

Следуя основным принципам метода оптимального распределения [3], была построена математическая модель эффективности функционирования производства винилацетата в виде интеграла

$$I = \int_{\bar{y}}^{\delta 1} \varphi(y) b(y) dx \longrightarrow \max, \quad (3)$$

где  $b(y)$ —функция, характеризующая зависимость качества винилацетата от его активности.

Полученная модель эффективности учитывает реальную форму закона распределения вероятностей активности винилацетата, является адекватной и может быть использована в качестве критерия оптимизации технологического процесса производства винилацетата на Ереванском заводе «Полвинилацетат».

ЕрГУ

14. I. 1987

#### Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Вентцель Е. Г. Теория вероятностей.—М.: Наука, 1961.—576 с.
2. Щаголев В. М. Математическая обработка наблюдения.—М.: Наука, 1969.—344 с.
3. Арешян Г. Л., Захарян С. С., Налчаджян Т. А. Два метода повышения эффективности сложных технологических процессов.—Ереван: Айастан, 1983.—161 с.

Изв. АН АрмССР (сер. ТН). т. XLI, № 3, 1988

НАУЧНЫЕ ЗАМЕТКИ

В. О. ТОКМАДЖЯН, Р. Г. МАРТИРОСЯН

#### НЕРАВНОМЕРНОЕ ДВИЖЕНИЕ ВОДЫ В КАНАЛАХ С КРИВОЛИНЕЙНЫМ ОЧЕРТАНИЕМ ПРОФИЛЯ ДНА

Гидравлический расчет каналов с криволинейным очертанием профиля дна построен на расчетной схеме и законе распределения давления, приведенных в [1]. Давление в произвольной точке потока с учетом отклонения от гидростатического согласно [1] определяется:

$$p = p_{\text{стат}} + \rho g (h - y) \cos \varphi \pm \rho \int_y^h \frac{u^2}{R_0 + l} dt, \quad (1)$$

Давление на дне канала, выраженное высотой жидкостного столба будет:

$$\frac{p}{\rho g} = \frac{p_{\text{стат}}}{\rho g} + h \cos \varphi \pm \Phi_1 \left( \frac{h}{R_0} \right) \frac{v^2}{2g}, \quad (2)$$

где

$$\Phi_1 \left( \frac{h}{R_0} \right) = \frac{\int_0^h \frac{u^2}{R_0 + y} dy}{v^2}; \quad (3)$$

$p$  и  $p_{атм}$  — полное и атмосферное давления;  $\rho$  — плотность жидкости;  $g$  — ускорение силы тяжести;  $h$  — глубина потока по нормали;  $y$  — расстояние произвольной точки от дна по нормали;  $\varphi$  — угол касательной дна с горизонтом;  $u$  — скорость в произвольной точке;  $l$  — переменное расстояние, изменяющееся от  $y$  до  $h$ ;  $R_0$  — радиус кривизны дна,  $v$  — средняя скорость потока. Здесь и далее положительный знак соответствует вогнутым, а отрицательный — выпуклым профилям.

Полный напор сечения согласно (1) будет:

$$H = z + h \cos \varphi + \frac{zv^2}{2g} \pm \frac{I(l)}{gQ}, \quad (4)$$

где  $I(l) = \int_0^h \left( \int_y^h \frac{u^2}{R_0 + t} dt \right) u b dy$ ;  $z$  — высота произвольной точки от некоторой плоскости отсчета;  $\alpha$  — коэффициент кинетической энергии;  $Q$  — расход жидкости;  $b$  — ширина канала;  $l$  — длина пути.

В общем случае скорость в произвольной точке  $u$  и ширина канала  $b$  являются функцией высоты  $l$  и пути  $l$ , а в пределе:  $u = u(y, l)$  и  $b = b(y, l)$ .

Выражение (4) можно представить в виде:

$$H = z + h \cos \varphi + \frac{v^2}{2g} \left[ \alpha \pm \Phi_2 \left( \frac{h}{R_0} \right) \right], \quad (5)$$

где

$$\Phi_2 \left( \frac{h}{R_0} \right) = \frac{2I(l)}{Qv^2}. \quad (6)$$

Для вывода дифференциального уравнения движения жидкости в каналах с криволинейным очертанием профиля дна в общем случае продифференцируем выражение полного напора (4) по пути. После некоторых преобразований получим:

$$\frac{dH}{dl} = \frac{dz}{dl} + \cos \varphi \frac{dh}{dl} - h \sin \varphi \frac{d\varphi}{dl} - \frac{2Q^2}{gA^3} \left( \frac{\partial A}{\partial l} + \frac{\partial A}{\partial h} \frac{dh}{dl} \right) \pm \frac{I'(l)}{gQ}, \quad (7)$$

где  $\frac{dH}{dl} = -i_f$  — гидравлический уклон;  $\frac{dz}{dl} = -i_0$  — геометрический уклон;

$$\begin{aligned} I'(l) = & \int_0^h [u(y, l) b(y, l)] \cdot \left[ \int_y^h \frac{u^2(t, l)}{R_0 + t} dt \right] dy + \\ & + \int_0^h \left[ u(y, l) b(y, l) \int_y^h \frac{2u(t, l)}{R_0 + t} u'(t, l) dt \right] dy + \\ & + \int_0^h \left[ u(y, l) b(y, l) \frac{u^2(h, l)}{R_0 + h} \cdot \frac{dh}{dl} \right] dy. \end{aligned} \quad (8)$$

