УДК 539.3

ОБ ОДНОЙ НЕКЛАССИЧЕСКОЙ СМЕШАННОЙ
 КРАЕВОЙ ЗАДАЧЕ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ
 АНИЗОТРОПНОЙ ПОЛОСЫ ПЕРЕМЕННОЙ ШИРИНЫ

Агаловян Л.А., Асратян М.Г., Геворкян Р.С.

Լ. Ա. Աղալովյան, Մ. Գ. Հասրաթյան, Ռ. Ս. Գևորգյան

Փոփոխական լայնության անիզոտրոպ շերտի համար առածականության տեսության
 ոչ դասական խառը եզրային մեկ խնդրի մասին

Անիզոտրոպ մարմնի առածականության տեսության ներկայի խնդրի հավասարումների ափսոս
 ատոսիկական ինտեյլման միջոցով լուծված է փոփոխական լայնության անիզոտրոպ շերտի համար
 եզրային խնդիր, երբ նրա մի երկայնական ծայր ազատ է, իսկ հակադիր եզրի վրա տրված են ոչ դասական
 եզրային պայմաններ: Արտածված են սեկտորնետ բանաձևեր լարումների բեկցորի և տեղափոխումների
 վեկտորի քաղաղդիչների որոշման համար: Բերված է շերտի լարվածաղեֆորմացիոն միճակի վերլու-
 ծությունը մասնավոր դեպքի համար:

Նաևորը, մասնավորապես, մխտված է մոդելավորելի երկրաչեղի սեղմվելը Նվրասիական և Արարական
 սալերի միջև Հայկական Լեռնայխարհի և Կովկասի շրջանում:

L. A. Aghalovyan, M. G. Asratyan, R. S. Gevorgyan

On one nonclassic mixed boundary-value problem of elasticity theory for anisotrope
 layers of variable width

Путем асимптотического интегрирования уравнений двумерной задачи теории упругости
 анизотропного тела, с учетом массовых сил, решена краевая задача для анизотропной
 полосы переменной ширины, когда один из ее продольных краев свободен от нагрузок, а на
 другом заданы неклассические условия, не противоречащие граничным условиям краевых
 задач теории упругости. Выведены рекуррентные формулы для определения компонентов
 тензора напряжений и вектора перемещения. Проведен анализ напряженно-деформирован-
 ного состояния для одного частного случая.

Задача, в частности, в некотором приближении моделирует сжатие земной коры между
 Евразийской и Аравийской плитками в зоне Армянского нагорья и Кавказского региона.

1. Имеем анизотропную полосу переменной ширины, занимающую
 область $\Omega = \{x, z : x \in [0, \ell], \varphi_2(x) \leq z \leq \varphi_1(x), \varphi_1(x) - \varphi_2(x) > 0, h \ll \ell\}$.

Փիգ. 1

где $h = \sup\{\varphi_1 - \varphi_2\}$, l — характерный продольный размер полосы (фиг. 1)

Требуется определить напряженно-деформированное состояние полосы переменной ширины, если ее продольный край $z = \varphi_1(x)$ свободен от нагрузок

$$\sigma_{jz}(z = \varphi_1(x)) \cos(n, x) + \sigma_{jz}(z = \varphi_1(x)) \cos(n, z) = 0 \quad j = x, z \quad (1.1)$$

а по краю $z = \varphi_2(x)$ противоположно оси OX переместилось абсолютно жесткое твердое тело на величину Δ за заданный промежуток времени (в частности, за год). Такое перемещение вызывает деформацию поверхности (линии) $z = \varphi_2(x)$ с компонентами, удовлетворяющими условиям

$$u_x(z = \varphi_2(x)) + \Delta = \frac{U}{\sqrt{1 + \varphi_2^2}}, \quad u_z(z = \varphi_2(x)) = \frac{U\varphi_2}{\sqrt{1 + \varphi_2^2}} \quad (1.2)$$

