

Э. У. КАЗАРЯН, С. С. ПОГОСЯН

ПЛАНИРОВАНИЕ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СХЕМ С УЧЕТОМ ПРЕДИКАТНЫХ УСЛОВИЙ

При разработке специального математического обеспечения систем программирования большой интерес представляют вопросы организации планирования расчетных схем на основе формализованной предметной области [1—4].

Во многих областях науки, в частности химической кинетике, при определении наиболее вероятного механизма сложных цепных реакций возникает необходимость учета в процессе планирования условий, налагаемых на параметры модулей. При этом модуль предметной области характеризуется следующими свойствами:

— в качестве модулей выступают элементарные химические реакции;

— входами модуля являются исходные вещества соответствующей химической реакции, а выходами — продукты этой реакции;

— на выходные параметры модуля налагается предикатное условие (например, свойство радикальности вещества — в спланированной группе каждый радикал должен обязательно быть исходным веществом какой-либо реакции в выбранной группе).

В работе изложены алгоритмы процесса планирования, реализованные в базовой диалоговой системе АНИ-81. Интерпретацией вводимых далее понятий могут служить вышеуказанные свойства.

Основные понятия

Пусть заданы:

- 1) конечное множество переменных $X = \{x_1, x_2, \dots\}$ для представления параметров;
- 2) конечное множество $F = \{f_1, f_2, \dots, f_i, \dots\}$ операций арности $m_i \times n_i, m_i, n_i \geq 1$ для представления модулей;
- 3) с каждой операцией $f \in F$ арности $m \times n$ связаны наборы $\text{In}(f) \subseteq X$ входных и выходных $\text{Out}(f) \subseteq X$ переменных соответственно мощностей m и n .

Пару (X, F) назовем вычислительной моделью. Пусть $X \subseteq X$. Определим множество термов $T(X, F) = \{t, r, \dots\}$, порожденных множеством X . С каждым $t \in T(X, F)$ определим множества $\text{In}(t), \text{Out}(t)$, список $S(t)$ и глубину терма $d(t)$:

1. $f \in F \rightarrow t \in T(X, F) \Leftrightarrow \text{In}(f) \subseteq X$; полагаем

$\text{In}(t) = \text{In}(f)$, $\text{Out}(t) = \text{Out}(f)$, $S(t) = \langle f \rangle$, $d(t) = 1$.

Пусть $t \in T(X, F)$ и с t связаны $\text{In}(t)$, $\text{Out}(t)$, $S(t)$, $d(t)$.

Пусть $f \in F$ и f не входит в список $S(t)$. Тогда

$$t \circ f \in T(X, F) \Leftrightarrow \text{In}(f) \subseteq \text{Out}(t) \cup X;$$

пределяем: $\text{In}(t \circ f) = \text{In}(t) \cup (\text{In}(f) \setminus \text{Out}(t))$;

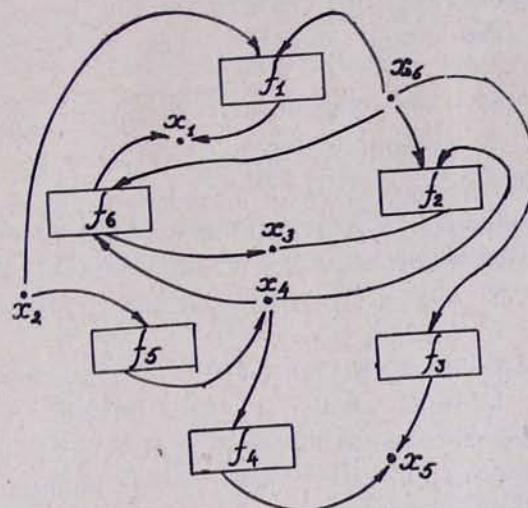
$$\text{Out}(t \circ f) = \text{Out}(t) \cup \text{Out}(f); \quad S(t \circ f) = S(t) \dot{\oplus} \langle f \rangle; \quad d(t \circ f) = d(t) + 1;$$

символ $\dot{\oplus}$ обозначает добавление с конца к списку $S(t)$ операции f .

