 1 \dots 1$. Легко видеть, что $H^* = C_{6v}$, $\kappa=6$, $m_{1/2b_{1,2}}=1$, $H_{1/2b_1} = \sigma$, $H_{1/2b_2}^* = C_{2v}$ (группа C_{2v} включает в себя отражения σ_6 и σ_3 , e и C_{180}), $\kappa_{1/2b_1} = 2$. В качестве элементов $g^{(t)*}$ ($t=1, 2, \dots, 6$) можно выбрать повороты $e, C_{60}, C_{120}, \dots, C_{300}$. Из формулы (2) следует, что $L_{1/2b_{1,1}}^* = L_{1/2b_{1,1}}^* = 0$, а $L_{1/2b_{1,2}}^* = L_{1/2b_{1,3}}^* = 1$ (номера неприводимых представлений точечных групп даются в обозначениях работы ⁽²⁾). На основании теоремы 2

$$p_{1/2b_{1,2,1}} = p_{1/2b_{1,2,1,1}}^* + p_{1/2b_{1,3,1,1}}^*$$

Матрицы $\hat{\tau}_{1/2b_{1,\mu}}^*(h^*)$ ($\mu=2, 3$) в стандартном относительно представления $\tau_{1/2b_{1,2}}$ базисе записываются в виде:

$$\begin{aligned} \hat{\tau}_{1/2b_{1,2}}^*(ta_1) = \hat{\tau}_{1/2b_{1,3}}^*(ta_1) &= \begin{pmatrix} -1; & 0; & 0 \\ 0; & -1; & 0 \\ 0; & 0; & 1 \end{pmatrix}; \quad \hat{\tau}_{1/2b_{1,2}}^*(ta_2) = \hat{\tau}_{1/2b_{1,3}}^*(ta_2) = \\ &= \begin{pmatrix} 1; & 0; & 0 \\ 0; & -1; & 0 \\ 0; & 0; & -1 \end{pmatrix}; \quad \hat{\tau}_{1/2b_{1,2}}^*(C_{60}) = \begin{pmatrix} 0; & 0; & -1 \\ 1; & 0; & 0 \\ 0; & 1; & 0 \end{pmatrix}; \quad \hat{\tau}_{1/2b_{1,2}}^*(\sigma_1) = \begin{pmatrix} 0; & -1; & 0 \\ -1; & 0; & 0 \\ 0; & 0; & 1 \end{pmatrix}; \\ \hat{\tau}_{1/2b_{1,3}}^*(C_{60}) &= \begin{pmatrix} 0; & 0; & 1 \\ 1; & 0; & 0 \\ 0; & 1; & 0 \end{pmatrix}; \quad \hat{\tau}_{1/2b_{1,3}}^*(\sigma_1) = \begin{pmatrix} 0; & -1; & 0 \\ -1; & 0; & 0 \\ 0; & 0; & -1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Базисы неприводимых подпространств $L_{1/2b_{1,2}}^{(1)}$ и $L_{1/2b_{1,3}}^{(1)}$ строятся согласно формуле (4). В частности,

$$p_{1/2b_{1,2,1,1}}^* = \frac{1}{2} (p_{1/2b_{1,2,1}} - C_{180} p_{1/2b_{1,2,1}}) = \frac{1}{2} (3; -1; 2; 2; -1; 3; -3; 1;$$

$$\begin{aligned}
& -2; -2; 1; -3; -3; 1; -2; -2; 1; -3; 3; -1; 2; 2; -1; 3; 3; -1; \\
& 2; 2; -1; 3; -3; 1; -2; -2; 1; -3; \dots), p_{1/2b_1, 2, 2, 1}^* = \frac{1}{2} (C_{60} p_{1/2b_1, 2, 1} - \\
& - C_{240} p_{1/2b_1, 2, 1}) = \frac{1}{2} (1; -3; 3; -1; 2; 2; -1; 3; -3; 1; -2; -2; -1; 3; \\
& -3; 1; -2; -2; 1; -3; 3; -1; 2; 2; -1; 3; -3; 1; -2; -2; 1; -3; 3; \\
& -1; 2; 2; \dots), p_{1/2b_1, 3, 1, 1}^* = \frac{1}{2} (p_{1/2b_1, 2, 1} + C_{180} p_{1/2b_1, 2, 1})
\end{aligned}$$

и т. д.