где U — скольжение упругого тела (полосы) по поверхности абсолютно твердого тела, т.е. по кривой $z = \varphi_2(x)$. (Здесь и в дальнейшем точки над буквами означают производные по переменной x). Естественно будут возникать также нормальное и тангенциальное напряжения, связанные на $z = \varphi_2(x)$ согласно закону сухого трения Кулона

$$\sigma_r(z = \varphi_2(x)) = f\sigma_n(z = \varphi_2(x))$$

$$\begin{aligned} \sigma_n(z = \varphi_2(x)) &= \frac{\varphi_2^2}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{xx}(z = \varphi_2(x)) + \\ &+ \frac{1}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{zz}(z = \varphi_2(x)) - \frac{2\varphi_2}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{xz}(z = \varphi_2(x)) \end{aligned} \quad (1.3)$$

$$\sigma_r(z = \varphi_2(x)) = -\frac{\varphi_2}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{xx}(z = \varphi_2(x)) +$$

$$+ \frac{\varphi_2}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{zz}(z = \varphi_2(x)) + \frac{1 - \varphi_2^2}{1 + \varphi_2^2} \sigma_{xz}(z = \varphi_2(x))$$

(где f — коэффициент сцепления) и как следствие, возникнет общее напряженно-деформированное состояние.

Граничные условия (1.2), (1.3) отличны от классических условий краевых задач теории упругости, однако они непротиворечивы и не нарушают корректность задачи, поскольку фактически являются условиями неполного контакта двух тел.

Граничные условия на поперечных краях полосы не конкретизируются, т.к. здесь решается внутренняя задача полосы, играющая в смысле определения НДС доминирующую роль. В небольшой зоне у поперечных краев возникнет пограничный слой, где все напряжения (и перемещения) равноправны [1-5].

Геодезическая модель зоны коллизии Аравийской и Евразийской плит впервые была построена Маккензи (McKenzie D.P. 1970) [6]. Затем эта модель на основе современных данных спутниковой геодезии, а также специальных геофизических и сейсмологических наблюдений была уточнена и развита С.Ю. Баласаняном [7,8].

Рассматриваемая задача предложена С.Ю. Баласаняном и сформулирована при его непосредственном участии.

Для решения сформулированной задачи в уравнениях плоской задачи теории упругости анизотропного тела

$$\begin{aligned} \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + F_x &= 0 \quad (x, z) \\ \frac{\partial u_x}{\partial x} &= a_{11}\sigma_{xx} + a_{12}\sigma_{zz} + a_{13}\sigma_{xz} \quad (x, z; 1,3) \\ \frac{\partial u_x}{\partial z} + \frac{\partial u_z}{\partial x} &= a_{15}\sigma_{xx} + a_{20}\sigma_{zz} + a_{15}\sigma_{xz} \end{aligned} \quad (1.4)$$

переходим к безразмерным координатам $\xi = x/\ell$, $\zeta = y/h$ и безразмерным перемещениям $U_x = u_x/\ell$, $U_z = u_z/\ell$. Получаем сингулярно возмущенную малым параметром $\varepsilon = h/\ell$ систему уравнений, решение которой ищем в виде асимптотического разложения [1-5]

$$Q = \varepsilon^{\lambda_0} \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^s Q^{(s)}(\xi, \zeta) \quad (1.5)$$

Считая, что вклад объемных сил соизмерим со вкладом поверхностных воздействий, компоненты объемных сил должны иметь асимптотику

$$F_x = \ell^{-1} \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^{s-1} F_x^{(s)}(\xi, \zeta), \quad F_z = \ell^{-1} \sum_{s=0}^{\infty} \varepsilon^{s-2} F_z^{(s)}(\xi, \zeta) \quad (1.6)$$

Подставив (1.5) в преобразованную систему (1.4) и приравнявая коэффициенты при одинаковых степенях ε в левых и правых частях, получим непротиворечивую систему уравнений относительно искомых коэффициентов $Q^{(s)}$ лишь при

$$\chi_{\sigma_{xx}} = \chi_{\sigma_{zz}} = \chi_{\sigma_{xz}} = -1, \quad \chi_{\sigma_{xx}} = \chi_{\sigma_{xz}} = 0 \quad (1.7)$$

Решив эту непротиворечивую систему, получим рекуррентные формулы для определения компонентов тензора напряжений и вектора перемещения полосы.