Для примера (рис. 1) множество $T(\{x_2\}, F)$ состоит из термов:

$$t_1 : \text{In}(t_1) = \{x_2\}, \quad \text{Out}(t_1) = \{x_4\}, \quad S(t_1) = \langle f_5 \rangle, \quad d(t_1) = 1,$$

$$t_2 : \text{In}(t_2) = \{x_2\}, \quad \text{Out}(t_2) = \{x_4, x_5\}, \quad S(t_2) = \langle f_5, f_4 \rangle, \quad d(t_2) = 2.$$



$$F = \{f_1, f_2, f_3, f_4, f_5, f_6\}, \quad X = \{x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6\}$$

$$\text{In}(f_1) = \{x_2, x_6\}, \quad \text{Out}(f_1) = \{x_1\},$$

$$\text{In}(f_2) = \{x_4, x_6\}, \quad \text{Out}(f_2) = \{x_3\},$$

$$\text{In}(f_3) = \{x_6\}, \quad \text{Out}(f_3) = \{x_5\},$$

$$\text{In}(f_4) = \{x_4\}, \quad \text{Out}(f_4) = \{x_5\},$$

$$\text{In}(f_5) = \{x_2\}, \quad \text{Out}(f_5) = \{x_4\},$$

$$\text{In}(f_6) = \{x_4, x_6\}, \quad \text{Out}(f_6) = \{x_1, x_3\}.$$

Рис. 1. Простейшая вычислительная модель.

Будем говорить, что терм t порожден списком $\langle f_{i_1}, \dots, f_{i_k} \rangle$, если $S(t) = \langle (f_{i_1}, \dots, f_{i_k}) \rangle$.

Обозначим через $S^*(t)$ множество операций списка $S(t)$. Каждая операция $f \in F$ интерпретируется как модуль вычисления $\text{Out}(f)$ из параметров $\text{In}(f)$. Множество $T(X, F)$ представляет различные варианты вычислений из начальных данных X , осуществляемые модулями множества F .

Произвольную пару (X, Y) назовем задачей, если $Y \setminus X \neq \emptyset$, $X, Y \subseteq X$.

Пусть термы $t, r \in T(X, F)$.

Терм t называется подтермом r , если $S^*(t) \subseteq S^*(r)$ (обозначается $t \prec r$). Два терма $t, r \in T(X, F)$, называются эквивалентными, если $t \prec r \wedge r \prec t$, т. е. $S^*(t) = S^*(r)$ (обозначается $t \sim r$).

С каждым термом $t \in T(X, F)$ связывается предикат $P_t(x)$, определенный на множестве $\text{Out}(t)$, причем: если $t \prec r$, то $\forall x \in \text{Out}(t)$, $P_t(x) = 1 \rightarrow P_r(x) = 1$.

Замечание. Из этого условия вытекает, что

если $t \prec r$, то $\forall x \in \text{Out}(r)$, $P_r(x) = 0 \rightarrow P_t(x) = 0$.

Будем говорить, что задача (X, Y) разрешима, если существует терм $t \in T(X, F)$, такой, что $Y \subseteq X \cup \text{Out}(t)$ и $\forall x \in \text{Out}(t)$, $P_t(x) = 1$. При этом терм t называется вычислительной схемой задачи (X, Y) . Обозначим через $\tilde{T}(X, Y, F)$ множество всех вычислительных схем задачи (X, Y) .

