

ТЕОРИЯ УПРУГОСТИ

С. А. Амбарцумян, Д. В. Пештмалджян

К теории ортотропных оболочек и пластинок

В работе [1] рассматривалась тонкая анизотропная оболочка в предположении, что касательные напряжения $\tau_{\alpha\gamma}$ и $\tau_{\beta\gamma}$ по толщине оболочки изменяются по закону квадратной параболы. В настоящей статье рассматриваются тонкие ортотропные оболочки, для которых справедливы уравнения теории оболочек с большим показателем изменямости [2], при произвольном законе изменения напряжений $\tau_{\alpha\gamma}$ и $\tau_{\beta\gamma}$ по толщине оболочки [3].

1. Рассмотрим тонкую ортотропную оболочку, для которой справедливы уравнения теории оболочки с большим показателем изменямости. За координатную поверхность принимаем срединную поверхность оболочки, отнесенную к криволинейным ортогональным координатам α, β , совпадающим с линиями главной кривизны; ось $\sigma\gamma$ направим по нормали к поверхности. Через A, B и k_1, k_2 обозначим соответственно коэффициенты первой квадратичной формы и главные кривизны координатной поверхности.

Считаем, что плоскости упругой симметрии материала оболочки в каждой точке параллельны координатным поверхностям.

Предположим, что

а. нормальный к срединной поверхности элемент после деформации не меняет своей длины (т. е., как и во всех существующих теориях, перемещение по нормали w не зависит от координаты γ);

б. нормальное напряжение $\sigma_{\gamma\gamma}$ не оказывает существенного влияния на величины деформаций $e_{\alpha\alpha}, e_{\beta\beta}$ и $e_{\alpha\beta}$;

в. касательные напряжения $\tau_{\alpha\beta}, \tau_{\beta\alpha}$ по толщине оболочки изменяются по некоторому закону $f(\gamma)$ [3].

2. В силу принятых предположений для деформаций $e_{\alpha\gamma}$ и $e_{\beta\gamma}$ имеем:

$$e_{\alpha\gamma} = a_{55} f(\gamma) \varphi_1(\alpha, \beta), \quad e_{\beta\gamma} = a_{44} f(\gamma) \varphi_2(\alpha, \beta) \quad (2.1)$$

где a_{55}, a_{44} — упругие постоянные, $f(\gamma)$ — некоторая известная функция [3], $\varphi_i(\alpha, \beta)$ — произвольные искомые функции.

Подставляя выражение (2.1) в соответствующие уравнения трехмерной теории упругости [4], для перемещений точек оболочки будем иметь:

$$u_x(\alpha, \beta, \gamma) = u(\alpha, \beta) - \frac{\gamma}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} + a_{55} \varphi_1 I_0(\gamma), \quad (2.2)$$

$$u_\beta(\alpha, \beta, \gamma) = v(\alpha, \beta) - \frac{\gamma}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} + a_{44} \varphi_2 I_0(\gamma),$$

где $u(\alpha, \beta)$ и $v(\alpha, \beta)$ — тангенциальные перемещения точек срединной поверхности.

В силу (2.2), для деформаций $e_{\alpha\alpha}$, $e_{\beta\beta}$ и $e_{\alpha\beta}$ имеем:

$$\begin{aligned} e_{\alpha\alpha} &= \frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial \alpha} - \frac{\gamma}{A} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) - \frac{\gamma}{AB^2} \frac{\partial A}{\partial \beta} \frac{\partial w}{\partial \beta} + \\ &+ \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \beta} v + k_1 \bar{w} + \left(a_{55} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \alpha} + a_{44} \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 \right) \frac{1}{A} I_0(\gamma), \\ e_{\beta\beta} &= \frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} - \frac{\gamma}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \frac{\gamma}{A^2 B} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \frac{\partial w}{\partial \alpha} + \\ &+ \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha} u + k_2 \bar{w} + \left(a_{55} \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \varphi_1 + a_{44} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} \right) \frac{1}{B} I_0(\gamma), \\ e_{\alpha\beta} &= \frac{A}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{u}{A} \right) + \frac{B}{A} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{v}{B} \right) - \frac{A}{B} \frac{\gamma}{\partial \beta} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) - \\ &- \frac{B}{A} \frac{\gamma}{\partial \alpha} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) + \left[\frac{a_{55}}{B} \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial \beta} - \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_1 \right) + \right. \\ &\left. + \frac{a_{44}}{A} \left(\frac{\partial \varphi_2}{\partial \alpha} - \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \varphi_2 \right) \right] I_0(\gamma), \end{aligned} \quad (2.3)$$

где

$$I_0(\gamma) = \int_0^\gamma f(\gamma) d\gamma. \quad (2.4)$$

Далее из обобщенного закона Гука получим следующие выражения для напряжений:

$$\begin{aligned} \sigma_{\alpha\alpha} &= B_{11} \left[\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} - \frac{\gamma}{A} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) - \frac{\gamma}{AB^2} \frac{\partial A}{\partial \beta} \frac{\partial w}{\partial \beta} + \right. \\ &+ \left. \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \beta} v + k_1 \bar{w} \right] + B_{12} \left[\frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} - \frac{\gamma}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \right. \\ &- \left. \frac{\gamma}{A^2 B} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \frac{\partial w}{\partial \alpha} + \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha} u + k_2 \bar{w} \right] + \left[B_{11} \frac{1}{A} \left(a_{55} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \alpha} + \right. \right. \\ &\left. \left. + a_{44} \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 \right) + B_{12} \frac{1}{B} \left(a_{55} \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \varphi_1 + a_{44} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} \right) \right] I_0(\gamma), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{33} = & B_{23} \left[\frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} - \frac{\gamma}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \frac{\gamma}{A^2 B} \frac{\partial B}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial x} + \right. \\
& \left. + \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial x} u + k_2 w \right] + B_{12} \left[\frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\gamma}{A} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial x} \right) - \right. \\
& \left. - \frac{\gamma}{AB^2} \frac{\partial A}{\partial \beta} \frac{\partial w}{\partial \beta} + \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \beta} v + k_1 w \right] + \left[B_{22} \frac{1}{B} \left(a_{44} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} + \right. \right. \\
& \left. \left. + a_{55} \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial x} \varphi_1 \right) + B_{12} \frac{1}{A} \left(a_{44} \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 + a_{55} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \right) \right] I_0(\gamma), \\
\sigma_{\alpha 3} = & B_{66} \left[\frac{A}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{u}{A} \right) + \frac{B}{A} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{v}{B} \right) - \right. \\
& \left. - \frac{A}{B} \frac{\gamma}{\partial \beta} \left(\frac{1}{A^2} \frac{\partial w}{\partial x} \right) - \frac{B}{A} \frac{\gamma}{\partial x} \left(\frac{1}{B_2} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) \right] + \\
& + B_{61} \left[a_{44} \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \varphi_2}{\partial x} - \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial x} \varphi_2 \right) + \right. \\
& \left. + a_{55} \frac{1}{B} \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial \beta} - \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_1 \right) \right] I_0(\gamma).
\end{aligned} \tag{2.5}$$

