

Применение для решения (1) методов линейного программирования невозможно из-за нелинейности функционала цели. Легко убедиться, что если $\forall i, j, k, z_{ij}^k \gg a_{ij}$, либо $z_{ij}^k = 0$, решение задачи (1) с функционалом цели

$$\sum_{i=1}^n \frac{c_i}{a_i} \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^r z_{ij}^k \rightarrow \max \quad (2)$$

даст достаточно «хорошее» решение исходной задачи. Единственным затруднением, сохраняющимся при решении (1) с функционалом цели (2), является большая размерность задачи для предприятий с мелкосерийным характером производства. Так, для твердосплавного производства с полугодовым плановым периодом порядок числа переменных и ограничений системы (1) составляет, соответственно, 10^4 и 10^3 , что исключает возможность применения стандартных пакетов программ линейного программирования [1].

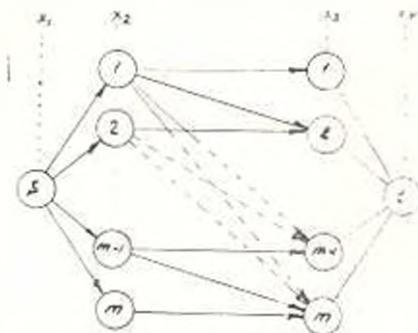


Рис. 1.

инцидентна первым i вершинам подмножества X_2 (рис. 1). Каждой дуге $(i, j) \in U$, идущей из $x_i \in X_3$ в $x_j \in X_4$, поставим в соответствие вектор пропускных способностей $F(i, j)$, ограничивающий поток i -го продукта по дуге $(j, i) \in U$, а каждой дуге $(s, l) \in U$, идущей из $x_s \in X_1$ в $x_l \in X_2$ — скаляр H_l , ограничивающий суммарный многопродуктовый поток по $(s, l) \in U$. Требуется определить многопродуктовый поток максимальной стоимости из x_1 в x_n , если известен вектор $D = \{d_1, d_2, \dots, d_n\}$ — стоимостей единицы каждого вида продукта. Формально задача имеет следующий вид:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{x_k \in X_1} \sum_{i=1}^n y^i(k, j) \leq H_k, \quad x_k \in X_2 \\ \sum_{i=1}^n y^i(k, j) \leq F(i, j), \quad x_k \in X_3, \quad i = 1, 2, \dots, n, \\ y^i(k, j) \geq 0, \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad x_k = x \in X; \\ \sum_{i=1}^n d_i \sum_{x_k \in X_1} \sum_{x_l \in X_2} y^i(k, j) \rightarrow \max. \end{array} \right. \quad (3)$$

Сравнивая (3) с предыдущей задачей, убеждаемся, что они совпадают с точностью до обозначений. Таким образом, для решения задачи управления оснасткой можно воспользоваться алгоритмами поиска максимального неоднородного потока [2, 3]. Более того, пользуясь спецификой графа $G(X, U)$, можно предложить простой алгоритм решения этой задачи, основная идея которого заключается в том, что сначала на $G(X, U)$ ищется максимальный поток наиболее «ценного» продукта, причем, потоки, пересекающие вершины подмножества X_n , рассматриваются в порядке возрастания индексов вершин, затем, с учетом существующих потоков в дугах, максимизируется поток ближайшего по ценности продукта и т. д. Полученное таким образом распределение потоков не содержит положительных циклов, т. е. обход любого цикла, изменяющий потоки на малую величину, не приводит к улучшению функционала цели, откуда следует оптимальность полученного решения.

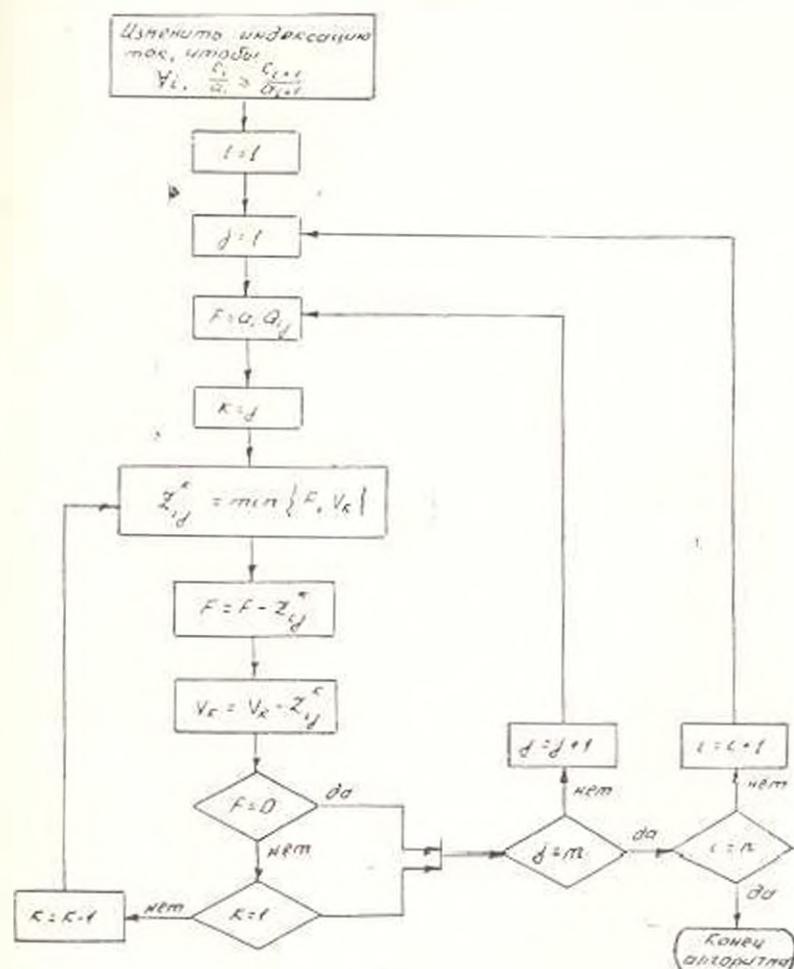


Рис. 2.

Блок-схема алгоритма применительно к задаче (1) с непрерывным функционалом цели приведена на рис. 2. Алгоритм реализован в под-

системе управления оснасткой твердосплавного производства, язык программирования — Фортран IV, подсистема работает под управлением ДОСЕС. В силу существования ряда неформальных факторов, например, отказа поставщика производить какой-то вид оснастки, подсистема работает в диалоговом режиме, при котором последовательно осуществляются анализ полученного плана, коррекция исходных данных, получение следующего плана и т. д., т. е. процесс получения рабочего плана является итерационным.

ГСКБ ПЭА

Поступило 30 IX 1980

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Математическое обеспечение ЕС ЭВМ. Вып. 5, Исст. мат. АН БССР, Минск, 1974
2. Целочисленное программирование и потоки в сетях. Т. XV, М., «Мир», 1974
3. Ермолен Ю. М., Мельник И. М. Экстремальные задачи на графах. Киев, «Наукова думка», 1968.