

ЗАДАЧА ДЛЯ УПРУГОЙ БЕСКОНЕЧНОЙ ПЛАСТИНЫ,
 УСИЛЕННОЙ КРЕСТООБРАЗНЫМ БЕСКОНЕЧНЫМ
 СТРИНГЕРОМ

ГРИГОРЯН Э. Х., ТОРОСЯН Д. Р.

Рассматривается задача для упругой бесконечной пластины, усиленной двумя одинаковыми взаимно-перпендикулярными бесконечными стрингерами или, что то же самое, усиленной крестообразным бесконечным стрингером. Пластина деформируется под действием сил, приложенных к крестообразному стрингеру, симметрично относительно его центра и направленных к центру стрингера или наоборот. Задача заключается в определении контактных усилий, действующих между стрингером и пластиной.

С помощью преобразования Фурье задача сводится к решению системы разностных функциональных уравнений относительно трансформант Фурье контактных сил. Дается замкнутое решение этой системы функциональных уравнений. Получены асимптотические формулы, характеризующие поведения контактных сил в окрестности центра и далеких от него точках стрингера.

Пусть упругая бесконечность пластина толщины h усилена крестообразным бесконечным стрингером с модулем упругости E_s и с площадью поперечного сечения F_s . Пластина деформируется под действием сил $P\delta(x-a)\delta(y)$, $P\delta(x+a)\delta(y)$, $Q\delta(y-a)\delta(x)$, $Q\delta(y+a)\delta(x)$ (фиг. 1). Относительно крестообразного стрингера принимается модель контакта по линии, то есть считается, что контактные касательные усилия сосредоточены вдоль средней линии контактного участка, а для пластины предполагается, что во время деформации она находится в условиях обобщенного плоского напряженного состояния. Требуется определить контактные напряжения, действующие под стрингером.

В силу вышесказанного, уравнения равновесия стрингера запишутся в виде

$$\frac{du^{(1)}}{dx} = \frac{1}{E_s F_s} \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(x-t)z^{(1)}(t)dt + \frac{P}{E_s F_s} [\Theta(x+a) - \Theta(x-a)]$$

$$\frac{dv^{(1)}}{dy} = \frac{1}{E_s F_s} \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(y-\eta)z^{(1)}(\eta)d\eta + \frac{Q}{E_s F_s} [\Theta(y+a) - \Theta(y-a)]$$

где $\Theta(x)$ — функция Хевисайда, $u^{(1)}(x)$, $v^{(1)}(y)$ — горизонтальные и вертикальные перемещения стрингера соответственно, $\tau^{(1)}(x)$, $\tau^{(2)}(y)$ — интенсивности горизонтальных и вертикальных контактных касательных сил соответственно.

Из постановки задачи нетрудно заключить, что $\tau^{(1)}(x)$ и $\tau^{(2)}(y)$ — нечетные функции.

С другой стороны имеем

$$h \frac{du^{(2)}(x, 0)}{dx} = \frac{(3-\nu)(1+\nu)}{4\pi E^2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\tau^{(1)}(t)}{t-x} dt - \frac{(1+\nu)^2}{4E\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\tau^{(2)}(\eta)(\eta^2-x^2)}{(x^2-\eta^2)^2} \tau^{(2)}(\eta) d\eta$$

$$h \frac{dv^{(2)}(0, y)}{dy} = \frac{(3-\nu)(1+\nu)}{4\pi E} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\tau^{(2)}(\eta)}{\eta-y} d\eta - \frac{(1+\nu)^2}{4E} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{t(t^2-y^2)}{(y^2+t^2)^2} \tau^{(1)}(t) dt$$

$$(-\infty < x, y < \infty)$$

где ν — коэффициент Пуассона материала пластины, а E — ее модуль упругости, $u^{(2)}(x, y)$, $v^{(2)}(x, y)$ — горизонтальные и вертикальные перемещения пластины соответственно.

