

КОНТАКТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ УПРУГОЙ БЕСКОНЕЧНОЙ
ПЛАСТИНЫ, УСИЛЕННОЙ КРЕСТООБРАЗНЫМ
КОНЕЧНЫМ СТРИНГЕРОМ

Григорян Э.Х., Торосян Д.Р.

Է. Խ. Գրիգորյան, Դ. Ռ. Թորոսյան

Վերջավոր խաչաձև վերադիրով ուժեղացված անվերջ սալի համար կոնֆակտային խնդիր

Շիջարկված է վերջավոր խաչաձև վերադիրով ուժեղացված անվերջ սալի համար կոնֆակտային խնդիր: Մայր դեֆորմացիոն է անվերջում կիրառված ուժերի ազդեցության տակ: Պարզորոշագիտյի մեթոդի օգնությամբ խնդիրը բերված է հանրառարկական հավասարումների բխազիլիովին ռեկուրսը անվերջ համակարգի:

Grigorian E. Kh., Torosian D.R.

The Contact Problem for Elastic Infinite Plate, Reinforced by Crestwise Finite Stringer

В работе рассматривается контактная задача для бесконечной упругой пластины, усиленной крестообразным конечным стрингером, состоящей из двух взаимно перпендикулярных, одинаковых стрингеров. Пластина деформируется под действием сил, приложенных на бесконечности по горизонтальным и вертикальным направлениям. Задача сводится к решению сингулярных интегральных уравнений с неподвижной особенностью, а затем - к решению функциональных уравнений Винера-Хопфа. Решение функциональных уравнений строится сведением их к квазиполной регулярной совокупности бесконечных систем линейных алгебраических уравнений относительно вычетов трансформантов Фурье интенсивностей контактных усилий.

Пусть упругая бесконечная пластина толщины h усилена крестообразным конечным стрингером с модулем упругости E_s и с площадью поперечного сечения F_s . Ширина креста равна $2a$. Пластина деформируется под действием сил p и q , приложенных на бесконечности и направленных по x и по y , соответственно. Относительно крестообразного стрингера принимается модель контакта по линии, то есть предполагается, что касательные контактные усилия сосредоточены вдоль средней линии контактного участка. Тогда, уравнения равновесия стрингера запишутся в виде

$$\frac{\partial u^{(1)}(x)}{\partial x} = -\frac{1}{E, F_1} \int_{-a}^* \Theta(x-t) \tau^{(1)}(t) dt$$

$$(|x| < a, |y| < a)$$

$$\frac{\partial v^{(1)}(y)}{\partial y} = -\frac{1}{E, F_1} \int_{-a}^* \Theta(y-\eta) \tau^{(2)}(\eta) d\eta$$

где $u^{(1)}(x)$, $v^{(1)}(y)$ - горизонтальные и вертикальные перемещения точек крестообразного стрингера, соответственно, а $\tau^{(1)}(x)$, $\tau^{(1)}(y)$ - касательные контактные усилия, $\Theta(x)$ - функция Хевисайда.

Заметим, что имеют место условия

$$\int_{-a}^* \tau^{(1)}(t) dt = 0, \quad \int_{-a}^* \tau^{(2)}(\eta) d\eta = 0$$

С другой стороны, для пластины имеем

$$\left. \frac{\partial u^{(2)}(x, y)}{\partial x} \right|_{y=0} = -\frac{(3-\nu)(1+\nu)}{4\pi E h} \int_{-a}^* \frac{\tau^{(1)}(t)}{t-x} dt +$$

$$+ \frac{(1+\nu)^2}{4\pi E h} \int_{-a}^* \frac{\eta(\eta^2 - x^2)}{(\eta^2 + x^2)^2} \tau^{(2)}(\eta) d\eta + \frac{p}{E} - \frac{\nu q}{E}$$

$$\left. \frac{\partial v^{(2)}(x, y)}{\partial x} \right|_{x=0} = -\frac{(3-\nu)(1+\nu)}{4\pi E h} \int_{-a}^* \frac{\tau^{(2)}(\eta)}{\eta-y} d\eta +$$

$$+ \frac{(1+\nu)^2}{4\pi E h} \int_{-a}^* \frac{t(t^2 - y^2)}{(t^2 + y^2)^2} \tau^{(1)}(t) dt + \frac{q}{E} - \frac{\nu p}{E}$$

$$(-\infty < x, y < \infty)$$

где $u^{(2)}(x, y)$, $v^{(2)}(x, y)$ - горизонтальные и вертикальные перемещения точек пластины соответственно, ν - коэффициент Пуассона, E - модуль упругости пластины.

