ДИЗЧИЧИЪ ПОФ ФРЅПРФЭПРОТЕРР ПАПАРОПРИЗР ЗБДРАЙФРЬ #ЗВЕСТИЯ АКАДЕМИИ НАУК АРМЯНСКОЙ ССР

Індіца-бирьбинь, арматрупіббье XVIII, № 5, 1965 Физико-математические науки

теория ползучести

HRNVHAM M.M.

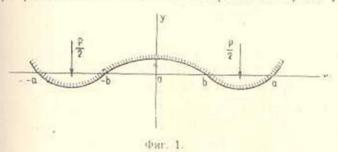
РЕШЕНИЕ ПЛОСКОЙ КОНТАКТНОЙ ЗАДАЧИ ТЕОРИИ ПОЛЗУЧЕСТИ ПРИ НАЛИЧИИ ДВУХ УЧАСТКОВ КОНТАКТА

В настоящей работе приводится решение плоской контактной замян теории ползучести с двумя участками контакта. В качестве ихолной теории ползучести принята линейная теория наследственности с учетом старения материала, предложенная Н. Х. Арутюняном П. Как известно, эта теория применима для таких материалов, как бетон, дерево, фенольная пластмасса, связные грунты и др.

Плоская контактная задача теории ползучести при одном участке понтакта решена И. Е. Прокоповичем [2], а плоская контактная зашча теории упругости при двух участках контакта рассмотрена в работах И. Я. Штаермана [3], М. Г. Крейна и Г. Я. Попова [4].

§ 1. Постановка задачи и основные уравнения

Пусть два соприкасающихся между собой тела, обладающие сойством ползучести, прижимаются один к другому под действием жешних сил, равнодействующая которых перпендикулярна к оси х (фиг. 1). При решении этой задачи силы трения не будем учитывать.



Допустим, что контакт происходит на участках (-a, -b) и (b, a) (фиг. 1). Рассмотрим симметричный случай двух участков контакта: Как известно [2], решение плоской контактной задачи теории возучести в случае одного участка контакта (-a, a) приводится к смедующему интегральному уравнению

$$\frac{2}{\pi} \left\{ \left[\frac{1 - \mu_1^2(t)}{E_1(t)} + \frac{1 - \mu_2^2(t)}{E_2(t)} \right] \int_{-a(t)}^{a(t)} \ln \frac{1}{|x - s|} p^*(s, t) ds - \right.$$

Винетка АН, серия физ.-мат. начк. № 5

$$-\int_{\tau_{1}}^{t} \int_{-a(t)}^{a(t)} \ln \frac{1}{|x-s|} p^{*}(s, \tau) ds \frac{\partial}{\partial \tau} \left[(1-\mu_{1}^{*2}(t, \tau)) \delta_{1}(t, \tau) + \right. \\ \left. + (1-\mu_{2}^{*2}(t, \tau)) \delta_{2}(t, \tau) \right] d\tau \right\} = C^{*}(t) - f_{0}(x), \tag{1}$$

где E(t) — модуль упруго-мгновенной деформации. $\mu(t)$ — коэффинент поперечного расширения для упругой части деформаци $\delta(t, \tau) = \frac{1}{E(\tau)} + C(t, \tau)$ — полная относительная деформация при са

тии или растяжении, $\mu^*(t, \tau)$ — коэффициент поперечного расширен при леформации ползучести, 2a(t) — переменияя ширина контакт $C^*(t)$ — произвольная функция, $p^*(t, \tau)$ — контактное давление с учтом ползучести, τ_1 — время приложения нагрузки, t — время, $f_0(x) = f_1(x) + f_2(x)$, причем $f_1(x)$ и $f_2(x)$ — уравнения поверхности первого и вгорого тел.

