

УДК 539.3

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

Л. А. Агаляян

О погранслое пластинок

(Представлено академиком АН Армянской ССР С. А. Амбарцумяном 22/III 1972)

Напряженное и деформированное состояние тонкой упругой пластинки или оболочки состоит из внутреннего напряженного состояния, распространяющегося на всю пластинку или оболочку, и напряженного состояния типа пограничного слоя ( $l^{-1/2}$ ). В работе теория внутреннего напряженного и деформированного состояния для пластинок ( $l^{-1/2}$ ) дополняется построением погранслоя — такого напряженного и деформированного состояния, которое удовлетворяет нулевым граничным условиям (для напряжений) на верхнем и нижнем плоскостях, быстро затухает при удалении от некоторой фиксированной линии (края) срединной плоскости в глубину пластинки и содержит достаточно произвольных для взаимодействия с внутренним напряженным состоянием. Функции, удовлетворяющие этим требованиям, являются функциями типа погранслоя ( $l^{-1/2}$ ). Строится погранслоя для ортотропных пластинок.

1. Пусть край прямоугольной пластинки задается уравнением  $x=0$  и пластинка простирается вдоль  $x>0$ . Для построения погранслоя вблизи этого края, в уравнениях трехмерной задачи теории упругости (уравнения равновесия, соотношения упругости, деформация-перемещение) сделаем обычную в теории погранслоя замену переменной

$$x=ht, \quad y=a\tau, \quad z=h\zeta. \tag{1.1}$$

Решение вновь полученных уравнений, удовлетворяющее однородным граничным условиям (для  $\tau_{xz}, \tau_{yz}, \sigma_z$ ) при  $\zeta = \pm 1$  и имеющее затухающий характер при  $t \rightarrow +\infty$ , будем искать в виде функций типа погранслоя

$$Q_l = \sum_{j=0}^N \alpha_j^{(1)} Q_{l(1)}^{(j)}(\tau, \zeta) e^{-\alpha_j^{(1)} t} + \sum_{j=0}^N \alpha_j^{(2)} Q_{l(2)}^{(j)}(\tau, \zeta) e^{-\alpha_j^{(2)} t} \tag{1.2}$$

где  $Q_l$  — любое из напряжений и перемещений,  $\alpha_j^{(1)}$  и  $\alpha_j^{(2)}$  — вещественные числа, различные пока для различных напряжений и перемещений, являющиеся показателями интенсивности,  $k(\tau, \zeta), l(\tau, \zeta)$  — функции

изменяемости и по свойству погранслоя  $Re k > 0$ ,  $Re i > 0$   $\varepsilon = \frac{h}{a}$  — малый параметр,  $2h$  — толщина,  $a$  — характерный размер пластинки,  $\nu_i$  и  $\mu_i$  должны подбираться так, чтобы после подстановки (1.2) в преобразованные по формулам (1.1) уравнения теории упругости и приравнения в каждом уравнении соответствующих коэффициентов при одинаковых степенях  $\varepsilon$ , начиная с низшей, получить непротиворечивые уравнения для определения  $Q_{ij}^{(n)}$  и  $Q_{ij}^{(i)}$ . Указанные требования будут удовлетворены, если

$$\nu_i = \nu, \quad \nu_{ii} = \nu + 1; \quad \mu_i = \mu, \quad \mu_{ii} = \mu + 1, \quad (1.3)$$