Далее, имея в виду условия контакта

$$\frac{\partial u^{(1)}(x)}{\partial x} = \frac{\partial u^{(2)}(x, 0)}{\partial x}, \quad |x| < a$$

$$\frac{\partial v^{(1)}(y)}{\partial y} = \frac{\partial v^{(2)}(0, y)}{\partial y}, \quad |y| < a$$

и нечетность функций $\tau^{(1)}(x)$, $\tau^{(2)}(y)$, будем иметь

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{\pi} \int_0^a \left(\frac{1}{t-x} + \frac{1}{t+x} \right) \tau^{(1)}(t) dt - \frac{2A}{\pi} \int_0^a \frac{\eta(\eta^2 - x^2)}{(\eta^2 + x^2)^2} \tau^{(1)}(\eta) d\eta + R_1 = \\
& = -\lambda_1 \int_0^a \Theta(t-x) \tau^{(1)}(t) dt \quad (0 < x < a) \\
& \frac{1}{\pi} \int_0^a \left(\frac{1}{\eta-y} + \frac{1}{\eta+y} \right) \tau^{(2)}(\eta) d\eta - \frac{2A}{\pi} \int_0^a \frac{t(t^2 - y^2)}{(t^2 + y^2)^2} \tau^{(1)}(t) dt + R_2 = \\
& = -\lambda_1 \int_0^a \Theta(\eta-y) \tau^{(2)}(\eta) d\eta \quad (0 < y < a)
\end{aligned} \tag{1}$$

где

$$A = \frac{1+\nu}{3-\nu}, \quad \lambda_1 = \frac{4Eh}{E_s F_s (3-\nu)(1+\nu)},$$

$$R_1 = \frac{4h}{(3-\nu)(1+\nu)} (\nu q - p), \quad R_2 = \frac{4h}{(3-\nu)(1+\nu)} (\nu p - q)$$

Таким образом, задача свелась к решению системы сингулярных интегральных уравнений с неподвижной особенностью в нуле (1).

Плоская задача о крутильных колебаниях жесткого крестообразного включения рассмотрена в работе [1]. Решение системы уравнений (1) построим с помощью метода, изложенного в работе [2], и ищем его в классе функций равные в нуле при нулевом значении аргумента и суммируемые на отрезке $(0, a)$.

Для этого запишем (1) в виде

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{\pi} \int_0^a \left(\frac{1}{t-x} + \frac{1}{t+x} \right) \tau_-^{(1)}(t) dt - \frac{2A}{\pi} \int_0^a \frac{\eta(\eta^2 - x^2)}{(\eta^2 + x^2)^2} \tau_-^{(2)}(\eta) d\eta = \\
& = -\Theta(a-x) \lambda_1 \int_0^a \Theta(t-x) \tau_-^{(1)}(t) dt - R_1 \Theta(a-x) + g_+^{(1)}(x) \\
& \frac{1}{\pi} \int_0^a \left(\frac{1}{\eta-y} + \frac{1}{\eta+y} \right) \tau_-^{(2)}(\eta) d\eta - \frac{2A}{\pi} \int_0^a \frac{t(t^2 - y^2)}{(t^2 + y^2)^2} \tau_-^{(1)}(t) dt = \\
& = -\Theta(a-y) \lambda_1 \int_0^a \Theta(\eta-y) \tau_-^{(2)}(\eta) d\eta - R_2 \Theta(a-y) + g_+^{(2)}(y) \\
& \quad (0 < x, y < \infty)
\end{aligned} \tag{2}$$

где

$$\tau_{-}^{(1)}(x) = \Theta(a-x)\tau^{(1)}(x), \quad \tau_{-}^{(2)}(y) = \Theta(a-y)\tau^{(2)}(y)$$

$$g_{+}^{(1)}(x) = \frac{4Eh}{(1-\nu)(1+\nu)} \left(\frac{p}{E} - \frac{\nu q}{E} - \frac{\partial u^{(2)}(x,0)}{\partial x} \right) \Theta(x-a)$$

$$g_{+}^{(2)}(y) = \frac{4Eh}{(1-\nu)(1+\nu)} \left(\frac{q}{E} - \frac{\nu p}{E} - \frac{\partial v^{(2)}(0,y)}{\partial y} \right) \Theta(y-a)$$