Если контакт происходит по двум участкам (— a, — b) и (b, и то в этом случае основное интегральное уравнение контактной ман теории ползучести будет иметь вид

$$\begin{split} &\frac{2}{\pi} \Big\{ \Big[\frac{1 - \mu_1^2(t)}{E_1(t)} + \frac{1 - \mu_2^2(t)}{E_2(t)} \Big] \Big(\int_{-a(t)}^{-b(t)} + \int_{b(t)}^{a(t)} \Big) \ln \frac{1}{|x - s|} \, \rho^*(s, t) \, ds - \\ &- \int_{\tau_1}^t \Big(\int_{-a(t)}^{-b(t)} + \int_{b(t)}^{a(t)} \Big) \ln \frac{1}{|x - s|} \, \rho^*(s, \tau) \, ds \, \frac{\partial}{\partial \tau} \left[(1 - \mu_1^{\star 2}(t, \tau)) \, \delta_1(t, \tau) + \right. \\ &+ (1 - \mu_2^{\star 2}(t, \tau)) \, \delta_2(t, \tau) | \, d\tau \, \Big\} = C^*(t) - f_0(x), \qquad b < |x| < a. \end{split}$$

Рассмогрим симмегричный случай задачи, т. е. когда $f_1(x)$ $f_2(x)$ — функции четные и, стало быть, правая часть записнию уравнения тоже функции четная. Последнее обстоятельство позваже нам считать справедливым

$$p^*(x, t) = p^*(x, t).$$
 (U)

В свою очередь (1.3) позволяет интервал интегрирования в ураве нии (1.2), состоящем из двух участков, свести к одному.

Интегральное уравнение (1.2) можно переписать в следуют форме

$$\omega(x, t) - \int_{\tau_0}^{t} K(t, \tau) \omega(x, \tau) d\tau = \frac{C^*(t) - f_0(x)}{\theta(t)}, \quad (6)$$

где

$$w(x, t) = \left(\int_{a(t)}^{-b(t)} + \int_{b(t)}^{a(t)}\right) \ln \frac{1}{|x - s|} p^*(s, t) ds, \tag{1}$$

$$K(t, \tau) = \frac{2}{\pi} \frac{\partial}{\partial \tau} \frac{\left[1 - \mu_1^{*2}(t, \tau)\right] \delta_1(t, \tau) + \left[1 - \mu_2^{*2}(t, \tau)\right] \delta_2(t, \tau)}{6(t)}, \quad (1.6)$$

$$\theta(t) = \frac{2}{\pi} \left[\frac{1 - \mu_1^2(t)}{E_1(t)} + \frac{1 - \mu_2^2(t)}{E_2(t)} \right]$$
(1.7)

Таким образом, основное интегральное уравнение (1.2) плоской контактной задачи теории ползучести с двумя участками контакта расплается на интегральное уравнение Фредгольма первого рода (1.5), описывающее упруго-мгновенную задачу, и интегральное уравнение Вольтерра второго рода (1.4), учитывающее влияние ползучести.

Пользуясь условием (1.3), нетрудно показать, что интервал интегрирования в уравнении (1.5) можно свести к одному, для чего в интеграле на участке (-a, -b) следует положить

$$s = -s_1. \tag{1.8}$$

Тогда уравнение (1.5) примет следующий вид

$$\omega(x, t) = \int_{b(t)}^{a(t)} \ln \frac{1}{|x^2 - s^2|} p^*(s, t) ds.$$
 (1.9)

Всли в уравнении (1.9) сделать замену переменных

$$b^2 + \eta^2 = s^2, \quad b^2 + \zeta^2 = x^2,$$
 (1.10)

то вместо (1.9) будем иметь

$$\omega(Vb^{2}+\xi^{2}, t) = \int_{0}^{Va^{2}-b^{2}} \ln\frac{1}{|\zeta^{2}-\eta^{2}|} q(\eta, t) d\eta, \qquad (1.11)$$

$$q(\eta, t) = \frac{\eta p^* (V \overline{b^2 + \eta^2}, t)}{V b^2 + \eta^2}. \tag{1.12}$$

Здесь $q(\eta, t)$ представляет собой новую неизвестную функцию, поджжищую определению в дальнейшем.