Здесь B_{ik} — известные комбинации упругих постоянных [3].

С помощью формул (2.5) обычным путем [4] определяются усилия и моменты.

$$\begin{aligned}
T_{11} = & C_{11} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} v + k_1 w \right) + C_{12} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} + \right. \\
& \left. + \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial x} u + k_2 w \right) + \left[a_{44} \frac{1}{B} \left(C_{11} \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 + C_{12} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} \right) + \right. \\
& \left. + a_{55} \frac{1}{A} \left(C_{12} \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial x} \varphi_1 + C_{11} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \right) \right] \frac{I_1(h)}{h}, \\
T_{22} = & C_{22} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} + \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial x} u + k_2 w \right) + C_{12} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial x} + \right. \\
& \left. + \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} v + k_1 w \right) + \left[a_{55} \frac{1}{A} \left(C_{22} \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial x} \varphi_1 + C_{12} \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \right) + \right. \\
& \left. + a_{44} \frac{1}{B} \left(C_{12} \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 + C_{22} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} \right) \right] \frac{I_1(h)}{h}, \\
T_{12} = & C_{66} \left[\frac{A}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{u}{A} \right) + \frac{B}{A} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{v}{B} \right) \right] +
\end{aligned} \tag{2.6a}$$

$$+ C_{66} \left[a_{44} \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \varphi_2}{\partial z} - \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial z} \varphi_2 \right) + a_{55} \frac{1}{B} \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial \beta} - \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_1 \right) \right] \frac{I_I(h)}{h}.$$

$$N_{11} = I_{III}(h) \varphi_1; \quad N_{22} = I_{III}(h) \varphi_2. \quad (2.6b)$$

$$M_{11} = D_{11} \left[-\frac{1}{A} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial z} \right) - \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \beta} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right] +$$

$$+ D_{12} \left[-\frac{1}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \frac{1}{A^2 B} \frac{\partial B}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial z} \right] + \left[a_{44} \frac{1}{B} \left(D_{12} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} + \right. \right.$$

$$\left. + D_{11} \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 \right) + a_{55} \frac{1}{A} \left(D_{11} \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} + \right.$$

$$\left. + D_{12} \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial z} \varphi_1 \right) \left] \frac{12 I_{II}(h)}{h^3}, \quad (2.7a)$$

$$M_{22} = D_{22} \left[\frac{1}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \frac{1}{A^2 B} \frac{\partial B}{\partial z} \frac{\partial w}{\partial z} \right] +$$

$$+ D_{12} \left[-\frac{1}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) - \frac{1}{AB^2} \frac{\partial A}{\partial \beta} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right] + \left[a_{55} \frac{1}{A} \left(D_{12} \frac{\partial \varphi_1}{\partial z} + \right. \right.$$

$$\left. + D_{11} \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial z} \varphi_1 \right) + a_{44} \frac{1}{B} \left(D_{22} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} + D_{12} \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_2 \right) \left] \frac{12 I_{II}(h)}{h^3},$$

$$M_{12} = D_{66} \left[-\frac{A}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{1}{A^2} \frac{\partial w}{\partial z} \right) - \frac{B}{A} \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{B^2} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right) \right] +$$

$$+ D_{66} \left[a_{55} \frac{1}{B} \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial \beta} - \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial \beta} \varphi_1 \right) + a_{44} \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \varphi_2}{\partial z} - \right. \right.$$

$$\left. - \frac{1}{B} \frac{\partial B}{\partial z} \varphi_2 \right) \left] \frac{12 I_{II}(h)}{h^3} \quad (2.7b)$$

В этих формулах введены следующие обозначения

$$I_I(h) = \int_{-\frac{h}{2}}^{+\frac{h}{2}} I_0(\gamma) d\gamma; \quad I_{II}(h) = \int_{-\frac{h}{2}}^{+\frac{h}{2}} I_0(\gamma) \gamma d\gamma; \quad (2.8)$$

$$I_{III}(h) = \int_{-\frac{h}{2}}^{+\frac{h}{2}} f(\gamma) d\gamma,$$

а для жесткостей растяжения-сжатия (C_{ik}) и изгиба (D_{ik}) имеем:

$$C_{ik} = hB_{ik}, \quad D_{ik} = \frac{h^3}{12} B_{ik}. \quad (2.9)$$

Усилия и моменты должны удовлетворять уравнениям равновесия [4]:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} (BT_{11}) - T_{22} \frac{\partial B}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \beta} (AT_{12}) + T_{12} \frac{\partial A}{\partial \beta} + ABX &= 0, \\ \frac{\partial}{\partial \beta} (AT_{22}) - T_{11} \frac{\partial A}{\partial \beta} + \frac{\partial}{\partial x} (BT_{12}) + T_{12} \frac{\partial B}{\partial x} + ABY &= 0, \\ -(k_1 T_{11} + k_2 T_{22}) + \frac{1}{AB} \left[\frac{\partial}{\partial x} (BN_{11}) + \frac{\partial}{\partial \beta} (AN_{22}) \right] + Z &= 0, \end{aligned} \quad (2.10)$$

$$ABN_{22} = \frac{\partial}{\partial x} (BM_{12}) + M_{12} \frac{\partial B}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial \beta} (AM_{22}) + M_{11} \frac{\partial A}{\partial \beta},$$

$$ABN_{11} = \frac{\partial}{\partial \beta} (AM_{12}) + M_{12} \frac{\partial A}{\partial \beta} + \frac{\partial}{\partial x} (BM_{11}) + M_{22} \frac{\partial B}{\partial x},$$

где X, Y, Z — компоненты внешней нагрузки по направлениям осей координат.