Далее, произведя в (2) замену переменных $x = ae^v$, $t = ae^u$, $\eta = ae^w$, $y = ae^w$, получим

$$\begin{aligned} & \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{1-e^{v-u}} + \frac{1}{1+e^{v-u}} \right) \tau_{-}^{(1)}(ae^v) du - \frac{2A}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(1-e^{2(v-u)})}{(1+e^{2(v-u)})^2} \tau_{-}^{(2)}(ae^u) du = \\ & = -\lambda \Theta(-v) \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(u-v) \tau_{-}^{(1)}(ae^v) e^v du - R_1 \Theta(-v) + g_{+}^{(1)}(ae^v) \\ & \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{1-e^{w-u}} + \frac{1}{1+e^{w-u}} \right) \tau_{-}^{(2)}(ae^w) du - \frac{2A}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(1-e^{2(w-u)})}{(1+e^{2(w-u)})^2} \tau_{-}^{(1)}(ae^u) du = \\ & = -\lambda \Theta(-w) \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(u-w) e^w \tau_{-}^{(2)}(ae^w) du - R_2 \Theta(-w) + g_{+}^{(2)}(ae^w) \end{aligned} \quad (3)$$

$$(-\infty < v, w < \infty)$$

где $\lambda = \lambda_1 a$

Теперь, применив к (3) преобразования Фурье, задачу сведем к решению системы функционально-разностных уравнений:

$$\begin{aligned} & \operatorname{cth} \frac{\pi \alpha}{2} \bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha) + \frac{i(\alpha+i)A}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}} \bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha-i) = -\frac{R_1}{\alpha} + i \bar{g}_{+}^{(1)}(\alpha) \\ & \quad (-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0) \\ & \operatorname{cth} \frac{\pi \alpha}{2} \bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha) + \frac{i(\alpha+i)A}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}} \bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha-i) = -\frac{R_2}{\alpha} + i \bar{g}_{+}^{(2)}(\alpha) \\ & \quad (-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0) \end{aligned} \quad (4)$$

где

$$\bar{\tau}_{-}^{(k)}(\alpha) = \int \tau_{-}^{(k)}(ae^u) e^{i\alpha u} du$$

$$\bar{g}_{+}^{(k)}(\alpha) = \int g_{+}^{(k)}(ae^u) e^{i\alpha u} du$$

$$(k = 1, 2)$$

$\bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha)$, $\bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha)$ - регулярны при $\text{Im } \alpha < 0$, а $\bar{g}_{+}^{(1)}(\alpha)$, $\bar{g}_{+}^{(2)}(\alpha)$ - при $\text{Im } \alpha > -1$.

Переходя к решению системы функциональных уравнений, сложим первое уравнение системы (4) со вторым и отнимем от первого второе. В итоге получим два независимых функциональных уравнения:

$$\bar{K}^{(1)}(\alpha) \bar{\Phi}_{-}^{(1)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \bar{\Phi}_{-}^{(1)}(\alpha - i) = \frac{Q_1}{\alpha} + \bar{G}_{+}^{(1)}(\alpha) \quad (5)$$

$$\bar{K}^{(2)}(\alpha) \bar{\Phi}_{-}^{(2)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \bar{\Phi}_{-}^{(2)}(\alpha - i) = \frac{Q_2}{\alpha} + \bar{G}_{+}^{(2)}(\alpha) \quad (6)$$

$$(-1 < \text{Im } \alpha < 0)$$

где

$$Q_1 = -R_1 - R_2, \quad Q_2 = R_2 - R_1$$

$$\bar{G}_{+}^{(1)}(\alpha) = i(\bar{g}_{+}^{(1)}(\alpha) + \bar{g}_{+}^{(2)}(\alpha)), \quad \bar{G}_{+}^{(2)}(\alpha) = i(\bar{g}_{+}^{(1)}(\alpha) - \bar{g}_{+}^{(2)}(\alpha))$$

$$\bar{\Phi}_{-}^{(1)}(\alpha) = \bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha) + \bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha), \quad \bar{\Phi}_{-}^{(2)}(\alpha) = \bar{\tau}_{-}^{(1)}(\alpha) - \bar{\tau}_{-}^{(2)}(\alpha)$$

$$\bar{K}^{(1)}(\alpha) = \frac{\text{ch} \frac{\pi \alpha}{2} + i(\alpha + i)A}{\text{sh} \frac{\pi \alpha}{2}}, \quad \bar{K}^{(2)}(\alpha) = \frac{\text{ch} \frac{\pi \alpha}{2} - i(\alpha + i)A}{\text{sh} \frac{\pi \alpha}{2}}$$

