Մեխանիկա

51, №4, 1998

Механика

УДК 539.3

# КОЛЕБАНИЯ ТОКОНЕСУЩЕЙ ЛЕВИТИРУЮЩЕЙ ПЛАСТИНКИ ВО ВНЕШНЕМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ Варданян Л. В.

## арданин ин о.

է Վ Վարդանյան

Արտաքին մազմիսական դաշտում լողացող հոսանքակիր սալի տատանումները

Բարակ մարմինների մագնիսաառածգականության վարկածի հիման վրա ուսումնասիրվում է հոսանքակիր սայի մագնիսատուսծգական տատանումները։ Մայը գտնվում է արտաքին մագնիսական դաշառոմ, որը առաջանում է սայից որոշակի հետավորության վրա գտնվող կիսատարածության մակերևույթով հոսող էլեկտրական հոսանքով։

Որոշված են գոգոված էկեկտրամագնիսական դաշտի բաղադրիչները Ստացված է սալի -մազնիսաուուսծզական աստանումների հաճախականությունների որոշման բնութագրիչ հավասարումը։

Այդ հավասարումը ուսումնասիրված է տարրեր մասնավոր դեպրերում

#### L.V. Vardanian

### Vibration of current-carrying levitational plate in external magnetic field

В настоящей работе на основе гипотезы магнитоупругости тонких тел [1] рассматриваются магнитоупругие колебания токонесущей пластинки и случае, когда внешнее магнитоное поле создается при помощи электрического тока, протеквоющего по поверхности полупространства. Получено характеристическое уравнение относительно частоты магнитоупругих колебаний пластинки. Определены компоненты возмущенного электромагнитного поля Рассмотрены одномерные колебания пластинки, когда пластинка находится вблази полупространства и удалена от него.

1. Пусть упругая бесконечная пластинка постоянной толщины 2h находится на расстоянии l от поверхности полупространства. Пластинка служит проводником равномерно-распределенного электрического тока плотностью  $\vec{j}_0 = \mathrm{const}$  .

Упругие и электромагнитные свойства материала пластинки характеризуются модулем упругости E, коэффициентом Пуассона V, плотностью  $\rho$ , электропроводностью  $\sigma$ . Магнитная проницаемость пластинки, магнитная и диэлектрическая проницаемости среды, окружающей пластинку, принимаются равными единице. Токи смещения и пластинке пренебрегаются.

Декартовая прямоугольная координатная система  $(x_1,x_2,x_3)$  выбирается так, чтобы плоскость  $x_1ox_2$  совпадала с срединной плоскостью пластинки, а ось  $ox_1$ —с направлением электрического тока в пластинке. В выбранной координатной системе полупространство занимает область  $x_3 \le -l - h$ . По границе  $x_3 = -l - h$  полупространства протекает поверхностный электрический ток в направлении оси  $ox_1$ . с поверхностной плотностью  $J_1$ .

Пластинка находится под действием магнитного поля  $\overline{H}_0$ . Магнитное поле  $\overline{H}_0$  состоит из собственного магнитного поля, создаваемого электрическим током  $\overline{J}_0$  в пластинке и из внешнего магнитного поля,

создаваемого поверхностным электрическим током  $J_{\perp}$ .

Решая соответствующую задачу магнитостатики, найдем [1], [2]

$$H_{02} = \begin{cases} -\frac{2\pi}{c} (2hj_0 + j_1), & x_3 \ge h \\ -\frac{2\pi}{c} (2x_3j_0 + j_1), & |x_3| \le h \\ \frac{2\pi}{c} (2hj_0 - j_1), & -h - l \le x_3 \le -h \end{cases}$$
 (1.1)

Задача рассматривается в рамках линейной теории упругих пластин и гипотезы магнитоупругости тонких тел [3],[4], которая при указанных предположениях аналитически записывается следующим образом:

$$u_{1} = u - x, \frac{\partial w}{\partial x_{1}}, \quad u_{2} = V - x_{3} \frac{\partial w}{\partial x_{2}}, \quad u_{3} = w(x_{1}, x_{2}, t)$$

$$e_{1} = \varphi(x_{1}, x_{2}, t), \quad e_{2} = \psi(x_{1}, x_{2}, t), \quad h_{3} = f(x_{1}, x_{2}, t)$$
(1.2)

В (1.2)  $u_1, u_2, u_3$  — компоненты вектора перемещения произвольной точки пластинки. u, V — тангенциальные перемещения точек срединной плоскости пластинки. w — нормальное перемещение.  $e_1, e_2$  — тангенциальные компоненты вектора индуцированного электрического поля.  $h_3$  — нормальная компонента вектора индуцированного магнитного поля в области, занимаемой пластинкой.