Нетрудно видеть, что из (1.4) и (1.11) при b=0 получим ураввения Прокоповича [2].

Таким образом, решение плоской контактной задачи теории шазучести с двумя участками контакта сводится к решению интепальных уравнений (1.4) и (1.11).

§ 2. Решение интегральных уравнений (1.4) и (1.11)

Решение уравнения (1.4) представим в виде [2]

$$\omega(x, t) = \gamma^*(t) - H^*(t) f_0(x), \qquad (2.1)$$

 \mathbf{n} е $\mathbf{r}^*(t)$ и $H^*(t)$ — неизвестные функции, подлежащие определению.

Здесь $\gamma^*(t)$ — решение уравнения (1.4) при правой части, равной $\frac{C^*(t)}{\theta(t)}$, $H^*(t)$ — решение при правой части, равной $\frac{1}{\theta(t)}$.

Тогда (1.11) принимает вид

$$\int_{0}^{\sqrt{a^{2}-b^{2}}} \ln \frac{1}{|\zeta^{2}-\eta^{2}|} q(\eta, t) d\eta = \gamma^{*}(t) - H^{*}(t) f_{0}(V b^{2} + \zeta^{2}). \tag{2.3}$$

Это обычное уравиение упруго-мгновенной задачи при наличи двух участков контакта для момента времени t с дополнительным множителем $H^*(t)$ при $f_0(x)$, который учитывает влияние ползучести.

Интегральное уравнение (2.2) при одном участке контакта (-a, a) будет

$$\int_{0}^{a} \ln \frac{1}{|x^{2} - s^{2}|} p^{*}(s, t) ds = \gamma^{*}(t) - H^{*}(t) f_{0}(x).$$
 (23)

Пользуясь решениями Н. А. Ростовцева [5] и М. Г. Крейна [6]. И. Я. Проколович для этого уравнения получил следующее решени

$$p^*(x,t) = \frac{\gamma^*(t)}{\pi V a^2 - x^2} + H^*(t) \frac{2}{\pi^2} \int_{x}^{a} \frac{u du}{\sqrt{u^2 - x^2}} \int_{0}^{a} \frac{f_0(s) ds}{V u^2 - s^2} . \tag{24}$$

Это решение непосредственно можно получить также из работь $H. X. Арутюняна [7], полагая <math>\mu = 1.$

Из сравнения ингегральных уравнений (2.2) и (2.3) нетрудю убедиться, что решение уравнения (2.2), аналогично (2.4), можно представить в виде

$$q(\zeta, t) = \frac{\gamma^*(t)}{\pi \sqrt{a^2 - b^2 - \zeta^2}} + H^*(t) \frac{2}{\pi^2} \int_{\zeta(t)}^{\sqrt{a^2 - b^2}} \frac{u du}{\sqrt{u^2 - \zeta^2}} \times \left(\frac{1}{\sqrt{u^2 - \zeta^2}} \frac{d^2}{d\eta^2} f_0(\sqrt{b^2 + \eta^2}) d\eta, \right) d\eta.$$
 (28)

Из (1.10), (1.12) и (2.5) найдем

$$p^*(x, t) = \frac{x}{\sqrt{x^2 - b^2}} \left[\frac{\tau}{\pi \sqrt{a^2 - x^2}} + H^*(t) \frac{2}{\pi^2} \int_{\sqrt{x^2 - b^2}}^{\sqrt{a^2 - b^2}} \frac{u du}{\sqrt{u^2 - x^2 + b^2}} \int_{0}^{u} \frac{1}{\sqrt{u^2 - \eta^2}} \frac{d^2}{d\eta^2} f_0(\sqrt{b^2 + \eta^2}) d\eta \right].$$