Сначала рассмотрим уравнение (5) и применим к нему метод Винчера-Хопфа [3]. Для этого факторизуем $\bar{K}^{(1)}(\alpha)$, представив ее в виде

$$\bar{K}^{(1)}(\alpha) = \bar{K}_{+}^{(1)}(\alpha) \bar{K}_{-}^{(1)}(\alpha) \quad (7)$$

где

$$\bar{K}_{+}^{(1)}(\alpha) = \bar{M}_{+}(\alpha) \bar{L}_{+}(\alpha), \quad \bar{K}_{-}^{(1)}(\alpha) = \bar{M}_{-}(\alpha) \bar{L}_{-}(\alpha)$$

$$\overline{M}_+(\alpha) = \sqrt{2} \frac{\Gamma\left(1 - \frac{i\alpha}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{1}{2} - \frac{i\alpha}{2}\right)}, \quad \overline{M}_-(\alpha) = \frac{\sqrt{2}}{\alpha} \frac{\Gamma\left(1 + \frac{i\alpha}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{1}{2} + \frac{i\alpha}{2}\right)}$$

$$T_+(\alpha) = \int_0^{\infty} L(u) e^{i\alpha u} du, \quad T_-(\alpha) = \int_{-\infty}^0 L(u) e^{i\alpha u} du$$

$$L(u) = \frac{1}{2\pi} \int_{\tau-\infty}^{\tau+\infty} \ln \left(1 + \frac{i(\alpha+i)A}{\operatorname{ch} \frac{\pi\alpha}{2}} \right) e^{-i\alpha u} d\alpha \quad (-1 < \tau < 0)$$

$\Gamma(z)$ - известная функция-гамма.

Очевидно, что $\overline{M}_+(\alpha)$, $\overline{L}_+(\alpha)$ регулярны при $\operatorname{Im} \alpha > -1$, а $\overline{M}_-(\alpha)$, $\overline{L}_-(\alpha)$ - при $\operatorname{Im} \alpha < 0$, и в своих областях регулярности не имеют нулей. Кроме того, $\overline{M}_+(\alpha) \sim \alpha^{1/2}$, $\overline{L}_+(\alpha) \sim O(1)$ при $\operatorname{Im} \alpha > -1$, $|\alpha| \rightarrow \infty$, $\overline{M}_-(\alpha) \sim \alpha^{-1/2}$, $\overline{L}_-(\alpha) \sim O(1)$ при $\operatorname{Im} \alpha < 0$, $|\alpha| \rightarrow \infty$.

Имея в виду (7), уравнение (5) можно записать в виде

$$\begin{aligned} \overline{K}_-^{(1)}(\alpha) \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) - \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(0)} + \frac{\lambda}{\alpha} \overline{\Phi}_+^{(1)}(0) = \\ = \frac{\overline{G}_+^{(1)}(\alpha)}{\overline{K}_+^{(1)}(\alpha)} + \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(\alpha)} - \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(0)} - \frac{\lambda}{\alpha} (\overline{\Phi}_+^{(1)}(\alpha) - \overline{\Phi}_+^{(1)}(0)) \end{aligned} \quad (8)$$

($-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0$)

где $\overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) = \overline{\Phi}_+^{(1)}(\alpha) + \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha)$

$$\overline{\Phi}_+^{(1)}(\alpha) = \int_0^{\infty} \Phi^{(1)}(u) e^{i\alpha u} du, \quad \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) = \int_{-\infty}^0 \Phi^{(1)}(u) e^{i\alpha u} du$$

$$\overline{\Phi}^{(1)}(u) = \frac{1}{2\pi} \int_{\tau-\infty}^{\tau+\infty} \overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) e^{-i\alpha u} d\alpha \quad (-1 < \tau < 0)$$

$$\overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) = \frac{\overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha - i)}{\overline{K}_+^{(1)}(\alpha)}$$