Возвращаясь к размерным координатам и размерным перемещениям, рекуррентные расчетные формулы принимают вид

$$\begin{aligned} R &= \sum_{s=0}^{\infty} R^{(s)}(x, z) \\ \sigma_{\alpha\beta}^{(s)} &= \sigma_{\alpha\beta}^{(s)}(x) + \sigma_{\alpha\beta}^{(s)}(x, z) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\sigma_{z^2}^{(s)} &= \frac{1}{a_{11}} \dot{u}_{z0}^{(s)} - \frac{a_{13}}{a_{11}} \sigma_{z0}^{(s)} + \sigma_{z^2}^{(s)}(x, z) \\
\sigma_{z^2}^{(s)} &= \sigma_{z0}^{(s)}(x) - \frac{z}{a_{11}} \dot{u}_{z0}^{(s)} + z \frac{a_{13}}{a_{11}} \dot{\sigma}_{z0}^{(s)} + \sigma_{z^2}^{(s)}(x, z) \\
u_z^{(s)} &= u_{z0}^{(s)}(x) + u_{z^2}^{(s)}(x, z) \\
u_z^{(s)} &= u_{z0}^{(s)}(x) + z B_{33} \sigma_{z0}^{(s)} + z \frac{a_{13}}{a_{11}} \dot{u}_{z0}^{(s)} + u_z^{(s)}(x, z) \\
\sigma_{z^2}^{(s)} &= - \int_0^z \left(\frac{\partial \sigma_{z^2}^{(s-2)}}{\partial x} + F_z^{(s)} \right) dz \\
\sigma_{z^2}^{(s)} &= \frac{1}{a_{11}} \frac{\partial u_{z^2}^{(s)}}{\partial x} - \frac{a_{13}}{a_{11}} \sigma_{z^2}^{(s)} - \frac{a_{15}}{a_{11}} \sigma_{z^2}^{(s-1)} \\
\sigma_{z^2}^{(s)} &= \int_0^z \left(\frac{a_{13}}{a_{11}} \frac{\partial \sigma_{z^2}^{(s)}}{\partial x} - \frac{1}{a_{11}} \frac{\partial^2 u_{z^2}^{(s)}}{\partial x^2} + \frac{a_{13}}{a_{11}} \frac{\partial \sigma_{z^2}^{(s-1)}}{\partial x} - F_z^{(s)} \right) dz \\
u_z^{(s)} &= \int_0^z \left(a_{13} \sigma_{z^2}^{(s-1)} + a_{33} \sigma_{z^2}^{(s-1)} + a_{35} \sigma_{z^2}^{(s-2)} - \frac{\partial u_z^{(s-2)}}{\partial x} \right) dz \\
u_z^{(s)} &= \int_0^z \left(B_{31} \sigma_{z^2}^{(s)} + \frac{a_{13}}{a_{11}} \frac{\partial u_z^{(s)}}{\partial x} + B_{35} \sigma_{z^2}^{(s-1)} \right) dz \\
B_{ij} &= \frac{a_{11} a_{ij} - a_{1i} a_{1j}}{a_{11}}, \quad i, j = 3, 5
\end{aligned}
\tag{1.8}$$

где $\sigma_{z0}^{(s)}$, $\dot{\sigma}_{z0}^{(s)}$, $u_{z0}^{(s)}$, $\dot{u}_{z0}^{(s)}$ — неизвестные пока функции интегрирования, которые однозначно определяются из условий, заданных на продольных краях полосы.