здесь  $\nu_i$  — любое из напряжений,  $u_i = \frac{U_i}{a}$  — любое из безразмерных перемещений. Подставляя (1.2) в вышеуказанные уравнения и учитывая (1.3), получаем

$$\begin{aligned} -k \tau_{xy}^{(s)} + \frac{\partial \tau_{yz}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} \tau_{yz}^{(s)} &= - \frac{\partial \tau_{yz}^{(s-1)}}{\partial x} + t \frac{\partial k}{\partial x} \tau_{yz}^{(s-1)} \\ -k \tau_{(1)}^{(i)} - a_{55} \tau_{xy}^{(s)} &= - \frac{\partial u_{(1)}^{(s-1)}}{\partial x} + t \frac{\partial k}{\partial x} u_{(1)}^{(s-1)} \quad (1, 2; k, i), \end{aligned} \quad (1.4)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial v_{(1)}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} v_{(1)}^{(s)} - a_{44} \tau_{yz}^{(s)} &= - \frac{\partial w_{(1)}^{(s-1)}}{\partial x} + t \frac{\partial k}{\partial x} w_{(1)}^{(s-1)}, \\ -k \sigma_{xz}^{(s)} + \frac{\partial \tau_{xz}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} \tau_{xz}^{(s)} &= - \frac{\partial \tau_{xz}^{(s-1)}}{\partial x} + t \frac{\partial k}{\partial x} \tau_{xz}^{(s-1)}, \\ -k \tau_{xz}^{(s)} + \frac{\partial \sigma_{yz}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} \sigma_{yz}^{(s)} &= - \frac{\partial \tau_{yz}^{(s-1)}}{\partial x} + t \frac{\partial k}{\partial x} \tau_{yz}^{(s-1)}, \\ -k u_{(1)}^{(s)} &= a_{11} \sigma_{xz}^{(s)} + a_{12} \sigma_{yz}^{(s)} + a_{13} \sigma_{xz}^{(s)}, \end{aligned} \quad (1.5)$$

$$\frac{\partial w_{(1)}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} w_{(1)}^{(s)} = a_{21} \sigma_{xz}^{(s)} + a_{22} \sigma_{yz}^{(s)} + a_{23} \sigma_{xz}^{(s)},$$

$$-k w_{(1)}^{(s)} + \frac{\partial u_{(1)}^{(s)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} u_{(1)}^{(s)} = a_{35} \tau_{xy}^{(s)},$$

$$a_{44} \tau_{xy}^{(s)} + a_{21} \sigma_{xz}^{(s)} + a_{22} \sigma_{yz}^{(s)} = \frac{\partial v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial x} - t \frac{\partial k}{\partial x} v_{(1)}^{(s-1)},$$

(1, 2; k, i)

В (1.4) и (1.5) и в дальнейшем обозначение (1,2; k, i) означает, что есть и вторые системы уравнений, которые получаются от этих заменой  $k$  на  $i$ , нижнего индекса при напряжениях и перемещениях (1) на (2).  $a_{ik}$  — коэффициенты упругости. Величины  $Q_{ij}^{(n)} = 0$  при  $j < 0$ . Из уравнений (1.4) и (1.5) вытекает  $k = \text{const}$ ,  $i = \text{const}$ . Для них в

дальнейшем будут получены характеристические уравнения, вытекающие из граничных условий

$$\tau_{xz} = 0, \quad \tau_z = 0, \quad \tau_{yz} = 0, \quad \text{при } z = \pm 1 \quad (1.6)$$

2. Уравнения (1.4) составляют полную систему для определения величин  $\tau_{xy}^{(i)}$ ,  $\tau_{yz}^{(i)}$ ,  $v_{(i)}^{(i)}$  ( $i=1, 2$ ).

$$\tau_{xy}^{(i)} = -\frac{k}{a_{66}} v_{(i)}^{(i)} + \frac{1}{a_{66}} \frac{\partial u_{(i)}^{(i-1)}}{\partial \tau_i}$$

$$\tau_{yz}^{(i)} = \frac{1}{a_{44}} \frac{\partial \tau_{(i)}^{(i)}}{\partial \sigma_i} + \frac{1}{a_{44}} \frac{\partial w_{(i)}^{(i-1)}}{\partial \tau_i} \quad (1, 2; k, i) \quad (2.1)$$

$$\frac{\partial^2 v_{(i)}^{(i)}}{\partial \sigma_i^2} + b^2 k^2 v_{(i)}^{(i)} = R_{(i)}^{(i-1)}, \quad (1, 2; k, i) \quad (2.2)$$