Если в (2.6) принять b = 0, то это решение будет совпадать с решением (2.4), полученным в работе [2] для плоской контактной задачи теории ползучести при одном участке контакта. Неизвестная функция $\gamma^*(t)$ определяется из уравнения равновесия

$$P(t) = 2 \int_{b}^{a} p^{*}(s, t) ds = 2 \int_{0}^{\sqrt{a^{3} - b^{2}}} q(\eta, t) d\eta.$$
 (2.7)

Подставив (2.5) в (2.7) и поменяв порядок интегрирования, получим

$$\tau^*(t) = P(t) - \frac{2}{\pi} H^*(t) \int_0^{\sqrt{a^2 - b^2}} \sqrt{a^2 - b^2 - \zeta^2} \frac{d^2}{d\zeta^2} f_0(\sqrt{b^2 + \zeta^2}) d\zeta. \tag{2.8}$$

Тогда выражение контактного давления $p^*(x, t)$ примет вид

$$n^*(x, t) = \frac{x}{\pi \sqrt{(a^2 - x^2)(x^2 - b^2)}} \left\{ P(t) - \frac{2}{\pi} H^*(t) \left[\int_0^{\sqrt{a^2 - b^2}} \sqrt{a^2 - b^2 - \zeta^2} \frac{d^2}{d\zeta^2} f_0(\sqrt{b^2 + \zeta^2}) d\zeta - \frac{2}{\pi} \int_{\sqrt{x^2 - b^2}}^{\sqrt{a^2 - b^2}} \sqrt{\frac{udu}{u^2 - x^2 + b^2}} \int_0^u \frac{1}{\sqrt{u^2 - \eta^2}} \frac{d^2}{d\eta^2} f_0(\sqrt{b^2 + \eta^2}) d\eta \right] \right\}.$$

$$b \le x \le a \qquad (2.9)$$

При этом решении предполагается, что величины а и в известны.

Если a и b неизвестны, то для определения неизвестных a и b смедует пользоваться условием ограниченности контактного давления $p^*(x,t)$ во всей области контакта, включая и границы участков контакта x=a и x=b.

Как известно [2], И. Я. Прокоповичем было показано, что при стиом прямолинейном участке контакта ползучесть не оказывает влияна на распределение напряжений в месте контакта. Из формулы (29) видно, что при двух прямолинейных участках контакта ползучеть оказывает влияние на распределение усилий в месте контакта.

§ 3. Определение функции $H^*(t)$

Интегральное уравнение для определения $H^*(t)$, согласно (1.4) *(2.1), можно представить в виде

$$H^{*}(t) - \int_{\tau_{1}}^{t} K(t, \tau) H^{*}(\tau) d\tau = \frac{1}{\theta(t)}.$$
 (3.1)

Решение уравнения (2.7) будет

$$H^*(t) = \frac{1}{\theta(t)} + \int_{\tau}^{t} R(t, \tau) \cdot \frac{1}{\theta(\tau)} d\tau, \qquad (3.2)$$

где $R(t, \tau)$ — резольвента линейного интегрального уравнения Вомтерра с ядром $K(t, \tau)$.

Если для полных относительных деформаций принять выраже-

ния [1]

$$\delta_{1}(t, \tau) = \frac{1}{E_{1}(\tau)} + \left(\frac{A_{2}}{\tau} + C_{1}\right) [1 - e^{-\tau(t-\tau)}],$$

$$\delta_{2}(t, \tau) = \frac{1}{E_{2}(\tau)} + \left(\frac{A_{3}}{\tau} + C_{2}\right) [1 - e^{-\tau(t-\tau)}],$$
(33)

где A_2 , A_3 , C_1 , C_2 , γ — постоянные параметры, определяемые из опьетов, а для упрощения дальнейших выкладок предполагать, что