Теперь, удовлетворив условиям контакта

$$\frac{du^{(1)}(x)}{dx} = \frac{du^{(2)}(x, 0)}{dx}, \quad -\infty < x < \infty$$

$$\frac{dv^{(1)}(y)}{dy} = \frac{dv^{(2)}(0, y)}{dy}, \quad -\infty < y < \infty$$

и имея в виду нечетность функции $\tau^{(1)}(x)$ и $\tau^{(2)}(y)$, получим

$$\frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \left(\frac{1}{t-x} + \frac{1}{t+x} \right) \tau^{(1)}(t) dt - \frac{2A}{\pi} \int_0^{\infty} \frac{\tau^{(2)}(\eta)(\eta^2-x^2)}{(\eta^2+x^2)^2} \tau^{(2)}(\eta) d\eta =$$

$$= -i_0 \int_0^{\infty} \Theta(t-x) \tau^{(1)}(t) dt + P i_0 \Theta(a-x)$$

$$\frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} \left(\frac{1}{\eta-y} + \frac{1}{\eta+y} \right) \tau^{(2)}(\eta) d\eta - \frac{2A}{\pi} \int_0^{\infty} \frac{t(t^2-y^2)}{(t^2+y^2)^2} \tau^{(1)}(t) dt =$$

$$= -i_0 \int_0^{\infty} \Theta(\eta-y) \tau^{(2)}(\eta) d\eta + Q i_0 \Theta(a-y)$$
(1)

где

$$A = \frac{1+\nu}{3-\nu}, \quad i_0 = \frac{4Eh}{E_s F_s (3-\nu)(1+\nu)}$$

Таким образом, задача свелась к решению системы сингулярных интегральных уравнений (1). Решение системы уравнений (1) ищем в классе функций, равные нулю при нулевом значении аргумента и суммируемые на полуоси $[0, \infty)$. Для решения системы (1) сделаем замену переменных $x = ae^v$, $t = ae^u$, $\eta = a \cdot e^u$, $y = a \cdot e^w$, получим

$$\begin{aligned} \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{1-e^{v-u}} + \frac{1}{1+e^{v-u}} \right) z^{(1)}(ae^u) du - \frac{2A}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(1-e^{2(v-u)})}{(1+e^{2(v-u)})^2} z^{(2)}(ae^u) du = \\ = -i \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(u-v) z^{(1)}(ae^u) du + i P_1 \Theta(-v) \end{aligned} \quad (2)$$

$(-\infty < v < \infty)$

$$\begin{aligned} \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{1-e^{w-u}} + \frac{1}{1+e^{w-u}} \right) z^{(2)}(ae^u) du - \frac{2A}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(1-e^{2(w-u)})}{(1+e^{2(w-u)})^2} z^{(1)}(ae^u) du = \\ = -\lambda \int_{-\infty}^{\infty} \Theta(u-w) z^{(2)}(ae^u) du + i Q_1 \Theta(-w) \end{aligned}$$

$(-\infty < w < \infty)$

где $i = i_0 a$, $Q_1 = \frac{Q}{a}$, $P_1 = \frac{P}{a}$.

Применив к (2) преобразования Фурье, задачу сведем к решению системы функционально-разностных уравнений

$$\alpha \operatorname{ctn} \frac{\pi \alpha}{2} z^{(1)}(\alpha) + \frac{i \alpha (\alpha + i) A}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}} z^{(2)}(\alpha) + \lambda z^{(1)}(\alpha - i) = \lambda P_1 \quad (3)$$

$$\alpha \cdot \operatorname{cth} \frac{\pi \alpha}{2} z^{(2)}(\alpha) + \frac{i \alpha (\alpha + i) A}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}} z^{(1)}(\alpha) + \lambda z^{(2)}(\alpha - i) = i Q_1$$

$$(-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0)$$

где

$$z^{(k)}(\alpha) = \int_{-\infty}^{\infty} z^{(k)}(ae^u) e^{-\alpha u} du \quad (k=1,2)$$

