

В.С. ХАЧАТРЯН, Н.Р. БАДАЛЯН, С.Э. ГРИГОРЯН

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ДОПУСТИМОГО УСТАНОВИВШЕГОСЯ РЕЖИМА ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ И ЕЕ РЕАЛИЗАЦИЯ

Предлагается новая “Y-Z” математическая модель допустимого установившегося режима электроэнергетической системы (ЭЭС), когда независимые станционные узлы одновременно могут быть типа P-Q и P-U, и ее реализация методом первого порядка Ньютона.

Ключевые слова: математическая модель, система, режим, матрица, узел, мощность, рекуррентное выражение, допустимый режим.

Известно множество математических моделей допустимого установившегося режима ЭЭС, в основу которых положены Y, Z и Y-Z формы нелинейных алгебраических уравнений [1-11]. В этих моделях рассматривались случаи, когда независимые станционные узлы могут быть либо типа P-Q, либо типа P-U. В последнее время рассматривались также случаи, когда независимые станционные узлы одновременно могут быть как типа P-Q, так и типа P-U [9, 11]. В этих работах для построения соответствующей математической модели были использованы Y формы уравнения установившихся режимов. Математическая модель допустимого установившегося режима в [5, 7] основывается на Y-Z форме уравнения установившегося режима, однако при P-Q типе независимых станционных узлов.

В настоящей работе предлагается новая математическая модель допустимого установившегося режима ЭЭС, основанная на Y-Z формах уравнений установившегося режима при P-Q и P-U типах станционных узлов.

Для построения “Y-Z; P-Q; P-U” математической модели допустимого установившегося режима ЭЭС принимается следующая система индексов: $m(n) = 0, 1, 2, \dots, \tilde{A}_1$, где \tilde{A}_1 - число независимых станционных узлов типа P-Q, относительно которых в качестве исходной информации задаются активные и реактивные мощности, причем станционный узел с индексом “0” выбирается в качестве базисного и балансирующего; $k(\ell) = \tilde{A}_1 + 1, \tilde{A}_1 + 2, \dots, \tilde{A}_1 + \tilde{A}_2$, где \tilde{A}_2 - число независимых станционных узлов типа P-U, относительно которых в качестве исходной информации задаются активные мощности и модули комплексных напряжений; $i(j) = \tilde{A}_1 + \tilde{A}_2 + 1, \tilde{A}_1 + \tilde{A}_2 + 1, \dots, \tilde{A}_1 + \tilde{A}_2 + N$, где N - число нагрузочных узлов типа P-Q, относительно которых в качестве исходной информации задаются активные и реактивные мощности.

Согласно выбранной системе индексов, исходное матричное уравнение состояния для построения математической модели допустимого установившегося режима ЭЭС представляется в виде

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_m \\ \dot{I}_k \\ \dot{U}_{i0} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_{m,n} & Y_{m,\ell} & \dot{A}_{m,j} \\ Y_{k,n} & Y_{k,\ell} & \dot{A}_{k,j} \\ \dot{B}_{i,n} & \dot{B}_{i,\ell} & Z_{i,j} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \dot{U}_{n0} \\ \dot{U}_{\ell 0} \\ \dot{I}_j \end{bmatrix}, \quad (1)$$

где $Y_{m,n}$, $Y_{k,\ell}$ - соответственно неособенные квадратные матрицы собственных и взаимных комплексных проводимостей стационарных узлов типа P-Q и P-U; $Z_{i,j}$ - неособенная квадратная матрица собственных и взаимных комплексных сопротивлений нагрузочных узлов типа P-Q; $Y_{m,\ell}$, $Y_{k,n}$ - прямоугольные матрицы взаимных комплексных проводимостей между стационарными узлами типа P-Q и P-U; $\dot{A}_{m,j}$, $\dot{A}_{k,j}$, $\dot{B}_{i,n}$, $\dot{B}_{i,\ell}$ - прямоугольные матрицы, элементы которых являются безразмерными комплексными величинами.

На основе матричного уравнения состояния (1) строится "Y-Z; P-Q; P-U" математическая модель допустимого установившегося режима ЭЭС, имеющая вид

$$\begin{bmatrix} \Phi_{pm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}), \\ \Phi_{qm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}), \\ \Phi_{pk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}), \\ \Phi_{qk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}); \\ \Phi_{pi}(I'_j, I''_j), \\ \Phi_{qi}(I'_j, I''_j); \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} U_{m,\min} &\leq U_m \leq U_{m,\max}, \\ Q_{m,\min} &\leq Q_m \leq Q_{m,\max}, \end{aligned} \quad (3)$$

$$\begin{aligned} U_{k,\min} &\leq U_k \leq U_{k,\max}, \\ Q_{k,\min} &\leq Q_k \leq Q_{k,\max}, \end{aligned} \quad (4)$$

где ограничения типа неравенств (3) налагаются на стационарные узлы типа P-Q с индексами $m(n)$, а ограничения типа неравенства (4) – на стационарные узлы типа P-U с индексами $k(\ell)$.

