

УДК 539.3

К ВОПРОСУ КОЛЕБАНИЙ НЕОДНОРОДНОЙ ПО  
 ТОЛЩИНЕ ПЛАСТИНКИ

Белубекян М.В.

Մ.Վ. Բելուբեկյան

Ըստ հաստության անհամասեռ սալի տատանումների խնդրի վերաբերյալ  
 ենթադրվում է, որ սալի անհամասեռությունը ըստ հաստության ուղիղձևային է և տեղի ունի  
 Կլիրտոֆի վարկածը: Արդյունքում են ձգման, սահիքի և ծռման կոշտության արդյունավետ  
 մոդուլները Հաստատվում է սալի հարկածային ծովափ վիճակի անկայունության  
 հնարավորությունը, որը էապես կախված է Գուսսոնի գործակիցի ըստ հաստության  
 փոփոխության վարից:

M.V. Belubekyan

On the Problem of Vibrations of the Plate with Nonhomogeneity along Thickness.

Впервые задача исследования пластин, симметрично неоднородных по толщине, была  
 поставлена С.Г. Лехницким [1, 2] и в работе [3] рассмотрена задача колебаний пластины неод-  
 нородной по толщине при условии постоянства коэффициента Пуассона и с учетом  
 поперечных сдвигов.

В настоящей работе исследуются задачи несимметрично неоднородных по толщине  
 пластин на основе гипотезы Кирхгофа и без условия постоянства коэффициента Пуассона.

Несимметричность понимается в смысле, что если функции механических характери-  
 стик материала пластинки непрерывны по толщинной координате, то они несимметричны  
 относительно срединной плоскости. Если же они кусочно-непрерывны (слоистая пластинка),  
 то задача несимметрична относительно любой плоскости раздела слоев и срединной  
 поверхности.

Вводятся преобразование относительно функций планарных перемещений, позволяю-  
 щее установить классы задач, для которых отделяются задачи определения обобщенного  
 плоского напряженного состояния и изгиба. Устанавливается возможность потери  
 устойчивости пластинки при действии по краям изгибающих моментов и при действии  
 нормальной нагрузки.

1. Упругая пластинка в прямоугольной декартовой системе координат  
 (x, y, z) занимает область  $0 < x < a$ ,  $0 < y < b$ ,  $-h_1 \leq z \leq h_2$ . Модуль Юнга E, коэффициент Пуассона  $\nu$  и плотность материала пластинки  $\rho$  являются функциями координаты z. Принимаются допущения гипотезы Кирхгофа:

$$\sigma_{11} = \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon_{11} + \nu \epsilon_{22}), \quad \sigma_{22} = \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon_{22} + \nu \epsilon_{11}), \quad \sigma_{12} = \frac{E}{1+\nu} \epsilon_{12} \quad (1.1)$$

$$u_x = u - z \frac{\partial w}{\partial x}, \quad u_y = v - z \frac{\partial w}{\partial y}, \quad u_z = w, \quad u, v, w \sim (x, y, z) \quad (1.2)$$

$$\int_{-h_1}^{h_2} \left( \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} - \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \right) dz = 0, \quad (i=1,2,3), \quad \int_{-h_1}^{h_2} \left( \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} - \rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} \right) dz = 0 \quad (i=1,2) \quad (1.3)$$

и пренебрегаются моменты инерции вращения.

Выражения для усилий и моментов, согласно (1.1), (1.2) получаются в

$$\begin{aligned}
 T_1 &= C \frac{\partial u}{\partial x} + (C - 2B_0) \frac{\partial v}{\partial y} - \left[ K \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (K - 2B_1) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right] \\
 T_2 &= C \frac{\partial v}{\partial y} + (C - 2B_0) \frac{\partial u}{\partial x} - \left[ K \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + (K - 2B_1) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right] \\
 S &= B_1 \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) - 2B_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \\
 M_1 &= K \frac{\partial u}{\partial x} + (K - 2B_1) \frac{\partial v}{\partial y} - \left[ D_0 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (D_0 - 2B_2) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right] \\
 M_2 &= K \frac{\partial v}{\partial y} + (K - 2B_1) \frac{\partial u}{\partial x} - \left[ D_0 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + (D_0 - 2B_2) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right] \\
 H &= B_2 \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) - 2B_2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}
 \end{aligned} \tag{1.4}$$