Этот простой пример достаточно полно иллюстрирует результаты исследования, проведенного для точечно-усеченного случая.

Что же касается общего случая усечения регулярного представления пространственной группы, то он характеризуется тем, что подгруппы H и G_i группы H являются нетривиальными подгруппами по отношению соответственно к группам H^* и G_i^* .

Через G' обозначается пространственная группа, состоящая из элементов подгрупп H^* и G_i и их всевозможных произведений. Легко видеть, что задачу о разложении вектор-функций $P_{k, \varphi}$ ($\varphi = 1, 2, \dots, m_k$) и порожденного ими регулярного представления в общем случае усечения можно решать последовательно, используя только результаты для точечно- и трансляционно-усеченного случаев. В самом деле, выбирая в качестве группы симметрии области Ω^* группу G' , нетрудно с помощью формулы (2) и теоремы 2 разложить пространство L на подпространства, преобразующиеся по неприводимым представлениям группы G' . Базисные функции этих подпространств заданы на области с группой G^* симметрии, вследствие чего порожденное ими регулярное представление является трансляционно-усеченным.

Одесский инженерно-строительный институт

Մ. Լ. ԲՈՒՐԻՇԿԻՆ

Հատած դեպքում սիմետրիայի սառածական խմբի ռեզուլյար ներկայացման մասին

Ներկա աշխատանքում ուսումնասիրվում է սիմետրիայի G^* խմբով օժտված Ω^* տիրույթում որոշված, $G \subset G^*$ կետային-հատած ենթախմբի τ_k (m_k չափի) շրջվող ներկայացումով ձևափոխվող $p_{k, \varphi}$ ($\varphi = 1, 2, \dots, m_k$) վեկտոր-ֆունկցիայի վերլուծությունը: Տեքստն էսպես հենվում է ⁽¹⁾ աշխատանքի արդյունքների վրա:

Քննարկվող դեպքում G^* խմբի սեպուլյար ներկայացման վերջնական սարահարանը բերված է թեորեմ 1-ում և (2) բանաձևում:

Թեորեմ 2-ում պնդվում է, որ $P_{k, \sigma}$ վեկտոր-ֆունկցիան թուլատրում է (3) վերլուծությունը, ընդ որում (3)-ում G^* խմբի $\tau_{k, \sigma}^*$ շրջանի ներկայացումներով ձևափոխվող կոմպոնենտները դասվում են (4) առնչությունից: Ինքնավոր մասնասիրությունը լուսաբանվում է թվային օրինակով: Որպես σ ընտրելով σ զնային, վերցվում է դիսկրետ տիրույթում արված (նկ. 1), $G_{\sigma}^{(1)}$ սիմետրիալի խմբով և $C_{\sigma}^{(3)} \subset C_{\sigma}^{(1)}$ խմբի $\tau_{1, 2, \sigma}^*$ ներկայացումով ձևափոխվող սկալյար վեկտոր-ֆունկցիան:

Ստացված արդյունքները կարող են էֆեկտիվ կիրառվել մեխանիկայի կետային-հատված սիմետրիայով օժտված ինդիբններում:

ЛИТЕРАТУРА — ԿՐԱԿԱՆՈՒԹՅՈՒՆ

- ¹ М. Л. Бурыйкин, ДАН АрмССР, т. LXIII, № 4 (1976). ² Н. Г. Каплан, Симметрия многоэлектронных систем, Изд. «Наука», М., 1969. ³ Г. Я. Любирский, Теория групп и ее применение в физике, ГИФМЛ, 1958.