Системы нелинейных алгебраических уравнений, являющиеся основой в математической модели допустимого установившегося режима ЭЭС, определяются в виде - для независимых стационарных узлов типа P-Q с индексами $m(n)$:

$$\Phi_{pm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = P_m - \left\{ P_{\hat{A}m} + U_m \sum_{n=1}^{\hat{A}_1} [g_{m,n} \cos(\Psi_{um} - \Psi_{un}) + b_{m,n} \sin(\Psi_{um} - \Psi_{un})] U_n + U_m \sum_{\ell=\hat{A}_1+1}^{\hat{A}} [g_{m,\ell} \cos(\Psi_{um} - \Psi_{u\ell}) + b_{m,\ell} \sin(\Psi_{um} - \Psi_{u\ell})] U_\ell \right\}, \quad (5)$$

$$\Phi_{qm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = Q_m - \left\{ Q_{\hat{A}m} + U_m \sum_{n=1}^{\hat{A}_1} [g_{m,n} \sin(\Psi_{um} - \Psi_{un}) - b_{m,n} \cos(\Psi_{um} - \Psi_{un})] U_n + U_m \sum_{\ell=\hat{A}_1+1}^{\hat{A}} [g_{m,\ell} \sin(\Psi_{um} - \Psi_{u\ell}) - b_{m,\ell} \cos(\Psi_{um} - \Psi_{u\ell})] U_\ell \right\}; \quad (6)$$

- для независимых стационарных узлов типа P-U с индексом $k(\ell)$:

$$\Phi_{pk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = P_k - \left\{ P_{\hat{A}k} + U_k \sum_{n=1}^{\hat{A}_1} [g_{k,n} \cos(\Psi_{uk} - \Psi_{un}) + b_{k,n} \sin(\Psi_{uk} - \Psi_{un})] U_n + U_k \sum_{\ell=\hat{A}_1+1}^{\hat{A}} [g_{k,\ell} \cos(\Psi_{uk} - \Psi_{u\ell}) + b_{k,\ell} \sin(\Psi_{uk} - \Psi_{u\ell})] U_\ell \right\}, \quad (7)$$

$$\Phi_{qk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = Q_k - \left\{ Q_{\hat{A}k} + U_k \sum_{n=1}^{\hat{A}_1} [g_{k,n} \sin(\Psi_{uk} - \Psi_{un}) - b_{k,n} \cos(\Psi_{uk} - \Psi_{un})] U_n + U_k \sum_{\ell=\hat{A}_1+1}^{\hat{A}} [g_{k,\ell} \sin(\Psi_{uk} - \Psi_{u\ell}) - b_{k,\ell} \cos(\Psi_{uk} - \Psi_{u\ell})] U_\ell \right\}; \quad (8)$$

- для нагрузочных узлов типа P-Q с индексом $i(j)$:

$$\Phi_{pi}(I'_j, I''_j) = P_i - \left\{ P_{\hat{A}i} + \sum_{j=\hat{A}+1}^M [R_{i,j} (I'_i I'_j + I''_i I''_j) + X_{i,j} (I'_i I''_j - I''_i I'_j)] \right\}, \quad (9)$$

$$\Phi_{qi}(I'_j, I''_j) = Q_i - \left\{ Q_{\hat{A}i} + \sum_{j=\hat{A}+1}^M [X_{i,j} (I'_i I'_j + I''_i I''_j) - R_{i,j} (I'_i I''_j - I''_i I'_j)] \right\}. \quad (10)$$

В (5)-(10) приняты следующие обозначения:

$$P_{\hat{A}m} = - \sum_{t=1}^{\hat{A}} (g_{m,t} \cos \Psi_{um} + b_{m,t} \sin \Psi_{um}) U_m U_0 + \sum_{j=\hat{A}+1}^i (a_{m,j} \cos \Psi_{um} + b_{m,j} \sin \Psi_{um}), \quad (11)$$

$$P_{\hat{A}k} = - \sum_{t=1}^{\hat{A}} (g_{k,t} \cos \Psi_{uk} + b_{k,t} \sin \Psi_{uk}) U_k U_0 + \sum_{j=\hat{A}+1}^i (a_{k,j} \cos \Psi_{uk} + b_{k,j} \sin \Psi_{uk}), \quad (12)$$

$$Q_{\dot{A}m} = -\sum_{t=1}^{\dot{A}} (g_{m,t} \sin \Psi_{um} - b_{m,t} \cos \Psi_{um}) U_m U_0 + \sum_{j=\dot{A}+1}^i (a_{m,j} \sin \Psi_{um} - b_{m,j} \cos \Psi_{um}), \quad (13)$$