$\overline{\Phi}_+^{(1)}(\alpha)$ регулярна при $\text{Im } \alpha > -1$, а $\overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha)$ - при $\text{Im } \alpha < 0$. Функции $\overline{\Phi}_\pm^{(1)}(\alpha)$ в своих областях регулярности имеют порядок $O\left(\frac{\ln \alpha}{\alpha}\right)$ при $|\alpha| \rightarrow \infty$. Кроме того, $\overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) \sim \alpha^{-1/2}$ при $|\alpha| \rightarrow \infty$, $\text{Im } \alpha < 0$, $\overline{G}_+^{(1)}(\alpha) \sim \alpha^{-1/2}$ при $|\alpha| \rightarrow \infty$, $\text{Im } \alpha > -1$, поскольку, как известно, [4], $\overline{\Phi}_-^{(1)}(u) \sim u^{-1/2}$ при $u \rightarrow 0$, а $\mathcal{U}_+^{(1)}(u) = g_+^{(1)}(ue^*) + g_-^{(1)}(ue^*) \sim u_+^{-1/4}$ при $u \rightarrow +0$. В силу вышесказанного, левые и правые части равенства (8) стремятся к нулю. Тогда, в силу теоремы об аналитическом продолжении и на основе теоремы Лиувилля, будем иметь

$$\begin{aligned} \overline{K}_-^{(1)}(\alpha) \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) - \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(0)} + \frac{\lambda}{\alpha} \overline{\Phi}_+^{(1)}(0) &= 0 \\ \frac{G_+^{(1)}(\alpha)}{\overline{K}_+^{(1)}(\alpha)} + \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(\alpha)} - \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(0)} - \frac{\lambda}{\alpha} (\overline{\Phi}_+^{(1)}(\alpha) - \overline{\Phi}_+^{(1)}(0)) &= 0 \end{aligned} \quad (9)$$

Из (9) получим

$$\overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha) + \frac{\lambda \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha)}{\alpha \overline{K}_-^{(1)}(\alpha)} = \frac{Q_1}{\alpha \overline{K}_+^{(1)}(0) \overline{K}_-^{(1)}(\alpha)} - \frac{\lambda \overline{\Phi}_+^{(1)}(0)}{\alpha \overline{K}_-^{(1)}(\alpha)} \quad (10)$$

После применения к (10) обратного преобразования Фурье, можно получить фредгольмовское интегральное уравнение второго рода относительно $\varphi(az) = \tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az)$ ($0 < z < 1$), разрешающее задачу [5]. Однако мы пойдем другим путем [2]. Как нетрудно видеть, из (5) $\overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha)$ имеет полюса только в точках $\alpha = \alpha_k + in$, $\alpha = -\overline{\alpha}_k + in$, $\overline{\alpha}_k$ - сопряженное с α_k число, притом простые. Причем $0 < \text{Im } \alpha_k < \text{Im } \alpha_{k+1}$, $\text{Re } \alpha_k > 0$, $\overline{K}^{(1)}(\alpha_k) = 0$, $\overline{K}^{(1)}(-\overline{\alpha}_k) = 0$, ($k = 1, 2, \dots, n = 0, 1, \dots$). Отметим, что α_1 положительно мнимом [6]. Исходя из сказанного, $\tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az)$ представится в виде

$$\begin{aligned} \tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az) &= i \sum_{k=1}^{\infty} \left(\sum_{n=0}^{\infty} (-\lambda)^n b_{nk} z^n \right) B_k z^{-i\alpha_k} + \\ &+ i \sum_{k=1}^{\infty} \left(\sum_{n=0}^{\infty} (-\lambda)^n b_{nk}^* z^n \right) C_k z^{i\overline{\alpha}_k} \end{aligned} \quad (11)$$

где

$$B_k = \text{Res}_{\alpha=\alpha_k} \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha), \quad C_k = \text{Res}_{\alpha=-\overline{\alpha}_k} \overline{\Phi}_-^{(1)}(\alpha)$$

$$\operatorname{Res}_{\alpha=\alpha_k+i\pi} \overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) = (-\lambda)^n b_{nk} B_k \quad \operatorname{Res}_{\alpha=-\overline{\alpha}_k+i\pi} \overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) = (-\lambda)^n b_{nk}^* C_k$$

$$b_{ok} = b_{ok}^* = 1 \quad b_{nk} = \prod_{l=0}^n [\overline{K}^{(1)}(\alpha_k + il)(\alpha_k + il)]^{-1}$$

$$b_{nk}^* = \prod_{l=0}^n [\overline{K}^{(1)}(-\overline{\alpha}_k + il)(-\overline{\alpha}_k + il)]^{-1}$$

Так как α_1 положительно мнимо, то из (11) можно заключить, что $\tau^{(1)}(0) = \tau^{(2)}(0) = 0$.