где

$$b^2 = \frac{a_{44}}{a_{66}}, \quad R_{(i)}^{(i-1)} = b^2 k \frac{\partial u_{(i)}^{(i-1)}}{\partial \tau_i} - \frac{\partial^2 w_{(i)}^{(i-1)}}{\partial \tau_i \partial \sigma_i} - a_{44} \frac{\partial v_{(i)}^{(i-1)}}{\partial \tau_i} \quad (2.3)$$

Факт определения  $\tau_{(i)}^{(i)}$  из обыкновенного дифференциального уравнения (переменная  $\tau_i$  входит как параметр) хорошо согласуется со свойством погранслоя (4). Общим решением уравнения (2.2) будет

$$v_{(i)}^{(i)} = C_{1k}^{(i)}(\tau_i) \sin bk\tau_i + C_{2k}^{(i)}(\tau_i) \cos bk\tau_i + v_{(i)}^{(i)}, \quad (1, 2; k, i) \quad (2.4)$$

где  $v_{(i)}^{(i)}$  — частное решение неоднородного уравнения (2.2). Подставляя (2.4) в (2.1), находим значения напряжений. Это решение назовем решением типа антиплоского погранслоя. В частности, требуя, чтобы  $\tau_{yz}^{(i)}|_{z=\pm 1} = 0$ , получаем систему однородных уравнений относительно неизвестных  $C_{1k}^{(i)}$  и  $C_{2k}^{(i)}$ . Приравняв к нулю определитель этой системы, получаем характеристические уравнения:

$$\cos bk = 0, \quad \sin bk = 0. \quad (2.5)$$

Из первого уравнения определяется  $k = \sqrt{\frac{a_{66}}{a_{44}}} (2n+1) \frac{\pi}{2}$ , ( $n=0, 1, 2$ ) — соответствующая кососимметричной задаче (изгиб), а из второго  $k = \sqrt{\frac{a_{66}}{a_{44}}} \pi n$ , ( $n=1, 2, \dots$ ), соответствующая симметричной задаче (растяжение). Каждому значению  $k$  соответствует своя функция типа погранслоя.

Уравнения (1.5) составляют полную систему для последовательного определения величин  $\sigma_{xx}^{(i)}$ ,  $\sigma_{yy}^{(i)}$ ,  $\sigma_{zz}^{(i)}$ ,  $\tau_{xy}^{(i)}$ ,  $u_{(i)}^{(i)}$ ,  $w_{(i)}^{(i)}$  ( $i=1, 2$ ). Решение этой системы назовем решением типа плоского погранслоя. В (1.5) все величины выражаются через  $w_{(i)}^{(i)}$

$$\begin{aligned}
\sigma_{x(1)}^{(s)} &= \frac{1}{\Omega_1} \left| \frac{A_1}{k_2} \frac{\partial^3 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^3} + A_2 \frac{\partial w_{(1)}^{(s)}}{\partial z} \right| + R_{\sigma_{x(1)}}^{(s-1)}, \\
\sigma_{z(1)}^{(s)} &= \frac{1}{A_3 \Omega_1} \left| -\frac{A_1 A_2}{k^2} \frac{\partial^3 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^3} + (\Omega_1 - A_2^2) \frac{\partial w_{(1)}^{(s)}}{\partial z} \right| + R_{\sigma_{z(1)}}^{(s-1)}, \\
\tau_{xz(1)}^{(s)} &= \frac{1}{\Omega_1} \left| \frac{A_1}{K} \frac{\partial^2 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^2} + A_2 k w_{(1)}^{(s)} \right| + R_{\tau_{xz(1)}}^{(s-1)}, \\
\tau_{yz(1)}^{(s)} &= -\frac{1}{a_{22}} \left| a_{12} \tau_{x(1)}^{(s)} + a_{23} \tau_{z(1)}^{(s)} \right| + \frac{1}{a_{22}} \frac{\partial v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1}, \\
u_{(1)}^{(s)} &= -\frac{1}{A_3 \Omega_1} \left| \frac{\Omega A_1}{k^3} \frac{\partial^3 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^3} + A_2 (\Omega + \frac{\Omega_1}{k}) \frac{1}{k} \frac{\partial w_{(1)}^{(s)}}{\partial z} \right| + R_{u_{(1)}}^{(s-1)},
\end{aligned} \tag{2.6}$$