$$Q_{\dot{A}k} = -\sum_{t=1}^{\dot{A}} (g_{k,t} \sin \Psi_{uk} - b_{k,t} \cos \Psi_{uk}) U_k U_0 + \sum_{j=\dot{A}+1}^i (a_{k,j} \sin \Psi_{uk} - b_{k,j} \cos \Psi_{uk}), \quad (14)$$

$$P_{\dot{A}i} = I' U_0 - \sum_{t=1}^{\dot{A}} c_{i,t} U_0 + \sum_{t=1}^{\dot{A}} (c_{i,t} \cos \Psi_{ut} - d_{i,t} \sin \Psi_{u,t}) U_t, \quad (15)$$

$$Q_{\dot{A}i} = -I'' U_0 - \sum_{t=1}^{\dot{A}} d_{i,t} U_0 + \sum_{t=1}^{\dot{A}} (d_{i,t} \cos \Psi_{ut} + c_{i,t} \sin \Psi_{u,t}) U_t, \quad (16)$$

где

$$a_{m,j} = A'_{m,j} I'_j - A''_{m,j} I''_j, \quad (17)$$

$$b_{m,j} = A'_{m,j} I''_j + A''_{m,j} I'_j, \quad (18)$$

$$c_{i,t} = B'_{i,t} I' + B''_{i,t} I'', \quad (19)$$

$$d_{i,t} = B''_{i,t} I' - B'_{i,t} I''. \quad (20)$$

Для получения общего рекуррентного выражения реализации математической модели установившегося режима ЭЭС предполагается, что все независимые узлы являются узлами типа P-Q. При этом получим

$$\begin{bmatrix} \frac{\Psi_{um}}{U_m} \\ \frac{\Psi_{uk}}{U_k} \\ \frac{I'_i}{I''_i} \end{bmatrix}^{\dot{E}+1} = \begin{bmatrix} \frac{\Psi_{um}}{U_m} \\ \frac{\Psi_{uk}}{U_k} \\ \frac{I'_i}{I''_i} \end{bmatrix}^{\dot{E}} - \begin{bmatrix} \frac{\Delta \Psi_{um}}{\Delta U_m} \\ \frac{\Delta \Psi_{uk}}{\Delta U_k} \\ \frac{\Delta I'_i}{\Delta I''_i} \end{bmatrix}, \quad (21)$$

где \dot{E} – номер итерации.

Элементы $\Delta \Psi_{um}, \Delta U_m; \Delta \Psi_{uk}, \Delta U_k; I'_i, I''_i$ определяются на основе следующего матричного выражения:

$$\begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \hline \Delta Q_m \\ \hline \Delta P_k \\ \hline \Delta Q_k \\ \hline \Delta P_i \\ \hline \Delta Q_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial \Phi_{pm}}{\partial \Psi_{un}} & \frac{\partial \Phi_{pm}}{\partial U_n} & \frac{\partial \Phi_{pm}}{\partial \Psi_{u\ell}} & \frac{\partial \Phi_{pm}}{\partial U_\ell} \\ \hline \frac{\partial \Phi_{qm}}{\partial \Psi_{un}} & \frac{\partial \Phi_{qm}}{\partial U_n} & \frac{\partial \Phi_{qm}}{\partial \Psi_{u\ell}} & \frac{\partial \Phi_{qm}}{\partial U_\ell} \\ \hline \frac{\partial \Phi_{pk}}{\partial \Psi_{un}} & \frac{\partial \Phi_{pk}}{\partial U_n} & \frac{\partial \Phi_{pk}}{\partial \Psi_{u\ell}} & \frac{\partial \Phi_{pk}}{\partial U_\ell} \\ \hline \frac{\partial \Phi_{qk}}{\partial \Psi_{un}} & \frac{\partial \Phi_{qk}}{\partial U_n} & \frac{\partial \Phi_{qk}}{\partial \Psi_{u\ell}} & \frac{\partial \Phi_{qk}}{\partial U_\ell} \\ \hline & & & \frac{\partial \Phi_{pi}}{\partial I'_j} & \frac{\partial \Phi_{pi}}{\partial I''_j} \\ & & & \frac{\partial \Phi_{qi}}{\partial I'_j} & \frac{\partial \Phi_{qi}}{\partial I''_j} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta \Psi_{um} \\ \hline \Delta U_m \\ \hline \Delta \Psi_{uk} \\ \hline \Delta U_k \\ \hline \Delta I'_i \\ \hline \Delta I''_i \end{bmatrix}. \quad (22)$$

