

УДК 539.3

ОБ УСЛОВИИ СУЩЕСТВОВАНИЯ ВОЛНЫ СТОУНЛИ ПРИ СКОЛЬЗЯЩЕМ КОНТАКТЕ

БЕЛУБЕКЯН М. В.

Задача о распространении поверхностной волны, локализованной вблизи поверхности раздела двух сред при условиях отсутствия касательных напряжений между ними, рассматривалась в [1—4]. На основе численных расчетов показано как существование, так и отсутствие поверхностной волны в зависимости от упругих характеристик сред.

В настоящей работе приводится новая форма записи дисперсионного уравнения задачи, которая позволяет получить необходимое и достаточное условие существования поверхностной волны.

1. Пусть в прямоугольной декартовой координатной системе (x_1, x_2, x_3) упругие полупространства с разными механическими свойствами разделены плоскостью $x_2=0$. Рассматривается задача плоской деформации в плоскости (x_1, x_2) . Компоненты упругих перемещений представляются в виде [3]

$$\begin{aligned} u_1^{(1)} &= \frac{\partial \varphi_1}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi_1}{\partial x_2}, & u_1^{(2)} &= \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_1} - \frac{\partial \psi_2}{\partial x_2} & (x_2 > 0) \\ u_1^{(2)} &= \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi_2}{\partial x_2}, & u_2^{(2)} &= \frac{\partial \varphi_2}{\partial x_2} - \frac{\partial \psi_2}{\partial x_1} & (x_2 < 0) \end{aligned} \quad (1.1)$$

где функции φ_n и ψ_n ($n=1,2$) удовлетворяют уравнениям

$$c_{ln}^2 \Delta \varphi_n = \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial t^2}, \quad c_{ln}^2 \Delta \psi_n = \frac{\partial^2 \psi_n}{\partial t^2} \quad (1.2)$$

Здесь приняты следующие обозначения:

$$c_{ln}^2 = \frac{\lambda_n + 2\mu_n}{\rho_n}, \quad c_{tn}^2 = \frac{\mu_n}{\rho_n} \quad (n=1,2)$$

Предполагается, что на границе раздела между полупространствами (при $x_2=0$) осуществляются условия скользящего контакта

$$\tau_{21}^{(1)} = \tau_{21}^{(2)}, \quad u_2^{(1)} = u_2^{(2)}, \quad \sigma_{21}^{(1)} = 0, \quad \tau_{22}^{(2)} = 0$$

которые в соответствии с (1.1) записываются в виде

$$\sum_{n=1}^2 (-1)^n \left[(\epsilon_n + 2\mu_n) \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1^2} + \lambda_n \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1^2} - 2\mu_n \frac{\partial^2 \psi_n}{\partial x_1 \partial x_2} \right] = 0 \quad (1.3)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \left(\frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1} - \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1} \right) = 0, \quad 2 \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1 \partial x_2} - \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_2^2} - \frac{\partial^2 \varphi_n}{\partial x_1^2} = 0$$

Задача состоит в нахождении решений уравнений (1.2), удовлетворяющих граничным условиям (1.3) и условиям затухания при $x_2 \rightarrow \pm \infty$.

Решения уравнения (1.2) представляются в виде

$$\varphi_1 = A_1 \exp[-k_1 x_1 + i(\omega t - k x_1)], \quad \varphi_2 = B_1 \exp[-k_2 x_2 + i(\omega t - k x_1)] \quad (1.4)$$

$$\varphi_3 = A_2 \exp[k x_1 x_2 + i(\omega t + k x_1)], \quad \varphi_4 = B_2 \exp[k x_2 x_2 + i(\omega t - k x_1)]$$

где

$$\gamma_1^2 = 1 - \theta_1 \gamma, \quad \gamma_2^2 = 1 - \gamma, \quad \gamma_3^2 = 1 - \theta_2 \gamma, \quad \gamma_4^2 = 1 - \theta_3 \gamma \quad (1.5)$$

$$\gamma = \frac{\omega^2}{k^2 c_{11}^2}, \quad \theta_1 = \frac{c_{11}^2}{c_{12}^2}, \quad \theta_2 = \frac{c_{11}^2}{c_{22}^2}, \quad \theta_3 = \frac{c_{11}^2}{c_{22}^2}$$

Направление координатной оси ox_2 выбирается так, чтобы выполнялось условие $c_{11} \leq c_{12}$. Тогда решения (1.4) будут удовлетворять условию затухания при $x_2 \rightarrow \pm \infty$, если имеет место неравенство

$$0 < \gamma < 1 \quad (1.6)$$

Подстановка (1.4) в граничные условия (1.3) приводит к системе алгебраических уравнений относительно коэффициентов A_n и B_n

$$\begin{aligned} (2 - \gamma_1)A_1 - 2\gamma_2 B_1 - g(2 - \theta_2 \gamma_1)A_2 - 2ig\gamma_2 B_2 &= 0 \\ 2\gamma_1 A_1 + (2 - \gamma_1)B_1 &= 0, \quad g = \mu_2/\mu_1 \\ -\gamma_1 A_1 + iB_1 - \gamma_3 A_2 - iB_2 &= 0, \quad -2i\gamma_1 A_2 + (2 - \theta_3 \gamma_1)B_2 &= 0 \end{aligned} \quad (1.7)$$

