### ISSN 0002-306X. Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН. 2013. Т. LXVI, № 1.

### <u> ՀՏԴ 621.319.7:621.3.049.77</u>

#### ՌԱԴԻՈԷԼԵԿՏՐՈՆԻԿԱ

### Վ.Շ. ՄԵԼԻՔՅԱՆ, Ա.Ն. ԽԱՉԱՏՐՅԱՆ, Դ.Լ. ՄԻՐՉՈՅԱՆ, Ա.Ա. ԴՈՒՐԳԱՐՅԱՆ

## ԻՆՔՆԱՏԱՔԱՑՄԱՆ ԵՐԵՎՈՒՅԹԻ ՀԱՇՎԱՌՄԱՄԲ ԷԼԵԿՏՐԱՍՏԱՏԻԿ ԼԻՑՔԱԹԱՓՈՒՄԻՑ ՊԱՇՏՊԱՆՈՒԹՅԱՆ ՍԱՐՔԵՐԻ ՄՈԴԵԼՆԵՐ

Առաջարկվել են ժամանակակից ինտեգրալ սխեմաների (ԻՍ) կարևորագույն հանգույց հանդիսացող էլեկտրաստատիկ լիցքաթափումից (ԷՍԼ) պաշտպանության սարքերի ժամանակային և հաձախականային վերլուծությանը կողմնորոշված ստատիկ և ջերմային մոդելներ։ Մշակված մոդելները, ինքնատաքացման երևույթը հաշվի առնելու շնորհիվ, բարձր հոսանքների ռեժիմներում հաշվարկների դեպքում, առկա մոդելների համեմատ, ապահովում են ավելի մեծ ձշտություն և թույլ են տալիս մոդելավորել ԻՍ-երը ԷՍԼ-ի տեսանկյունից ու մինչև արտադրությունը պարզել դրանց հուսալիությունը։

*Առանցքային բառեր.* Էլեկտրաստատիկ լիցքաթափում, ջերմային մոդել, մոդելավորման Ճշտություն։

**ԷՍԼ-ից պաշտպանության սարքերի առկա մոդելների սահմանափակ հնարավորությունները։** Ժամանակակից ԻՍ-երի կարևոր հանգույցների՝ ԷՍԼ-ից պաշտպանության սարքերի առկա մոդելները չեն ապահովում նախագծման գործնական պահանջները բավարարող արդյունքների Ճշտություն։ Դա խոչընդոտում է ԻՍ-ի ԷՍԼ-ից պաշտպանության աստիՃանի որոշումը։ Այս խնդրի լուծման համար առաջարկվել են տարբեր մոդելներ [1, 2]։ Սակայն դրանցում հաշվի չեն առնված ԷՍԼ-ից պաշտպանության սարքերի հիմնական ռեժիմները։ Աոկա մոդելներում հաշվի չեն առնված նաև ԷՍԼ-ից պաշտպանության ժամանակակից սարքերի բնութագրերի վրա էական ազդեցություն ունեցող տեխնոլոգիական շեղումները։

Ներկայումս հայտնի են ԷՍԼ-ից պաշտպանության սարքերի մոդելավորման Ճշտության մեծացման երկու հիմնական մոտեցումներ։ Առաջինի էությունը առկա սարքերի մոդելների օգտագործմամբ մակրոմոդելի կառուցումն է [3]։ Մրա հիմնական թերությունն այն է, որ օգտագործվող մոդելի պարամետրերի քանակը զգալիորեն ավելին է, քան անհրաժեշտ է նշված խնդրի լուծման համար։ Ավելին, կոնկրետ տեխնոլոգիական գործընթացի համար բավականին բարդ է ստանալ մակրոմոդելի պարամետրերի արժեքները։ Մյուս մոտեցման դեպքում կառուցվում է ԷՍԼ-ից պաշտպանության սարքի ամբողջական մոդելը [4]։ Մա հնարավորություն է տալիս ստանալ հենց ԷՍԼ երևույթի մոդելավորմանը կողմնորոշված հատուկ մոդել։ Դրա մյուս առավելությունը կապված է տեխնոլոգիական փոփոխությունները և նոր երևույթները հաշվի առնելու տեսանկյունից հարմարվողականության հետ։ Անցողիկ գործընթացները հաշվի առնելու նպատակով մշակվել են նաև բարձր ազդանշանային մոդելներ, ինչպիսիք են dV/dt փոխանջատումները [4] և ժամանակից կախված բացասական դիմադրությամբ տեղամասերը բնութագրող մոդելները [5]։ Ավելին, ռադիոհաձախականային շղթաների հետ օգտագործվող ելքային դիմադրությունների համաձայնեցման և բարձր արագագործություն ունեցող մուտք/ելք հանգույցների համար մշակվել են նաև ելքային դիմադրության Ճշգրիտ մոդելավորմանը կողմնորոշված ցածր ազդանշանային մոդելներ։