Сложив первое уравнение системы (3) со вторым, а затем высчитав из первого второе, получим два независимых функциональных уравнения

$$\bar{K}_1(\alpha) \bar{\varphi}_1(\alpha) + i \bar{\varphi}_1(\alpha - i) = i R_1 \quad (4)$$

$$\bar{K}_2(\alpha) \bar{\varphi}_2(\alpha) + i \bar{\varphi}_2(\alpha - i) = i R_2 \quad (5)$$

$$(-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0)$$

где

$$R_1 = P_1 + Q_1, \quad R_2 = P_1 - Q_2,$$

$$\bar{\varphi}_1(x) = \bar{\tau}^{(1)}(x) - \bar{\tau}^{(2)}(x), \quad \bar{\varphi}_2(x) = \bar{\tau}^{(1)}(x) - \bar{\tau}^{(2)}(x),$$

$$\bar{K}_1(\alpha) = \frac{\alpha \left(\operatorname{ch} \frac{\pi \alpha}{2} + i(\alpha + i)A \right)}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}},$$

$$\bar{K}_2(\alpha) = \frac{\alpha \left(\operatorname{ch} \frac{\pi \alpha}{2} - i(\alpha + i)A \right)}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}}.$$

Сначала рассмотрим уравнение (4) и его решение ищем в виде

$$\bar{\varphi}_1(x) = \frac{i\Gamma(i\alpha)}{\operatorname{ch} \frac{\pi \alpha}{2}} \bar{T}_1(x), \quad \bar{\varphi}_1(x-i) = -\frac{\Gamma(1+i\alpha)}{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}} \bar{T}_1(x-i) \quad (6)$$

где $\Gamma(a)$ — известная функция-гамма.

Подставив выражения $\bar{\varphi}_1(x)$, $\bar{\varphi}_1(x-i)$ из (6) в (4), получим функциональное уравнение

$$\bar{B}_1(x) \bar{T}_1(x) - i \bar{T}_1(x-i) = R_1 \frac{\operatorname{sh} \frac{\pi \alpha}{2}}{\Gamma(1+i\alpha)} \quad (7)$$

при условии

$$\bar{T}_1(-i) = 0 \quad (8)$$

где

$$\bar{B}_1(x) = \frac{\operatorname{ch} \frac{\pi x}{2} + i(\alpha + i)A}{\operatorname{ch} \frac{\pi \alpha}{2}}$$

Для решения (7), (8), рассмотрим функциональное уравнение

$$\bar{B}_1(x) Y_1(x-i) = Y_1(x) \quad (9)$$

при условии

$$Y_1(-i) = 1 \quad (10)$$

Решение уравнения (9) при условии (10) строится методом, изложенным в работах [1, 2], и имеет вид

$$Y_1(z) = \exp \left[- \frac{i}{2} \int_{\tau-i\infty}^{\tau+i\infty} (\operatorname{cth}\pi(x-s) + \operatorname{cth}\pi s) \operatorname{th} \bar{B}_1(s) ds \right] \quad (-1 < \operatorname{Im} z < \tau < 0)$$

Итак, мы представили $\bar{B}_1(z)$ в виде

$$\bar{B}_1(z) = \frac{Y_1(z)}{Y_1(z-i)} \quad (-1 < \operatorname{Im} z < 0) \quad (11)$$

Имея в виду (11) и разделив обе части уравнения (7) на $\operatorname{sh}\pi z$, получим

$$\frac{Y_1(z)\bar{T}_1(z)}{\operatorname{sh}\pi z} + \frac{i Y_1(z-i)\bar{T}_1(z-i)}{\operatorname{sh}\pi(z-i)} = \frac{\lambda R_1 Y_1(z-i) \operatorname{sh} \frac{\pi z}{2}}{\operatorname{sh}\pi z \Gamma(1+iz)} \quad (12)$$

Далее, применив к (12) обратное преобразование Фурье и имея в виду теорему Коши о вычетах, получим

$$F^{-1} \left[\frac{Y_1(z)\bar{T}_1(z)}{\operatorname{sh}\pi z} \right] = \frac{i R_1}{(1+\lambda e^u)} F^{-1} \left[\frac{Y_1(z-i) \operatorname{sh} \frac{\pi z}{2}}{\Gamma(1+iz) \operatorname{sh}\pi z} \right] \quad (13)$$

где F — преобразование Фурье, а F^{-1} — обратное ему преобразование.