Удовлетворив граничным условиям (1.1)–(1.3), определим функции интегрирования:

$$\begin{aligned}
\sigma_{z0}^{(s)} &= \frac{\Phi_1^2}{a_{11} + a_{13} \Phi_1^2} \dot{u}_{z0}^{(s)} + \tau_{z^2}^{(s)}(z = \Phi_1(x)) \\
\dot{\sigma}_{z0}^{(s)} &= \frac{d}{dx} \frac{\Phi_1 \dot{u}_{z0}^{(s)}}{a_{11} + a_{13} \Phi_1^2} + \frac{1}{\Phi_1} \tau_{z^2}^{(s)}(z = \Phi_1(x)) - \\
&\quad - \sigma_{z^2}^{(s)}(z = \Phi_1(x)) - \frac{a_{13} \Phi_1}{a_{11}} \frac{d}{dx} \tau_{z^2}^{(s)}(z = \Phi_1(x))
\end{aligned}$$

$$u_{x_0}^{(0)} = \dot{\varphi}_2 \left(u_{x_0}^{(0)} + \Delta^{(x)} + u_{x_2}^{(x)}(z = \varphi_2(x)) \right) - \varphi_2 B_{33} \sigma_{z_0}^{(0)} - \varphi_2 \frac{a_{13}}{a_{11}} \dot{u}_{x_0}^{(0)} - u_{x_2}^{(0)}(z = \varphi_2(x)) \quad (1.9)$$

$$U_1^{(s)} = \left(u_{x_0}^{(s)} + \Delta^{(s)} + u_{x_2}^{(s)}(z = \varphi_2(x)) \right) \sqrt{1 + \dot{\varphi}_2^2}$$

$$\tau_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1(x)) = \frac{a_{11}}{a_{11} + a_{13}\dot{\varphi}_1^2} \left(\dot{\varphi}_1^2 \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1(x)) - \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1(x)) \right)$$

$$\Delta^{(0)} = \Delta, \quad \Delta^{(s)} = 0, \quad s > 0$$

где $u_{x_0}^{(s)}$ — решение дифференциального уравнения

$$\frac{d}{dx} \left(\frac{\dot{u}_{x_0}^{(s)}}{a_{11} + a_{13}\dot{\varphi}_1^2} \right) + p \frac{\dot{u}_{x_0}^{(s)}}{a_{11} + a_{13}\dot{\varphi}_1^2} = q^{(s)}$$

$$p = \frac{(\dot{\varphi}_1 - \dot{\varphi}_2)(1 + \dot{\varphi}_1\dot{\varphi}_2 + f(\dot{\varphi}_1 - \dot{\varphi}_2))}{(\varphi_1 - \varphi_2)(1 - \dot{\varphi}_2^2 + 2f\dot{\varphi}_2)}$$

$$q^{(s)} = \frac{1}{(\varphi_1 - \varphi_2)(1 - \dot{\varphi}_2^2 + 2f\dot{\varphi}_2)} \left[(\dot{\varphi}_2 + f\dot{\varphi}_2^2) \left(\sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_2) - \frac{a_{11}}{a_{11}} \tau_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) \right) + (f - \dot{\varphi}_2) \left(\tau_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) + \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_2) \right) + (\dot{\varphi}_2^2 - 1 - 2f\dot{\varphi}_2) \left(\frac{1}{\varphi_1} \tau_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) + \frac{a_{13}(\varphi_2 - \varphi_1)}{a_{11}} \frac{d}{dx} \tau_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) + \frac{1}{\dot{\varphi}_1} \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) + \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_2) - \sigma_{z_2}^{(s)}(z = \varphi_1) \right) \right] \quad (1.10)$$