Անցողիկ գործընթացներում սարքի խափանման գրանցման նպատակով [3]-ում առաջարկված մոդելում կիրառվել է դիֆուզիայի ջերմային և սարքի էլեկտրական հավասարումների միաժամանակյա լուծման գաղափարը։ Այս մոտեցումը ենթադրում է բարձրջերմաստիձանային ձշգրիտ մոդելների, խոռոչների շարժունակության, իոնացման աստիձանի, էներգիական գոտիների և այլ պարամետրերի առկայություն։

Սակայն առկա բոլոր մոդելներում անտեսված են երկրորդային ինքնատաքացման երևույթը և սարքերի ներքին դիմադրության աձը, երբ ԷՍԼ-ի ժամանակը և լիցքաթափման հոսանքները դառնում են ավելի մեծ, ինչը օհմական տեղամասերում հանդիսանում է Ջոուլյան տաքացման պատձառ։ Ստորև ներկայացված է ինքնատաքացման երևույթը հաշվի առնող մշակված մոդելը։

N տիպի ՄՕԿ տրանզիստորի մոդելը։ ԷՍԼ-ից պաշտպանության նպատակով N տիպի ՄՕԿ տրանզիստորներն օգտագործվում են որպես լարումը փոքրացնող և հոսանքը շունտող սարքեր։ Պաշտպանության սարքի աշխատանքի հիմքում ընկած է պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորի բացման երևույթը, որի արդյունքում առաջանում է, այսպես կոչված, «բացասական դիմադրությամբ» տեղամաս։ Որպես N տիպի ՄՕԿ տրանզիստորներով պաշտպանության սարք հիմնականում օգտագործվում է հողանցված փականով տրանզիստորը (ՀՓՏ) [5]։ Որպես պաշտպանության սարք կարելի է օգտագործել նաև մեծ հոսքուղու լալնությամբ հագեցման վիճակում գտնվող ՄՕԿ տրանզիստորը [5]։ Այս դեպքում նույնպես անհրաժեշտ է մոդելավորել ծակման տիրույթը, քանի որ բավականաչափ բարձր հոսանքի դեպքում տրանզիստորը կարող է դուրս գալ հագեցման տիրույթից` մտնելով ծակման տիրույթ։ ՀՓՏ-ի հաշվարկային վոլտ-ամպերային բնութագրի (ՎԱԲ) (նկ.1) ստացման համար օգտագործված է հաղորդման գծի իմպուլսային տեխնոլոգիան (ՀԳԻՏ) [6]։ Յուրաքանչյուր իմպույսի համար բերված է հաստատուն կորստի հոսանքը։ Առավել կարևոր է նկ.1-ում պատկերված ՎԱԲ-ի նշագրված պարամետրերի Ճշգրիտ մոդելավորումը։ Դրանք են՝ V<sub>Փ1</sub>-ը և I<sub>Փ1</sub>-ը՝ համապատասխանաբար փոխանջատման լարումն ու հոսանքը, V<sub>02</sub>-ը և I<sub>02</sub>-ը՝ համապատասխանաբար երկրորդական ծակման լարումն ու հոսանքը, Rմիացման –ը՝ սարքի դիմադրությունը, երբ այն փոխանջատված է (միացած է), Vպահ-ը էքստրապոլացված պահպանման լարումը։

Ստատիկ մոդելը։ Ստատիկ մոդելում (նկ.2) հոսանքի բոլոր աղբյուրները լարումով ղեկավարվող են։ Լաս-ն ՄՕԿ տրանզիստորի արտաբեր-ակունք հոսանքն է [6], Rարտաբեր-ը՝ բացասական դիմադրության տեղամասում սարքի դիմադրությունը, IԻս-ն՝ իոնացման ազդեցությամբ հոսանքը, իսկ Iօսա-ը՝ փականի մակածած կորստի հոսանքը արտաբերով (գոտուց-գոտի թունելային անցման), IԿ-ն և Iբ-ն՝ պարազիտային երկբնեռ տրանզիստորի կոլեկտորի և բազայի հոսանքները, ռեարթ.-ն՝ բազայից մինչն հարթակի կոնտակտը եղած տեղամասի դիմադրությունը։