 $\mu_1(t) = \mu_1^*(t, \tau) = \mu_1 = \text{const}, \ \mu_2(t) = \mu_2^*(t, \tau) = \mu_2 = \text{const}, \ (34)$ то выражение неизвестной функции $H^*(t)$ можно будет представив в виде [2]

$$H^*\left(t\right) = \frac{1}{\theta\left(\tau_1\right)} \left[1 - \gamma\left(C_0 + \frac{A_1}{\tau_1}\right) \int_{\tau_1}^{t} \frac{e^{-\tau_i(\tau)}}{\theta\left(\tau\right)} d\tau\right], \tag{33}$$

где

$$C_0 = d_1C_1 + d_2C_2$$
, $A_1 = d_1A_2 + d_2A_3$,
 $d_1 = \frac{2(1 - p_1^2)}{\pi}$, $d_2 = \frac{2(1 - p_2^2)}{\pi}$, (3)

$$\eta(\tau) = \gamma \int_{-\tau}^{\tau} \left[1 + \left(C_0 + \frac{A_1}{\tau}\right) \frac{1}{\theta(\tau)}\right] d\tau. \tag{3J}$$

Из формулы (3.5) следует, что функция $H^*(t)$ принимает мае симальное значение при $t=\tau_1$ и минимальное при $t\to\infty$.

Если предполагать, что модули меновенной деформации мпе риалов постоянны, т. е,

$$E_1(t) = E_1 = \text{const}, \quad E_2(t) = E_2 = \text{const},$$
 (3)

то выражение для $H^*(t)$ примет следующий вид [1]

$$H^{*}(t) = \frac{1}{\theta(\tau_{1})} \left[1 - \gamma b E_{1} \left(C_{0} + \frac{A_{1}}{\tau_{1}} \right) e^{r\tau_{2}} \tau_{1}^{\rho_{1}} \frac{\Phi(rt, p_{1}) - \Phi(r\tau_{1}, p_{1})}{r^{1-\rho_{1}}} \right]_{(3)}$$

$$r \pi e$$

$$\frac{E_2}{E_1} = m, \quad \frac{\varphi(\tau_2)}{\varphi(\tau_1)} = n, \quad \varphi_1(\tau) = C_1 + \frac{A_2}{\tau}, \quad \varphi_2(\tau) = C_2 + \frac{A_3}{\tau},$$

$$r = \gamma (1 + bC_1E_1), \quad p_1 = b\gamma A_2E_1, \quad b = \frac{d_1 + d_2n}{d_1 + d_2m}m.$$
(3.10)

3 TECH

$$\Phi(\zeta, p_i) = \int_0^{\zeta} \frac{e^{-\tau}}{\tau^{p_i}} d\tau \qquad (3.11)$$

высется неполной гамма-функцией.

В случае контакта тел, имеющих одинаковые характеристики вформативности, b будет равто единице.

Таким образом, значение неизвестной функции $H^*(t)$ найдено. Подставляя найденное выражение $H^*(t)$ в (2.9), получим значение вонактного напряжения $p^*(x, t)$.

В заключение рассмотрим один пример решения контактной зашчи теории ползучести с двумя участками контакта.

Пусть контакт происходит по параболической цилиндрической воерхности

$$f_b(x) = \frac{\left(x - \frac{a+b}{2}\right)^2}{2R}$$
 $b \le x \le a$. (3.12)

Сперва допустим, что величины a и b известны. Подставив выражения $f_b(x)$ из (3.12) в (2.9), после некоторых преобразований получим

$$f^{*}(x, t) = \frac{x}{\pi \sqrt{(a^{2} - x^{2})(x^{2} - b^{2})}} \left\{ P(t) + \frac{H^{*}(t)}{2R} (a^{2} + b^{2} - 2x^{2}) + \frac{H^{*}(t)}{\pi R} (a + b) b^{2} \right\} \int_{0}^{\sqrt{a^{3} - b^{3}}} \frac{1 \overline{a^{2} - b^{2} - \zeta^{2}}}{(b^{2} + \zeta^{2})^{3/2}} d\zeta - \frac{1}{2} \int_{0}^{\sqrt{a^{2} - b^{2} - \zeta^{2}}} d\zeta - \frac{1}{2} \int_{0}^{\sqrt{a^{2} -$$

$$-\sqrt{a^2-x^2}\int_{\sqrt{x^2-b^2}}^{\sqrt{a^2-b^2}} \frac{udu}{\sqrt{u^2-x^2+b^2}} \int_{0}^{u} \frac{1}{\sqrt{u^2-\eta^2}} \frac{1}{(b^2+\eta^2)^{1/s}} d\eta \bigg] \bigg\} \cdot (3.13)$$