Вычислительная схема t задачи (X, Y) называется тупиковой, если не существует вычислительной схемы r задачи (X, Y) такой, что $S^*(r) \subset S^*(t)$. Вычислительную схему $t \in \tilde{T}(X, Y, F)$ назовем замыкающей, если $d(t) = \max_{r \in \tilde{T}(X, Y, F)} d(r)$ и соответственно минимальной, если

$$d(t) = \min_{r \in \tilde{T}(X, Y, F)} d(r).$$

Задача нахождения минимальной вычислительной схемы является алгоритмически не разрешимой. Вместе с тем минимальная вычислительная схема является тупиковой. Естественным поэтому является нахождение тупиковых вычислительных схем. При условии $P_t(x) = 1$, $\forall x \in \text{Out}(t)$, $\forall t \in T(X, F)$, $X \subseteq X$ вопросы нахождения тупиковых вычислительных схем рассматриваются в работе [5].

Пусть задача (X, Y) не является разрешимой в вычислительной модели (X, F) . Переопределенной для нее назовем задачу (X', Y) такую, что

- 1) $X \subset X' \subseteq X$, $X' \cap Y = X \cap Y$;
- 2) (X', Y) — разрешима в (X, F) ,
- 3) $\forall x \in X' \setminus X$ задача $(X' \setminus \{x\}, Y)$ — не разрешима.

Алгоритм построения замыкающей вычислительной схемы.

Теорема. Для того, чтобы вычислительная схема $t^* \in \tilde{T}(X, Y, F)$ являлась замыкающей необходимо и достаточно, чтобы

$$t < t^*, \forall t \in T(X, Y, F).$$

Доказательство. Достаточность очевидна.

Необходимость. Пусть t не является подтермом t^* и $S(t^*) = \langle f_1, \dots, f_r \rangle, r \geq 1, S(t) = \langle f_{l_1}, \dots, f_{l_p} \rangle, e \geq 1$. Рассмотрим список $S' = \langle f_{k_1}, \dots, f_{k_p} \rangle$, составленный из тех операций списка $S(t)$, которые не встречаются в списке $S(t^*)$, с сохранением их порядка в списке $S(t)$. В силу предположения $p \geq 1$. Рассмотрим список $S'' = -S(t^*) \dot{\oplus} S'$. Легко доказать, что список S'' порождает терм t' с $d(t') = d(t^*) + p$ и что $t' \in \tilde{T}(X, Y, F)$. Тогда $d(t') = r + p > d(t^*) = r$, что противоречит определению замыкающей вычислительной схемы t^* . Следовательно $t < t^*$.

Следствие. Замыкающая вычислительная схема единственна с точностью до эквивалентности.

Обозначим через

$$R(t, 0) = \{f \in S^*(t) / \exists x \in \text{Out}(f), P_t(x) = 0\}.$$

Алгоритм построения замыкающей вычислительной схемы задачи (X, Y) представляется в следующей последовательности шагов:

ш.1—полагаем список \tilde{M} пустым;

ш.2—ставится задача (X', Y) , где $X' = X$;

ш.3—выбирается множество всех термов $M \subseteq T(X, F)$, для которых глубина равна 1;

ш.4—если $M = \emptyset$ и $\tilde{M} = \emptyset$, то переход на ш.12;

ш.5—если $M = \emptyset$, то переход на ш.8;

ш.6—полагаем $M = \tilde{M} \dot{\oplus} M$ (добавляются справа элементы множества M в произвольном порядке);

ш.7—полагаем $X' = X' \cup \text{Out}(t), F' = F' \setminus M$, переход на ш.3;

ш.8—списком \tilde{M} порождается терм t_0 ;

ш.9— $Y \subseteq \text{Out}(t_0)$, то переход на ш.12;

ш.10—если $R(t_0, 0) \neq \emptyset$, то задача (X, Y) разрешима и терм является ее вычислительной схемой; переход на ш. 13;

ш.11— $F = S^*(t_0) \setminus R(t_0, 0)$, переход на ш.1;

ш.12—задача (X, Y) не разрешима в (X, F) ;

ш.13—конец алгоритма.