Նկ. 1. ՀՓՏ-ի հաշվարկային վոլտամպերային բնութագիրը

## Նկ. 2. N տիպի ՄՕԿ տրանզիստորի ստատիկ մոդելը

Եթե ՄՕԿ տրանզիստորի ստանդարտ մոդելում [7] Ιաս -ն արդեն առկա է, ապա դրա համար VERILOG-A [8] լեզվով նոր մոդելի նկարագրության անհրաժեշտություն չի լինի։ Միշտ չէ, որ անհրաժեշտ է՝ պաշտպանության շղթայի մոդելը տարբերվի ակտիվ շղթայի մոդելից։ Եթե ՄՕԿ տրանզիստորի պարամետրերն առկա են մոդեյում, ապա այդ մոդեյր կարող է կցվել VERILOG-A լեզվով ստեղծված կողային ո-p-ո տիպի երկբևեռ տրանզիստորի մոդելին՝ կազմելով մի ընդհանուր սարքի մոդել։ Քանի որ մոդելավորող ծրագրային ներկայիս միջոցներն աշխատում են միայն այն VERILOG-A մոդելներով, որոնց մուտքերին կարող են կիրառվել միայն լարումներ, այդ պատճառով օգտագործվել է հոսանքով ղեկավարվող լարման աղբյուրների հավելյալ Ճյուղ, որի լարումը համարժեք է Ιա հոսանքին։ Առկա [7] մոդելներում ներառ– ված արտաբեր-ակունք հաջորդական դիմադրությունները քիչ են ազդում պաշտպա– նության սարքերի մոդելների Ճշտության վրա, քանի որ բարձր հոսանքի պայմաննե– րում այդ հոսանքի մեծ մասը հոսում է կողային ո-թ-ո տիպի երկբևեռ տրանզիստորով։ Այնուամենայնիվ, ՄՕԿ տրանզիստորի մոդելում իոնացման ազդեցության հոսանքը պետք է անտեսել, քանի որ այն արդեն հաշվի է առնված պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորի մոդելում։ Առաջարկվող մոդելում Լա-ն մոդելավորվել է աղլուսակի ձախ կողմում բերված բանաձևերի օգտագործմամբ։ Այստեղ Լա-ի մոդելը BSIM [7] մոդելների պարզեցված տարբերակն է, սակայն այն լիովին բավարարում է ԷՍԼ երևույթը մոդելավորելու համար։ Աղյուսակի աջ կողմում բերված են սարքում պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորի համարժեք բանաձևերը։ Երկու տարբեր տեխնոլոգիաներով արտադրված ՄՕԿ տրանզիստորները մոդելավորվել են աղյուսակի աջ և ձախ կողմերում բերված բանաձևերի կիրառմամբ։ Հաշվարկային և մոդելավորված արդյունքները ներկայացված են նկ. 3-ում։ Մոդելավորման համար օգտագործվել է սխեմատեխնիկական վերլուծության HSPICE ծրագրային միջոցը։ Ինչպես երևում է նկ.3-ից, մոդելները բավականին Ճշգրիտ են բնութագրում սարքի վարքը երկու տարբեր տեխնոլոգիաների դեպքում։ Խոռոչների բազմապատկման M գործակիցը, ի տարբերություն հիմնական տիպային M=[1-V<sub>w</sub>/BV<sub>wաh</sub>]<sup>-1</sup> սահմանման [3, 4, 6], նկարագրված է էքսպոնենցիալ ֆունկցիայով։ M գործակիցի հիմնական հավասարումը չի գործում, երբ V<sub>w</sub>=BV<sub>wահ</sub>, որտեղ V<sub>w</sub>-ն արտաբեր-հարթակ անցման ծակման լարումն է, իսկ BV<sub>wահ</sub>՝ պարազիտային երկբնեռ տրանզիստորի ծակման լարումը։ Առաջարկվող մոդելներում առկա են երկու՝ M<sub>UO4</sub> և M<sub>Երկբնեռ</sub> բազմապատկման գործակիցներ։