(1, 2; k, i)

где

$$\begin{aligned}
R_{\sigma_{x(1)}}^{(s-1)} &= -\frac{1}{k} \left| -\frac{\partial^2 \tau_{xy(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1} - \frac{\Omega}{\Omega_1} \frac{1}{k} \frac{\partial^2 \tau_{yz(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1 \partial z} + \frac{A_{12}}{\Omega_1} \frac{1}{k} \frac{\partial^3 v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1 \partial z^2} \right|, \\
R_{\sigma_{z(1)}}^{(s-1)} &= -\frac{A_2}{A_3} R_{\sigma_{x(1)}}^{(s-1)} - \frac{a_{23}}{A_3 a_{22}} \frac{\partial v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1}, \\
R_{\tau_{xz(1)}}^{(s-1)} &= -\frac{\Omega}{k \Omega_1} \left| -\frac{\partial \tau_{yz(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1} + \frac{A_{12}}{\Omega} \frac{\partial^2 v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1 \partial z} \right|,
\end{aligned} \tag{2.7}$$

$$R_{u_{(1)}}^{(s-1)} = -\frac{\Omega}{A_3 k} R_{\sigma_{x(1)}}^{(s-1)} - \frac{A_{11}}{A_3 k} \frac{\partial v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial \tau_1}, \quad (1, 2; k, i)$$

$$\begin{aligned}
A_1 &= \frac{a_{11} a_{22} - a_{12}^2}{a_{22}}, & A_2 &= \frac{a_{13} a_{22} - a_{12} a_{23}}{a_{22}}, & A_3 &= \frac{a_{33} a_{22} - a_{23}^2}{a_{22}}, \\
\Omega &= A_1 A_3 - A_2^2, & \Omega_1 &= \Omega - A_2 a_{33},
\end{aligned} \tag{2.8}$$

$$A_{11} = \frac{A_3 a_{12} - A_2 a_{23}}{a_{22}}, \quad A_{12} = \frac{A_1 a_{23} - A_2 a_{12}}{a_{22}},$$

$w_{(1)}^{(s)}$  определяется из уравнения

$$\frac{\partial^4 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^4} + 2b_1^2 k^2 \frac{\partial^2 w_{(1)}^{(s)}}{\partial z^2} + k^4 b_2^4 w_{(1)}^{(s)} = R_{w_{(1)}}^{(s-1)}, \quad (1, 2; k, i) \tag{2.9}$$

где

$$\begin{aligned}
R_{w_{(1)}}^{(s-1)} &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial}{\partial \tau_1} \left| -k \Omega_1 \frac{\partial^2 \tau_{xy(1)}^{(s-1)}}{\partial z} - k^2 a_{33} A_3 \tau_{yz(1)}^{(s-1)} - \Omega \frac{\partial^2 \tau_{yz(1)}^{(s-1)}}{\partial z^2} + \right. \\
&+ \frac{k^2}{\Omega} (a_{33} A_3 A_{12} - A_{11} \Omega_1) \frac{\partial v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial z} + A_{12} \frac{\partial^3 v_{(1)}^{(s-1)}}{\partial z^3} \left. \right| \\
&(1, 2; k, i)
\end{aligned} \tag{2.10}$$

$$b_1^2 = \frac{a_{33} + 2A_2}{2A_1}, \quad b_2^4 = \frac{A_3}{A_1}. \tag{2.11}$$

