LXII

1976

2

УДК 513

MATEMATHKA

М. А. Акивис, А. В. Чакмазян

О подмногообразиях евклидова пространства с плоской нормальной связностью

(Представлено академиком АН Армянской ССР А. Л. Шагнияном 15/ХП 1975)

1. В пормальном расслоении N (V_m) подмногообразия V_m риманова пространства V_n и, в частности, евклидова пространства R_n естественным образом определяется линейная связность, называемая нормальной связностью многообразия V_m . Нормальные связности подмногообразий интенсивно изучаются в последнее время (см., например, $\binom{1-4}{2}$).

Целью настоящей работы является изучение локального строения подмногообразий V_m евклидова пространства R_n , нормальная связность которых является илоской. Такие V_m рассматривались в книге (1). В работе получен ряд геометрических характеристик изучаемых многообразий, содержащихся в теоремах 1-5. При доказательстве этих теорем используется аппарат, развитый одним из авторов (5-7).

Результаты, полученные в работе, могут быть распространены на подмногообразия пространств постоянной кривизны.

2. Рассмотрим евклидово пространство R_n и в нем множество всех аффинных реперов, образованных его точкой \mathbf{x} и векторами \mathbf{e}_n , выходящими из этой точки. Скалярные произведения

$$(\mathbf{e}_{u}\,\mathbf{e}_{v}) = \mathbf{g}_{u\,v} \tag{1}$$

образуют метрический тензор пространства R_n . Уравнения инфинитезимального перемещения этих реперов имеют вид

$$dx = \omega^{u} \mathbf{e}_{u}, de_{u} = \omega^{v} \mathbf{e}_{v} (u, v = 1, \dots, n)$$
 (2)

При этом формы Пфаффа, входящие в эти уравнения, удовлетворяют уравнениям структуры (⁸):

$$d\omega^{u} = \omega^{v} / \omega_{v}^{u}, \ d\omega_{v}^{u} = \omega_{v}^{w} / \omega_{w}^{u}. \tag{3}$$

Кроме того, они удовлетворяют уравнениям Пфаффа

$$dg_{uv} = g_{uv} \omega^w + g_{uv} \omega^w, \tag{4}$$

которые получаются при дифференцировании соотношений (1).

Пусть V_m — подмногообразие пространства R_n , х—его точка и T_x и N_x — касательная и нормальная плоскости V_m в точке х. Обозначим через $T(V_m)$ и $N(V_m)$ касательное и нормальное расслоения над V_m . Присоединим к многообразию V_m подвижный репер так, чтобы его векторы \mathbf{e}_i ($i=1,\ldots,m$) составляли базис в T_x , а векторы \mathbf{e}_i ($i=1,\ldots,m$) — базис в N_x . Тогда

$$(e_1 e_2) = 0, (e_1 e_1) = g_{11}, (e_2 e_3) = g_{23}.$$
 (5)

где g_{ij} — метрический тепзор многообразия V_m , а тензор $g_{\alpha\beta}$ определяет метрику в нормальном расслоении $N(V_m)$. Обозначим через $g^{\alpha\beta}$ обратные тензоры для тензоров g_{ij} и $g_{\alpha\beta}$.

В силу (5) из уравнений (4) имеем;

$$g_{ij}\,\omega_a^j + g_{z_i^3}\omega_i^5 = 0,\tag{6}$$

$$dg_{ij} = g_{ik}w_{i}^{k} + g_{ki}w_{i}^{k}$$
, $dg_{aj} = g_{aj}w_{j}^{i} + g_{j3}w_{a}^{i}$.

Так как $dx \in T_x$, то

$$\omega^z = 0. (7)$$

Дифференцируя внешним образом эти уравнения и применяя известную лемму Картана (см. например (в)), получаем

$$\omega_i^* = b_{ii}^* \omega_i^{\dagger}, \tag{8}$$

где $b_n = b_n$. Величины b_n образуют систему асимптотических тензоров подмногообразия V_m . Кроме этого, в силу уравнении (6) найдем

$$\omega_a^j = -g^{ik} g_{\alpha\beta} b_{kl}^{\beta} \omega^j. \tag{9}$$

Формы ω^9 определяют связность в нормальном расслоении $N(V_m)$ которую называют нормальной связностью (1). Форма кривизны этой связности имеет в силу уравнений (3), (8) и (9) вид

$$\Omega_{\beta}^a = d\omega_{\beta}^a - \omega_{\beta}^{\tau} \wedge \omega_{\tau}^a = g^{ke} g_{\beta\tau} b_{kl}^{\tau} b_{el}^{\tau} \omega^l \wedge \omega^l$$
,