Равенство нулю детерминанта системы (1.7) приводит к следующему уравнению относительно η :

$$\gamma_1 \{ \theta_3 \gamma_1 [(2 - \gamma_1)^2 - 4\gamma_1 \gamma_2] + g \gamma_1 [(2 - \theta_2 \gamma_1)^2 - 4\gamma_2 \gamma_3] \} = 0 \quad (1.8)$$

Уравнение (1.8) имеет корни $\eta = 0$. Однако, легко показать, что в этом случае все перемещения из (1.4) тождественно равны нулю. Следовательно, в условии существования поверхностной волны (1.6) знак равенства исключается.

В случае сред с одинаковыми упругими свойствами уравнение (1.8) приводится к виду

$$\gamma_1 [(2 - \gamma_1)^2 - 4\gamma_1 \gamma_2] = 0 \quad (1.9)$$

Выражение в квадратной скобке — функция Рэля. Равенство нулю функции Рэля определяет корень уравнения (1.9) (единственный), соответствующий скорости поверхностной волны.

Корню $\eta = \theta_1^{-1} (\gamma_1 - 0)$ соответствует предельная [5] волна ($c_{11} = c_{12} = c_{11}$)

$$u_1^{(0)} = -ikA \exp ik(\pm ct - x_1), \quad u_2^{(0)} = 0$$

$$u_1^{(1)} = -ikA \exp ik(\pm ct - x_1), \quad u_2^{(1)} = 0$$

2. Уравнение (1.8), после сокращения на η , удобно записать в форме

$$b_1 x_1 |x_1^2 + 4x_2(x_2 - x_1)| + g x_1 |b_3 x_1^2 + 4x_2(x_1 - x_2)| = 0 \quad (2.1)$$

Если в уравнении (2.1) разности $x_2 - x_1$, $x_2 - x_1$ умножить и разделить, соответственно, на их суммы, получим уравнение, которое можно сократить на x_1 . Окончательно новая форма записи дисперсионного уравнения примет вид

$$R(x_1) = x_1 F_1(x_1) + g x_1 F_2(x_1) = 0 \quad (2.2)$$

где

$$F_1(x_1) = x_1 \frac{4(1-b_1)x_1}{x_1 + x_1}, \quad F_2(x_1) = b_3 x_1 \frac{4(1-b_1)x_2}{x_1 + x_1}, \quad b_4 = \frac{c_{12}^2}{c_1^2} \quad (2.3)$$

Исследуем свойства функции $R(x_1)$ при $0 \leq x_1 \leq 1$. Для значений функции $R(x_1)$ на концах интервала получаются следующие выражения:

$$R(0) = -2(1-b_1) - 2g(1-b_4)$$

$$R(1) = \sqrt{1-b_2} + g\sqrt{1-b_3} [b_3 - 4(1-b_4)\sqrt{1-b_3}(\sqrt{1-b_3} + \sqrt{1-b_2})^{-1}] \quad (2.4)$$

Из условия $b_1 < 1$, $b_4 < 1$, $g > 0$ (для реальных материалов $0 < b_1 < 0.5$; $0 < b_4 < 0.5$) следует $R(0) < 0$. Поэтому условие $R(1) > 0$ будет достаточным условием существования корня уравнения (2.2), удовлетворяющего условию существования поверхностной волны ($0 < x_1 < 1$).

Докажем, что условие $R(1) > 0$ является также необходимым условием. Для этой цели исследуется производная функции $R(x_1)$. Отметим прежде всего, что

$$F_1'(x_1) = 1 - 2(1-b_1)^2(x_1 x_2)^{-1}(x_1 - x_2)^{-2} > 0$$

$$F_2'(x_1) = b_3 [1 + 2(1-b_4)^2(x_1 x_2)^{-1}(x_1 + x_2)^{-2}] > 0 \quad (2.5)$$