Зиченой $\eta = u \sin \varphi$ получим

$$\int_{0}^{\mu} \frac{d\eta}{\sqrt{u^{2} - \eta^{2}} (b^{2} + \eta^{2})^{\eta_{s}}} = \frac{1}{b^{3}} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi}{\left(1 + \frac{u^{2}}{b^{2}} \sin^{2}\varphi\right)^{\eta_{s}}} =:$$

$$= \frac{1}{b^{2}\sqrt{b^{2} + u^{2}}} E\left(\frac{\pi}{2}, \frac{u}{\sqrt{b^{3} + u^{2}}}\right). \tag{3.14}$$

Brech

$$E\left(\frac{\pi}{2}, \frac{u}{\sqrt{b^2 + u^2}}\right) = \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1 - \frac{u^2}{u^2 + b^2} \sin^2 \alpha} \, d\alpha \tag{3.15}$$

представляет собой полный эллиптический интеграл второго рода [3].

Далее, пользуясь (1.10), можем написать

$$\int_{0}^{\sqrt{a^{2}-b^{2}}} \frac{\sqrt{a^{2}-b^{2}-\zeta^{2}}}{(b^{2}+\zeta^{2})^{3/2}} d\zeta = \int_{b}^{a} \frac{\sqrt{a^{2}-x^{2}}}{x^{2}\sqrt{x^{2}-b^{2}}} dx.$$
 (3.16)

Подставляя (3.14) и (3.16) в (3.13), окончательно для $p^*(x, t)$ получим

$$P^{*}(x, t) = \frac{x}{\pi \sqrt{(a^{2} - x^{2})(x^{2} - b^{2})}} \left\{ P(t) + \frac{H^{*}(t)}{2R} (a^{2} + b^{2} - 2x^{2}) + \frac{H^{*}(t)}{\pi R} (a + b) \left[b^{2} \int_{b}^{a} \frac{\sqrt{a^{2} - x^{2}}}{x^{2} \sqrt{x^{2} - b^{2}}} dx - \frac{\sqrt{a^{2} - x^{2}}}{\sqrt{u^{2} + b^{2}}} \frac{uE\left(\frac{\pi}{2}, \frac{u}{\sqrt{u^{2} + b^{2}}}\right)}{\sqrt{u^{2} + b^{2}} \sqrt{u^{2} - x^{2} + b^{2}}} du \right] \right\}.$$
(3.17)

Сейчас рассмотрим тот случай, когда величины a и b неизвестны. Для их определения нужно воспользоваться условием, что $p^*(x, t)$ должно оставаться ограниченным при x = a и x = b. Как видно из формулы (3.17), это возможно лишь в том случае, если числитель в этой формуле обращается в нуль при x = a и x = b. Отсюда получаем два уравнения

$$P(t) = \frac{H^*(t)}{2R} (a^2 - b^2) + \frac{H^*(t)}{\pi R} (a + b) b^2 \int_b^a \frac{\sqrt{a^2 - x^2}}{x^2 \sqrt{x^2 - b^2}} dx = 0,$$

$$P(t) + \frac{H^*(t)}{2R} (a^2 - b^2) + \frac{H^*(t)}{\pi R} (a + b) \left[b^2 \int_b^a \frac{\sqrt{a^2 - x^2}}{x^2 \sqrt{x^2 - b^2}} dx - \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{\sqrt{b^2 + u^2}} \right] dx - \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{\sqrt{b^2 + u^2}} dx$$

Из этих уравнений определяем значения a и b. Подставляя их значения в (3.17), получим выражение контактного давления $p^*(x,t)$.