Пусть в процессе функционирования алгоритма на ш.8 построена последовательность термов t_0^1, \dots, t_0^p , а на ш.11—последовательность множеств операций F_1, \dots, F_p , где t_0^i —соответствует терму t_0 и F_i —множеству F ($F_1 = F$), построенным при i -ом проходе алгоритма. Тогда имеет место следующая лемма: если $t^* \in \tilde{T}(X, Y, F)$ —замыкающая вычислительная схема, то

$$t^* < t_0^i, i = \overline{1, p}.$$

Доказательство. На основании функционировании ш.2—ш.8 алгоритма вытекает, что t_0^l является термом с максимальной глубиной в множестве $T(X, F_l)$. В силу этого, вышеуказанное соотношение верно для $i=1$. Предположим, что оно верно для $i=l < p$. Т. к. $F_{l+1} = S^*(t_0) \setminus R(t_0^l, 0)$, то на основании замечания 1 и индуктивного предположения следует, что $t^* \in \tilde{T}(X, Y, F_{l+1})$. Следовательно $t^* < t_0^{l+1}$.

Теорема. Вышеизложенный алгоритм построения замыкающей вычислительной схемы является корректным.

Доказательство. Если при функционировании алгоритма есть переход на ш.12 (это возможно, если выполняется условие ш.4), то $T(X, F_p) = \emptyset$ или $Y \not\subseteq \text{Out}(t_0^p)$, что и означает не разрешимость задачи (X, Y) . Если нет перехода на ш.12, тогда на основании утверждения предыдущей леммы t_0^p является замыкающей вычислительной схемой.

Алгоритм построения замыкающей вычислительной схемы задачи (X, Y) позволяет решать ряд других задач процесса планирования реализованного в базовой диалоговой системе автоматизации научных исследований АНИ-81. В данной статье рассматриваются следующие задачи: построение тупиковой вычислительной схемы задачи (X, Y) ; выявление переопределенной для не разрешимой задачи (X, Y) ;

Алгоритм построения тупиковой вычислительной схемы.

Алгоритм построения тупиковой вычислительной схемы представляется в следующей последовательности шагов:

ш.1—полагаем список $S_0 = \emptyset$, $j = 1$, $X' = X$, $F' = F$;

ш.2—функционирует алгоритм построения замыкающей вычислительной схемы t^* задачи (X', Y) в вычислительной модели (X, F) ;

ш.3—если t^* не существует, то переход на ш.7;

ш.4—полагаем $j = 2$, $F' = S^*(t^*) \setminus \begin{S}(t^*)$, где $\begin{S}(t^*)$ означает 1-ый по порядку элемент списка $S(t)$;

ш.5—если множество $F' \neq \emptyset$, то переход на ш.2;

ш.6—список $S_0 \oplus \begin{S}(t^*)$ порождает тупиковую вычислительную схему задачи (X, Y) в вычислительной модели (X, F) , переход на ш.9;

ш.7—если $j > 1$, то $S_0 = S_0 \oplus \begin{S}(t^*)$; $X' = X' \cup \text{Out}(\begin{S}(t^*))$ переход на ш.2;

ш.8—задача (X, Y) не разрешима;

ш.9—конец алгоритма.

Алгоритм выявления переопределенной задачи.

Каждому $x_i \in X \setminus (X \cup Y)$ поставим в соответствие новую операцию φ_i определяемую следующим образом: $\text{In}(\varphi_i) = \bar{x}$, $\text{Out}(\varphi_i) = x_i$, где \bar{x} это некоторая фиктивная переменная, не принадлежащая X .