Подставляя выражения моментов и усилий в уравнения равновесия (2.10), получим систему из пяти дифференциальных уравнений относительно пяти неизвестных $u, v, w, \varphi_1, \varphi_2$. Ввиду громоздкости ее не приводим.

Перейдем к частным случаям.

3. Прямоугольные в плане оболочки положительной гауссовой кривизны. Пусть α и β представляют длины дуг координатных линий; тогда коэффициенты первой квадратичной формы приближенно могут быть приняты равными единице [9, 10, 11] и исходные соотношения (2.5) — (2.8) значительно упрощаются.

Уравнения равновесия (2.10) в этом случае при $X = Y = 0$ принимают вид:

$$\begin{aligned} \frac{\partial T_{11}}{\partial x} + \frac{\partial T_{12}}{\partial \beta} = 0, \quad \frac{\partial T_{22}}{\partial \beta} + \frac{\partial T_{12}}{\partial x} = 0, \\ -(k_1 T_{11} + k_2 T_{22}) + \frac{\partial N_{11}}{\partial x} + \frac{\partial N_{22}}{\partial \beta} = -Z, \end{aligned} \quad (3.1)$$

$$N_{22} = \frac{\partial M_{12}}{\partial x} + \frac{\partial M_{22}}{\partial \beta}, \quad N_{11} = \frac{\partial M_{12}}{\partial \beta} + \frac{\partial M_{11}}{\partial x}.$$

Здесь задачу удобнее решать смешанным методом [4]. Введя некоторую функцию $F(x, \beta)$, через которую внутренние усилия T_{11}, T_{22}, T_{12} представляются соотношениями

$$T_{11} = \frac{\partial^2 F}{\partial \beta^2}, \quad T_{22} = \frac{\partial^2 F}{\partial x^2}, \quad T_{12} = -\frac{\partial^2 F}{\partial x \partial \beta}, \quad (3.2)$$

тождественно удовлетворим первым двум уравнениям равновесия (3.1). Из третьего уравнения, учитывая значения N_{11} и N_{22} из (2.6в), получим первое уравнение разрешающей системы:

$$\Delta_r F - I_{III}(h) \left(\frac{\partial \varphi_1}{\partial x} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial z^2} \right) = Z, \quad (3.3)$$

где
$$\Delta_r = k_1 \frac{\partial^2}{\partial z^2} + k_2 \frac{\partial^2}{\partial x^2}.$$

Второе уравнение строим на базе уравнения неразрывности. Последнее, в усилиях, имеет вид [1]:

$$\frac{C_{22}}{\Omega} \frac{\partial^2 T_{11}}{\partial z^2} - \frac{C_{12}}{\Omega} \frac{\partial^2 T_{22}}{\partial z^2} + \frac{C_{11}}{\Omega} \frac{\partial^2 T_{22}}{\partial x^2} - \frac{C_{12}}{\Omega} \frac{\partial^2 T_{11}}{\partial x^2} - \frac{1}{C_{66}} \frac{\partial^2 T_{12}}{\partial x \partial z^2} - k_1 \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} - k_2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0,$$

где $\Omega = C_{11}C_{22} - C_{12}^2$.

Подставляя сюда значения усилий (3.2), получаем второе уравнение разрешающей системы в виде:

$$\frac{1}{\Omega} L_1(C_{ik}) F - \Delta_r w = 0. \quad (3.4)$$

Третье и четвертое уравнения системы получаем непосредственной подстановкой значений моментов (2.7) и перерезывающих сил (2.6в) в два последние уравнения равновесия (3.1).

$$E_2(D_{ik})w - \left[a_{41} \left(D_{66} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial x^2} + D_{22} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial z^2} \right) + a_{43} \left(D_{66} + D_{12} \right) \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial x \partial z^2} \right] \frac{12 I_{II}(h)}{h^3} + I_{III}(h) \varphi_2 = 0, \quad (3.5)$$

$$E_1(D_{ik})w - \left[a_{55} \left(D_{66} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial z^2} + D_{11} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial x^2} \right) + a_{41} \left(D_{66} + D_{12} \right) \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial x \partial z^2} \right] \frac{12 I_{II}(h)}{h^3} + I_{III}(h) \varphi_1 = 0, \quad (3.6)$$

где для операторов L_1 и E_i имеем:

$$L_1(C_{ik}) = C_{11} \frac{\partial^4}{\partial x^4} + \left(\frac{\Omega}{C_{66}} - 2C_{12} \right) \frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial z^2} + C_{22} \frac{\partial^4}{\partial z^4},$$

$$E_1(D_{ik}) = D_{11} \frac{\partial^3}{\partial x^3} + (D_{12} + 2D_{66}) \frac{\partial^3}{\partial x \partial z^2}, \quad (3.7)$$

$$E_2(D_{ik}) = D_{22} \frac{\partial^3}{\partial z^3} + (D_{12} + 2D_{66}) \frac{\partial^3}{\partial x^2 \partial z}.$$

Таким образом, задача свелась к решению системы четырех дифференциальных уравнений (3.3)–(3.6) относительно четырех неизвестных функций $w(x, \beta)$, $\varphi_1(x, \beta)$, $\varphi_2(x, \beta)$, $F(x, \beta)$.

Эта система может быть приведена к одному уравнению относительно неизвестной функции $\Phi(x, \beta)$.