Институт математики и механики АН Армянской ССР Ереванский государственный университет

Поступила 14 V 1965

U. U. VILLUNABILL

ՍՈՂՔԻ ՏԵՍՈՒԹՅԱՆ ՀԱՐԹ ԿՈՆՏԱԿՏԱՅԻՆ ԽՆԳՐԻ ԼՈՒԾՈՒՄԸ ԵՐԿՈՒ ԿՈՆՏԱԿՏԱՅԻՆ ՏԻՐՈՒՅԹՆԵՐԻ ԱՌԿԱՅՈՒԹՅԱՄԲ

Udhnhnid

Աշխատության մեջ գիտարկվում է սողջի անսության հարթ կոնտակտալին խնդիրը, նրը դոլաթյուն ունի կոնտակտային նրկու տիրույթ։ Որպնո տոլջի հիմնական տնսություն ընդունված է Ն. Խ. Հարությունդանի առաջադրած ժառանդականության դծային տեսությունը նյութի ծևրացման հաշվառումով։ Ինչպես հայտնի է, այս տևսությունը կիրառելի է բետոնի, փայտի, պրաստմաստի, կապակցված գրունաների և այլ նյութերի համար։

Սողջի տեսուխյան հարի կոնտակտային խնդիրը, մեկ կոնտակտային տիրույթի դեպքում, լուծված է Ի. Ե. Գրոկոպովիչի կողմից, իսկ առաձգականության տեսության հարի կոնտակտային խնդիրը, կոնտակտային երկու տիբույթների առկայության դեպքում, ըննտրկված է Ի. Յա. Շտահրմանի, Մ. Գ. Կրևյսի և Գ. Յա, Պոպովի աշխատություններում։

Դիտարկվող կոնսակտային խնդրի լուծումը ընթվում է (1.4) և (1.11) խնտևզրալ հավասարումների համատեղ լուծմանը, որոնցից առաջինը իրենից ներկայացնում է Վոլտերի հրկրորդ սեռի ինտեղրալ հավասարում, իսկ հրկրորդի՝ Ֆրեղհոլմի առաջին սեռի ինտեղրալ հավասարում։ (1.11) և (1.4) հավասարումների լուծումները ներկայացված են համապատասխանարար (2.9) և (3.9) տեսջերով։ Այսպիսով, որոշվում է անհայտ թ≈ (x, t) ֆունկցիան, որը ընտրոշում է հնշման ինտենսիվությունը սողջի հաշվառումով։

Աշխատունյան վերջում, որպես կիրառունյուն, դիտարկվում է մի օրինակ, երը կոնտակար տեղի է ունենում պարարոլական դլանային մակերևույնով։ Քննարկվում է երկու դեպը՝ 1. a, b մեծունյունները հայտնի են և 2. a, b մեծունյունները անհայտ են։

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Арутюнян Н. Х. Некоторые вопросы теории ползучести. Гостехиздат, М., 1952.
- Проколович И. Я. О решении плоской контактной задачи теории ползучести. ПММ, № 6, 1956.
- 3. Штаерман И. Я. Контактная задача теории упругости. Гостехиздат, М., 1949.
- Попов Г. Я. Решение контактных задач теории упругости методом интегральных уравнений. Докторская диссертация, Одесса, 1962
- Ростовцев Н. А. К решению плоской контактной задачи, ПММ, 17, вып. 1, 1953.
- Крейн М. Г. Об одном новом методе решения линейных интегральных уравнений первого и второго рода. ДАН СССР, 100. № 3, 1955.
- Арутюнян Н. Х. Плоская контактная задача теорин ползучести. ПММ, 23, вып. 5, 1959.
- Градштейн И. С. и Рыжсик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. Физматриз, М., 1962.