Здесь приняты следующие обозначения:

$$\begin{aligned}
 C &= \int_{-h_1}^{h_1} \frac{E}{1-\nu^2} dz \\
 K &= \int_{-h_1}^{h_1} \frac{z^2 E}{1-\nu^2} dz, \quad D_0 = \int_{-h_1}^{h_1} \frac{z^4 E}{1-\nu^2} dz, \quad B_k = \frac{1}{2} \int_{-h_1}^{h_1} \frac{z^k E}{1+\nu} dz, \quad k = 0, 1, 2
 \end{aligned} \tag{1.5}$$

Подстановка (1.4) в осредненные уравнения движения (1.3) приводит к уравнениям относительно перемещений  $u, v, w$

$$\begin{aligned}
 B_1 \Delta u + (C - B_0) \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) - K \frac{\partial}{\partial x} \Delta w &= m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 w}{\partial t^2 \partial x} \\
 B_1 \Delta v + (C - B_0) \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) - K \frac{\partial}{\partial y} \Delta w &= m \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 w}{\partial t^2 \partial y} \\
 D_0 \Delta^2 w - r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Delta w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K \Delta \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) + p \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) &= q
 \end{aligned} \tag{1.6}$$

где  $q$  — нормальная нагрузка.

$$m = \int_{-h_1}^{h_1} \rho dz, \quad p = \int_{-h_1}^{h_1} \rho z dz, \quad r = \int_{-h_1}^{h_1} \rho z^2 dz \tag{1.7}$$

Условия  $K = 0, p = 0$  являются достаточными для отделения уравнений обобщенного плоского напряженного состояния и изгиба. Можно показать, что члены уравнения (1.6) с множителем  $p$  имеют порядок моментов инерции вращения, поэтому они в дальнейшем пренебрегаются в соответствии с теорией пластин Кирхгофа.

2. Для системы уравнений (1.6) вводится следующее преобразование [4]:

$$u = \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial x}, \quad v = \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial y} \quad (2.1)$$

При помощи (2.1) система уравнений с учетом  $p = 0$  приводится к виду

$$C\Delta\varphi = m \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} + \frac{mK}{c} \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, \quad B_0 \Delta\psi - m \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \quad (2.2)$$

$$D\Delta^2 w - r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Delta w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K\Delta^2 \varphi = q \quad (2.3)$$

$$D = D_0 - C^{-1}K^2 \quad (2.4)$$

Преобразование (2.1) аналогично введению функций Ламе для частного случая задачи плоской деформации. И здесь очевидно, что решения системы (2.2) (2.3) удовлетворяют уравнениям (1.6). Однако обратное утверждение требует доказательства, аналогичное доказательству полноты функций Ламе [5].

Уравнение относительно  $\psi$  отделяется от системы уравнений относительно  $\varphi$  и  $w$ . Однако, в общем случае, они связаны граничными условиями на краях пластинки.

В случае статических задач для каждой из искомых функций  $\varphi$ ,  $\psi$ ,  $w$  получаются автономные уравнения. Поэтому можно условно считать, что формула (2.4) определяет эффективную жесткость пластинки на изгиб. В этом же смысле  $C$  будет эффективной жесткостью на растяжение (сжатие),  $B_0$  — эффективной жесткостью на сдвиг,  $m$  — приведенной массой.

Анализ задачи собственных колебаний бесконечной пластинки на основе системы уравнений (2.2), (2.3) показывает, что члены с коэффициентами  $mKc^{-1}$ ,  $r$  имеют тот же порядок, что и моменты инерции вращения. Поэтому для задач колебаний тонких пластин, в согласии с теорией Кирхгофа, предлагается вместо системы (2.2), (2.3) использовать следующую систему:

$$C\Delta\varphi = m \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2}, \quad B_0 \Delta\psi = m \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \quad (2.5)$$

$$D\Delta^2 w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K\Delta^2 \varphi = q$$

Необходимо отметить, что эффективная жесткость  $D$  всегда положительна.