В области, занимаемой пластинкой, имеем уравнения электродинамики, в которых ток смещения пренебрегается по сравнению с током проводимости. Во внешней области имеем уравнения электродинамики для вакуума. Из уравнения электродинамики в области, занимаемой пластинкой, с учетом (1.1), (1.2) имеем:

$$\frac{\partial f}{\partial x_{2}} - \frac{\partial h_{2}}{\partial x_{3}} = \frac{4\pi\sigma}{c} \left[ \varphi + \frac{2\pi}{c^{2}} (2x_{3} f_{0} + f_{1}) \frac{\partial w}{\partial t} \right], \quad \frac{\partial h_{1}}{\partial x_{3}} - \frac{\partial f}{\partial x_{1}} = \frac{4\pi\sigma}{c} \psi$$

$$\frac{\partial h_{2}}{\partial x_{1}} - \frac{\partial h_{1}}{\partial x_{2}} = \frac{4\pi\sigma}{c} \left[ e_{3} - \frac{2\pi}{c^{2}} (2x_{3} f_{0} + f_{1}) \left( \frac{\partial u}{\partial t} - x_{3} \frac{\partial^{2} w}{\partial x_{1} \partial t} \right) \right]$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial x_{1}} - \frac{\partial \varphi}{\partial x_{2}} = \frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t} \qquad \frac{\partial \varphi}{\partial x_{1}} + \frac{\partial \psi}{\partial x_{2}} + \frac{\partial e_{3}}{\partial x_{3}} = \frac{4\pi}{\epsilon} \rho, \tag{1.3}$$

где р — илотность электрического заряда, є — диэлектрическая проницаемость пластинки.

Компоненты  $h_1, h_2 e_3$  индуцированного электромагнитного поля определяются из уравнений (1.3) в следующем виде:

$$\begin{split} h_1 &= \frac{h_1^* + h_1^-}{2} + \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} + \frac{4\pi\sigma}{c}\Psi\right)x, \\ h_2 &= \frac{h_2^* + h_2^-}{2} - \frac{8\pi^2\sigma}{c^3}j_0\frac{\partial w}{\partial t}\left(x_3^2 - h^2\right) + \left[\frac{\partial f}{\partial x_2} - \frac{4\pi\sigma}{c}\left(\varphi + \frac{2\pi}{c^2}j_1\frac{\partial w}{\partial t}\right)\right]x, \\ e_3 &= \frac{c}{4\pi\sigma}\left[\frac{\partial}{\partial x_1}\left(\frac{h_2^* + h_2^-}{2}\right) - \frac{\partial}{\partial x_2}\left(\frac{h_1^* + h_1^-}{2}\right)\right] - \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial x_2} + \frac{4\pi}{c^2}j_1\frac{\partial^2 w}{\partial x_1\partial t}\right)x_3 - \frac{d^2 w}{dt} - \frac{d^2$$

$$-\frac{2\pi}{c^2}J_0\frac{\partial^2 w}{\partial x_1\partial t}(3x_3^2-h^2)+\frac{2\pi}{c^2}(2x_3f_0+f_1)\frac{\partial u}{\partial t}$$
(1.4)

где  $h_1^*, h_1^-, h_1^+, h_2^+$  значения компонентов  $h_1, h_2$  при  $x_3 = \pm h$  соответственно.

Плотность электрического заряда определяется из последнего уравнения системы (1.3) с учетом (1.4) в виде

$$\rho_e = \frac{1}{c^2} \left[ j_0 \frac{\partial u}{\partial t} - \left( 3x_3 j_0 + j_1 \right) \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right]$$
 1.5)

Объемные силы электромагнитного происхождения с учетом (1.1), (1.2) и (1.5) определяются по формулам [3]

$$R_{1}^{1} = \frac{2\pi\sigma}{c^{2}} \left(2x_{3}j_{0} + j_{3}\right) \left[e_{1} - \frac{2\pi}{c^{2}} \left(2x_{3}j_{0} + j_{1}\right) \left(\frac{\partial u}{\partial t} - x, \frac{\partial^{2}w}{\partial x_{1}\partial t}\right)\right] +$$

$$+ \frac{j_{0}}{c^{2}\sigma} \left[j_{0}\frac{\partial u}{\partial t} - \left(3x_{1}j_{0} + j_{1}\right)\frac{\partial^{2}w}{\partial x_{1}\partial t}\right], \qquad R_{2}^{1} = -\frac{j_{0}}{c}f$$

$$R_{1}^{1} = -\frac{2\pi\sigma}{c^{2}} \left(2x_{3}j_{0} + j_{1}\right) \left[\varphi + \frac{2\pi}{c^{2}} \left(2x_{3}j_{0} + j_{1}\right)\frac{\partial w}{\partial t}\right] + \frac{j_{0}}{c}h_{2} \qquad (1.6)$$