Аналитические выражения частных производных, входящих в (22), подробно приводятся в [4]. Приращения узловых режимных параметров $\Delta P_m, \Delta Q_m; \Delta P_k, \Delta Q_k; \Delta P_i, \Delta Q_i$, входящие в (22), определяются в виде

$$\Phi_{pm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = P_m - [P_{\dot{A}m} + \phi_{pm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell})] = \Delta P_m, \quad (23)$$

$$\Phi_{qm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = Q_m - [Q_{\dot{A}m} + \phi_{qm}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell})] = \Delta Q_m, \quad (24)$$

$$\Phi_{pk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = P_k - [P_{\dot{A}k} + \phi_{pk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell})] = \Delta P_k, \quad (25)$$

$$\Phi_{qk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell}) = Q_k - [Q_{\dot{A}k} + \phi_{qk}(U_n, \Psi_{un}; U_\ell, \Psi_{u\ell})] = \Delta Q_k, \quad (26)$$

$$\Phi_{pi}(I'_j, I''_j) = P_i - [P_{\dot{A}i} + \phi_{pi}(I'_j, I''_j)] = \Delta P_i, \quad (27)$$

$$\Phi_{qi}(I'_j, I''_j) = Q_i - [Q_{\dot{A}i} + \phi_{qi}(I'_j, I''_j)] = \Delta Q_i. \quad (28)$$

Аналитические выражения функций $\phi_{pm}, \phi_{qm}; \phi_{pk}, \phi_{qk}; \phi_{pi}, \phi_{qi}$ нетрудно установить из (5)-(10). На основании матричного уравнения (22) необходимо установить выражения приращений режимных параметров, входящих в (21). Обращая неособенные квадратные подматрицы, входящие в (22), получим

$$\begin{bmatrix} \Delta \Psi_{um} \\ \hline \Delta U_m \\ \hline \Delta \Psi_{uk} \\ \hline \Delta U_k \\ \hline \Delta I'_i \\ \hline \Delta I''_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{mn} & \beta_{mn} & \alpha_{m\ell} & \beta_{m\ell} \\ \hline \gamma_{mn} & \delta_{mn} & \gamma_{m\ell} & \delta_{m\ell} \\ \hline \alpha_{kn} & \beta_{kn} & \alpha_{k\ell} & \beta_{k\ell} \\ \hline \gamma_{kn} & \delta_{kn} & \gamma_{k\ell} & \delta_{k\ell} \\ \hline & & & \frac{a_{ij}}{c_{ij}} & \frac{b_{ij}}{d_{ij}} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \hline \Delta Q_m \\ \hline \Delta P_k \\ \hline \Delta Q_k \\ \hline \Delta P_i \\ \hline \Delta Q_i \end{bmatrix}, \quad (29)$$

где α, β, γ и δ , а также a, b, c, d являются элементами обращенной матрицы. Нетрудно убедиться, что выражения (21), (29) в совокупности изображают рекуррентное выражение, вытекающее из метода Ньютона-Рафсона.

Согласно постановке задачи, стационарные узлы с индексами $k(\ell)$ являются узлами типа P-U. Следовательно, имеет место соотношение:

$$[\Delta U_k] = 0. \quad (30)$$

При этом матричное выражение (29) принимает вид

$$\begin{bmatrix} \frac{\Delta \Psi_{um}}{\Delta U_m} \\ \frac{\Delta \Psi_{uk}}{0} \\ \frac{\Delta I'_i}{\Delta I''_i} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{mn} & \beta_{mn} & \alpha_{m\ell} & \beta_{m\ell} \\ \gamma_{mn} & \delta_{mn} & \gamma_{m\ell} & \delta_{m\ell} \\ \alpha_{kn} & \beta_{kn} & \alpha_{k\ell} & \beta_{k\ell} \\ \gamma_{kn} & \delta_{kn} & \gamma_{k\ell} & \delta_{k\ell} \\ & & a_{ij} & b_{ij} \\ & & c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\Delta P_m}{\Delta Q_m} \\ \frac{\Delta P_k}{\Delta Q_k} \\ \frac{\Delta P_i}{\Delta Q_i} \end{bmatrix}. \quad (31)$$

Представим матричное выражение (31) в виде совокупности следующих подматричных уравнений:

$$\Delta \Psi_{um} = \alpha_{mn} \Delta P_m + \beta_{mn} \Delta Q_m + \alpha_{m\ell} \Delta P_k + \beta_{m\ell} \Delta Q_k, \quad (32)$$

$$\Delta U_m = \gamma_{mn} \Delta P_m + \delta_{mn} \Delta Q_m + \gamma_{m\ell} \Delta P_k + \delta_{m\ell} \Delta Q_k, \quad (33)$$

$$\Delta \Psi_{uk} = \alpha_{kn} \Delta P_m + \beta_{kn} \Delta Q_m + \alpha_{k\ell} \Delta P_k + \beta_{k\ell} \Delta Q_k, \quad (34)$$

$$0 = \gamma_{kn} \Delta P_m + \delta_{kn} \Delta Q_m + \gamma_{k\ell} \Delta P_k + \delta_{k\ell} \Delta Q_k, \quad (35)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\Delta I'_i}{\Delta I''_i} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{ij} & b_{ij} \\ c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\Delta P_i}{\Delta Q_i} \end{bmatrix}. \quad (36)$$