а ее тензор кривизны — вид

$$R^{\alpha}_{\beta ij} = g^{ke} g_{\beta \gamma} b^{\alpha}_{kli} b^{\gamma}_{[elj]} . \tag{10}$$

Для векторного поля ξ , принадлежащего нормальному расслоению $N(V_m)$, имеем $\xi = \xi^2 \mathbf{e}_a$ и в силу (2)

$$d\xi = (d\xi^{\alpha} + \xi^{\beta}\omega_{\alpha}^{\alpha}) e^{\alpha} + \xi^{\alpha}\omega_{\alpha}^{\beta} e_{\beta}.$$

Выражение $D := (d : + \mathsf{E} | \mathsf{w}^*) \mathbf{e}_z$ представляет собой ковариантный дифференциал векторного поля по отношению к нормальной связности. Поле E называется параллельным векторным полем, если D := 0.

Говорят, что нормальная связность является плоской, если результат параллельного переноса любого нормального вектора ξ не зависит от пути на многообразни V_m .

Нормальная связность будет плоской тогда и только тогда, когда ее форма кривизны Ω^a тождественно обрящается в нуль, что равносильно условию $R^a_{str} = 0$.

3. Теорема 1. Для того, чтобы нормальная связность многообразия V_m была плоской необходимо и достаточно, чтобы многообразие V_m допускало (n-m)—параметрическое семейство параллельных многообразий.

Пусть $y=x-|-\xi^*e_x-$ произвольная точка нормали N_x многообразия V_m . II V_m' — многообразие, описываемое этой точкой. Для этого многообразия имеем

$$dy = (\omega^i + \xi^a \omega^i) e_i + (d\xi^a + \xi^a \omega^a) e_a. \tag{11}$$

Многообразие V_m будет параллельно V_m , если его касательное пространство T_y параллельно T_x . Это условие равносильно уравнениям

$$D\xi^{\alpha} = d\xi^{\alpha} + \xi^{\beta}\omega_{\beta}^{\alpha} = 0, \tag{12}$$

означающим, что вектор — переносится параллельно в нормальном расслоении.

Для того, чтобы многообразие V_m допускало (n-m)—параметрическое семейство параллельных многообразий необходимо и достаточно, чтобы система уравнений (12) была вполне интегрируема, откуда следует, что 2=0, т. е. нормальная связность многообразия V_m будет плоской.

4. Рассмотрим пучок симметричных аффиноров

$$b_j^i(\lambda) = \gamma_{ij} g^{ik} b_{kj}^a$$

и назовём его пучком основных аффиноров многообразия V_m . Этот пучок назовем простым, если в нем есть хотя бы один аффинор, имеющий различные собственные значения.

Напомним далее, что сетью линий кривизны многообразия V_m называется его ортогональная сопряженная сеть. Вопрос о существовянии сети линий кривизны на многообразии V_m рассматривался в работе (7).

Теорема 2. Для того, чтобы нормальная связность много-образия V_m с простым пучком основных аффиноров была плоской необходимо и достаточно, чтобы это многообразие несло сеть линий кривизны.

Предположим, что нормальная связность многообразия является плоской, т. е. R_{iii} =0. Тогда из (10) следует, что

$$g^{kc}b^{a}_{k|l}b^{\beta}_{|e|/l}=0.$$
 (13)

Так как пучок основных аффиноров многообразия V_m является простым, то в нем найдется хотя бы один аффинор b_P^i , имеющий различные собственные значения. Поэтому существует ортогональный репер, в котором этот аффинор приводится к диагональному виду:

$$b_j^i = \delta_j^i \ b_j \,. \tag{14}$$

где $b_1 \neq b_2$ при $i \neq j$. Свертывая соотношения (13) с i_3 , получим

$$b_{k[i}^a b_{j]}^k = 0.$$

В том репере, в котором имеют место соотношения (14), предыдущие уравнения примут вид

$$b_{ij}^{\alpha}(b_{i}-b_{i})=0 \quad (i\neq j).$$

Но так как $b_i = b_i$, то $b_{ij}^{\alpha} = 0$ при $i \neq j$. Таким образом, в выбранном ортогональном репере все асимптотические тензоры b_i приводятся к диагональному виду, т. е. многообразие V_m несет сеть линий кривизны.

Обратно, предположим, что V_m несет сеть линий кривизны. Выбирая векторы \mathbf{e}_ℓ репера касательными к этой сети, имеем:

$$b_{ij}^{2} = 0$$
, $g_{ij} = 0$ при $i \neq j$.