Աղյուսակ

Iuu հո <mark>սանքի բանաձները</mark>	Պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորի
	հոսանքի բանաձևերը
$V_{\Phi \mu} = (V_{\Phi \mu} - V_{2^{\text{tu}}}) L \varepsilon_{\text{Rup.}}$	ա. Պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորի
$V$ U. Rwq. $-\frac{1}{V_{\text{ΦU}} - V_{2til}} + mL \varepsilon_{\text{Rwq.}}$	հոսանքի բանաձևերը
$WC_{\text{opu.}} v_{\text{Rug.}} \left( V_{\text{PU}} - V_{\text{2ts}} \right)^2$	$I_{\rm L} = I_{0\rm L} \left( e^{V_{\rm pull}/kT/q} - e^{V_{\rm pullnn}/kT/q} \right)$
$T_{\text{U,Rwq.}} = \frac{1}{V_{\text{PU}} - V_{2\text{bú}} + mL \varepsilon_{\text{Rwq.}}}$	$I_{P} = I_{0P} \left( e^{V_{PUL} / kT / q} - 1 \right)$
$\operatorname{trp} V_{\Phi U} > V_{2^{\operatorname{bd}}}$	$I_{\rm hupp} = V_{\rm Phupp} / R_{\rm hupp}$
Եթե $V_{UU} \leq V_{U.Rwg.}$	
$WC_{\text{opu}}\mu_{t}$ $[(V V)_{V} m_{V}^{2}]$ 1	բ. Իոնացման ազդեցության հոսանքի
$I_{\text{UU}} = \underbrace{L}_{\text{L}} \left[ (V_{\Phi \text{U}} - V_{2\text{L}}) / V_{\text{UU}} - \frac{1}{2} V_{\text{UU}} \right]_{1 + \underbrace{V_{\text{UU}}}_{1 + \frac{1}{2}} $	
Le <sub>awa</sub> .	$I_{\rm PU} = (M_{\rm UOY} - 1)I_{\rm UU} + (M_{\rm tru} - 1)I_{\rm U}$
	$M_{\text{tply}} = 1 + \exp(p_1(V_{\text{Uplu}, \text{P}} - V_{\text{Tubh}})) - \exp(-p_1 V_{\text{Tubh}})$
Եթե	$M_{UO4} = 1 + \exp(p_2(V_{UU} - p_3 - V_{U,huaq})) - \exp(p_2(-p_3 - V_{U,huaq}))$
$V_{\rm UU} > V_{\rm U.Rwq.}$	
$\left( \begin{array}{c} V_{UU} - V_{U \exists uq.} \end{array} \right)$	գ. Արտաբերը դրսադրությաս բասաձսերը
$I_{UU} = I_{U.Suq.} \left( 1 + \frac{V_A}{V_A} \right)$	$R_{\text{u}_{\text{mun}}} = \begin{cases} \frac{V_{\text{u}_{\text{munn}}\text{u}}}{V_{\text{mun}}} R_{\text{δhugδuc}} & \text{tpp} V_{\text{u}_{\text{munn}}\text{u}} < V_{\text{mun}} \end{cases}$
$V_{\Phi U} \leq V_{2^{b d}}$ -ի համար	$R_{3}$ μωμ $R_{3}$ μωμ $V_{1}$ μωμουμ
$I_{\text{uu}} = \frac{WC_{\text{opu}},\mu_{\text{t}}}{L} (m-1)(kT/q)^2 e^{\frac{V_{\text{ou}}-V_{\text{2bd}}}{mkT/q}} \left(1 - e^{\frac{-V_{\text{uu}}}{kT/q}}\right)$	
$I_{\text{PUU4}} = AW \frac{V_{\text{U}\Phi} - 1.12}{T_{\text{opu.}}} \frac{WC_{\text{opu.}} \mu_{\text{L}\Phi}}{L} e^{\frac{-BT_{\text{opu.}}}{(V_{\text{U}\Phi} - 1.12)}}$	

Μυοս-ը տրանզիստորի հոսքուղու հոսանքի բազմապատկման գործակիցն է և կախված է Vահագ-ից, ինչն էլ, իր հերթին, ֆունկցիա է Vփա-ից։ Мերկբնեո-ը պարազիտային երկբնեռ տրանզիստորի հոսանքի բազմապատկման գործակիցն է։ Այս տարանջատումն անհրաժեշտ է «բացասական դիմադրության» տեղամասից հետո փականի լարումից արտաբերի հոսանքի մեծացման անկախությունը (նկ.3) ընդգծելու համար։ Նկ 3 ա-ում, երբ Vփ=0, ապա կորստի հոսանքը ցածր է, և սարքը չի փոխանջատվում

մինչև հեղեղային ծակման լարումը՝ BVաստ։ Երբ Vփա>0, հոսքուղու մեծացած հոսանքն ապահովում է V<sub>01</sub>< BVաահ պայմանի կատարումը։ Նմանապես, եթե հոսքուղում փականի մակածած կորստային հոսանքը մեծ է, ապա դա նույնպես կարող է փոքրացնել փոխանջատման լարումը [4]։ Ալստեղից ակնհայտ է, որ Iփակ-ը պետք է մոդելավորվի։ Նկ 4-ում պատկերված է ՀՓՏ–ի ՎԱԲ-ր, երբ փականի օքսիդի հաստությունը համապատասխանաբար 2,2 նմ և 5,5 նմ է։ Բարակ օքսիդի հաստություն ունեցող տրանզիստորի արտաբերում փականի մակածած կորստի հոսանքն ավելի մեծ է, որը Rհարթ.-ի շրջակայքում առաջացնում է էական լարման անկում, դրանով իսկ շեղում է բազա-էմիտեր անցումը և բացում պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորը։ Հաստ օքսիդով տրանզիստորում պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորը բացելու համար հեղեղային ծակման հոսանք (իոնացման ազդեցության հոսանք) է անհրաժեշտ։ «Բացասական դիմադրության» տեղամասից հետո արտաբերի դիմադրությունը ղառնում է հաստատուն, որի արժեքը կարելի է ստանալ հաշվարկային եղանակով։ Պարզության համար մոդելում Rարտաբեր-ի արժեքն ընտրվում է այնպես, որ պարազիտային երկբևեռ տրանզիստորը բացվի։ Փոխարենը՝ ռարտաբեր-ի արժեքը բարձր հոսանքի դեպքում ավելի բարձր է, քան ցածր հոսանքի դեպքում, ինչը պայմանավորված է մասնիկների շարժման արագության հագեցմամբ։