В (11) допускается, что все α_k комплексные. В случае мнимых α_k в (11) вместо C_k надо положить нуль. Теперь приступим к определению неизвестных B_k , C_k . Для этого заметим, что $\overline{\Phi}^{(1)}(\alpha)$, в силу вышесказанного, можно представить в виде:

$$\begin{aligned} \overline{\Phi}^{(1)}(\alpha) = & \sum_{k=1}^n \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\overline{K}_*^{(1)}(\alpha_k + in + i)]^{-1} b_{nk}}{\alpha - \alpha_k - in - i} \right] B_k + \\ & + \sum_{k=1}^n \left[\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\overline{K}_*^{(1)}(-\overline{\alpha}_k + in + i)]^{-1} b_{nk}^*}{\alpha + \overline{\alpha}_k - in - i} \right] C_k \end{aligned} \quad (12)$$

Тогда из (10) относительно B_k , C_k получим следующую систему уравнений:

$$B_k + \frac{\lambda \overline{K}_*^{(1)}(\alpha_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha_k}{2}}{\beta(\alpha_k) \alpha_k} \overline{\Phi}^{(1)}(\alpha_k) = f_k^{(1)} \quad (13)$$

$$C_k + \frac{\lambda \overline{K}_*^{(1)}(-\overline{\alpha}_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \overline{\alpha}_k}{2}}{\beta(-\overline{\alpha}_k) \overline{\alpha}_k} \overline{\Phi}^{(1)}(-\overline{\alpha}_k) = f_k^{(2)} \quad (14)$$

$$(k = 1, 2, \dots)$$

где

$$f_k^{(1)} = \frac{Q \overline{K}_*^{(1)}(\alpha_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha_k}{2}}{\alpha_k \beta(\alpha_k) \overline{K}_*^{(1)}(0)} - \lambda \frac{\overline{\Phi}^{(1)}(0) \overline{K}_*^{(1)}(\alpha_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha_k}{2}}{\alpha_k \beta(\alpha_k)}$$

$$f_k^{(2)} = \frac{Q_1 \bar{K}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \bar{\alpha}_k}{2}}{\bar{\alpha}_k \beta(-\bar{\alpha}_k) \bar{K}_+^{(1)}(0)} - \lambda \frac{\bar{\Phi}_+^{(1)}(0) \bar{K}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \bar{\alpha}_k}{2}}{\bar{\alpha}_k \beta(-\bar{\alpha}_k)}$$

$$\beta(\alpha) = \frac{\pi}{2} \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2} + iA \quad (k=1,2)$$

Далее, подставляя $\bar{\Phi}_+^{(1)}(\alpha_k)$, $\bar{\Phi}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_k)$ из (12) в (13), (14), для определения B_k , C_k получим совокупность бесконечных систем линейных алгебраических уравнений

$$B_k + \frac{\lambda \bar{K}_+^{(1)}(\alpha_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha_k}{2}}{\beta(\alpha_k) \alpha_k} \sum_{m=1}^{\infty} [K_{mk}^{(1)} B_k + K_{mk}^{(2)} C_k] = f_k^{(1)} \quad (15)$$

$$C_k + \frac{\lambda \bar{K}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \bar{\alpha}_k}{2}}{\beta(-\bar{\alpha}_k) \bar{\alpha}_k} \sum_{m=1}^{\infty} [K_{mk}^{(3)} B_k + K_{mk}^{(4)} C_k] = f_k^{(2)} \quad (16)$$

$$(k=1,2,\dots)$$

где

$$K_{mk}^{(1)} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\bar{K}_+^{(1)}(\alpha_m + in + i)]^{-1} b_{nm}}{\alpha_k - \alpha_m - in - i}$$

$$K_{mk}^{(2)} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\bar{K}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_m + in + i)]^{-1} b_{nm}^*}{\alpha_k + \bar{\alpha}_m - in - i}$$

$$K_{mk}^{(3)} = - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\bar{K}_+^{(1)}(\alpha_m + in + i)]^{-1} b_{nm}}{\bar{\alpha}_k + \alpha_m + in + i}$$

$$K_{mk}^{(4)} = - \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\lambda)^n [\bar{K}_+^{(1)}(-\bar{\alpha}_m + in + i)]^{-1} b_{nm}^*}{\bar{\alpha}_k - \bar{\alpha}_m + in + i}$$