Осредняя уравнения (1.3) путем интегрирования по  $x_3$  в пределах -h до h и присоединяя уравнения движения пластинки, с учетом (1.4), (1.6) получим следующую систему уравнений для определения функций  $\phi$ ,  $\psi$ , f, u, V, w,  $h_1^*$ ,  $h_2^-$ ,  $h_2^+$ 

$$\frac{\partial \psi}{\partial x_1} - \frac{\partial \varphi}{\partial x_2} = -\frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t}, \quad \frac{\partial f}{\partial x_1} + \frac{4\pi\sigma}{c} \psi = \frac{h_1^* - h_1^*}{2h}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_2} - \frac{4\pi\sigma}{c} \left( \varphi + \frac{2\pi}{c^2} j_1 \frac{\partial w}{\partial t} \right) = \frac{h_2^* - h_2^*}{2h}$$

$$D\Delta^4 w + 2\rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} = \frac{h}{c} j_0 \left( h_2^* + h_2^- \right) + \frac{j_0}{c} \frac{h^3}{3} \left[ \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} \left( h_2^* + h_2^- \right) - \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \left( h_1^* + h_1^- \right) \right] - \frac{4\pi\sigma h}{c^2} j_1 \left[ \varphi + \frac{2\pi}{c^2} j_1 \left( \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{h^2}{3} \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t} \right) + \frac{h^2}{3} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_1 \partial x_2} \right) \right] - \frac{2h^3}{\sigma c^2} j_0^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t} + \frac{32\pi^2 \sigma h^3}{15c^4} j_0^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t}$$

$$+ \frac{32\pi^2 \sigma h^3}{15c^4} j_0^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} + \frac{1 - v}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_2^2} + \frac{1 + v}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\rho \left( 1 - v^2 \right)}{E} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{2}{2} \frac{\partial \psi}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial x_2} \right) j_0 \frac{2h^3}{3}$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x_2^2} + \frac{1 - v}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1^2} + \frac{1 + v}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\rho \left( 1 - v^2 \right)}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} - \frac{2h}{c} \hat{h}_0$$

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x_2^2} + \frac{1 - v}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1^2} + \frac{1 + v}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_2} = \frac{\rho \left( 1 - v^2 \right)}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} - \frac{2h}{c} \hat{h}_0$$

$$(1.7)$$

$$B (1.7) D = \frac{2Eh^3}{3(1 - v^2)}, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_2^2}$$

Систему уравнений (1.7) необходимо решать совместно с уравнениями электродинамики для внешней области, окружающей

пластинку, при граничных условиях на поверхностях пластинки  $x_3 = h, x_3 = -h$  и условий затухания на бесконечности  $(x_3 \to +\infty)$ . Эти граничные условия согласно [5] имеют вид:

$$h_1 = h_1^{(e)}, h_2 = h_2^{(e)} + \frac{4\pi}{c} j_0 w, h_3 = h_3^{(e)}, e_1 = e_1^{(e)}, e_2 = e_2^{(e)}$$
 (1.8)

Здесь e=1 при  $h \le x_3$ , e=2 при  $-l \le x_3 \le -h$ . Полученная система уравнений не замкнута. Для замыкания этой системы принимаем, что значения компонентов  $h_1^{(2)}, h_2^{(2)}$  индуцированного магнитного поля на поверхности полупространства  $x_3=-l-h$  равны нулю, то есть

$$h_1^{(2)}(-l-h) = 0, h_2^{(2)}(-l-h) = 0$$
 (1.9)

 Представим решения системы уравнений (1.7) и уравнений электродинамики для внешней области, окружающей пластинку, в виде плоских монохроматических волн

$$Q = Q_0 \exp i(\omega t - k_1 x_1 - k_2 x_2), \quad Q_0 = \text{const}$$

$$Q^{(e)} = Q_0^{(e)}(x_3) \exp i(\omega t - k_1 x_1 - k_2 x_2)$$
(2.1)

где  $Q,Q^{(\epsilon)}$  — любая из искомых функций, входящих в уравнения (1.7), и уравнения электродинамики для внешней области соответственно,  $\omega$  - частота магнитоупругих колебаний,  $k_1$ ,  $k_2$  - волновые числа.