*Uų. 3. 100 նվ տևողությամբ ՀԳԻՏ-ի տվյալները և մոդելավորման արդյունքները. ա) 0,18 նմ* տեխնոլոգիա V₀=0, 1,8 (W/L=20/0,6), բ) 0,13 նմ տեխնոլոգիա V₀=0, 0,8 (W/L=25/0,12)



Նկ. 4. Օքսիդի երկու տարբեր հաստությունների դեպքում ՀՓՏ-ի ՎԱԲ-ր

**Ջերմային մոդելը։** Վերը նկարագրված մոդելում ՄՕԿ տրանզիստորի միացման դիմադրությունը մոդելավորվել էր հաստատուն արժեքով։ Սա փոքր հաջորդական դիմադրություն ունեցող սարքի դեպքում ընդունված մոտեցում է։ Այն դատնում է սխալ, երբ արտաբերի ոչ սիլիցիդացված տիրույթի պատձառով (որը հաձախ արվում է ՀՓՏ-ի դեպքում) սարքի միացման դիմադրությունը մեծանում է։ 0,12 *նմ* հոսքուղու երկարությամբ ՀՓՏ-ի իմպուլսային տեխնոլոգիայով ստացված ՎԱԲ-ը իմպուլսի տևողության տարբեր արժեքների համար բերված է նկ. 5-ում։ Նկ. 5 բ-ում մոդելավորված տրանզիստորն ունի ավելի լայն ոչ սիլիցիդային հատված արտաբերի տիրույթում և, հետևաբար, ավելի մեծ միացման դիմադրություն, քան նկ.5 ա-ում մոդելավորված տրանզիստորը։ Rմիացման-ը փոփոխվում է, որովհետև, ջերմաստիձանի աձին զուգընթաց սիլիցիումի դիմադրությունն աձում է, իսկ սարքի ջերմաստիձանը, իմպուլսի տևողությունից կախված, աձող ֆունկցիա է [9]։



Նկ. 5. Ոչ սիլիցիդային N տիպի ՄՕԿ տրանզիստորի համար ՀԳԻՏ ՎԱԲ-ի տվյալները. ա) W/L=25/0,12, lար=1 մկմ և lակ=1 մկմ, բ) W/L=25/0,12, lար=7 մկմ և lակ=1 մկմ

Եթե նույնիսկ ինքնատաքացման երևույթի ազդեցությունը փոքր է (ինչպես 50նվ իմպուլսի դեպքում), ապա միացման դիմադրությունն այնքան էլ հաստատուն չէ։ Դրա պատՃառը մասնիկների արագության հագեցումն է։ Առաջարկվում է ինքնատաքացման երևույթը հաշվի առնել շեղումից և ժամանակից կախված դիմադրության մոդելում, որը կազմվել է՝ լիցքակիրների շարժման արագության և ջերմային երևույթը հաշվի առնելով, օգտագործելով կիսափորձնական բանաձն։ Դրեյֆային արագության բանաձնը որոշվում է հետևյալ կերպ՝

$$\upsilon = \begin{cases} \frac{\mu_{T 0} E}{1 + \frac{E}{E_{huq}}}, E < E_{huq} \\ \upsilon_{huq}, E \ge E_{huq} \end{cases}$$

որտեղ  $\mu_{T0}$ -ն սենյակային ջերմաստիձանում (300k) էլեկտրոնի շարժունակությունն է, իսկ E<sub>հաq</sub>-ը՝ մոդելի պարամետրը, որը կարող է դիտարկվել որպես լիցքակիրների արագության հագեցման համար անհրաժեշտ էլեկտրական դաշտի լարվածության որոշիչ արժեք։ Դիմադրության 1 երկարության և կիրառված V<sub>R</sub> լարման դեպքում կարելի է գրել՝

$$\upsilon = \begin{cases} \frac{\mu_{T0} \frac{V_R}{l}}{1 + \frac{V_R}{(E_{huq} l)}}, \frac{V_R}{l} < E_{huq} \\ \upsilon_{huq}, \frac{V_R}{l} \ge E_{huq} \end{cases}$$