Постоянная $\bar{\Phi}_+^{(1)}(0)$ определяется из (10), если положить $\alpha = -i$, то есть из уравнения

$$\bar{\Phi}_+^{(1)}(-i) + \frac{\lambda i \bar{\Phi}_+^{(1)}(-i)}{\bar{K}_+^{(1)}(-i)} = \frac{i Q_1}{\bar{K}_+^{(1)}(0) \bar{K}_+^{(1)}(-i)} - \frac{i \lambda \bar{\Phi}_+^{(1)}(0)}{\bar{K}_+^{(1)}(-i)}$$

Квазиполная регулярность совокупности бесконечных систем (15), (16) следует из оценок

$$\sum_{m=1}^{\infty} |\bar{K}_{mk}^{(1)}| < \infty, \quad \left| \frac{\bar{K}_k^{(1)}(\alpha_k) \operatorname{sh} \frac{\pi \alpha_k}{2}}{\alpha_k \beta(\alpha_k)} \right| < \frac{\operatorname{const}}{\sqrt{k}} \\ (k \rightarrow \infty)$$

Отметим, что при мнимых α_j в (15) надо положить $C_j = 0$ и не рассматривать (15) при $k = j$.

Аналогичным образом можно получить решение уравнения (6) только в (15), (16) нули функции $\bar{K}^{(1)}(\alpha)$ ($\alpha_k, -\bar{\alpha}_k$) надо заменить соответствующими нулями функции $\bar{K}^{(2)}(\alpha)$, а индексы 1 заменить индексами 2.

В частном случае одного горизонтального стрингера задача сводится к решению функционального уравнения

$$\operatorname{cth} \frac{\pi \alpha}{2} \bar{\tau}_-(\alpha) + \frac{\lambda}{\alpha} \bar{\tau}_-(\alpha - i) = -\frac{R_1}{\alpha} + i \bar{g}_+(\alpha) \quad (17)$$

где

$$\bar{\tau}_-(\alpha) = \bar{\tau}_-^{(1)}(\alpha), \quad \bar{g}_+(\alpha) = \bar{g}_+^{(1)}(\alpha)$$

Сначала исследуем аналитические свойства функции $\bar{\tau}_-(\alpha)$. Из (17) следует, что $\alpha = 0$ не является полюсом функции $\bar{\tau}_-(\alpha)$, поскольку $\bar{g}_+(\alpha)$ ограничена при $\alpha = 0$. Далее, поскольку $\bar{\tau}_-(0)$, $\bar{g}_+(i)$ конечны, то отсюда следует, что $\alpha = i$ может быть простым полюсом функции $\bar{\tau}_-(\alpha)$. Тогда $\alpha = 2i$ не может быть полюсом функции $\bar{\tau}_-(\alpha)$, так как $\alpha = i$ является простым полюсом для $\bar{\tau}_-(\alpha)$ и $\bar{g}_+(-2i)$ конечна. В таком случае, как следует из (17), $\alpha = 3i$ будет простым полюсом для $\bar{\tau}_-(\alpha)$. Так продолжая, убедимся, что функция $\bar{\tau}_-(\alpha)$ имеет полюса только в точках $\alpha = i(2n-1)$ $n = (1, 2, \dots)$, и притом простые. Тогда, поступая аналогичным образом, как выше, для $\bar{\tau}_-(\alpha)$ получим представления

$$\bar{\tau}_-(\alpha) = -\frac{\lambda \bar{\Phi}_-(\alpha)}{\bar{M}_-(\alpha)} - \frac{R_1}{\bar{M}_+(0) \bar{M}_-(\alpha)} \quad (18)$$

$$\text{где } \bar{\Phi}_-(\alpha) = \frac{\bar{\tau}_-(-i)}{\bar{M}_+(0)\alpha} - i \sum_{n=1}^{\infty} \frac{A_{-1}^{(2n-1)}}{\bar{M}_+(2ni)(\alpha - 2ni)(2n)}$$