имеющее вид

$$u_{x_0}^{(s)} = C_1 + \int_a^x \Phi(\alpha, a) \left(C + \int_a^\alpha \Phi(a, \gamma) q^{(s)}(\gamma) d\gamma \right) d\alpha \quad (1.11)$$

$$\Phi(\alpha, a) = e^{-\int_a^\alpha p(\gamma) d\gamma}$$

Постоянные интегрирования общего решения (1.11) однозначно могут быть определены, используя значения компонентов вектора перемещения в какой-либо точке продольного края (поверхности) полосы

$$u_x^{(0)}(a, \varphi_1(a)) = \bar{u}_x, \quad u_x^{(s)}(a, \varphi_1(a)) = 0 \quad s > 0, \quad (x, z) \quad (1.12)$$

Эти значения обычно известны из геодезических и спутниковых данных.

Рекуррентные расчетные формулы (1.8)-(1.11), (1.12) позволяют вычислить компоненты тензора напряжений и вектора перемещения точек

полосы с любой заранее принятой, асимптотической точностью $O(\epsilon^n)$. Когда функции $z = \varphi_1(x)$, $z = \varphi_2(x)$ тождественно постоянны, итерационный процесс обрывается и получается математически точное решение краевой задачи.

2. Приведем иллюстрационный пример. Поскольку нам в общем точно неизвестны функции $z = \varphi_1(x)$, $z = \varphi_2(x)$ (верхняя и нижняя поверхности зоны колазии) и коэффициенты α_i упругой анизотропии региона, упростим данные, предполагая рассматриваемую область изотропной с горизонтальной верхней поверхностью и нижней плоской поверхностью с постоянным углом наклона. Точка верхней поверхности A ($x = a = 0, z = h$) считается неподвижной (фиг. 2)

$$\begin{aligned} \varphi_1(x) &= h, & \varphi_2 &= kx \\ u_x(0, h) &= u_x(0, h) = 0 \end{aligned} \quad (2.1)$$

Фиг. 2

Подставив (2.1) в (1.8)-(1.11), (1.12), после первого шага итерации для компонентов тензора напряжений и вектора перемещения получаем

$$\begin{aligned} \sigma_z &= \rho g(z-h), & \sigma_{zz} &= \frac{E}{1-\nu^2} (h-z)\ddot{u} \\ \sigma_{xx} &= \frac{E}{1-\nu^2} \dot{u} - \frac{\nu}{1-\nu} \rho g(h-z), & u_x &= u, & U &= (u+\Delta)\sqrt{1+k^2} \\ u_z &= k(u+\Delta) - \frac{\nu}{1-\nu} (z-kx)\dot{u} + \frac{(1+\nu)(1-2\nu)}{2E(1-\nu)} \rho g(z-kx)(z+kx-2h) \\ \ddot{u} &= \frac{1-\nu^2}{E} \left[c \left(1 - k \frac{x}{h}\right)^{-\gamma} + \frac{\rho g h \alpha}{k(\gamma+1)} \left(1 - k \frac{x}{h}\right) \right] \\ \ddot{u} &= \frac{1-\nu^2}{E} \left[\frac{ck\gamma}{h^{\gamma+1}} \left(1 - k \frac{x}{h}\right)^{-\gamma-1} - \frac{\alpha \rho g}{\gamma+1} \right] \end{aligned} \quad (2.2)$$

$$u = \frac{1-\nu^2}{E} \left(\frac{ch}{k(\gamma-1)} \left[\left(1 - k \frac{x}{h} \right)^{1-\gamma} - 1 \right] - \frac{\alpha \rho g h x}{2k(\gamma+1)} \left(k \frac{x}{h} - 2 \right) \right)$$

$$c = \frac{kE\Delta}{\nu(1+\nu)h} - \rho g h \left(\frac{\alpha}{k(\gamma+1)} + \frac{1-2\nu}{2\nu(1-\nu)} \right)$$

$$\gamma = \frac{1+kf}{1+2kf-k^2}, \quad \alpha = \frac{f-k + \frac{\nu}{1-\nu}(k+k^2f)}{1+2kf-k^2}$$