То есть функции $F_1(x_1)$ и $F_2(x_1)$ возрастают при $0 < x_1 < 1$ и, в частности, наименьшие значения принимают при $x_1 = 0$

$$\min F_1(x_1) = F_1(0) = -2(1-b_1) < 0$$

$$\min F_2(x_1) = F_2(0) = -2(1-b_4) < 0 \quad (2.6)$$

3. Рассмотрим вначале частный случай $b_1 = b_2 = b$ ($c_{11} = c_{22} = c_1$, $x_1 = x_2$). Уравнение (2.2) приводится к виду

$$x_1 [F_1(x_1) + gF_2(x_1)] = 0 \quad (3.1)$$

Корню $x_1 = b^{-1}(x_1 = 0)$ соответствует решение в виде предельной волны

$$u_1^{(1)} = -ikA_1 \exp ik(\pm ct - x_1), \quad u_2^{(1)} = 0$$

$$u_1^{(2)} = -ik \frac{b(1-2b)}{1(1-2b_4)} A_1 \exp ik(\pm ct - x_1), \quad u_2^{(2)} = 0$$

Решение уравнения

$$R_1(\gamma) = F_1(\gamma) + gF_2(\gamma) = 0 \quad (3.2)$$

определяет скорость поверхностной волны. Из (2.5) следует, что $R_1(\gamma) > 0$. Поэтому условие $R(1) > 0$ (с учетом $\theta_1 = \theta_2$) будет необходимым и достаточным для существования единственного корня при $0 < \gamma < 1$.

В случае $\theta_1 > \theta_2$ ($c_{11} < c_{12}$) вместо уравнения (2.2) удобно использовать эквивалентное уравнение

$$R_2(\gamma) = z_1 z_1^{-1} F_1(\gamma) + g F_2(\gamma) = 0 \quad (3.3)$$

Для производной $R_2(\gamma)$ получается выражение

$$R_2'(\gamma) = z_1 z_1^{-1} F_1'(\gamma) + g F_2'(\gamma) + \frac{1}{2} z_1^{-2} z_1^{-2} (\theta_1 - \theta_2) F_2(\gamma)$$

Используя (2.5) и (2.6), получим следующую оценку

$$R_2'(\gamma) > \frac{z_1}{z_1} + \frac{\theta_1 - \theta_2}{2z_1^2} F_1(0) > \frac{(1 - \theta_1)^2}{z_1^2} > 0$$

Отсюда непосредственно следует необходимость условия $R(1) > 0$.

При $\theta_1 < \theta_2$ ($c_{11} > c_{12}$), представляя уравнение (2.2) в виде

$$R_3(\gamma) = F_1(\gamma) - g z_1 z_1^{-1} F_2(\gamma) = 0 \quad (3.4)$$

получаем оценку

$$R_3'(\gamma) > \frac{g \theta_2 (1 - \theta_2)^2}{z_1^2 z_1} > 0$$

которая доказывает необходимость условия $R(1) > 0$ и в этом случае.

Таким образом, доказано, что условие $R(1) > 0$, где $R(1)$ определяется согласно (2.4), является необходимым и достаточным с условием существования единственного действительного корня уравнения (2.2), удовлетворяющего условию $0 < \gamma < 1$.

ON THE STOUNLY WAVES EXISTENCE CONDITION UNDER THE SLIDER CONTACT

M. V. BELUBERIAN

ՍԱՀՈՂ ԿՈՆՏԱԿՏԻ ԴԵՊՐԵՍԻՄ ԱՏՈՌՆԼԻԲ ԱԼԻԳԻ ԿՈՅՈՒԹՅԱՆ
ՊԱՅՄԱՆԻ ՄԱՍԻՆ

Ա. Վ. ԲԵԼՈՒԲԵՐԻԱՆ

Ա ի ղ ի ռ ի ռ ի ղ

Դիսսերկում է երկու կիսատարածությունների բաժանող եզրով մակերևութային ալիքների տարածման խնդիրը: Կիսատարածությունների ունեն

ատարելի արածգտական հասկերթյուններ և նրանց բաժանման եղրում իրականացվում են սահող կոնտակտի պայրանները:

Ստացված է մակերևութային ալիքի գոյության անհրաժեշտ և բավարար պայման:

ЛИТЕРАТУРА

1. Achenbach J. D., Epstein H. J. Dynamic interaction of a layer and half-space — Proc. Amer. Soc. Civil. Eng., J. Eng. mech., 1967, 93, № 5, p. 27—42.
2. Lei D. A., Corbly D. M. Use of interface waves for nondestructive inspection. — IEEE Trans. Sonics and Ultrasonics, 1977, 24, № 3, p. 206—212.
3. Гринченко В. Т., Мелешко В. В. Гармонические колебания и волны в упругих телах. — Киев: Наук. думка, 1981. 284 с.
4. Амбарцумян С. А., Белубекян М. В., Казарян К. Б. Магнитоупругие поверхностные волны на границе раздела двух проводящих твердых тел. — Механика. Межвуз. сб. научных трудов — Ереван, ЕГУ, 1986, в. 1, с. 5—10.
5. Балакирев М. К., Галинский И. А. Волны в пьезокристаллах. — Новосибирск: Наука, 1982. 240 с.

Институт механики
АН Армянской ССР

Поступила в редакцию
7.11.1990