Теперь применив к (13) преобразование Фурье, при этом имея в виду теорему о свертке и, что

$$F \left[\frac{1}{1+\lambda e^u} \right] = - \frac{i\pi \lambda^{-i\alpha}}{\operatorname{sh}\pi \alpha} \quad (-1 < \operatorname{Im} \alpha < 0)$$

будем иметь

$$\bar{T}_1(\alpha) = - \frac{i R_1 i}{2 Y_1(\alpha)} \int_{i\tau-i\infty}^{i\tau+i\infty} (\operatorname{cth}\pi(x-s) + \operatorname{cth}\pi s) \lambda^{-i\alpha(x-s)} \frac{Y_1(s-i) \operatorname{sh} \frac{\pi s}{2}}{\Gamma(1+is)} ds \quad (-1 < \operatorname{Im} \alpha < \tau < 0)$$

Для дальнейшего определим значения $\bar{\varphi}_1(a)$ при $a = -i$, после чего получим

$$\bar{\varphi}_1(-i) = - \frac{R_1 i}{2} \int_{i\tau-i\infty}^{i\tau+i\infty} \frac{i^{i\alpha} Y_1(s-i)}{\Gamma(1+is) \operatorname{ch} \frac{\pi s}{2} \operatorname{sh}\pi s} ds \quad (-1 < \tau < 0)$$

Итак, мы определили $\bar{\varphi}_1(-i)$, а тем самым и $\varphi_1(\ln z) = \tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az)$

$$\zeta^{(1)}(az) + \zeta^{(2)}(az) = \frac{1}{2\pi} \int_{l-i\infty}^{l+i\infty} \frac{\Gamma'(iz) \bar{T}_1(z)}{\operatorname{ch} \frac{\pi z}{2}} z^{-l} dz$$

$$(-1 < z < 0, \quad 0 < l < \infty) \quad (14)$$

Заметим, что если $\bar{B}_1(z)$ представить в виде

$$\bar{B}_1(z) = \frac{\pi \bar{B}_1(-i)}{2(1+iz)^{n+1}} \prod_{s=1}^n \frac{\left(1 - \left(\frac{\alpha+i}{z_n+i}\right)^2\right) \left(1 - \left(\frac{\alpha+i}{z_n-i}\right)^2\right)}{1 + \left(\frac{\alpha}{2n+1}\right)^2}$$

$$\bar{B}_1(-i) = \left(1 - \frac{2A}{\pi}\right),$$

то $Y_1(x)$ из (9), (10) определится в виде

$$Y_1(x) = \left(\frac{\pi}{2} \bar{B}_1(-i)\right)^{1-l} (1+iz)^{-l} \bar{\Phi}_1(x)$$

$$(16)$$

$$\bar{\Phi}_1(x) = \prod_{n=1}^{\infty} \frac{\Gamma(3-ix-iz_n) \Gamma(3-ix+iz_n) \Gamma(2n+1+ix) (1-iz_n)^{2ix-3} (1+iz_n)^{2ix-3}}{\Gamma(ix-iz_n) \Gamma(ix+iz_n) \Gamma(2n+2-ix) (2n+1)^{2ix-1}}$$

где α_n — нули функции $\bar{B}_1(z)$, расположенные в порядке $0 < \operatorname{Im} \alpha_n < \operatorname{Im} \alpha_{n+1}$ и $\operatorname{Re} z_n > -1$ ($n=1, 2, \dots$), а \bar{z}_n — сопряженные с α_n и $\bar{B}_1(-\bar{z}_n) = 0$. Если корни мнимы, то вместо множителей в произведениях (15) и (16), соответствующих сопряженным корням, надо положить единицу. Известно, что z_1 положительно мнима $\operatorname{Im} z_1 > 0$ [3]. Отметим также, что

$$|z_n| = 4n + O\left(\frac{\ln^2 n}{n}\right) \quad \text{при } n \rightarrow \infty$$