Используя решение (2.2), можно определить равнодействующую R_x горизонтальной упругой силы, которая пропорциональна перемещению Δ Аравийской плиты:

$$P_x = \frac{1}{\sqrt{1+k^2}} (-k\sigma_{xx} + \sigma_{zz})$$

$$R_x = \sqrt{1+k^2} b \int_0^{L/k} P_x(x) dx \quad (2.3)$$

$$R_x = -\frac{kEb}{\nu(1+\nu)} \Delta = -\frac{2kb}{\nu} G\Delta$$

где b — размер сжимаемой области перпендикулярно плоскости OXZ .

Из (2.3) следует, что зона коллизии работает как упругая пружина с жесткостью

$$C = \frac{kEb}{\nu(1+\nu)} = \frac{2kb}{\nu} G \quad (2.4)$$

следовательно, накопленная потенциальная энергия будет

$$W = C \frac{\Delta^2}{2} \quad (2.5)$$

Принимая $E = 2.5 \cdot 10^{11}$ дин/см², $k = 0.02$, $\nu = \frac{1}{4}$, $b = 2.0 \cdot 10^8$ см, получим упругую силу и энергию упругой деформации

$$R_x = -1.6 \cdot 10^{19} \Delta \quad (\text{дин})$$

$$W = 0.8 \cdot 10^{19} \Delta^2 \quad (\text{эрг}) \quad (2.6)$$

[Все величины приведены в принятой в сейсмологии системе единиц СГС]

Накапливаемая потенциальная энергия, когда $\Delta = 1.8$ см/год, составляет

$$W_x = 2.6 \cdot 10^{19} \text{ эрг. — за год}$$

$$W'_{10} = 2,6 \cdot 10^{21} \text{ эрг. — за 10 лет,} \quad (2.7)$$

$$W'_{100} = 2,6 \cdot 10^{22} \text{ эрг. — за 100 лет.}$$

Полученные числа согласуются с результатами наблюдений. При достижении критического значения W'_{10} потенциальной энергии произойдет разрушение и высвобождение части накопленной энергии в виде сейсмических волн.

Решение (1.1)-(1.3), (1.8)-(1.11), (1.12) позволяет рассматривать также более сложные случаи.

Работа выполнена при поддержке гранта МНТЦ А 651.

ЛИТЕРАТУРА

1. Агаловян Л.А. О структуре решения одного класса плоских задач теории упругости анизотропного тела// Межвуз. сб.: Механика. Изд-во ЕГУ. 1982. С. 7-12.
2. Агаловян Л.А., Геворкян Р.С. Об асимптотическом решении смешанных трехмерных задач для двухслойных анизотропных пластинок// ПММ. 1986. Т. 50. Вып. 2. С. 271-278.
3. Агаловян Л.А. Асимптотическая теория анизотропных пластин и оболочек. М.: Наука. 1997. 414 с.
4. Геворкян Р.С. Асимптотика пограничного слоя для одного класса краевых задач анизотропных пластин.// Изв. АН Арм. ССР. Механика. 1984, Т. 37. № 6. С. 3-15.
5. Агаловян Л.А., Геворкян Р.С., Хачатрян Г.Г. Смешанные краевые задачи для анизотропных пластин переменной толщины// ПММ. 1996. Т.60. Вып. 2. С. 290-298.
6. McKenzie D.P. (1970) Plate tectonics of the Mediterranean region. Nature. V. 226.
7. Balassanian S. Yu. (1977) Seismogenesis and Destructive Earthquakes in the Caucasus. "Historical and Prehistorical Earthquakes in the Caucasus", Kluwer Academic Publisher. Netherlands. pp. 1-37.
8. Balassanian S. Yu. (2002) Earthquake Prediction Research for Current Seismic Hazard Assessment "Earthquake Hazard and Seismic Risk Reduction". Kluwer Academic Publishes. Netherlands. pp. 169-209.