Полагая

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= \left[\frac{12 I_{II}}{h^3} a_{44} D_{66} \frac{\partial}{\partial x} L_1(D_{ik}) - I_{III} E_1(D_{ik}) \right] \frac{1}{\Omega} L_1(C_{ik}) \Phi, \\ \varphi_2 &= \left[\frac{12 I_{II}}{h^3} a_{55} D_{66} \frac{\partial}{\partial \beta} L_1(D_{ik}) - I_{III} E_2(D_{ik}) \right] \frac{1}{\Omega} L_1(C_{ik}) \Phi, \\ w &= \left\{ a_{55} a_{44} D_{66} L_1(D_{ik}) - \frac{12 I_{II} I_{III}}{h^3} \left[(a_{44} D_{22} + a_{55} D_{66}) \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \right. \right. \\ &\quad \left. \left. + (a_{44} D_{66} + a_{55} D_{11}) \frac{\partial^2}{\partial \beta^2} \right] + I_{III}^2 \right\} \frac{1}{\Omega} L(C_{ik}) \Phi, \\ F &= \left[\frac{144 I_{II}^2}{h^6} a_{55} a_{44} D_{66} L_1(D_{ik}) - \frac{12 I_{II} I_{III}}{h^3} L_2(a_{ik} D_{ik}) + I_{III}^2 \right] \Delta_r \Phi, \end{aligned} \quad (3.8)$$

тождественно удовлетворим трем уравнениям разрешающей системы (3.4)–(3.6), а из четвертого уравнения (3.3), для определения функции $\Phi(x, \beta)$, получим уравнение десятого порядка:

$$\begin{aligned} &\left[\frac{12 I_{II} I_{III}}{h^3} D_{66} \Delta_a L_1(D_{ik}) - I_{III}^2 L_3(D_{ik}) \right] \frac{1}{\Omega} L_1(C_{ik}) \Phi - \\ &- \left[I_{III}^2 + \frac{144 I_{II}^2}{h^6} a_{55} a_{44} D_{66} L_1(D_{ik}) - \right. \\ &\left. - \frac{12 I_{II} I_{III}}{h^3} L_2(a_{ik} D_{ik}) \right] \Delta_r^2 \Phi = -Z, \end{aligned} \quad (3.9)$$

где введены следующие обозначения:

$$\begin{aligned} L_2(a_{ik} D_{ik}) &= (a_{55} D_{11} + a_{44} D_{66}) \frac{\partial^2}{\partial x^2} + (a_{44} D_{22} + a_{55} D_{66}) \frac{\partial^2}{\partial \beta^2}, \\ L_3(D_{ik}) &= D_{11} \frac{\partial^4}{\partial x^4} + 2(D_{12} + 2D_{66}) \frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial \beta^2} + D_{22} \frac{\partial^4}{\partial \beta^4}, \\ \Delta_a &= a_{55} \frac{\partial^2}{\partial \beta^2} + a_{44} \frac{\partial^2}{\partial x^2}. \end{aligned} \quad (3.10)$$

В качестве примера рассмотрим свободно опертую прямоугольную в плане transversально изотропную оболочку под синусоидальной нагрузкой

$$Z = q_0 \sin \frac{\pi x}{a} \sin \frac{\pi \beta}{b}. \quad (3.11)$$

Как известно, для трансверсально изотропного тела имеем:

$$B_{11} = B_{22} = \frac{E}{1-\mu^2}, \quad B_{12} = \mu B_{11}, \quad B_{66} = \frac{E}{2(1+\mu)},$$

$$a_{44} = a_{55} = \frac{1}{G'}$$

где E — модуль упругости в плоскости изотропии, μ — коэффициент Пуассона, G' — модуль сдвига для плоскостей, нормальных к плоскости изотропии.

Считаем, что касательные напряжения τ_{xy} и τ_{yz} по толщине оболочки изменяются по закону квадратной параболы [1,3], т. е.

$$f(\gamma) = \frac{1}{2} \left(\gamma^2 - \frac{h^2}{4} \right).$$

Тогда по (2.4) и (2.8) для интегралов получим:

$$I_0(\gamma) = \frac{\gamma^3}{6} - \gamma \frac{h^2}{8}; \quad I_{II} = -\frac{h^5}{120}; \quad I_{III} = -\frac{h^3}{12}. \quad (3.12)$$

Решение уравнения (3.9) ищем в форме:

$$\Phi = \Phi_0 \sin \frac{\pi x}{a} \sin \frac{\pi \beta}{b}. \quad (3.13)$$

Выбранная функция удовлетворяет условиям свободного опирания [1] по торцам $x=0, a$ и $\beta=0, b$. Подставляя ее в разрешающее уравнение (3.9), определяем Φ_0 , а затем по (3.8) для прогибов получим следующие величины (для простоты записи оболочку в плане считаем квадратной $a=b$):

а) в случае сферической оболочки ($k_1 = k_2 = k = \text{const}$)

$$w_{сф} = \frac{q_0 a^4}{4\pi^4 D} \left\{ 1 + 2,4 \frac{D}{hG'} \frac{\pi^2}{a^2} - \right.$$

$$\left. - k^2 \frac{4A}{1 + 1,2(1-\mu) \frac{D}{hG'} \frac{\pi^2}{a^2} + 4B} \right\}. \quad (3.14)$$

б) в случае цилиндрической оболочки ($k_1 = 0, k_2 = k = \text{const}$)

$$w_{ц} = \frac{q_0 a^4}{4\pi^4 D} \left\{ 1 + 2,4 \frac{D}{hG'} \frac{\pi^2}{a^2} - \right.$$

$$\left. - k^2 \frac{A}{1 + 1,2(1-\mu) \frac{D}{hG'} \frac{\pi^2}{a^2} + B} \right\}; \quad (3.15)$$

в) в случае пластинки ($k_1 = k_2 = 0$)

$$w_{na} = \frac{q_0 a^4}{4\pi^4 D} \left\{ 1 + 2,4 \frac{D}{hG} \frac{\pi^2}{a^2} \right\}. \quad (3.16)$$

где

$$A = \frac{h}{16} \frac{E}{D} \frac{a^4}{\pi^4} + \frac{9(2-\mu)}{25h} \frac{DE}{G^2} + \frac{3(5-\mu)}{40} \frac{E}{G} \frac{a^2}{\pi^2} + \\ + \frac{54(1-\mu)}{125h^2} \frac{D^2 E}{G^2} \frac{\pi^2}{a^2}, \\ B = k^2 \left(\frac{h}{16} \frac{E}{D} \frac{a^4}{\pi^4} + \frac{9(1-\mu)}{50h} \frac{DE}{G^2} + \frac{3(3-\mu)}{40} \frac{E}{G} \frac{a^2}{\pi^2} \right).$$

Принимая модуль сдвига G бесконечным, получим решение соответствующих задач при гипотезе недеформируемых нормалей. Как нетрудно заметить, полученные результаты при больших значениях $\frac{E}{G}$ существенно отличаются от величин, полученных при наличии гипотезы Кирхгофа.