Поступая аналогичным образом, как это делалось выше, решение функционального уравнения (5) $\bar{\varphi}_2(z)$ представится в виде (6), только здесь индексы один надо заменить индексами два, а в (16) под z_k надо понимать нули функции $\bar{B}_2(z)$. Тогда

$$\zeta^{(1)}(az) - \zeta^{(2)}(az) = \frac{1}{2\pi} \int_{l-i\infty}^{l+i\infty} \frac{\Gamma'(iz) \bar{T}_2(z)}{\operatorname{ch} \frac{\pi z}{2}} z^{-l} dz$$

$$(-1 < z < 0, \quad 0 < z < \infty) \quad (17)$$

Для получения асимптотических формул для функции $\varphi_1(x) = \zeta^{(1)}(ax) + \zeta^{(2)}(ax)$ при $x \rightarrow 0$ и $x \rightarrow \infty$, исследуем полюса аналитического продолжения функции $\bar{\varphi}_1(z)$. Проще всего это сделать, обращая

ась к уравнению (4) [4,5]. Сперва исследуем полюса функции $\bar{\varphi}_1(\alpha)$ (здесь и в дальнейшем под $\bar{\varphi}_1(z)$ будем понимать и ее аналитическое продолжение) при $\text{Im}z \leq -1$. Так как $\bar{\varphi}_1(-i)$ конечна, то из (4) следует, что $\bar{\varphi}_1(-2i) = R_1$. Далее, поскольку $\bar{\varphi}_1(-2i)$ конечна, то, как следует из (4), $\alpha = -3i$ будет простым полюсом для $\bar{\varphi}_1(z)$. Если $\alpha = -3i$ является простым полюсом, то $\alpha = -4i$ тоже будет таковым для $\bar{\varphi}_1(z)$. Далее, поскольку $\alpha = -4i$ является простым полюсом для $\bar{\varphi}_1(z)$, то $\alpha = -5i$ будет для $\bar{\varphi}_1(z)$ двукратным полюсом (4). Из (4) следует также, что $\alpha = -6i$ — двукратный полюс для $\bar{\varphi}_1(z)$. Так продолжая, мы убедимся, что функция $\bar{\varphi}_1(z)$ имеет при $\text{Im}z \leq -1$ полюса только в точках $\alpha = -i(2n+1)$, $\alpha = -i(2n+2)$ ($n=1,2,\dots$) с кратностями n .

Теперь исследуем полюса функции $\bar{\varphi}_1(\alpha)$ при $\text{Im}z \geq 0$. Для этого заметим, что поскольку точки $z_k, -\bar{z}_k$ ($k=1,2,\dots$) — нули функции $\bar{K}_1(z)$, то из (4) следует, что они могут быть простыми полюсами функции $\bar{\varphi}_1(z)$. Из (4) нетрудно заключить, что при этом точки $\alpha = z_k + in$, $\alpha = -\bar{z}_k + in$ ($n=1,2,\dots$) тоже могут быть простыми полюсами $\bar{\varphi}_1(z)$. Значит функция $\bar{\varphi}_1(z)$ при $\text{Im}z > 0$ имеет полюса только в точках $\alpha = z_k + in$, $\alpha = -\bar{z}_k + in$ ($k=1,2,\dots, n=0,1,2,\dots$) и притом простые.

Так как определили аналитические свойства функции $\bar{\varphi}_1(z)$, перейдем к вычислению интеграла в (14). Замыкая путь интегрирования сверху, получим формулу

$$\begin{aligned} \tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az) = & iA_{-1}^{(\alpha_1)} z^w + iA_{-1}^{(\alpha_1)} \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n b_{nk} z^{n+w} + \\ & + i \sum_{k=2}^{\infty} \left[\left(\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n b_{nk} z^{n+\alpha_k} \right) A_{-1}^{(\alpha_k)} + \left(\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \bar{b}_{nk} z^{n+\bar{\alpha}_k} \right) A_{-1}^{(-\bar{\alpha}_k)} \right] \quad (18) \end{aligned}$$

при $0 \leq z < 1$

а замыкая снизу — формулу

$$\begin{aligned} \tau^{(1)}(az) + \tau^{(2)}(az) = & -iA_{-1}^{(\alpha_1)} z^{-3} - iA_{-1}^{(\alpha_1)} z^{-1} - z^{-3}(iA_{-1}^{(\alpha_1)} + A_{-1}^{(\alpha_1)} \ln z) - \\ & - z^{-5}(iA_{-1}^{(\alpha_1)} + A_{-1}^{(\alpha_1)} \ln z) + 0\{z^{-7}(1 + \ln z + \ln^2 z)\} \quad (19) \end{aligned}$$

при $z \rightarrow \infty$.