Общим решением уравнения (2.9) будет

$$w_{(i)}^{(1)} = \bar{w}_{(i)}^{(1)} + w_{(i)}^{(1)}, \quad (i=1,2) \quad (2.12)$$

где  $\bar{w}_{(i)}^{(1)}$  — общее решение однородного уравнения,  $w_{(i)}^{(1)}$  — частное решение неоднородного уравнения. Вид общего решения однородного уравнения зависит от значения величины  $m = 1 - \left(\frac{b_2}{b_1}\right)^2$ . Случай  $m=0$  соответствует изотропной пластинке, а когда  $m \neq 0$ , анизотропной. Поэтому функции типа плоского погранслоя для изотропной пластинки будут принципиально отличаться от анизотропной. Для исходного приближения  $s=0$  уравнение (2.9) становится однородным и его решением для изотропной пластинки будет:

$$w_{(i)}^{(0)} = D_{1k}^{(0)}(\tau_i) \cos k\tau_i + D_{2k}^{(0)}(\tau_i) \sin k\tau_i + D_{3k}^{(0)}(\tau_i) \sin k\tau_i + D_{4k}^{(0)}(\tau_i) \cos k\tau_i, \quad (2.13)$$

(1, 2, k, i)

Подставляя (2.13) в (2.6), можно найти значения напряжений  $\sigma_{xz(1)}^{(0)}$  и  $\sigma_{xz(2)}^{(0)}$ . Требуя, чтобы они удовлетворяли условиям (1.6), получаем две независимые однородные системы относительно неизвестных  $D_{1k}^{(0)}$ ,  $D_{2k}^{(0)}$ ,  $D_{3k}^{(0)}$ ,  $D_{4k}^{(0)}$ . В частности, кососимметричной задаче соответствует система:

$$D_{1k}^{(0)} k \cos k - D_{2k}^{(0)} [2(1-\nu) \cos k - k \sin k] = 0, \quad (2.14)$$

$$D_{1k}^{(0)} k \sin k - D_{2k}^{(0)} [(1-2\nu) \sin k + k \cos k] = 0$$

Для существования ненулевого решения необходимо, чтобы определитель системы (2.14) равнялся нулю. Приравняв его к нулю, получаем новое характеристическое уравнение для  $k$ . Так как мы уже определили  $k$  из уравнения (2.5), то эти  $k$  не будут удовлетворять вновь полученному характеристическому уравнению. Следовательно  $D_{1k}^{(0)} = D_{2k}^{(0)} = 0$ . Точно так же можно доказать, что  $D_{3k}^{(0)} = D_{4k}^{(0)} = 0$ . Поэтому отличными от нуля функциями типа плоского погранслоя для исходного приближения будут  $\sigma_{xz(2)}^{(0)}$ ,  $\sigma_{yz(2)}^{(0)}$ ,  $\sigma_{xz(1)}^{(0)}$ ,  $\sigma_{yz(1)}^{(0)}$ ,  $u_{(2)}^{(0)}$ ,  $w_{(2)}^{(0)}$ . Они определяются по формулам (2.6) и (2.12) для индекса (2). В случае кососимметричной задачи  $\lambda$  определяется из условия равенства нулю определителя системы (2.14), которое приводится к уравнению

$$\sin 2\lambda - 2\lambda = 0. \quad (2.15)$$

Аналогичным образом для определения  $\lambda$ , соответствующей симметричной задаче, можно получить:

$$\sin 2\lambda + 2\lambda = 0. \quad (2.16)$$

Нас будут интересовать те корни уравнений (2.15) и (2.16), у которых  $\text{Re} \lambda > 0$ . Уравнения (2.15) и (2.16) хорошо исследованы (10). Имея корни уравнений (2.15) и (2.16) и учитывая (2.14), можно  $D_{1k}^{(0)}$  и  $D_{2k}^{(0)}$  выразить соответственно через  $D_{3k}^{(0)}$  и  $D_{4k}^{(0)}$ , следовательно  $w_{(2)}^{(0)}$  будет содержать две произвольные функции от  $\tau_i$ . Подставляя значение  $w_{(2)}^{(0)}$  в (2.6), найдем все искомые напряжения и перемещения плоского погранслоя.