Подставляя (2.1) в систему уравнений (1.7) и уравнений электродинамики для внешней области, получим обыкновенные дифференциальные уравнения относительно  $Q_0^{(\epsilon)}(x_3)(e=1,2)$ . Решая эти уравнения и удовлетворяя граничным условиям (1.8),(1.9) и условию затухания на бесконечности  $(x_3 \to +\infty)$ , получим систему алгебраических уравнений. Из условия равенства нулю детерминанта этой системы получим следующее характеристическое уравнение относительно частоты магнитоупругих колебаний пластинки:

$$\begin{split} &D\left(k_{1}^{2}+k_{2}^{2}\right)^{2}-2\rho h\omega^{2}=\frac{8\pi h}{c^{2}}j_{0}^{2}\left(1-\frac{k_{1}^{2}h^{2}}{3}+\frac{i\omega k_{1}^{2}h^{2}}{4\pi\sigma}-\frac{4\pi\sigma i\omega k_{1}^{2}h^{4}}{15c^{2}}\right)+\\ &+\frac{8\pi^{2}\sigma i\omega hj_{1}}{c^{4}\left[8\pi\sigma h\nu_{0}+i\omega(1+\operatorname{th}\nu_{0}l)\right]2h\nu_{12}^{2}+\nu_{0}\left(1+\operatorname{th}\nu_{0}l\right)\right]}\left\{\begin{array}{c}2h(1-\operatorname{th}\nu_{0}l)\times\\ &\times\left[2hk_{1}^{2}\left(4\pi\sigma-i\omega\right)-\nu_{0}\left(8\pi\sigma h\nu_{0}+i\omega(1+\operatorname{th}\nu_{0}l)\right)\right]j_{0}-\\ &-8\pi\sigma hk_{2}^{2}\left(2h\nu_{0}+1+\operatorname{th}\nu_{0}l\right)j_{1}+\left[2h\nu_{12}^{2}+\nu_{0}\left(1+\operatorname{th}\nu_{0}l\right)\right]\times\\ &\times\left[\frac{2k_{1}^{2}h^{3}}{3}j_{0}\left(1-\operatorname{th}\nu_{0}l\right)-\left(1-\frac{k_{1}^{2}h^{2}}{3}\right)j_{1}\left(1+\operatorname{th}\nu_{0}l\right)\right]i\omega\right\} \end{split} \tag{2.2}$$

rae 
$$v_0^2 = k_1^2 + k_2^2 - \frac{\omega^2}{c^2}, v_{12}^2 = k_1^2 + k_2^2 + \frac{4\pi\sigma i\omega}{c^2}$$

Определяются и остальные искомые величины. Приведем некоторые из них

$$\begin{split} f_0 &= -\frac{16\pi^2\sigma\omega h k_2 j_1 w_0}{c^3 \left[2hv_{12}^2 + v_0 \left(1 + \text{th}v_0 l\right)\right]} \\ \phi_0 &= -\frac{16\pi^2\sigma i\omega h \left[2hv_0v_{11}^2 + v_{01}^3 \left(1 + \text{th}v_0 l\right)\right] j_1 w_0}{c^2 \left[8\pi\sigma h v_0 + i\omega \left(1 + \text{th}v_0 l\right)\right] \left[2hv_{12}^2 + v_0 \left(1 + \text{th}v_0 l\right)\right]} \end{split}$$

$$h_{02} = \left[ \frac{4\pi}{c} j_0 \left( 1 - \frac{2\pi\sigma i\omega}{c^2} \left( x_3^2 - h^2 \right) \right) + \frac{8\pi^2 \sigma i\omega \left[ 2hk_1^2 \left( 4\pi\sigma - i\omega \right) - v_0 \left( 8\pi\sigma hv_0 + i\omega (1 + \text{th}v_0 l) \right) \right]}{c^3 \left[ 8\pi\sigma v_0 h + i\omega (1 + \text{th}v_0 l) \right] \left[ 2hv_{12}^2 + v_0 \left( 1 + \text{th}v_0 l \right) \right]} \times \left[ \left[ x_3 \left( 1 + \text{th}v_0 l \right) + h \left( 1 - \text{th}v_0 l \right) \right] \right] w_0$$
(2.3)

rae  $v_{01}^2 = k_1^2 - \frac{\omega^2}{c^2}$ ,  $v_{11}^2 = k_1^2 + \frac{4\pi\sigma i\omega}{c^2}$ 