где $\alpha_1 = i\omega$ ($\omega > 0$),

$$\text{Res}_{\alpha=\alpha_k} \bar{\varphi}_1(\alpha) = \text{Res}_{\alpha=\alpha_k} \bar{\varphi}_1(\alpha_k) = A_{-1}^{(\alpha_k)}, \quad \text{Res}(\bar{\varphi}_1(-\bar{\alpha}_k)) = A_{-1}^{(-\bar{\alpha}_k)}$$

$$\text{Res}_{\alpha_k} \varphi_1(\alpha_k + in) = (-1)^n b_{nk} A_{-1}^{(\alpha_k)}, \quad \text{Res}_{\alpha_k} \varphi_1(-\bar{\alpha}_k + in) = (-1)^n \bar{b}_{nk} A_{-1}^{(-\bar{\alpha}_k)},$$

$$b_{nk} = \prod_{l=1}^n \frac{1}{K_1(z_k + i\rho)}, \quad \bar{b}_{nk} = \prod_{l=1}^n \frac{1}{K_1(-\bar{z}_k + i\rho)},$$

$$b_{0k} = \bar{b}_{0k} = 1, \quad A_{-1}^{(2)} = -i \frac{2i(R_1 - \bar{\varphi}_1(\vartheta_1 - i) \sin \frac{\pi\omega}{2})}{\omega \left(\pi \sin \frac{\pi\omega}{2} + 2A \right)}$$

$$A_{-1}^{(\alpha_k)} = \frac{2i(R_1 - \bar{\varphi}_1(z_k - i) \operatorname{sh} \frac{\pi z_k}{2})}{z_k \left(\pi \operatorname{sh} \frac{\pi z_k}{2} + 2iA \right)}, \quad A_{-1}^{(-z_k)} = - \frac{\lambda \left(R_1 - \bar{\varphi}_1(-\bar{z}_k - i) \operatorname{sh} \frac{\pi z_k}{2} \right)}{\left(\pi \operatorname{sh} \frac{\pi z_k}{2} - 2iA \right) \bar{z}_k}$$

$$A_{-1}^{(k)} = \operatorname{Res}_{\bar{\varphi}_1}(-ki) \quad (k=3,4,5,6),$$

$$A_{-1}^{(k)} = \lim_{z \rightarrow -ik} [(z+ik)^2 \bar{\varphi}_1(z)] \quad (k=5,6),$$

$$A_{-1}^{(3)} = \frac{4i(1-A)R_1}{\pi\lambda}, \quad A_{-1}^{(4)} = \frac{24i(1-A)AR_1}{\pi\lambda^3}, \quad A_{-1}^{(5)} = \frac{8i(1+3A)A_0^{(4)}}{\pi\lambda}$$

$$= \frac{2(1+7A)A_{-1}^{(4)}}{\pi\lambda}, \quad A_{-1}^{(6)} = - \frac{A_{-1}^{(5)} \bar{K}_1(-5i)}{\lambda} = \frac{A_{-1}^{(5)} d\bar{K}_1(z)}{\lambda} \Big|_{z=-5i}$$

$$A_{-1}^{(5)} = \frac{8i(1+3A)A_{-1}^{(4)}}{\pi\lambda}, \quad A_{-1}^{(6)} = - \frac{A_{-1}^{(5)} \bar{K}_1(-5i)}{\lambda}$$

$$A_0^{(4)} = \frac{d}{dx} [(z+4i)\bar{\varphi}_1(z)] \Big|_{z=-i}$$

Отметим, что все вышеприведенные коэффициенты вычислены с помощью (4). Осталось вычислить $A_0^{(4)}$. После вычисления $A_0^{(4)}$ вычеты $A_{-1}^{(5)}$ и $A_{-1}^{(6)}$ будут даваться в конечном виде. Приступив к вычислению $A_0^{(4)}$, дифференцируем обе части равенства (4) и поставим $z = -i$. Получим

$$A_1^{(2)} = - \frac{\bar{\varphi}_1(-i)}{\lambda} \frac{d}{dz} \bar{K}_1(z) \Big|_{z=-i}$$