Перепишем подматричное уравнение (35) в следующем виде:

$$[\delta_{k\ell}] \cdot [\Delta Q_k] = -\{[\gamma_{kn}] \cdot [\Delta P_m] + [\delta_{kn}] \cdot [\Delta Q_m] + [\gamma_{k\ell}] \cdot [\Delta P_k]\}. \quad (37)$$

Поскольку подматрица $[\delta_{k\ell}]$ является квадратной и неособенной, то напишем

$$[\Delta Q_k] = -[\delta_{k\ell}]^{-1} \cdot [\Delta_{k\ell}], \quad (38)$$

где

$$[\Delta_{k\ell}] = [\gamma_{kn}] \cdot [\Delta P_m] + [\delta_{kn}] \cdot [\Delta Q_m] + [\gamma_{k\ell}] \cdot [\Delta P_k]. \quad (39)$$

Матричное выражение (38) позволяет определить численные значения приращений реактивных мощностей независимых стационарных узлов типа P-U с индексами $k(\ell)$. В результате можно установить численные значения действительных реактивных мощностей этих же стационарных узлов, пользуясь уравнением (26):

$$Q_k - (Q_{\Delta k} + \varphi_{qk}) = \Delta Q_k, \quad (40)$$

откуда

$$Q_k = \Delta Q_k + (Q_{\Delta k} + \varphi_{qk}). \quad (41)$$

Устанавливая численные значения искоемых реактивных мощностей Q_k стационарных узлов типа P-U, проверяем условия их допустимости. Затем на

основании (33) определяем численные значения приращений искомых модулей комплексных напряжений станционных узлов типа P-Q, а на основании второй строчки выражения (21) - их действительные значения U_m , а также проверяем условия их допустимости.

Таким образом, на каждой итерации проверяем следующие условия допустимости:

$$\begin{aligned} Q_{k,\min} \leq Q_k \leq Q_{k,\max}, \\ U_{m,\min} \leq U_m \leq U_{m,\max}. \end{aligned} \quad (42)$$

При проверке условия допустимости (42) могут быть следующие случаи:

1. Оба условия, приведенные в (42), обеспечиваются. Это означает, что полученные численные значения реактивных мощностей станционных узлов типа P-U, Q_k и модули комплексных напряжений станционных узлов типа P-Q, U_m находятся в пределах допустимости. В этом случае как для станционных узлов типа P-U, так и для нагрузочных узлов типа P-Q искомыми режимными параметрами остаются аргументы комплексных напряжений, которые определяются на основании подматричных выражений (32) и (34).

Объединяя подматричные уравнения (32) и (34), получим

$$\begin{bmatrix} \Delta\Psi_{um} \\ \Delta\Psi_{uk} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{mn} & \alpha_{m\ell} \\ \alpha_{kn} & \alpha_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \Delta P_k \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \beta_{mn} & \beta_{m\ell} \\ \beta_{kn} & \beta_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta Q_m \\ \Delta Q_k \end{bmatrix}. \quad (43)$$

Определяя численные значения приращений аргументов комплексных напряжений $\Delta\Psi_{um}$ и $\Delta\Psi_{uk}$, устанавливаем их действительные значения согласно следующему выражению:

$$\begin{bmatrix} \Psi_{um} \\ \Psi_{uk} \end{bmatrix}^1 = \begin{bmatrix} \Psi_{um} \\ \Psi_{uk} \end{bmatrix}^0 - \begin{bmatrix} \Delta\Psi_{um} \\ \Delta\Psi_{uk} \end{bmatrix}^0. \quad (44)$$

Затем переходим к определению приращений составляющих комплексных токов нагрузочных узлов согласно следующему матричному выражению:

$$\begin{bmatrix} \Delta I'_i \\ \Delta I''_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{ij} & b_{ij} \\ c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_i \\ \Delta Q_i \end{bmatrix}. \quad (45)$$

Имея численные значения $\Delta I'_i$, $\Delta I''_i$, определяем действительные значения составляющих комплексных токов станционных узлов:

$$\begin{bmatrix} I'_i \\ I''_i \end{bmatrix}^1 = \begin{bmatrix} I'_i \\ I''_i \end{bmatrix}^0 - \begin{bmatrix} \Delta I'_i \\ \Delta I''_i \end{bmatrix}^0. \quad (46)$$

Этим завершается первая итерация. Далее переходим к осуществлению второй. Если на второй итерации также обеспечиваются условия (42), то переходим к третьей итерации и т.д.