3. Рассмотрим задачу в случае, когда упругие и электромагнитные возмущения не зависят от координаты  $x_2 (k_2 \equiv 0)$ . Тогда характеристическое уравнение (2.2) имеет вид:

$$Dk_{1}^{4} - 2\rho h\omega^{2} = \frac{8\pi h}{c^{2}} j_{0}^{2} \left( 1 - \frac{k_{1}^{2}h^{2}}{3} + \frac{i\omega k_{1}^{2}h^{2}}{4\pi\sigma} - \frac{4\pi\sigma i\omega k_{1}^{2}h^{4}}{15c^{2}} \right) + \left( 1 - \frac{k_{1}^{2}h^{2}}{3} \right) \frac{8\pi^{2}\sigma\omega^{2}hj_{1} \left[ j_{1} \left( 1 + \text{thv}_{01}l \right) + 2hj_{0} \left( 1 - \text{thv}_{01}l \right) \right]}{c^{4} \left[ 8\pi\sigma h\nu_{01} + i\omega \left( 1 + \text{thv}_{0}l \right) \right]}$$
(3.1)

Здесь рассмотрим частные случаи

а) Пусть расстояние пластинки от полупространства стремится к бесконечности, то есть  $\,l \to +\infty$ 

Пренебрегаем в выражении для  $v_{01}$  членом  $\omega^2/c^2$  по сравнению с  $k_1^2$  и принимаем допущения, имеющие место в теории магнитоупругости тонких тел:

$$k^2 h^2 << 1, \quad |i\omega| << 4\pi\sigma h k,$$
 (3.2)

Тогда характеристическое уравнение (3.1) в силу (3.2) можно представить в следующем безразмерном виде:

$$\left(1 + \frac{\pi y_1^2}{\rho h c^4 k_1}\right) \Omega^2 + 1 - \frac{4\pi y_0^2}{\rho c^2 \Omega_0^2} = 0$$

$$r_{AB} \Omega_0^2 = \frac{D k_1^4}{2\rho h}, \quad \Omega = \frac{i\omega}{\Omega_0}$$
(3.3)

Из уравнения (3.3) следует, что частота упругих колебаний пластинки определяется по формуле

$$I_{m}\Omega = \frac{c}{\Omega_{0}} \sqrt{\frac{hk_{1}(\rho c^{2}\Omega_{0}^{2} - 4\pi j_{+}^{2})}{\rho hc^{4}k_{1} + \pi j_{-}^{2}}}$$
(3.4)

ecan 
$$f_0 < \frac{c\Omega_0}{2} \sqrt{\frac{\rho}{\pi}}$$
(3.5)

б) Расстояние пластинки от полупространства стремится к нулю, то есть  $l \to 0$ , тогда характеристическое уравнение (3.1) в силу (3.2) представляется в следующем безразмерном виде:

$$\left(1 + \frac{\pi f_i \left(f_i + 2h f_0\right)}{2\rho h c^4 k_1}\right) \Omega_i^2 + 1 - \frac{4\pi g_i^2}{\rho c^2 \Omega_0^2} = 0$$
(3.6)

rae  $\Omega_1 = \frac{i\omega}{\Omega_0}$ 

В силу (3.5) решение уравнения (3.6) представляется формулой

$$I_{-}\Omega_{1} = \frac{c}{\Omega_{0}} \sqrt{\frac{hk_{1}(\rho c^{2}\Omega_{0}^{2} - 4\pi j_{0}^{2})}{\rho hc^{4}k_{1} + \pi j_{1}(j_{1} + 2hj_{0})}}$$
(3.7)

Сравнение решений (3.4) и (3.7) характеристических уравнений (3.3) и (3.6) показывает, что

$$I_{n}\Omega_{1} = \sqrt{2}I_{n}\Omega \tag{3.8}$$

если имеет место условие

$$j_1 >> 2hj_0 \tag{3.9}$$

4. Колебания не зависят от координаты  $x_1(k_1\equiv 0)$ . Тогда характеристическое уравнение (2.2) принимает вид:

$$Dk_{2}^{4} - 2\rho h\omega^{2} = \frac{8\pi h}{c^{2}} j_{0}^{2} - \frac{8\pi^{2}\sigma i\omega hj_{1} \left[2hv_{02}j_{0}(1 - thv_{02}l) + \left(2hk_{2}^{2} + v_{02}(1 + thv_{02}l)\right)j_{1}\right]}{c^{4} \left[2hv_{22}^{2} + v_{02}(1 + thv_{02}l)\right]}$$
(4.1)

B (4.1) 
$$v_{02}^2 = k_2^2 - \frac{\omega^2}{c^2}$$
,  $v_{12}^2 = k_2^2 + \frac{4\pi\sigma i\omega}{c^2}$ 

Рассмотрим частные случаи.