где

$$A_1^{(2)} = \frac{d\bar{\varphi}_1(z-i)}{dz} \Big|_{z=-i} = \frac{d\bar{\varphi}_1(z)}{dz} \Big|_{z=-2i}$$

Далее, умножив обе части равенства (4) на $z+ik$ ($k=2,3$), после чего продифференцировав, положим $z = -ik$. В итоге получим

$$A_0^{(3)} = \frac{1}{\lambda} \left(\lambda R_1 - R_1 \frac{d}{dz} [(z+2i)\bar{K}_1(z)] \Big|_{z=-2i} - A_1^{(2)} [\bar{K}_1(z)(z+2i)] \Big|_{z=-2i} \right)$$

$$A_0^{(4)} = \frac{1}{\lambda} \left(\lambda R_1 - \bar{K}_1(-3i) A_0^{(3)} - A_{-1}^{(3)} \frac{d}{dz} K_1(z) \Big|_{z=-3i} \right)$$

где

$$A_0^{(0)} = \frac{d}{dz} [(x+3i) \bar{\varphi}_1(z)]_{z=-x}$$

Аналогичными рассуждениями, которые были сделаны выше, можно убедиться, что функция $\bar{\varphi}_2(z)$ при $\text{Im} z \leq -1$ имеет те же полюса, что и $\bar{\varphi}_1(z)$. При $\text{Im} z \geq 0$ полюсами функции будут точки $\alpha = \beta_k + i\pi$, $\alpha = -\beta_k + i\pi$ ($k=1, 2, \dots$, $n=0, 1, \dots$), где β_k , $-\beta_k$ — нули функции $\bar{K}_y(z)$. Причем полюса функции $\bar{\varphi}_2(z)$ имеют те же свойства, что и полюса $\bar{\varphi}_1(z)$. Тогда асимптотические формулы для $\bar{\varphi}_2(\text{Im} z)$ будут иметь тот же вид, что и формулы (18), (19), только в этих формулах надо заменить α_k , $-\alpha_k$ на β_k , $-\beta_k$ соответственно, $\bar{K}_1(z)$ на $\bar{K}_c(z)$, а $\bar{\varphi}_1(z)$ на $\bar{\varphi}_2(z)$.

Таким образом, искомые интенсивности контактных напряжений и их асимптотические формулы можно получить элементарным образом, исходя из (14), (17) и (18), (19), что и требовалось при постановке задачи.

В частном случае одного горизонтального бесконечного стрингера, задача сводится к решению функционального уравнения

$$\text{acth} \frac{\pi x}{2} \bar{\tau}(x) + \lambda \bar{\tau}(x-i) = P_1 \quad (-1 < \text{Im} x < 0) \quad (20)$$

где $\bar{\tau}(x) = \bar{\tau}^{(0)}(x)$.

Решение функционального уравнения (20) можно получить, если в (6) полагать, что $Y_1(\alpha) = 1$, то есть

$$\bar{\tau}(x) = \frac{\lambda P_1}{2} \text{sh} \frac{\pi x}{2} \Gamma(ix) \int_{i-\infty}^{i+\infty} \frac{\lambda^{-s} \Gamma(1-s)}{\text{sh} \pi(x-s) \text{ch} \frac{\pi s}{2} \Gamma(1+is)} ds$$

$$(-1 < x < 0)$$

Отсюда, для $\bar{\tau}(-i)$ получим

$$\bar{\tau}(-i) = -\frac{i P_1}{2} \int_{i-\infty}^{i+\infty} \frac{\lambda^{s-i} \Gamma(1-s)}{\text{sh} \pi s \text{ch} \frac{\pi s}{2} \Gamma(1+is)} ds \quad (-1 < x < 0)$$