Միլիցիումում էլեկտրոնների շարժունակության կախումը ջերմաստիձանից ներկայացվում է հետևյալ փորձնական բանաձևով.

$$\mu_T = \mu_{T0} \left( 1 + \frac{\Delta T}{300} \right)^{\beta}, \qquad (1)$$

որտեղ <br/>  $\Delta T$  = T – 300 K, իս<br/>կ $\beta$ - ն համապատասխանության գործակիցն է:

Արագության նկարագրված մոդելը կիրառելով Օհմի օրենքի միկրոսկոպիկ տարբերակում, կստացվի՝

$$J = \sigma E = nq v,$$

որտեղից՝

$$J = nq \frac{\mu_T \frac{V_R}{l}}{1 + \frac{V_R}{(E_{huq} l)}} = nq \frac{\mu_{T0} \left(1 + \frac{\Delta T}{300}\right)^{\beta} \frac{V_R}{l}}{1 + \frac{V_R}{(E_{huq} l)}}, \frac{V_R}{l} < E_{huq}},$$

$$I = JWt_R = nqWt_R \frac{\mu_{T0} \left(1 + \frac{\Delta T}{300}\right)^{\beta} \frac{V_R}{l}}{1 + \frac{V_R}{(E_{huq} l)}},$$

որտեղ W-ն դիմադրության լայնությունն է, իսկ tռ-ը՝ հաստությունը։ Հոսանք-լարում կախվածությունը պարզեցվել է հետևյալ կերպ՝

$$I = \frac{\left(1 + \frac{\Delta T}{300}\right)^{\beta} V_{R}}{1 + \frac{V}{(E_{huq} l)}} \frac{1}{R_{T0}},$$
(2)
  
79

npuh  $R_{T0} = l / (\sigma W t_R) = l / (nq \mu_{T0} W t_R)$ :

Անհրաժեշտ է ջերմաստիձանի աճ՝ գնահատելու I(V<sub>R</sub>)-ն, օգտագործելով (2)-ը։ Դիմադրության ջերմաստիձանի որոշման նպատակով կառուցվել է համարժեք ջերմային սխեման (նկ. 6 [9])։ Նկ. 6-ում պատկերված յուրաքանչյուր մեծություն ունի իր ջերմային նմանակը։ Iջերմ, Vջերմ, Vաղբյուր, Rջերմ և Cջերմ-ը համապատասխանաբար սպառվող հզորությունը (P), սարքի ջերմաստիձանը (T), ԻՍ-ի հակառակ կողմի ջերմաստիձանը (սենյակային ջերմաստիձանի համար (300 *K*)), ջերմային դիմադրությունն ու ունակությունը են։



Նկ. 6. Ջերմաստիձանի ակնթարթային աձի հաշվարկման համարժեք սխեմա

Շղթայի կետային հավասարումը կարելի է գրել հետևյալ տեսքով՝

$$I_{\text{gtpd}} = C_{\text{gtpd}} \frac{dV_{\text{gtpd}}}{dt} + \frac{(V_{\text{gtpd}} - V_{\text{unpphin}})}{R_{\text{gtpd}}}:$$
(3)

Կետի V<sub>ջերմ</sub> լարումը ստացվում է մոդելավորման արդյունքում կամ (3)–ի լուծմամբ։ (2)-ում  $\Delta T$ -ն ընդունված էր ուղիղ համեմատական V<sub>ջերմ</sub>-V<sub>աղթյուր</sub>-ի, և ՎԱԲ-ը, կախված ինքնատաքացման երևույթից, կարող է բնութագրվել սխեմայի մոդելավորմամբ։ Մոդելի պարամետրերի ստացման նպատակով օգտագործվել են իմպուլսային հոսանք-լարում կախվածությունները։ Իմպուլսի տևողության ընթացքում  $\Delta T$ -ն կարելի է ներկայացնել՝ օգտվելով (3)-ից՝

$$\Delta T \sim V_{\text{gbpd}} - V_{\text{unpjnp}} = I_{\text{gbpd}} R_{\text{gbpd}} \left( 1 - \exp\left( - \frac{t}{R_{\text{gbpd}} C_{\text{gbpd}}} \right) \right), \tag{4}$$