Итерационный процесс продолжается аналогичным образом, как в предыдущих итерациях, и считается завершенным, если обеспечиваются следующие условия:

$$\left| P_m - (P_{Am} + \varphi_{pm}) \right| \leq \Delta P_m, \quad \left| Q_m - (Q_{Am} + \varphi_{qm}) \right| \leq \Delta Q_m, \quad (47)$$

$$\left| P_k - (P_{Ak} + \varphi_{pk}) \right| \leq \Delta P_k, \quad \left| Q_k - (Q_{Ak} + \varphi_{qk}) \right| \leq \Delta Q_k, \quad (48)$$

$$\left| P_i - (P_{Ai} + \varphi_{pi}) \right| \leq \Delta P_i, \quad \left| Q_i - (Q_{Ai} + \varphi_{qi}) \right| \leq \Delta Q_i, \quad (49)$$

где $\Delta P_m, \Delta P_k, \Delta P_i, \Delta Q_m, \Delta Q_k, \Delta Q_i$ - допустимые небалансы узловых активных и реактивных мощностей, которые в данном случае являются также условиями сходимости решения систем нелинейных алгебраических уравнений установившегося режима ЭЭС.

Для ослабления условия сходимости принимается

$$\begin{aligned} \Delta P_m = \Delta P_k = \Delta P_i = \Delta P, \\ \Delta Q_m = \Delta Q_k = \Delta Q_i = \Delta Q. \end{aligned} \quad (50)$$

Фактически задаваемые нами положительные величины ΔP и ΔQ характеризуют точность установления численных значений искомых режимных параметров.

2. Первое условие из (42) обеспечивается, а второе - нет. Это означает, что для независимых стационарных узлов типа P-U полученные искомые значения реактивных мощностей Q_k находятся в пределах допустимости. Стационарные узлы типа P-Q превращаются в стационарные узлы типа P-U, причем в первом случае - в виде $P - U_{m,max}$, а во втором - в виде $P - U_{m,min}$.

В результате независимые стационарные узлы становятся узлами типа P-U, и можем написать, что

$$\begin{aligned} [U_m] &= 0, \\ [U_k] &= 0. \end{aligned} \quad (51)$$

При этом матричное выражение (29) принимает вид

$$\begin{bmatrix} \Delta \Psi_{um} \\ 0 \\ \Delta \Psi_{uk} \\ 0 \\ \Delta I'_i \\ \Delta I''_i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha_{mn} & \beta_{mn} & \alpha_{m\ell} & \beta_{m\ell} \\ \gamma_{mn} & \delta_{mn} & \gamma_{m\ell} & \delta_{m\ell} \\ \alpha_{kn} & \beta_{kn} & \alpha_{k\ell} & \beta_{k\ell} \\ \gamma_{kn} & \delta_{kn} & \gamma_{k\ell} & \delta_{k\ell} \\ & & & & a_{ij} & b_{ij} \\ & & & & c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \Delta Q_m \\ \Delta P_k \\ \Delta Q_k \\ \Delta P_i \\ \Delta Q_i \end{bmatrix}. \quad (52)$$

Представим матричное выражение (52) в виде совокупности подматричных выражений (36), (43) и

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma_{mn} & \gamma_{m\ell} \\ \gamma_{kn} & \gamma_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \Delta P_k \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \delta_{mn} & \delta_{m\ell} \\ \delta_{kn} & \delta_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta Q_m \\ \Delta Q_k \end{bmatrix}, \quad (53)$$

Полученное матричное выражение (53) представим в виде

$$\begin{bmatrix} \delta_{mn} & \delta_{m\ell} \\ \delta_{kn} & \delta_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta Q_m \\ \Delta Q_k \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} \gamma_{mn} & \gamma_{m\ell} \\ \gamma_{kn} & \gamma_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \Delta P_k \end{bmatrix}, \quad (54)$$

откуда можем определить

$$\begin{bmatrix} \Delta Q_m \\ \Delta Q_k \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} \delta_{mn} & \delta_{m\ell} \\ \delta_{kn} & \delta_{k\ell} \end{bmatrix}^{-1} \cdot \begin{bmatrix} \gamma_{mn} & \gamma_{m\ell} \\ \gamma_{kn} & \gamma_{k\ell} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_m \\ \Delta P_k \end{bmatrix}. \quad (55)$$