Можно доказать, что  $C_{11}^{(0)} = C_{22}^{(0)} = 0$ , следовательно  $\tau_{r\gamma(2)}^{(0)} = \tau_{\gamma r(2)}^{(0)} = \sigma_{12}^{(0)} = 0$ . Тот факт, что величину  $k$  определили из характеристических уравнений (2.5), а  $l$  — из уравнений (2.15) и (2.16), не является ограничением, так как очевидно, что оба эти случая охватывают все возможные случаи.

3. Для анизотропных пластинок в случае  $m > 0$  решением уравнения (2.9) при  $s=0$  будет

$$\varpi_{(1)}^{(m)} = D_{1a}^{(m)} \cos z_1 k_i + D_{2a}^{(m)} \cos z_2 k_i + D_{3a}^{(m)} \sin z_1 k_i + D_{4a}^{(m)} \sin z_2 k_i, \quad (1,2; k, i) \quad (3.1)$$

где

$$z_1 = b_1 \sqrt{1 - \sqrt{m}}, \quad z_2 = b_1 \sqrt{1 + \sqrt{m}}, \quad m = 1 - \left(\frac{b_2}{b_1}\right)^4 \quad (3.2)$$

Проведя те же рассуждения, что и в изотропном случае, можно доказать, что  $Q_{(11)}^{(m)} = 0$ . Следовательно (3.1) имеет смысл для индекса (2), где  $i$  для кососимметричной задачи будет определяться из уравнения

$$\operatorname{ctg} z = \gamma \operatorname{ctg} \omega z, \quad \text{где } z = z_1, \quad \gamma = \frac{z_2^2}{z_1^2} + 1, \quad (3.3)$$

а для симметричной — из уравнения

$$\operatorname{ctg} \omega z = \gamma \operatorname{ctg} z. \quad (3.4)$$

Случаю  $m < 0$  соответствует решение

$$\varpi_{(1)}^{(m)} = D_{1a}^{(m)} \tau_1 + D_{2a}^{(m)} \tau_2 + D_{3a}^{(m)} \tau_3 + D_{4a}^{(m)} \tau_4, \quad (1,2; k, i) \quad (3.5)$$

где

$$\begin{aligned} \tau_1 &= \cos \gamma_{11} \cdot \operatorname{ch} \gamma_{12}, & \tau_2 &= \sin \gamma_{11} \cdot \operatorname{sh} \gamma_{12}, \\ \tau_3 &= \sin \gamma_{11} \cdot \operatorname{ch} \gamma_{12}, & \tau_4 &= \cos \gamma_{11} \cdot \operatorname{sh} \gamma_{12}. \end{aligned} \quad (3.6)$$

$$\gamma_{11} = b_1 \alpha k, \quad \gamma_{12} = b_1 \beta k, \quad \alpha = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{b_2^2}{b_1^2} + 1}, \quad \beta = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{\frac{b_2^2}{b_1^2} - 1}, \quad (3.7)$$

$i$  определяется из характеристических уравнений

$$\operatorname{sh} 2pz - p \sin 2z = 0, \quad \operatorname{sh} 2pz + p \sin 2z = 0; \quad z = h_1 \alpha i, \quad p = \frac{\beta}{\alpha} \quad (3.8)$$

соответствующих кососимметричной и симметричной задачам. Во всех приведенных выше трансцендентных уравнениях нужно найти те корни этих уравнений, у которых  $\operatorname{Re} z > 0$ .