որտեղ  $I_{2^{tpul}}$ ը համապատասխանում է դիմադրության վրա հզորության ծախսին  $I_{2^{tpul}}$ =P=V $_{R}I$ :  $\Delta T$  -ի համար ստացված հավասարումը տեղադրելով (2)-ի մեջ, կստացվի՝

$$I = \frac{\left(1 + PR_{gbpd} \left(1 - \exp\left(-\frac{t}{R_{gbpd} C_{gbpd}}\right)\right) \frac{1}{300}\right)^{P} V_{R}}{1 + \frac{V_{R}}{(E_{huuq} I)}} \frac{1}{R_{T0}} \frac{1}{R_{T0}}$$
(5)

Rջերմ, Cջերմ, , Rтo և Eհագ պարամետրերի արժեքները ստացվում են իմպուլսային հոսանք-լարում կախվածություններից։ l-ը մուտքային պարամետր է։ (5)-ում հոսանքը ֆունկցիա է Vռ-ից և P-ից։ Քանի որ դիմադրության համար P=IVռ, հետևաբար հավասարումը կարելի է վերաձևակերպել այնպես, որ I-ն կախված լինի միայն P-ից, և վերջնական բանաձևը կունենա հետևյալ տեսքը՝

$$I = \frac{-\frac{P}{E_{\text{hug}} l} + \sqrt{\left(\frac{P}{E_{\text{hug}} l}\right)^2 + 4\frac{P}{R_{T0}}\left(1 + PR_{\text{gbpd}}\left(1 - \exp\left(-\frac{t}{R_{\text{gbpd}} C_{\text{gbpd}}}\right)\right)\frac{1}{300}\right)^{\beta}}$$

Անհրաժեշտ է ջերմային այս մոդելը կիրառել ռ<sub>միացման</sub> դիմադրության համար։ Քանի որ ՄՕԿ-ում արտաբերի դիմադրությունը գտնվում է արտաբեր-հարթակ հակառակ շեղված անցման կողքին, որի երկայնքով էլ տեղի է ունենում հիմանական լարման անկումը, ուստի ավելի նպատակահարմար է կիրառել P=V<sub>արտ\_ավելց.ակ</sub>.I արտահայտությունը։ Նկ.7-ում իմպուլսի տարբեր տևողությունների (ԻՏ) դեպքում համեմատված են հաշվարկային և մոդելավորված իմպուլսային ՎԱԲ-ի կորերը։ Մոդելը բնութագրում է ռ<sub>միացման</sub>–ի ամը՝ կախված իմպուլսի լայնությունից։ Նկ.7-ից երևում է, որ երկրորդային ծակման հոսանք է գրանցվել բոլոր հաշվարկների համար։ Երկրորդային ծակման հոսանքի կախումը իմպուլսի տևողությունից պատկերված է նկ.8-ում։







Այստեղ ընդունված է, որ երկրորդային ծակման ջերմաստիձանը 1100 K է [10]: Երբ T=T<sub>կրիտ</sub>, տրված τ իմպուլսի տևողության դեպքում կիրառելով մինչ այդ ստացված պարամետրերի արժեքները (4)-ում և (5)-ում, կարելի է գտնել հոսանքի արժեքը։ Այս արժեքները նույնպես պատկերված են նկ. 9-ում։ Մոդելավորված հ $_2(\tau)$  արժեքը համընկնում է հաշվարկային հ $_2(\tau)$  արժեքին, ինչը նշանակում է, որ առաջարկված մոդելն ունի մեծ Ճշտություն։ Նկ. 9-ը ցույց է տալիս, որ հաշվարկային և մոդելավորված իմպուլսային ՎԱԲ-երը գտնվում են լավ համապատասխանության մեջ։ Երբ ԷՍԼ-ից պաշտպանության շղթաներում օգտագործվում են բարակ օքսիդով տրանզիստորներ, ապա այդ դեպքում պահանջվում է ռ<sub>միացման</sub>–ի Ճշգրիտ մոդելավորում։ Ավելին, լարման թռիչքի կանխարգելման շղթաներում միջմիացման դիմադրությունը նույնպես պետք է հաշվի առնել մոդելավորման ընթացքում, քանի որ դրա դիմադրությունը նույնպես ամում է ինքնատաքացման ժամանակ։



Նկ. 9. Տարբեր ԻՏ-ների դեպքում ՀΦՏ–ի ՎԱԲ-ը. W/L=25/0,12, հար=7 մկմ և հակ=1 մկմ. ԻՏ. օ-50 նվ, □-100 նվ,◊-225 նվ, Δ-500 նվ,\*-980 նվ. կետագծերով ներկայացված են մոդելավորման արդյունքները. ա) պարամետրերի ստացում՝ 6-ը օգտագործելով, բ) հաշվարկային և մոդելավորված հոսանք-լարում տվյալները