№	Закон изменения скоростей	$\Phi_3\left(\frac{h}{R_0}\right)$
I	$u = \frac{Q}{A}$	$\ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)$
II	$u = \omega(R_0 + r)$ , $\omega = \text{const}$ , $\omega$ — угловая скорость вращения части живца о сечении вокруг центра кривизны	$\frac{\frac{h}{R_0}}{1 + \frac{h}{2R_0}}$
III	$u(R_0 + r) = \text{const}$	$\frac{\frac{h}{R_0}\left(1 + \frac{h}{2R_0}\right)}{\ln^2\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)\left(\frac{R_0}{h} + 1\right)^2}$

$$\Phi_3^{\text{III}}\left(\frac{h}{R_0}\right) = \frac{1}{2 \ln^2\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)} \left[ \frac{1 + \frac{R_0}{h} \left[1 + 2 \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)\right]}{\left(\frac{R_0}{h} + 1\right)^3} - \frac{1 + 2 \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)}{\left(\frac{R_0}{h} + 1\right)^2} \right]$$

$\Phi_2\left(\frac{h}{R_0}\right)$	$\Phi_3\left(\frac{h}{R_0}\right)$
$2\left[1 - \frac{R_0}{h} \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)\right]$	$2 - 3 \frac{R_0}{h} \ln\left 1 + \frac{h}{R_0}\right  - \frac{1}{1 + \frac{h}{R_0}}$
$\frac{1}{\frac{R_0}{h} + 0,5}$	$\frac{\frac{R_0}{2h} + 0,5}{\left(\frac{R_0}{h} + 0,5\right)^2}$
$\frac{\frac{h^2}{R_0^2} \frac{1 + 2 \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)}{\left(\frac{R_0}{h} + 1\right)^2}}{2 \ln^3\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)}$	значение функции приводится ниже

$$\left. + \frac{3}{2} \frac{h^3}{R_0^3 \left(1 + \frac{h}{R_0}\right) \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)} - \frac{1,5 \frac{h}{R_0} \left[1 + 2 \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)\right]}{\left(1 + \frac{h}{R_0}\right) \left(\frac{R_0}{h} + 1\right)^2 \ln\left(1 + \frac{h}{R_0}\right)} \right\}$$

Отметим, что в общем случае из (9) выделить  $dh/dl$  невозможно, т. к.  $dh/dl$  содержится и в других производных  $h$  в (10).

Определяя гидравлический уклон по формуле Шези

$$I_f = \frac{Q^2}{A^3 C^2 R}, \quad (9)$$

где  $A$  — площадь живого сечения;  $C$  — коэффициент Шези, определяемый по формуле:  $C = R^{2/3} n$ ;  $n$  — коэффициент шероховатости;  $y$  — показатель Павловского;  $R$  — гидравлический радиус, дифференциальное уравнение движения жидкости в призматических каналах прямоугольного поперечного сечения с криволинейным очертанием профиля дна можно записать в удобном для интегрирования на ЭВМ виде:

$$\frac{dh}{dl} = \frac{\left(1 + h \frac{d\varphi}{dl}\right) \sin \varphi - \frac{q^2 n^2}{h^2} \left(\frac{1}{h} + \frac{2}{b}\right)^{1+2y}}{\cos \varphi - \frac{q^2}{g h^3} \left[ \alpha \pm \Phi_3 \left( \frac{h}{R_0} \right) \right]}, \quad (10)$$

где  $q = \frac{Q}{b}$  — удельный расход.

В общем виде выделение функции  $\Phi_3 \left( \frac{h}{R_0} \right)$  не представляется возможным, а для частных случаев изменения скоростей ее значения приводятся в таблице. Все три безразмерные функции  $\Phi_1 \left( \frac{h}{R_0} \right)$ ,  $\Phi_2 \left( \frac{h}{R_0} \right)$  и  $\Phi_3 \left( \frac{h}{R_0} \right)$  зависят только от отношения  $h/R_0$ .

Решая уравнение (10) на ЭВМ, получаем функцию  $h = h(l)$ , т. е. кривую свободной поверхности, имея которую, а также законы  $u = u(y, l)$ ,  $b = b(y, l)$ , можем построить эпюры скоростей и давления.

При заданной форме русла легко определить  $b = b(y, l)$ , а что касается зависимости  $u = u(y, l)$ , то получить ее теоретически пока не представляется возможным. В практических целях можно получить цифровые решения приближенным численным интегрированием, на ЭВМ для частных случаев из общего дифференциального уравнения (8), либо дифференцированием выражения полного напора (4).

#### ЛИТЕРАТУРА

- Токиаджян В. О., Мартаросян Р. Г. Распределение давления на участках канала с криволинейным очертанием профиля дна // Изв. АН АрмССР. Сер. ТН.— 1987.—Т. XI, № 2.—с. 34—39.