Исследуем влияние подъемистости оболочки на точность гипотезы Кирхгофа. Значения прогибов (3.13) — (3.15) при различных отношениях $\frac{h}{a}$, $\frac{E}{G}$ и $\frac{a}{R}$ помещены в таблицах I—III, первые строки которых представляют решение соответствующей задачи при гипотезе Кирхгофа ($\frac{E}{G} = 0$). В следующих таблицах I'—III' приводятся значения величин

$$\frac{w\left(\frac{E}{G} > 2\right) - w\left(\frac{E}{G} = 0\right)}{w\left(\frac{E}{G} > 2\right)} 100\%, \quad (3.17)$$

представляющих расхождение в процентах результатов классической теории от результатов предлагаемой теории.

Для простоты в расчетах коэффициент Пуассона принимаем равным нулю.

Значения $\frac{4\pi^4 D}{q_0 a^4} w_{na}$

Таблица I

h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0	1,0000	1,0000	1,0000
2	1,4386	1,1579	1,0395
5	2,0965	1,3948	1,0988
10	3,1930	1,7895	1,1975

Таблица I'

h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
2	30,4%	13,6%	3,7%
5	52,3%	28,3%	8,9%
10	68,6%	44,1%	16,4%

Значения $\frac{4\pi^4 D}{q_0 a^4} \omega_a$

Таблица II

$\frac{a}{R} = 0,5$				$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0	0,9830	0,9541	0,8396	0,9575	0,8903	0,6699
2	1,4035	1,0968	0,8662	1,3522	1,0134	0,6874
5	2,0226	1,3071	0,9070	1,9187	1,1911	0,7141
10	3,0247	1,6477	0,9732	2,7979	1,4662	0,7533

Таблица II'

$\frac{a}{R} = 0,5$				$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
2	29,9% ₀	13% ₀	3,1% ₀	29,1% ₀	12,1% ₀	2,5% ₀
5	51,3% ₀	27% ₀	7,5% ₀	50% ₀	25,2% ₀	6,1% ₀
10	67,5% ₀	42% ₀	13,8% ₀	65,7% ₀	39,2% ₀	11% ₀

Значения $\frac{4\pi^4 D}{q_0 a^4} \omega_{сф}$

Таблица III

$\frac{a}{R} = 0,5$				$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0	0,9352	0,8332	0,5648	0,8500	0,6700	0,3368
2	1,3078	0,9467	0,5772	1,1458	0,7375	0,3411
5	1,8129	1,0996	0,5952	1,5341	0,8268	0,3520
10	2,6114	1,3311	0,6491	2,0390	0,9509	0,3567

Таблица III'

$\frac{a}{R} = 0,5$				$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
2	28,4% ₀	11,9% ₀	2,1% ₀	25,8% ₀	9,1% ₀	1,2% ₀
5	48,4% ₀	24,2% ₀	5,1% ₀	44,5% ₀	18,2% ₀	4,3% ₀
20	64,1% ₀	37,4% ₀	12,9% ₀	58,3% ₀	29,5% ₀	5,5% ₀

Как и следовало ожидать, с увеличением подъемности $\left(\frac{a}{R}\right)$ оболочки, ошибка, допускаемая при принятии гипотезы Кирхгофа, уменьшается. В случае пластины $\left(\frac{a}{R} = 0\right)$ расхождения прогибов (таблица I) максимальные.

Дело в том, что при увеличении подъемности значение изгибных параметров на напряженное состояние оболочки уменьшается, в связи с чем уменьшается и влияние перерезывающих сил, т. е. напряжений $\tau_{\alpha\gamma}$ и $\tau_{\beta\gamma}$.

4. Сферическая оболочка и круглая пластинка. Будем считать внутреннюю геометрию срединной поверхности сферической оболочки совпадающей с геометрией круглой пластинки. Тогда полярные координаты r и β на плоскости будут координатами точки на срединной поверхности сферы [4]. При этом $A = 1$, $B = r$, $k_1 = k_2 = k = \text{const}$ и из (2.2) — (2.10) могут быть получены все нужные соотношения. Приведем лишь систему дифференциальных уравнений относительно неизвестных функций u , v , w , φ_1 , φ_2 ; подставляя значения условий и моментов из (2.7), (2.8) в уравнения равновесия (2.10), получим:

$$\begin{aligned}
 & rC_{11} \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + C_{11} \frac{\partial u}{\partial r} - C_{22} \frac{u}{r} + C_{66} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 u}{\partial \beta^2} + \\
 & + (C_{12} + C_{66}) \frac{\partial^2 v}{\partial r \partial \beta} - (C_{35} + C_{66}) \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \beta} + rk(C_{11} + C_{12}) \frac{\partial w}{\partial r} + \\
 & + (C_{11} - C_{22}) kw + \frac{I_1}{h} \left[C_{11} a_{55} r \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial r^2} + C_{11} a_{55} \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} - \right. \\
 & - C_{22} a_{55} \frac{\varphi_1}{r} + C_{66} a_{55} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial \beta^2} + (C_{12} + C_{66}) a_{41} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial r \partial \beta} - \\
 & \left. - (C_{12} + C_{66}) a_{41} \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \beta} \right] = -rX, \\
 & (C_{12} + C_{66}) \frac{\partial^2 u}{\partial r \partial \beta} + (C_{22} + C_{66}) \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \beta} + C_{22} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 v}{\partial \beta^2} + C_{66} \frac{\partial v}{\partial r} - \\
 & - C_{66} \frac{v}{r} + rC_{66} \frac{\partial^2 v}{\partial r^2} + (C_{12} + C_{22}) k \frac{\partial w}{\partial \beta} + \\
 & + \frac{I_1}{h} \left[(C_{12} + C_{66}) a_{55} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial r \partial \beta} + (C_{22} + C_{66}) a_{55} \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \beta} + C_{22} a_{41} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial \beta^2} + \right. \\
 & \left. + C_{66} a_{41} \frac{\partial \varphi_2}{\partial r} - C_{66} a_{41} \frac{\varphi_2}{r} + C_{66} a_{41} r \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial r^2} \right] = -rY, \\
 & k(C_{11} + C_{12}) \frac{\partial u}{\partial r} + k(C_{12} + C_{22}) \frac{u}{r} + (C_{12} + C_{22}) \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \beta} +
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + k^2 (C_{11} + 2C_{13} + C_{22}) w + \left[(C_{11} + C_{12}) a_{55} \frac{I_1 k}{h} + I_{III} \right] \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} + \\
& + \left[(C_{12} + C_{22}) a_{55} \frac{I_1 k}{h} + I_{III} \right] \frac{\varphi_1}{r} + \left[(C_{12} + C_{22}) a_{44} \frac{I_1 k}{h} + \right. \\
& \left. + I_{III} \right] \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi_2}{\partial r^2} + Z = 0, \quad (4.1) \\
& - (2D_{66} + D_{12}) \frac{\partial^2 w}{\partial r^2 \partial \varphi^2} - D_{22} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial^2 w}{\partial r \partial \varphi^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \varphi^2} \right) + \frac{12 I_{II}}{h^3} \left[(D_{66} + \right. \\
& + D_{12}) a_{55} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial r \partial \varphi^2} + a_{55} (D_{66} + D_{22}) \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \varphi^2} + a_{44} D_{66} \left(r \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial r^2} + \frac{\partial \varphi_2}{\partial r} \right) - \\
& - D_{66} a_{44} \frac{\varphi_2}{r} + D_{22} a_{44} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial \varphi^2} \left. \right] - r I_{III} \varphi_2 = 0 \\
& - (2D_{66} + D_{12}) \frac{1}{r} \frac{\partial^2 w}{\partial r \partial \varphi^2} + (2D_{66} + D_{12} + D_{22}) \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 w}{\partial \varphi^2} - \\
& - D_{11} r \frac{\partial^2 w}{\partial r^3} - D_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial r^2} + D_{22} \frac{1}{r} \frac{\partial w}{\partial r} + \frac{12 I_{II}}{h^3} \left[D_{66} a_{55} \frac{1}{r} \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial \varphi^2} + \right. \\
& + (D_{12} + D_{66}) a_{44} \frac{\partial^2 \varphi_2}{\partial r \partial \varphi^2} - (D_{66} + D_{22}) a_{44} \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi_2}{\partial \varphi^2} + \\
& \left. + D_{11} a_{55} \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} + D_{11} a_{55} r \frac{\partial^2 \varphi_1}{\partial r^2} - D_{22} a_{55} \frac{\varphi_1}{r} \right] - r I_{III} \varphi_1 = 0.
\end{aligned}$$

Остановимся подробнее на случае изгиба круглой трансверсально изотропной пластинки ($k=0$) равномерно распределенной нагрузкой $Z = q_0$.

В этом случае система (4.1) сводится к одному уравнению:

$$r \frac{d^3 w}{dr^3} + \frac{d^2 w}{dr^2} - \frac{1}{r} \frac{dw}{dr} = \frac{q_0 r^2}{2D}, \quad (4.2)$$

которое ничем не отличается от обычного уравнения осесимметричного изгиба круглой пластинки. Принятие в п⁰ 1 исходного допущения „в“ отражается в граничных условиях.

Приведем значения прогиба в центре пластинки при различных условиях. [$f(r)$ — квадратная парабола].

а) Свободно опертый край:
граничные условия [3, 5, 12]

$$\text{при } r = a \quad w = 0 \quad \text{и}$$

$$M_r = -D \frac{d^2 w}{dr^2} - D_{II} \frac{1}{r} \frac{dw}{dr} + a_{55} D \left(\frac{d\varphi_1}{dr} + \frac{\varphi_1}{r} \right) \frac{12 I_{II}}{h^3} = 0.$$

Из уравнения (4.2) при данных граничных условиях получим следующие значения прогиба:

для трансверсально изотропной пластинки

$$w_{\tau, n} = \frac{q_0 a^4}{64D} \frac{5 + \mu}{1 + \mu} \left[1 + \frac{1,6}{(1 - \mu)(5 + \mu)} \frac{E h^2}{G' a^2} \right]; \quad (4.3)$$

для изотропной пластинки

$$w_n = \frac{q_0 a^4}{64D} \frac{5 + \mu}{1 + \mu} \left[1 + \frac{3,2(1 + \mu)}{(1 - \mu)(5 + \mu)} \frac{h^2}{a^2} \right]. \quad (4.4)$$

Для сравнения приводим значения прогибов w_τ , полученные в теории толстых изотропных плит [5].

$$w_\tau = \frac{q_0 a^4}{64D} \frac{5 + \mu}{1 + \mu} \left[1 + 0,4 \frac{8 + \mu + \mu^2}{(5 + \mu)(1 - \mu)} \frac{h^2}{a^2} \right] \quad (4.5)$$

б) Закрепленный край.

1. Закрепляется горизонтальный элемент срединной плоскости края пластинки [5]

$$\text{при } r = a, \quad w = 0 \quad \text{и} \quad \frac{dw}{dr} = 0,$$

в этом случае все три решения совпадают, и прогиб центра пластинки равен

$$w_{\tau, n} = w_n = w_\tau = \frac{q_0 a^4}{64D}. \quad (4.6)$$

2. Закрепляется вертикальный элемент краевой цилиндрической поверхности [5]

$$\text{при } r = a, \quad w = 0 \quad \text{и} \quad \left. \frac{\partial u}{\partial r} \right|_{r=a} = 0,$$

для трансверсально изотропной пластинки

$$w_{\tau, n} = \frac{q_0 a^4}{64D} \left[1 + \frac{2}{1 - \mu^2} \frac{E h^2}{G' a^2} \right]. \quad (4.7)$$

Для изотропной пластинки по предлагаемой теории и теории толстых плит [5] получаем одно и то же выражение для прогиба в центре пластинки:

$$w_n = w_\tau = \frac{q_0 a^4}{64} \left(1 + \frac{4}{1 - \mu} \frac{h^2}{a^2} \right). \quad (4.8)$$

Второй член в квадратных скобках выражений (4.3) и (4.6) представляет поправку к гипотезе Кирхгофа, вносимую допущениями, принятыми в п^о 1. Посчитаем величину прогиба при различных относительных размерах $\frac{h}{a}$ и отношениях $\frac{E}{G'}$ ($\mu = 0,3$) (таблицы IV и V).