а) Расстояние пластинки от полупространства стремится к бесконечности, то есть  $l \to +\infty$ , и пренебрегая в выражении для  $v_{02}$  членом  $\omega^2/c^2$  по сравнению с  $k_2^2$ , характеристическое уравнение представляется в следующем безразмерном виде:

$$\theta^{3} + a_{0}\theta^{2} + \left(1 - j_{0}^{2}/j_{*}^{2} + a_{1}\right)\theta + a_{0}\left(1 - j_{0}^{2}/j_{*}^{2}\right) = 0$$
(4.2)

Здесь  $j_* = \frac{c\Omega_0}{2} \sqrt{\frac{\rho}{\pi}}$  – критическая плотность тока, получаемая при

$$\theta = \frac{i\omega}{\Omega_0}, \ \alpha_0 = \frac{k_2(1 + k_2 h)c^2}{4\pi\sigma h\Omega_0}, \ \alpha_1 = \frac{\pi k_2(1 + hk_2)j_1^2}{\rho hc\Omega^2}$$

Уравнение (4.2) совпадает с уравнением, полученным в [5]. Согласно [5] выражение для критической плотности электрического тока в пластинке при динамическом подходе имеет вид:

$$j_{-*} = j_{-*} \sqrt{1 + \frac{3\pi (1 - v^2)(1 + k_2 h)j_1^2}{E(hk_2)^3}}$$
(4.3)

Формула (4.3) показывает, что протекающий по границе полупространства электрический ток  $j_1$  приводит к увеличению критической плотности тока в пластинке. Указанное влияние существенно зависит от относительной толщины пластинки, то есть величины k,h.

б) Пусть расстояние пластинки от полупространства стремится к нулю, то есть  $l \to 0$ , тогда характеристическое уравнение (4.1) приводится к безразмерному виду:

$$\theta^{3} + b_{0}\theta^{2} + \left(1 - j_{0}^{2} / j_{\bullet}^{2} + \frac{k_{2} j_{0} j_{1}}{4 j_{\bullet}^{2}} + b_{1}\right) \theta + b_{0} \left(1 - j_{0}^{2} / j_{\bullet}^{2}\right) = 0$$
(4.4)

Заесь 
$$b_n = \frac{k_2(1+2hk_2)c^2}{8\pi\sigma\hbar\Omega_0}$$
,  $b_n = \frac{\pi k_2(1+2hk_2)j_1^2}{2\rho\hbar c^2\Omega_0^2}$ 

Как в предыдущем случае, легко убедиться, что для критической плотности электрического тока в пластинке при динамическом подходе

можно получить следующее выражение:

$$j_{**}^{1} = j_{*} \left[ \frac{k_{2}j_{1}}{8j_{*}} + \sqrt{\frac{k_{2}j_{1}^{2}}{64j_{*}^{2}} + 1 + \frac{3\pi(1 - v^{2})(1 + 2hk_{2})j_{1}^{2}}{2E(hk_{2})^{3}}} \right]$$
(4.5)

## **ЛИТЕРАТУРА**

- Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. Магнитоупругость тонких оболочек и пластин.-М.: Наука, 1977. 272 с.
- Белубекян М.В. Магнитоупругие поверхностные волны в полупространстве с поверхностным электрическим током.-Изв. АН Арм ССР, Механика, 1990, т.43, №1, с.3-8.
- Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. К трехмерной задаче магнитоупругих колебаний пластинки.-ПММ, 1971, т.35, вып. 2.
- Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. К магнитоупругости тонких оболочек и пластин.-ПММ, 1973, т.37, вып 1.
- Амбарцумян С.А., Белубекян М.В. Колебания и устойчивость токонесущих упругих пластин.-Ереван: Изд. АН Армении, 1992. 124 с.

Армпединститут им. Х. Абовяна

Поступила в редакцию 14.05.1997