Алгоритм выявления переопределенной для не разрешимой задачи (X, Y) представляется в следующей последовательности шагов:

ш.1—полагаем множества $\Phi' = \Phi$, $\Phi'' = \Phi$, $Y_1 = Y$, $X'' = X$;

ш.2—ставится задача (X_1, Y_1) в вычислительной модели $(X \cup \{x\}, \Phi')$ при ограничении $P_t(x) = 1$, $\forall x \in \text{Out}(t)$, $\forall t \in T(X, \Phi')$, где $X_1 = X$;

ш.3—выбирается произвольный терм t из множества $(T(X_1, \Phi'))$, для которого глубина равна 1;

ш.4—если таковой отсутствует, то переопределенная для задачи (X, Y) в вычислительной модели не существует, переход на ш.11;

ш.5—полагаем $X_1 = X_1 \cup \text{Out}(t)$;

ш.6—если задача (X_1, Y_1) не разрешима в вычислительной модели (X, F) , то переход на ш.3;

ш.7—полагаем $S_1 = S_1 \oplus \text{Out}(t)$, $X'' = X'' \cup \text{Out}(t)$;

ш.8—если (X'', Y_1) разрешима в вычислительной модели (X, F) , то переход на ш.10;

ш.9— $\Phi' = \Phi'' \setminus \Phi'$, $\Phi'' = \Phi$, переход на ш.2;

ш.10—задача (X_1, Y) является переопределенной для задачи (X, Y) в вычислительной модели (X, F) ;

ш.11—конец алгоритма.

Для задачи (X, Y) переопределенная задача является неоднозначной. Задача нахождения минимальной по мощности множества X' переопределенной задачи (X', Y) является алгоритмически неразрешимой.

Используя вышеизложенные алгоритмы и результаты работы возможно описать алгоритмы для нахождения некоторого множества не эквивалентных друг другу вычислительных схем и некоторого множества переопределенных задач данной задачи (X, Y) .

Է. Հ. ՂԱԶԱՐՅԱՆ, Ս. Ս. ՊՈՂՈՍՅԱՆ

ՀԱՇՎՈՂԱԿԱՆ ՍԽԵՄԱՆԵՐԻ ՊԼԱՆԱՎՈՐՈՒՄԸ՝ ՊՐԵԴԻԿԱՏԱՅԻՆ ՊԱՅՄԱՆՆԵՐԸ ԿԿԱՏԻ ԱՌԵՆՎՈՒ ԳԵՂՔՈՒՄ

Ա. Մ Փ Ա Փ Ո Ւ Ժ

Աշխատանքում գիտարկված են ԱՆԻ-81 երկխոսական գիտական հետազոտությունների ավտոմատացման համակարգում իրագործված հաշվարկային սխեմաների բացահայտման հիմնական ալգորիթմները: Բերված են և լրացնական և փակուղային հաշվարկային սխեմաների կառուցման ալգորիթմները: Ապացուցված է հետևյալ թեորեմը՝

Որպեսզի $t^* \in \tilde{T}(X, Y, F)$ հաշվարկային սխեման լինի և լրափակող անհրաժեշտ է և բավարար, որ տեղի ունենալ հետևյալ պարմանը՝

$$\forall t \in \tilde{T}(X, Y, F) \rightarrow t \leq t^*.$$

Աշխատանքում նկարագրված ալգորիթմները հիմնված են այդ թեորեմի հետևյանքի վրա:

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. К. А. Абгарян. Базовая система автоматизации научно-технических и опытно-конструкторских разработок.— В. кн.: Математические вопросы кибернетики и вычислительной техники, вып. XI, Ереван. 1982.
2. Э. Х. Тыугу. Решатель вычислительных задач.— Ж. вычисл. математики и мат. физики; 1971, т. II, № 14.
3. Ю. А. Бухштаб, А. И. Горлик и др. Об одном методе планирования расчетных схем.— Программирование, 1981, № 3.
4. В. А. Вальковский. О синтезе оптимальных программ на базе вычислительных моделей. Программирование, 1980, № 6.
5. Э. У. Казарян, С. С. Погосян. Планирование расчетных цепочек в системе АНИ-81. Изд-во АН АрмССР, Ереван, 1983.