В таблице IV' приводится погрешность гипотезы Кирхгофа по (3.17).

а) Свободный край

$$\text{Значения } \frac{64D}{q_0 a^4} \frac{1+\mu}{5+\mu} \omega$$

Таблица IV

E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0	1,0000	1,0000	1,0000
2,6	1,12145	1,0450	1,0112
5	1,295	1,0865	1,0215
10	1,4790	1,1730	1,0430

Таблица IV'

E/G \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
2,6	11%	4,3%	1,1%
5	19,3%	7,9%	2,1%
10	32,3%	14,7%	4,1%

Для изотропной пластинки $\frac{E}{G'} = 2,6$ значения прогиба могут быть получены по теории толстых плит [5] из (4.5)

$$\text{при } \frac{h}{a} = \frac{1}{3} \quad \frac{1}{5} \quad \frac{1}{10} \\ 1,1005 \quad 1,0362 \quad 1,0090 \quad (14.9)$$

Сравнивая значения, полученные по предлагаемой теории и теории Кирхгофа со значениями (4.9), замечаем, что даже в случае изотропной пластинки средней толщины погрешность гипотезы недеформируемых нормалей по сравнению с решением (4.9) достигает 10%, в то время как значения прогиба по предлагаемой теории отличаются от (4.9) на 2%. В случае же анизотропных пластинок ($\frac{E}{G'} > 2,6$) эта погрешность может быть значительно существенней.

Аналогичные расчеты, проведенные для второго способа закрепления пластинки (таблица V), показывают, что в этом случае закрепления гипотеза Кирхгофа неприменима.

$$\text{Значения } \frac{64D}{q_0 a^4} \omega$$

Таблица V

E/G' \ h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0	1,0000	1,0000	1,0000
2,6	1,6349	1,2285	1,0572
5	2,2210	1,4395	1,1100
10	3,4420	1,8790	1,2200

Таким образом, граничные условия существенным образом влияют на погрешность гипотезы Кирхгофа.

5. В настоящем n° рассмотрим случай, когда $f(\gamma)$, $\varphi_1(\alpha, \beta)$ в (2.1) заведомо известны [8]. Они представляют значения касательных напряжений $\tau_{\alpha\gamma}^0$ и $\tau_{\beta\gamma}^0$, полученных при наличии гипотезы Кирхгофа.

Ввиду того, что этот вариант подробно рассмотрен в [6, 7, 8], приведем лишь окончательные результаты.

Для прямоугольных в плане оболочек положительной гауссовой кривизны разрешающая система представляется в виде (из [7] без учета нелинейных членов):

$$L_4(a_{ik})F - \Delta_r \bar{w} = 0, \quad (5.1)$$

$$L_2(D_{ik})\bar{w} + \Delta_r F = q - \frac{h^2}{10}[E_1(D_{ik})\varphi_0 + E_2(D_{ik})\psi_0],$$

где

$$L_4(a_{ik}) = a_{11} \frac{\partial^4}{\partial x^4} + (a_{00} - 2a_{12}) \frac{\partial^4}{\partial x^2 \partial \beta^2} + a_{22} \frac{\partial^4}{\partial \beta^4}, \quad (5.2)$$

$$\varphi_0 = a_{35} E_1(B_{ik}) w_0, \quad \psi_0 = a_{44} E_2(B_{ik}) w_0;$$

w_0 — значение прогиба при гипотезе недеформируемых нормалей.

Введением функции $\Phi(x, \beta)$ по формулам

$$w = L_4(a_{ik})\Phi \text{ и } F = \Delta_r \Phi \quad (5.3)$$

сводим систему (5.1) к одному уравнению восьмого порядка:

$$L_2(D_{ik})L_4(a_{ik})\Phi + \Delta_r^2 \Phi = q - \frac{h^2}{10}[E_1(D_{ik})\varphi_0 + E_2(D_{ik})\psi_0]. \quad (5.4)$$

Рассмотрим, как и в п^о 3, задачу изгиба свободно опертой прямоугольной в плане трансверсально изотропной оболочки под действием синусоидальной нагрузки (3.11). Представляя функцию $\Phi(x, \beta)$ в виде (3.13), с помощью (5.4) и (5.3) определяем значения прогиба в центре:

а) для сферической оболочки с прямоугольным контуром

$$w_{сф} = \frac{q_0 a^4}{4\pi^4 D} \left[1 + 2,4 \frac{D}{hG} \frac{\pi^2}{a^2} - k^2 \frac{A' + B'}{(C' + D')^2} \right]; \quad (5.5)$$

б) для цилиндрической оболочки с прямоугольным контуром

$$w_{ц} = \frac{q_0 a^4}{4\pi^4 D} \left[1 + 2,4 \frac{D}{hG} \frac{\pi^2}{a^2} - k^2 \frac{A' + 4B'}{(4C' + D')^2} \right]; \quad (5.6)$$

где

$$A' = E^2 h^2 k^2 a^8 \left(1 + 2,4 \frac{D}{hG} \frac{\pi^2}{a^2} \right),$$

$$B' = 4a^4 h \pi^4 E D \left(1 + 4,8 \frac{D}{hG} \frac{\pi^2}{a^2} \right),$$

$$C' = 4\pi^4 D, \quad D' = E h k^2 a^4;$$

в) для прямоугольной в плане пластинки, как нетрудно заметить, значение прогиба совпадает с ранее полученным (3.16).

В случае изгиба круглой пластинки равномерной нагрузкой ($n^2 4$) для прогиба получаем те же значения (4.3), (4.6) и (4.7).

Посчитаем значение прогиба по формулам (5.6) и (5.5) (таблицы VI и VII) и сравним с ранее полученными (таблицы II и III).