Здесь опять для исследования аналитических свойств функции $\bar{\tau}(z)$ удобно пользоваться уравнением (20). Рассуждениями, аналогичными тем, которые были сделаны выше, легко убедиться, что только точки $\alpha = i(2n+1)$, $\alpha = -i(2k+1)$ ($n=0, 1, \dots$, $k=1, 2, \dots$) являются полюсами функции $\bar{\tau}(z)$ и притом простыми. Исходя из этого, можно получить следующие формулы для $\bar{\tau}(ax)$:

$$\bar{\tau}(ax) = i \sum_{n=0}^{\infty} B_{-1}^{(2n+1)} x^{2n+1} \quad (0 < x < 1) \quad (21)$$

$$\bar{z}(ax) = -i \sum_{k=1}^{\infty} A_{-1}^{(2k+1)} x^{-2k-1} + O(x^{-2m-3})$$

при $x \rightarrow \infty$,

где $A_{-1}^{(2k+1)}$ и $B_{-1}^{(2n+1)}$ — вычеты функции $\bar{\varphi}_1(z)$, соответствующие полюсам $a = -i(2k+1)$, $z = i(2n+1)$, соответственно, которые даются с помощью рекуррентных соотношений

$$B_{-1}^{(2n+1)} = \frac{2i}{\pi(2n+1)} \left(\frac{i\pi}{4n} B_{-1}^{(2n-1)} - P_1 \right) \quad (n=1, 2, \dots)$$

$$B_{-1}^{(1)} = \frac{2i}{\pi} (\bar{z}(0) - P_1), \quad \bar{z}(0) = \frac{\lambda\pi}{2} (P_1 - \bar{z}(-i))$$

$$A_{-1}^{(2k+1)} = \frac{4ik}{\pi\lambda^2} \left(P_1 + i\pi \left(k - \frac{1}{2} \right) A_{-1}^{(2k-1)} \right) \quad (k=2, 3, \dots)$$

$$A_{-1}^{(3)} = \frac{4iP_1}{\pi\lambda}$$

Тот факт, что в точке приложения силы в подобных задачах контактные напряжения имеют логарифмическую особенность, следует из (21) при $x \rightarrow 1$, поскольку $B_{-1}^{(2n+1)}$ при $n \rightarrow \infty$ имеет порядок $\frac{1}{n}$.

A PROBLEM FOR ELASTIC INFINITE PLATE, ARMED BY CROSS-FORMED INFINITE STRINGER

E. KCH. GRIGORYAN, D. R. TOROSYAN

ԽԱՉԱԶԵԿ. ԱՆՎԵՐՋ ՎԵՐԴՐԱԿՆԵՐՈՎ ՌԻՖԵՂԱՅՎԱԾ ԱՆՎԵՐՋ
ԱՌԱՉԳԱԿԱՆ ՍԱԼԻ ԽՆԴԻՐԸ

Է. Խ. ԳՐԻԳՈՐՅԱՆ, Գ. Ռ. ԹՈՐՈՍՅԱՆ

Ա Վ Փ Ո Փ Ո Ւ Մ

Գիտարկված է անվերջ սալի և նրան ամրացված խաչաձև վերդրակների փոխազդեցության խնդիրը. Էրբ սալը ձգվում է անվերջում: Խնդիրը լուծված է ֆուրյեի ձևափոխությունների օգնությամբ: Ստացված են խնդրի փակ լուծումը և կոնտակտային լարումների ասիմպտոտիկ բանաձևերը:

ЛИТЕРАТУРА

1. Kotter W. T. On the diffusion of load from a stiffener into a sheet. Quarterly Journal of Mechanics and Applied Mathematics, 1955, vol. 8, № 2.
2. Григорян Э. X. Решение задачи упругого конечного включения, выходящего на границу полуплоскости.—Уч. записки ЕГУ, естеств. науки, 1981, № 3.

3. *Партон В. З., Перлин П. И.* Методы математической теории упругости.—М.: Наука, 1981.
4. *Григорян Э. Х.* Об одном подходе к решению задач для упругой полуплоскости, содержащей упругое конечное включение, выходящее на границу полуплоскости.—Междууз. сб. науч. трудов, Механика, Ереван, изд. ЕГУ, 1987, № 6.
5. *Григорян Э. Х.* О решении контактной задачи для упругой полуплоскости, граница которой усилена двумя полубесконечными накладками.—Междууз. сб. науч. трудов, Механика, Ереван, изд. ЕГУ, 1991, № 8.

Ереванский госуниверситет

Поступила в редакцию

5.11.1992