Если ввести обозначения

$$f(z) = \frac{z^2 E}{1 - \nu^2} > 0, \quad g(z) = \frac{E}{1 - \nu^2} > 0$$

то условие  $D > 0$  согласно (2.4) приводится к неравенству Коши-Буняковского

$$\left( \int_{-h_2}^{h_1} f dz \right) \left( \int_{-h_2}^{h_1} g dz \right) > \left( \int_{-h_2}^{h_1} \sqrt{f} \sqrt{g} dz \right)^2$$

Граничные условия относительно функций  $\varphi$ ,  $\psi$ ,  $w$  на краях пластинки получаются обычным способом осреднения и использования преобразования

(2.1) Для частных случаев указанные граничные условия для кромки  $x = \text{const}$  приводятся ниже

Жесткая заделка —

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial w}{\partial x} = 0 \quad (2.6)$$

Шарнирное закрепление —

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0 \quad (2.7)$$

Скользящий контакт —

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = 0 \\ \frac{\partial w}{\partial x} = 0, \quad D \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} - K \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0 \end{aligned} \quad (2.8)$$

3. Для задач статики, при действии поперечной нагрузки  $q(x, y)$  на нижней поверхности пластинки, функции  $\varphi$  и  $\psi$ , согласно (2.5), должны удовлетворять однородным уравнениям Лапласа и однородным граничным условиям вида (2.6)-(2.8). Отсюда следует, что в этом случае  $\varphi = 0$ ,  $\psi = 0$ . Тогда для определения прогиба  $w$  получается обычная задача теории изгиба пластин с эффективной жесткостью  $D$  определяемой по формуле (2.4). При этом перемещения  $u, v$  определяются согласно (2.1) следующим образом:

$$u = \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial x}, \quad v = \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial y} \quad (3.1)$$

Подстановка (3.1) в (1.4) приводит к определению усилий и моментов через функцию прогиба  $w$

$$\begin{aligned} T_1 = A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \quad T_2 = A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad S = -A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \\ M_1 = -D \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - (D - A_2) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \quad M_2 = -D \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - (D - A_2) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \end{aligned} \quad (3.2)$$

$$H = -A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}, \quad N_1 = -D \frac{\partial}{\partial x} \Delta w, \quad N_2 = -D \frac{\partial}{\partial y} \Delta w$$

где

$$A_1 = 2(B_1 - B_0 K C^{-1}), \quad A_2 = 2(B_2 - B_1 K C^{-1}) \quad (3.3)$$

Легко проверить, что  $A_1 = 0$  при  $v = \text{const}$  и, следовательно,

$$T_1 = T_2 = S = 0 \quad (3.4)$$

В общем случае  $A_1 \neq 0$ . В частности, для двухслойной пластинки [4.6]

$$A_1 = \frac{v_2 - v_1}{2} \frac{h_1 h_2 (h_1 + h_2) E_1 E_2}{E_1 h_1 (1 - v_2^2) + E_2 h_2 (1 - v_1^2)} \quad (3.1)$$

Знак коэффициента  $A_1$  определяет, являются ли усилия  $T_1, T_2$  растягивающими или сжимающими.

Очевидно, что в случае, когда  $T_1, T_2$  сжимающие, возможна постановка вопроса устойчивости пластинки под действием поперечной нагрузки.

Пусть пластинка-полоса (цилиндрический изгиб) с жестко заделанными краями  $x = 0, a$  изгибается при действии поперечной нагрузки  $q = q_0 = \text{const}$ .

Усилия и моменты согласно (3.2) определяются следующим образом:

$$\begin{aligned} T_1 = 0, T_2 = \frac{q_0 a^2}{2D} A_1 f(x), S = 0, M_1 = -\frac{q_0 a^2}{2} f(x) \\ M_2 = -\left(1 - \frac{A_2}{D}\right) \frac{q_0 a^2}{2} f(x), N_1 = -\frac{q_0 a^2}{2} f(x), N_2 = 0 \end{aligned} \quad (3.2)$$

где

$$\begin{aligned} \xi = \frac{x}{a}, \xi_1 = \frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{\sqrt{3}}\right), \xi_2 = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \\ f(x) = (\xi - \xi_1)(\xi - \xi_2) \end{aligned} \quad (3.3)$$

Функция  $f(x)$  - знакопеременная. Она отрицательна в интервале  $(\xi_1, \xi_2)$  и положительна вне этого интервала. Отсюда следует, что усилия  $T_2$  также является знакопеременной функцией от  $x$  и его знак определяется знаком коэффициента  $A_1$  и знаком функции  $f(x)$ . Поскольку всегда существует интервал, для которого  $T_2$  является отрицательной функцией (сжимающее усилие), то возможна потеря устойчивости рассматриваемой пластинки [7,8].