На основании (55) устанавливаем численные значения приращений реактивных мощностей ΔQ_m и ΔQ_k , а затем их действительные значения:

$$Q_m = \Delta Q_m + (Q_{Am} + \varphi_{qm}), \quad (56)$$

$$Q_k = \Delta Q_k + (Q_{Ak} + \varphi_{qk}). \quad (57)$$

Имея численные значения искоемых реактивных мощностей Q_m и Q_k , проверяем их условия допустимости:

$$Q_{m,\min} \leq Q_m \leq Q_{m,\max}, \quad (58)$$

$$Q_{k,\min} \leq Q_k \leq Q_{k,\max}.$$

Если условия (58) обеспечиваются, то другие неизвестные режимные параметры Ψ_{um} и Ψ_{uk} определяются на основании (44). Затем переходим к определению составляющих комплексных токов нагрузочных узлов:

$$\begin{bmatrix} I_i' \\ I_i'' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_i' \\ I_i'' \end{bmatrix}^0 - \begin{bmatrix} a_{ij} & b_{ij} \\ c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta P_i \\ \Delta Q_i \end{bmatrix}. \quad (59)$$

В результате завершается первая итерация, после чего переходим к осуществлению второй. Если на второй и последующих итерациях сохраняются условия (58), то итерационный процесс продолжается и считается завершенным, когда обеспечиваются условия (47)-(49).

3. Первое условие из (42) не удовлетворяется, а второе - удовлетворяется. Это означает, что для независимых станционных узлов типа P-U полученные значения реактивных мощностей Q_k не находятся в пределах допустимости, а модули комплексных напряжений U_m станционных узлов типа P-Q, наоборот, находятся в пределах допустимости. При этом реактивные мощности могут быть больше допустимых максимальных значений ($Q_{m,\max}$) или меньше допустимых минимальных значений ($Q_{m,\min}$). В связи с этим станционные узлы типа P-U превращаются в узлы типа P-Q, причем в первом случае - в виде $P - Q_{m,\max}$, а во втором - в виде $P - Q_{m,\min}$.

В результате независимые станционные узлы становятся типа P-Q. При этом искомыми режимными параметрами являются модули и аргументы комплексных напряжений независимых станционных узлов и составляющие комплексных токов нагрузочных узлов.

Для определения неизвестных режимных параметров воспользуемся рекуррентным выражением

$$\begin{bmatrix} \frac{\Psi_{um}}{U_m} \\ \frac{\Psi_{uk}}{U_k} \\ \frac{I'_i}{I''_i} \end{bmatrix}^1 = \begin{bmatrix} \frac{\Psi_{um}}{U_m} \\ \frac{\Psi_{uk}}{U_k} \\ \frac{I'_i}{I''_i} \end{bmatrix}^0 - \begin{bmatrix} \alpha_{mn} & \beta_{mn} & \alpha_{m\ell} & \beta_{m\ell} \\ \gamma_{mn} & \delta_{mn} & \gamma_{m\ell} & \delta_{m\ell} \\ \alpha_{kn} & \beta_{kn} & \alpha_{k\ell} & \beta_{k\ell} \\ \gamma_{kn} & \delta_{kn} & \gamma_{k\ell} & \delta_{k\ell} \\ & & a_{ij} & b_{ij} \\ & & c_{ij} & d_{ij} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\Delta P_m}{\Delta Q_m} \\ \frac{\Delta P_k}{\Delta Q_k} \\ \frac{\Delta P_i}{\Delta Q_i} \end{bmatrix}. \quad (60)$$

Определяя численные значения вышеприведенных режимных параметров, устанавливаем также численные значения модулей комплексных напряжений независимых станционных узлов U_m и U_k .

Имея численные значения U_m и U_k , проверяем условия их допустимости:

$$\begin{aligned} U_{m,\min} &\leq U_m \leq U_{m,\max}, \\ U_{k,\min} &\leq U_k \leq U_{k,\max}. \end{aligned} \quad (61)$$

Если условия (61) удовлетворяются, то переходим ко второй итерации.

В случае, когда на второй и последующих итерациях удовлетворяются условия (61), итерационный процесс считается завершенным, когда обеспечиваются условия (47)-(49).

4. Оба условия из (42) не обеспечиваются. Это означает, что для независимых станционных узлов типа P-Q полученные значения модулей комплексных напряжений и реактивных мощностей для станционных узлов типа P-U не находятся в пределах допустимости.

Необходимо отметить, что в результате независимые станционные узлы типа P-Q с индексами $m(n)$ превращаются в станционные узлы типа P-U, а независимые станционные узлы типа P-U с индексами $k(\ell)$ - в станционные узлы типа P-Q. Нетрудно заметить, что при этом повторяется первый случай, и задача будет решена таким же образом.

Для облегчения математических записей при решении поставленной задачи целесообразно индексы $m(n)$ заменить на $k(\ell)$, а последние - на $m(n)$.