Для нахождения решения типа пограничного при  $s > 0$  необходимо решать неоднородные уравнения (2.2) и (2.9), затем использовать формулы (2.1) и (2.6). При этом неоднородные уравнения будут иметь смысл как для индекса (1), так и для (2). В этих уравнениях  $k$  и  $l$  нужно считать известными (они определялись из исходного приближения). Общие решения этих уравнений можно найти по формулам (2.4) и (2.12). Частные решения этих уравнений находятся элементарным путем, так как в (2.3) и (2.10) входят те же фундаментальные функции, что и в (2.4), (2.13), (3.1) или (3.5). Потребовав, чтобы

$$\frac{z^{(s)}}{z^{(s)}} + \frac{z^{(s)}}{z^{(s)}} = 0, \quad (s > 0) \text{ при } z = \pm 1 \quad (3.9)$$

$$\frac{z^{(s)}}{z^{(s)}} + \frac{z^{(s)}}{z^{(s)}} = 0, \quad z^{(s)} + z^{(s)} = 0$$

найдем часть произволов в общих решениях (2.4) и (2.12). Остальная часть произволов и показатели интенсивности должны определяться из взаимодействия погранслоя с основным напряженным и деформированным состоянием. Таким образом, можно построить погранслой в любом приближении.

Автор весьма признателен академику АН Армянской ССР С. А. Амбарцумяну за обсуждение данной работы.

Институт механики  
Академии наук  
Армянской ССР

Լ. Ա. ԱՂՄԱՆՅԱՆ

### Սալերի սահմանային շերտի մասին

Ուղղանկյուն սալերի ներքին լարվածային ու դեֆորմացիոն վիճակի տեսությունը լրացվում է սահմանային շերտի կառուցմամբ: Կառուցվում է այնպիսի լարվածային ու դեֆորմացիոն վիճակ, որը սալի վերին և ստորին շիմբերում քաղաքարում է գրոյական պայմանների լարումների համար, որպես ժարում է եզրերից դեպի սալի ներսը չեռանալիս և պարունակում է անհրաժեշտ քանակությամբ անորոշ գործակիցներ ներքին լարվածային վիճակի հետ փոխներգործության մեջ մտնելու համար: Համապատասխան եռաչափ խեղդի լուծումը ներկայացված է սահմանային շերտի տիպի ֆունկցիաներով:

Ապացուցվում է երկու տիպի սահմանային շերտերի (եզրային ոլորման և եզրային հարթ դեֆորմացիոն) գոյությունը: Սահմանային շերտի մարմինը բնութագրող ֆունկցիաների համար ստացված են բնորոշիչ հավասարումներ: Ֆույց է տրված, որ սահմանային շերտի մարման արագությունը կախված է ինչպես նյութի առաձգական հատկություններից, այնպես էլ խեղդի սիմետրիկ և ոչ սիմետրիկ լինելուց: Որոշված են սահմանային շերտի հետ կապված բոլոր մեծությունները:

### ЛИТЕРАТУРА — ЦИТАЦИИ

<sup>1</sup> А. Л. Гульдберггер, А В Калос, ПММ, т. 2, вып. 1 (1955). <sup>2</sup> I. E. Green, Proc. Roy Soc. A, vol. 269 (1962). <sup>3</sup> Л. А. Агеловян, МТТ, № 6 (1966). <sup>4</sup> М. И. Вишняк и Л. А. Люстерник, УМН, т. XV, вып. 3 (1960). <sup>5</sup> Я. С. Уфимов, Интегральные преобразования в задачах теории упругости, Изд. АН СССР, М., 1953. <sup>6</sup> И. И. Ворович, О. С. Малкина в сб. Тр. VI Всесоюзной конференции по теории оболочек и пластин, М., «Наука», 1966.