Подставляя эти значения в (10), получаем $R^* = 0$.

Заметим, что для пространств постоянной кривизны теорема, аналогичная теореме 2, приводится в книге (1). Доказана она впервые Картаном (9).

5. Пусть $\mu = \mu^{\alpha} \mathbf{e}_{\alpha}$ — нормальное векторное поле на многообразии V_m . Это поле определяет на V_m поле аффинора $b_j^{\prime}(\mu) = \mu_{\alpha} g^{\prime \prime \prime} b_{\alpha j}$, принадлежащее пучку основных аффиноров.

Теоремя 3. Если нормальное расслоение $N(V_m)$ допускает одно параллельное векторное поле, такое, что определяемое им поле основных аффиноров $b_j^l(\mu)$ будет простым, то нормальная связность на V_m будет плоской.

Уравнение параллельного переноса вектора и записывается в виде

$$d\mu^{\alpha} + \mu^{\beta} \omega^{\alpha} = 0$$
,

лифференцируя которое, получаем

$$\mu^{\beta} R^{\alpha}_{\beta ij} = 0.$$

Это уравнение в силу (10) примет вид

$$b_{k[i}^a b_{j]}^k = 0,$$

где $b_j^i = b_j^i(\mu)$. Так как симметричный тензор b_j^i является простым, то существует ортогональный базис, в котором он приводится к днагональному виду

$$b_j^i = \delta_j^i b_j, \quad b_i \neq b_j \text{ при } i \neq j.$$

Отсюда так же, как при доказательстве теоремы 2, получаем, что

$$g_{ij} = 0, b_{ij}^a = 0$$
 при $i \neq j$,

т. е. многообразие V_m несёт сеть линий кривизны. Но в силу теоремы 2 отсюда следует, что нормальная связность на V_m будет плоской.

Заметим, что существование параллельного векторного поля $\mu=\mu^*e$, равносильно возможности двойственной нормализации многообразия V_m с помощью семейства касательных гиперплоскостей $\mu_*x^*=0$ (4.10). Поэтому теорема 3 допускает следующую модификацию.

Теорема 4. Если многообразие V_m допускает двойственную нермализацию с помощью семейства касательных гиперплоскостей, определяющую простое поле основных тензоров, то нормальная связность этого многообразия будет плоской.

6. Рассмотрим фокальные образы (5) нормального расслоения $N(V_m)$. Точка $\mathbf{y} = \mathbf{x} + \mathbf{t}^2 \mathbf{e}_x$ называется фокусом нормальной плоскости N_x , если $d\mathbf{v} \in \mathbb{N}$. Из соотношения (11) получим для определения фокусов следующую систему уравнений

$$\omega^l + \xi^a \omega_a^l = 0.$$

Используя (9), перепишем эту систему в виде

$$(g_{ij} - \xi_a b_{ij}^a) \omega^j = 0,$$

где $\xi_a = g_{a9} \xi^3$. Геометрическое место фокусов плоскости N_x называется фокусной поверхностью. Она определяется уравнением

$$\det(g_{ij} - \xi_a b_{ij}^a) = 0 \tag{15}$$

и является алгебраической гиперповерхностью порядка т.

Теорема 5. Если многообразие V_m имеет простой пучок основных тензоров и плоскую нормальную связность, то фокусные поверхности его нормальных плоскостей $N_{\rm x}$ распадаются на тразличных (n-m-1)-мерных плоскостей, принадлежащих $N_{\rm x}$.

Так как по теореме 2 рассматриваемое многообразие V_m несёт сеть линий кривизны, то его основные тензоры g_μ и b^a_μ приводятся одновременно к диагональному виду

$$g_{ij}=0, \quad b_{ij}^{\alpha}=b_i^{\alpha}\delta_{ij}.$$

Вииду этого уравнение (15) переписывается так

$$\prod_{i=1}^{m} (1 - \xi_a b_i^a) = 0.$$

Поэтому фокусная поверхность нормали N_x распадается на m плоскостей

$$b_i \xi_a = 1. \tag{16}$$

Докажем теперь, что среди плоскостей (16) нет совпадающих. Так как пучок основных тензоров многообразия V_m является простым, то в этом пучке существует аффинор $\lambda_a b_{ij}^a$, имеющий различные собственные значения, которые равны $b_i = b_i$. Пусть $\lambda^a = g^{ab}\lambda_b$ и $\xi^a = t\lambda^a -$ прямая, лежащая в плоскости N_a проходящая через точку x и имеющая направляющий вектор $\lambda = \lambda^a e_a$. Эта прямая пересечётся с плоскостью (15) в точках, определяемых значением параметра $t_i = \frac{1}{b}$. По так как $b_i \neq b_j$, то и $t \neq t$ и точки пересечения прямой $\xi^a = t\lambda^a$ с плоскостью (15) не совпадают, а значит и все эти плоскости будут различными.