Եզրակացություն։ Առաջարկված է ԷՍԼ-ից պաշտպանության սխեմաների՝ ՀՓՏ-ի մեծ ձշտությամբ մոդել։ Մոդելի պարզության շնորհիվ տեխնոլոգիայի մասշտաբավորման արդյունքում ի հայտ եկած նոր երևույթները հեշտորեն են ինտեգրվում դրանում։ Առաջարկված մոդելի մեծ ձշտությունը պայմանավորված է այն հանգամանքով, որ դրանում հաշվի են առնված աշխատանքային բարձր հոսանքների պատձառով ի հայտ եկած ինքնատաքացման երևույթը և երկրորդային ծակման հոսանքները։

#### ԳՐԱԿԱՆՈՒԹՅԱՆ ՑԱՆԿ

- Modeling substrate diodes under ultra high ESD injection conditions / G. Boselli, S. Ramaswamy, A. Ameraseker, et al // Proc. Electrical Overstress/Electrostatic Discharge (EOS/ESD) Symp.- Portland, 2001. -P. 71–81.
- Characterization and modeling of transient device behavior under CDM ESD stress / J. Willemen, A. Andreini, V. De Heyn, et al // Proc. Electrical Overstress/Electrostatic Discharge (EOS/ESD) Symp.- Las Vegas, 2003. -P. 82–97.
- Compact Modeling of On-Chip ESD Protection Devices Using Verilog-A / J. Li, S. Joshi, R. Barnes, et al // IEEE Trans- CAD.- 2006. -V. 25. -P. 1047.
- Li J., Joshi S. and Rosenbaum E. A Verilog-A compact model for ESD protection NMOSTs // Proc. IEEE Custom Integrated Circuits Conf.- San Jose, CA, 2003. -P. 253–256.

- A Method to Model MOSFET's Second Breakdown Action for Circuit-Level ESD Simulation / Qiang Cui, Yan Han, Juin Liou, et al // Proceedings of HDP'07, IEEE Trans. Electron Device.- Jul, 2007. -Vol. 42. -P. 107-109.
- ESD protection for BiCMOS circuits / S. Joshi, P. Juliano, E. Rosenbaum, et al // Proc. Bipolar/BiCMOS Circuits and Technology Meeting.- Minneapolis, MN, 2000. -P. 218–221.
- BSIM4.6.0 MOSFET Model. Department of Electrical Engineering and Computer Sciences. -University of California, Berkeley, 2010.
- 8. Verilog-A Language Reference Manual. Open Verilog International.- Jul, 2011.
- Deep Trench NPN Transistor for Low Ron ESD Protection of High-Voltage I/Os in Advanced Smart Power Technology / A. Gendron, C. Salamero, N. Nolhier, et al // IEEE Bipolar/BiCMOS Circuits and Technology Meeting.- 2006. -P. 1-4.
- Vashchenko V.A., Kuznetsov V. and Hopper P.J. ESD Protection of Fast Transient Pins in Bipolar Processes // IEEE Bipolar/BiCMOS Circuits and Technology Meeting.- 2007. -P. 222-225.

Synopsys Armenia CJSC. The material is received 09.05.2012.

### В.Ш. МЕЛИКЯН, А.Н. ХАЧАТРЯН, Д.Л. МИРЗОЯН, А.А. ДУРГАРЯН

# МОДЕЛИ УСТРОЙСТВ ДЛЯ ПРЕДОХРАНЕНИЯ ОТ ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКИХ РАЗРЯДОВ С УЧЕТОМ ЭФФЕКТА САМОСОГРЕВАНИЯ

Для временных и частотных анализов предложены статические и тепловые модели устройств, предохраняющих от электростатического разряда, которые являются одним из важных звеньев в современных интегральных схемах (ИС). Предложенные модели с учетом самосогревания обеспечивают большую точность в высоких токовых режимах и дают возможность тестировать ИС и узнать об их надежности до изготовления по сравнению с нынешними существующими моделями.

*Ключевые слова:* электростатический разряд, тепловая модель, точность моделирования.

# V.SH. MELIKYAN, A.N. KHACHATRYAN, D.L. MIRZOYAN, A.A. DURGARYAN

# MODELS OF ELECTROSTATIC DISCHARGE PROTECTION DEVICES CONSIDERING THE SELF-HEATING EFFECTS

DC and thermal models related to transient and ac analyses are proposed to protect the devices from electrostatic discharge (ESD) which are one of the most important elements in modern integrated circuits (IC). Compared to the existing models, the proposed models consider the self heating effects and provide a higher accuracy in high current regimes, enabling to test the ICs for ESD effects.

Keywords: electrostatic discharge, thermal model, accuracy of modeling.