В заключение отметим, что рассмотрены все случаи задания исходной информации относительно независимых станционных узлов при решении задачи расчета допустимых установившихся режимов ЭЭС.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. **Хачатрян В.С., Аль-Исса Ибрахим, Хачатрян К.В.** Метод определения допустимого установившегося режима электроэнергетической системы // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-1998.-Т. 51, N 3.-С. 295-300.
2. **Каримян А.С.** Расчет допустимого установившегося режима электроэнергетической системы при Y – форме задания состояния сети // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-1999.-Т. 52, N 1.-С. 43-50.

3. **Хачатрян К.В., Нашат А.А., Мкртчян Г.С.** Расчет допустимого установившегося режима Z эквивалентированной электроэнергетической системы // Моделирование, оптимизация, управление: Сборник научных трудов.-2000.-Вып. 3.-С. 103-108.
4. **Хачатрян В.С., Бадалян Н.П., Гулян А.Г.** Выбор состава уравнений установившегося режима электроэнергетической системы при P-U и P-Q типах станционных узлов // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-2003.-Т. 56, N 2.-С. 272-281.
5. **Сафарян В.С., Григорян С.Э.** Расчет допустимого установившегося режима электроэнергетической системы при Y-Z форме задания состояния сети // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-2003.-Т. 56, N 3.-С. 417-425.
6. **Мнацаканян М.А.** Расчет допустимого установившегося режима ЭЭС методом декомпозиции // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-2004.-Т. 57, N 1.- С. 83-93.
7. **Григорян С.Э.** Новый метод расчета допустимого установившегося режима ЭЭС // Вестник МАНЕБ. СПб. - 2004.-N 3.-С. 69-73.
8. **Хачатрян В.С., Мнацаканян М.А.** Определение допустимых относительных приростов потерь активной мощности ЭЭС методом декомпозиции // Изв. НАН РА и ГИУА.-Сер. ТН.-2005.-Т. 58, N 1.-С. 260-268.
9. **Хачатрян В.С., Хачатрян К.В., Григорян С.Э., Гулян А.Г.** Расчет установившегося режима электроэнергетической системы при P-Q, P-U типах станционных узлов // Изв. НАН РА и ГИУА.Сер. ТН.-2006.-Т. 59, N 1.-С. 112-122.
10. **Хачатрян В.С., Тохунц А.Р.** Минимизация потерь активной мощности в электрических сетях с учетом ограничений, налагаемых на режимные параметры // Изв. НАН РА и ГИУА. Сер. ТН.-2005.-Т. 58, N 3.-С. 481-489.
11. **Григорян С.Э.** Метод расчета допустимого установившегося режима электроэнергетической системы // Вестник ИАА.-2006.-Т. 3, N 1.-С. 54-65.

ГИУА. Материал поступил в редакцию 15.02.2006.

Վ.Ս. ԽԱՉԱՏՐՅԱՆ, Ն.Պ. ԲԱԴԱԼՅԱՆ, Ս.Է. ԳՐԻԳՈՐՅԱՆ

ԷԼԵԿՏՐԱԷՆԵՐԳԵՏԻԿԱԿԱՆ ՀԱՍՏԱԿԱՐԳԻ ԹՈՒՅԼԱՏՐԵԼԻ ԿԱՅՈՒՆԱՑՎԱԾ ՌԵԺԻՄԻ ՄԱԹԵՄԱՏԻԿԱԿԱՆ ՍՈՂԵԼԸ ԵՎ ՆՐԱ ԻՐԱՑՈՒՄԸ

Առաջարկվում է էլեկտրաէներգետիկական համակարգի թույլատրելի կայունացված ռեժիմի հաշվման նոր $\square Y-Z \square$ մաթեմատիկական մոդել, երբ անկախ կայանային հանգույցները միաժամանակ կարող են հանդես գալ ինչպես P-Q, այնպես էլ P-U տեսքերի և վերջինիս իրացումը Նյուտոնի առաջին կարգի մեթոդով:

Առանցքային բառեր. մաթեմատիկական մոդել, համակարգ, ռեժիմ, մատրից, հանգույց, ռեկուրենտային արտահայտություն, թույլատրելի ռեժիմ:

V.S. KHACHATRYAN, N.P. BADALYAN, S.E. GRIGORYAN

MATHEMATICAL MODEL OF ADMISSIBLE STEADY-STATE CONDITION IN ELECTRIC POWER SYSTEM AND ITS REALIZATION

A new Y-Z mathematical model of admissible steady-state system condition of electric power system (EPS) when independent stationary units can at the same time be of P-Q an P-U type is proposed. It is realized by the method of the first order.

Keywords: mathematical model, system, condition, matrix, unit, power, recurrent express, on admissible condition.