7. Пусть V_{n-1} — гиперповерхность в R_n . Ее нормальное расслоение будет одномерным. Оно определяется нормальным векторным полем $\mathbf{e}_n(\mathbf{x})$, $e_n^2 = 1$. Гиперповерхность V_{n-1} имеет единственный асимптотический тензор b_{ij} . Тензор кривизны нормальной связности гиперповерхности V_{n-1} имеет вид

$$R_{nij}^n = g^{ke}b_{k|i}b_{|e|j|} = 0.$$

Следовательно, нормальная связность гиперповерхности всегда будет плоской. С этим связаны хорошо известные утверждения о том, что гиперповерхность допускает однопараметрическое семейство параллельных гиперповерхностей и несет сеть линий кривизны, вытекающие из доказанных выше теорем 1 и 2.

Заметим еще, что при доказательстве теорем 2-5 существенно использовалась простота пучка основных тензоров, которая равносильна отсутствию кратных компонент у фокусных поверхностей нормального расслоения $N(V_m)$. В том случае, когда это предположение не выполнено, исследование сильно усложняется.

Московский институт стали и сплавов Ереванский педагогический институт им X Абовяна

Մ. Ա. ԱԿԻՎԻՍ, Ա. Վ. ՉԱՔՄԱԶՑԱՆ

նվկլիդյան տաբածության ենթաբազմաձևությունների մասին, որոնք ունեն նարթ նորմալ կապակցություն

Այս աշխատանքի նպատակն է հետաղոտել Rո եվկլիդյան տարածու-Բյան Ն_ա ենթաթաղմաձևություն լոկալ կառուցվածքը, որի նորմալ կապակցությունը հարթ էւ Ստացված են հետևյալ արդյունքները.

1. Որպեսզի V_m թազմաձևության նորմալ կապակցությունը լինի հարթ ան րաժեշտ է և բավարար, որ V_m բազմաձևությունը թույլատրի ղուդահեռ բաղմաձևությունների (ռ – m) – պա<mark>րամետրերից կախված ընտանի</mark>ը։

2. Որպեսզի հիմնական աֆինորների պարզ փնջով Vm բազմաձևության

նորմալ կապակցությունը լինի հարթ անհրաժեշտ և բավարար, որ այդ բաղւլ աձևությունը կրի կորության կորհրի ցանց։

3. $b \beta b N(V_m)$ նորմալ շևրտավորումը β ույլ է տալիս մեկ զուգահեռ վեկտորական դաշտ, որի որոշած հիմնական աֆինորների դաշտը պարզ է. ապա V_m բաղմաձևության նորմալ կապակցությունը հարթ է։

4. Եթե Vm թաղմաձևությունը ունի հիմնական տենզորների պարզ փունջ և հար β նորմալ կապակցու β յուն, ապա նրա $N_{\rm x}$ նորմալ հար β ությունների կիզող մակերևույթները տրոհվում են N_x-ին պատկանող տարphp (n-m-1) — zwihwh Swippinipiniphi

ЛИТЕРАТУРА — ԳГЦЧЦЪП 1- 12 3 П 1- Ъ

1 Chen Bang-Jen, Geometry of submantfolds (Pure and Appl. Math. N22) New Jork, Marcel Dekker, 1973. L. Vanhecke, Bull. cl. sei Acad. roj Belg. V 59 N2, 76-84. 1973. 3 L. Vanhecke, "Math. J. Okayama Univ.", vol 16, 147—166, (1974) 4 Ю. Г. Лумисте, А. В. Чакмазян, «Известня вузов». Математнка, № 5, 144, 148—157, 1974. 5 М. А. Акивис, «Известия вузов», Математика, № 1, 9—19, 1957. 6 М. А. Акивис. ДАН СССР, т. 139, № 6, 1279—1282 (1961). 7 М. А. Лкивис, ДАН СССР, т. 149, № 6, 1247—1249 (1963). ^в С. Стернберг, Лекции по дифференциальной геометрии М., 1970. * E. Cartan, Lecons sur la geometrie des espaces de Rieman, Ganthier-Villars Paris, 1946. 10 А. В. Чакмазян, ДАН СССР, т. 196. №3, 538—540 (1971).