4 На основе полученных уравнений (2.5) и граничных условий (2.6)-(2.8) рассмотрены частные задачи свободных колебаний пластинки. Для прямоугольной пластинки с четырьмя шарнирно закрепленными краями решение имеет вид

$$\begin{aligned} \psi = \sum_{p,q=1}^{\infty} \psi_{pq} e^{i\omega_{pq} t} \sin \mu_p x \sin \lambda_q y, \varphi = \sum_{p,q=1}^{\infty} \varphi_{pq} e^{i\omega_{pq} t} \sin \mu_p x \sin \lambda_q y \\ w = \sum_{p,q=1}^{\infty} (w_{pq} e^{i\Omega_{pq} t} + A_{pq} e^{i\omega_{pq} t}) \sin \mu_p x \sin \lambda_q y \end{aligned} \quad (4.1)$$

где

$$\begin{aligned} \omega_{pq}^2 = m^{-1} C (\mu_p^2 + \lambda_q^2) \zeta_{pq} = m^{-1} B_0 (\mu_p^2 + \lambda_q^2) \Omega_{pq}^2 = m^{-1} D (\mu_p^2 + \lambda_q^2)^2 \\ \mu_p = \frac{p\pi}{a}, \lambda_q = \frac{q\pi}{b}, A_{pq} = m^{-1} K (\mu_p^2 + \lambda_q^2)^2 (\Omega_{pq}^2 - \omega_{pq}^2)^{-1} \varphi_{pq} \end{aligned} \quad (4.2)$$

В случае свободных колебаний пластинки-полосы с шарнирно закрепленным краем  $x = 0$  и скользящим краем  $x = a$  получаются следующие результаты:

$$w = \sum_{p=1}^{\infty} (w_p e^{i\omega_p t} + A_p e^{i\omega_p t}) \sin \chi_p x, \varphi = \sum_{p=1}^{\infty} \varphi_p e^{i\omega_p t} \sin \chi_p x \quad (4.3)$$

$$A_p = \frac{K \chi_p^2}{\Omega_p^2 - \omega_p^2} \varphi_p, \chi_k = \frac{(2p-1)\pi}{2a}, \omega_p^2 = \frac{c}{m} \chi_p^2, \Omega_p^2 = \frac{D}{m} \chi_p^2 \quad (4.4)$$

Наконец, для задачи свободных колебаний пластинки с граничными условиями шарнирного закрепления краев  $x = 0, a$ , и скользящего контакта краев  $y = 0, b$

$$\varphi = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{q=0}^{\infty} \varphi_{pq} e^{i\omega_{pq} t} \sin \mu_p x \cos \lambda_q y, \psi = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{q=0}^{\infty} \psi_{pq} e^{i\omega_{pq} t} \cos \mu_p x \sin \lambda_q y \quad (4.5)$$

$$w = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{q=0}^{\infty} (w_{pq} e^{i\omega_{pq} t} + A_{pq} e^{i\omega_{pq} t}) \sin \mu_p x \cos \lambda_q y$$

Принятые здесь обозначения совпадают с обозначениями (4.2).

5. Рассмотрим напряженно деформированное состояние неоднородной пластинки при действии изгибающих моментов на краях. Пусть по шарнирно-закрепленным краям пластинки  $x = 0, a$  приложены нагрузки  $\sigma_{11} = \sigma_c(z)$  такие, что

$$T_1 = \int_{-h}^h \sigma_c(z) dz = 0, M_1 = \int_{-h}^h z \sigma_c(z) dz = M_0 \quad (5.1)$$

В том случае граничные условия шарнирного закрепления имеют вид

$$T_1 = 0, v = 0, w = 0, M_1 = M_0 \quad \text{при } x = 0, a \quad (5.2)$$

или же в перемещениях

$$\frac{\partial w}{\partial x} = -\frac{KM_0}{CD}, v = 0, w = 0, \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = -\frac{M_0}{D} \quad (5.3)$$

Принимается, что на краях пластинки  $y = 0, b$  имеют место условия скользящего контакта, аналогичные (2.8). После введения преобразования (2.1) указанные граничные условия приведутся к виду

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, w = 0, \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = -\frac{M_0}{D} \quad \text{при } x = 0, a \quad (5.4)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \frac{\partial w}{\partial y} = 0 \quad \text{при } y = 0, b \quad (5.5)$$

$$\frac{\partial^2}{\partial y^2} \left[ D \frac{\partial w}{\partial y} - K \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) \right] = 0$$

Для приведенной задачи пластинка изгибается по цилиндрической поверхности и искомые функции определяются следующим образом:

$$w_1 = M_0 a^2 (2CD)^{-1} \xi (1 - \xi^2), \quad \varphi = \psi = 0 \quad (5.6)$$

$$u_x = \frac{M_0 K a}{2CD} (1 - 2\xi), \quad T_2 = -\frac{A_1 M_0}{D}, \quad T_1 = S = 0 \quad (5.7)$$