Значения $\frac{4\pi^4 D}{q_0 a^4} \omega_{II}$

Таблица VI

		$\frac{a}{R} = 0,5$			$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G'	h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0		0,9830	0,9541	0,8386	0,9575	0,8903	0,6699
2		1,4068	1,0978	0,8664	1,3584	1,0153	0,6873
5		2,0424	1,3055	0,9081	1,9627	1,2030	0,7138
10		3,1019	1,6612	0,9774	2,9680	1,5158	0,7631

Значения $\frac{4\pi^4 D}{q_0 a^4} \omega_{\text{с.ф}}$

Таблица VII

		$\frac{a}{R} = 0,5$			$\frac{a}{R} = 0,8$		
E/G'	h/a	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{10}$
0		0,9352	0,8332	0,5648	0,8500	0,6700	0,3368
2		1,3188	0,9496	0,5776	1,1655	0,7407	0,3409
5		1,8942	1,1162	0,5965	1,6339	0,8467	0,3474
10		2,8532	1,3932	0,6280	2,4306	1,0236	0,3597

Сравнения показывают, что при расчете свободно опертых прямоугольных в плане сферической и цилиндрической оболочек под синусоидальной нагрузкой (п³) с успехом может быть использован вариант теории, изложенной в п⁵. В случае же свободно опертой прямоугольной пластинки (п³) и круглой пластинки при рассмотренных в п⁴ граничных условиях, по предлагаемой теории и по варианту п⁵ получаем одни и те же результаты.

Вариант п⁵ не вводит математических осложнений, и задача может быть с легкостью решена, если имеется решение соответствующей задачи при гипотезе недеформируемых нормалей.

Институт математики и механики
АН Армянской ССР.

Поступило 15 X 1958

Ս. Ա. Ամբարձումյան, Զ. Վ. Փեշտմալջյան

ՕՐԹՈՐՈՂ ԹԱՂԱՆՔՆԵՐԻ ԵՎ ՍԱԼԵՐԻ ՏԵՍՈՒԹՅԱՆ ՄԱՍԻՆ

Ա Մ Փ Ո Փ Ո Ւ Մ

Հորիզոնում դիտարկվում են բարակ օրթոտրոպ թաղանթներ, որոնց համար կիրառելի են «ստիտիստիկան մեծ զործակից» առկայող թաղանթների տեսության հայտնաբերումները [2]:

Ընդունվում են հետևյալ ենթադրությունները.

1. Միջին մակերևույթին նորմալ, թաղանթի գծային էլեմենտները դեֆորմացիայից հետո չեն փոխում իրենց կրկարությունները:

2. σ_1 նորմալ լարումները էական աղղկցություն չեն ունենում e_{22} , e_{33} և e_{23} դեֆորմացիաների վրա:

3. τ_{21} և τ_{31} շոշափող լարումները ըստ թաղանթի բարձրության փոփոխվում են արված $f(\gamma)$ օրենքով:

Ընդունված ենթադրությունների հիման վրա շարադրված է «փոփոխության մեծ գործակից» ունեցող անիզոտրոպ թաղանթների ընդհանուր տեսությունը: Լուծված են մի շարք խնդիրներ՝ գլանային ու սֆերիկ թաղանթների և ուղղանկյուն շրջանային սալերի դեպքում: Ցույց է արված, որ Կիրխոֆի հիպոթեզի սխալը թաղանթի կրկարության մեծացման հետ միասին նվազում է: Նրջանային սալի ծածան խնդիրն ուսումնասիրելիս դիտարկվում է նաև կղրային պայմանների աղղկցությունը Կիրխոֆի հիպոթեզի սխալի վրա:

Աշխատության վերջին պարագրաֆում բերվում է նաև տեսության մի ուրիշ աղիլի մոտավոր օրինակ [6, 7, 8], որը հիմնվելով վերը բերված առաջին երկու ենթադրությունների վրա, կրթող ենթադրության փոխարեն ընդունում է հեռակայլ՝ « τ_{21} և τ_{31} շոշափող լարումները ոչնչով չեն սարքելվում Կիրխոֆի հիպոթեզի ընդունման ժամանակ ստացված համապատասխան շոշափող լարումներին»:

Վերջին պարագրաֆում առաջարկված տեսության հիման վրա լուծվում են բոլոր այն խնդիրները, որոնք լուծվել էին հիմնական տեսությունը քննարկելու ժամանակ:

Ցույց է արվում, որ վերջին պարագրաֆում առաջարկված մոտավոր տեսությունը մեծ ճշտությամբ կիրառելի է անիզոտրոպ թաղանթների ու սալերի բազմազան խնդիրներ լուծելու համար:

ЛИТЕРАТУРА

1. Амбарцумян С. А. К общей теории анизотропных оболочек. ПММ, № 2, 1958.
2. Гольденвейзер А. Л. Теория упругих тонких оболочек. Гостехиздат, 1953.
3. Амбарцумян С. А. К теории изгиба анизотропных пластинок. Изв. АН СССР, ОТН, № 5, 1958.
4. Власов В. З. Общая теория оболочек. Гостехиздат, 1949.
5. Дзя А. Математическая теория упругости. ОНТИ НКТП СССР, 1935.
6. Амбарцумян С. А. К вопросу нелинейной теории анизотропных пластинок. ДАН АрмССР, 4, 1957.
7. Амбарцумян С. А., Пештмалджян Д. В. О нелинейной теории пологих ортотропных оболочек. Изв. АН АрмССР, сер. ф.-м. наук, т. XI, 1, 1958.
8. Амбарцумян С. А. О двух методах расчета двухслойных ортотропных оболочек. Изв. АН АрмССР, X, 2, 1957.
9. Работнов Ю. И. Уравнения пограничной зоны в теории оболочек. ДАН СССР, т. XVII, 5, 1945.
10. Гольденвейзер А. Л. Некоторые приемы интегрирования уравнений теории тонких оболочек. ПММ, т. X, 3, 1946.
11. Амбарцумян С. А. К расчету пологих оболочек, ПММ, т. XI, в. 5, 1947.
12. Reissner, E. On bending of elastic plates. Quart. of Applied Mathematics, Vol. 5, 1947.