Тогда из (18) получим

$$A_{-1}^{(2m-1)} + \frac{\lambda}{2\pi} \overline{M}_+(i(2m-1)) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{A_{-1}^{(2n-1)}}{\overline{M}_+(2ni)n \left(n + \frac{1}{2} - m\right)} =$$

$$= i \frac{2 (\lambda \bar{\tau}_-(-i) + R_1) \overline{M}_+(i(2m-1))}{\overline{M}_+(0)(2m-1)} \quad (m=1,2,\dots) \quad (19)$$

где $A_{-1}^{(2m-1)} = \operatorname{Res}_{\alpha=i(2m-1)} \bar{\tau}_-(\alpha)$

После замены

$$\frac{A_{-1}^{(2m-1)}}{\overline{M}_+(2mi)} = Y_m$$

система (19) запишется в виде

$$Y_m + \frac{\lambda}{2\pi} \beta_m \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Y_n}{n \left(n + \frac{1}{2} - m\right)} = i \frac{2 (\lambda \bar{\tau}_-(-i) + R_1) \beta_m}{2m-1}$$

$$(m=1,2,\dots) \quad (20)$$

где $\beta_m = \frac{\Gamma^2\left(m + \frac{1}{2}\right)}{m\Gamma^2(m)}$ и $\beta_m \sim O(1)$ при $m \rightarrow \infty$

Таким образом, задача свелась к решению бесконечной системы (20). Квазиполная регулярность системы следует из оценки

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n \left|n + \frac{1}{2} - m\right|} = \frac{2}{2m-1} \left(\Psi\left(m - \frac{1}{2}\right) + 2\Psi(m) - 2\Psi\left(\frac{1}{2}\right) + \gamma \right)$$

$$(m=2,3,\dots)$$

где $\Psi(z)$ - функция пси, γ - постоянная Эйлера. Причем $\Psi(z) \sim \ln z$ при $|z| \rightarrow \infty$, $|\arg z| < \pi$. После определения Y_n из бесконечной системы (20), контактные силы $\tau(ax)$ можно представить в виде

$$\tau(ax) = \frac{\lambda}{2\pi} \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{\frac{2}{\pi} [\lambda \bar{\tau}_-(-i) + R_1] \beta_n}{2m-1} - iY_n \right) \frac{\Gamma\left(m + \frac{1}{2}\right)}{\Gamma(m)} x^{2m-1} -$$

$$- \frac{\lambda \bar{\tau}_-(-i) + R_1}{4\pi} \frac{x}{\sqrt{1-x^2}}, \quad (0 < x < 1)$$

Постоянную $\bar{\tau}_-(-i)$ можно определить из (18), если положить $\alpha = -i$, то есть из уравнения

$$\bar{\tau}_-(-i) + \lambda \left(\bar{\tau}_-(-i) - \frac{i}{\sqrt{2\pi}} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Y_n}{n(2n+1)} \right) = -R_1$$

Решение задачи об одном горизонтальном стрингере другими методами были получены многими исследователями, перечень работ которых можно найти в [7].

Л и т е р а т у р а

1. Полов В.Г. Динамические и статические задачи о концентрации упругих напряжений возле пересекающихся включений. - В кн.: Смешанные задачи механики деформируемого тела, II Всесоюз. конф. Тезисы докл. Днепропетровск, с.78-79.
2. Григорян Э.Х. Об одном подходе к решению задач для упругой полуплоскости, содержащей упругое конечное включение, выходящее на границу полуплоскости. - Межвуз. сб. науч. трудов, Механика, Ереван, изд. ЕГУ, 1987, № 6, с.127-133.
3. Нобл Б. Метод Винера-Хопфа. - М.: ИЛ, 1962.
4. Друтянян Н.Х. Контактная задача для полуплоскости с упругим креплением. - ПММ, 1968, т.32, № 4, с.632-646.
5. Григорян Э.Х. Об одной задаче для упругой полуплоскости, содержащей упругое конечное включение. - Уч.записки ЕГУ, естеств.науки, 1982, № 2, с.38-43.
6. Партон В.З., Перлин П.И. Методы математической теории упругости. - М.: Наука, 1981.
7. Григолюк Э.И., Толкачев В.М. Контактные задачи теории пластин и оболочек. - М.: Машиностроение, 1980.

Ереванский университет

Поступила в редакцию
24.05.1993