При изгибе моментами появляется усилие  $T_2$ , знак которого зависит от знака коэффициента  $A_1$ . Условие  $A_1 > 0$  для двухслойной пластинки (3.5) означает, что  $v_2 > v_1$  и усилие  $T_2$  будет сжимающим. Поэтому возможна потеря устойчивости пластинки. Если начальному состоянию пластинки, определяемому по выражениям (5.6), (5.7), придать возмущение  $w = w(x, y)$ , то задача устойчивости приведет к решению уравнения

$$D\Delta^2 w - T_2 \partial^2 w / \partial y^2 = 0 \quad (5.8)$$

с граничными условиями

$$w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0 \quad \text{при } x = 0, a, \quad \frac{\partial w}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial^3 w}{\partial y^3} = 0 \quad \text{при } y = 0, b \quad (5.9)$$

Представление решения задачи в виде

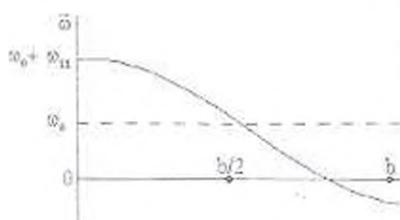
$$w = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{s=1}^{\infty} w_{ps} \sin \mu_p x \cos \lambda_s y \quad (5.10)$$

приводит к определению критического значения изгибающего момента из равенства

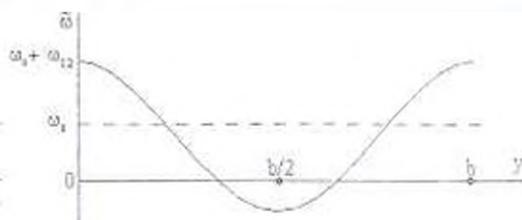
$$A_1 D^{-1} M_0 = \lambda_s^{-2} (\mu_p^2 + \lambda_s^2)^2 D \quad (5.11)$$

Из (5.11) следует, что минимальное критическое значение изгибающего момента  $M_0$ , при котором имеет место неустойчивость, достигается при  $p = 1, s = E(b/a) = k$ , где  $E(b/a)$  означает целую часть отношения  $b/a$  к целой единице

$$M_0 = A_1^{-2} \lambda_k^{-2} (\mu_1^2 + \lambda_k^2)^2 D^2 \quad (5.12)$$



Фиг. 1



Фиг. 2

В частности, для квадратной пластинки

$$M_0 = A_1^{-2} a^{-2} 4\pi^2 D^2 \quad (5.13)$$

На фиг. 1 приводится форма потери устойчивости квадратной пластинки для сечения  $x = a/2$

На фиг. 2 приводится форма потери устойчивости прямоугольной пластинки с размерами  $b = 2a$  для сечения  $x = a/2$

Автор благодарит Р.М. Киракосяна за содержательное обсуждение статьи.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Ахницкий С.Г. Изгиб неоднородных анизотропных плит симметричного строения// ПММ. 1941. Т.V. Вып 1.
2. Ахницкий С.Г. Анизотропные пластинки. М.: Гостехтеориздат, 1957. 464с.
3. Мовсисян А.А. К свободным колебаниям неоднородных пластин//Изв НАН Армении. Механика. 1997. Т.50. №3-4.С.42-48.
4. Амбарцумян С.А. Белубекян М.В. Об одном подходе к определению эффективных модулей несимметрично собранных многослойных пластин.// Проблемы прочности и пластичности. Межвуз сб. Нижегородский ун-т. 2000. вып.61, с. 26-30.
5. Новацкий В. Теория упругости. М.: Мир, 1975.872с.
6. Белубекян М.В. Неустойчивость двухслойной пластинки при действии изгибающего момента// Изв. НАН Армении. Механика. 2001. Т.54 №1.С 26-31.
7. Гнуви В.Ц., Микаелян Н.З. Выпучивание длинной эксцентрично закрепленной пластинки под действием поперечной нагрузки.// Докл АН Арм.ССР, 1970.Т. 11. №3, С. 140-143.
8. Гнуви В.Ц. Микаелян Н.З. Выпучивание длинных слоистых пластин и цилиндрических панелей// Изв АН Арм.ССР, Механика. 1971. Т.24 №2. С.39-45.

Институт механики  
НАН Армении

Поступила в редакцию  
26.04.2002