### HRHATO .1 .1

## О ВЛИЯНИИ СРЕДНЕГО (АКУСТИЧЕСКОГО) ТЕЧЕНИЯ НА ЭВОЛЮЦИЮ ВОЛНЫ В ДИСПЕРГИРУЮЩИХ СРЕДАХ

В работе рассматриваются нелинейные задачи распространения волн огибающих монохроматических волн малой амплитуды. На примере молельного уравнения, описывающего волновое движение в различных средах, показано влияние среднего течения на характер распространения модулированной волны (волны огибающей). Выведены и решены нелинейные уравнения модулиций как для одномерного нестационарного (задача самомодуляции волны), так и для стационарного двумерного (задача самофокусировки волны) случаев. Показано, что в первой задаче учет среднего течения оказывает демодулирующее влияние, если параметр, характеризующий дисперсию среды, положителен и обратно — самомодулирующий эффект, если параметр дисперсии отрицателен. Во второй задаче в рассматриваемом приближении средним (акустическим) течением можно пренебречь и характер зволюции модулированной волим зависит дишь от знака параметра дисперсии среды.

Стационарны, уравнения модуляций в различных недиссипативных средах и их решения приведены в [1—5].

Рассмотрено влияние кривизны первоначально заданной волны и дифракционного эффекта на эволюцию волны. Показано, что в дефокусирующей среде выпуклая волна начинает сразу расплываться, в то премя как вогнутая волна до некоторого момента времени сжямается (самомодулируется) и далее начинается процесс расплывания. В фокусирующей среде, независимо от знака кривизны, эволюция водны имеет волноводный характер. Апалогичная картина распространения модулированной водны имеет место и з задаче самофокусировки пучка. Учет дифракционного эффекта препитствует заострению профиля волны и образованию фокуса.

§ 1. Уравнения модуляций. Без учета диссипативных и релаксационных эффектов полновое движение можно описать уравнением

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{\partial u}{\partial t} + \tau u \frac{\partial u}{\partial x_1} + \tau \frac{\partial^2 u}{\partial x_1} \right) = -\frac{\epsilon_0}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \tag{1.1}$$

Здесь t — время,  $x_1 = x - c_0 t$ , x и y — пространственные координаты поперек и вдоль волны,  $c_0$  — невозмущенная скорость звука, u — скорость,  $\alpha$  и  $\gamma$  — коэффициенты нелинейности и дисперсии среды. Уравнение (1.1) в одномерном нестационарном случае описывает распространение воли на высрхности неглубокой жидкости, акустических воли в плавме [2, 6].

слабых ударных ноли в газожидкостной смеси [5, 7].

Решение уравнения (1.1) будем искать в виде

$$u = U_0 + U_1 e^{i\theta} : U_1 e^{-i\theta} + U_2 e^{2i\theta} = U_1 e^{-2i\theta}$$
 (1.2)

Здесь  $U_*$  — действительная функция, описывающая среднее (акустическое) течение,  $U_t$  и  $U_{**}$  — комплексные и комплексно-сопряженные функции, дифференцирование которых по независимым переменным уменьшает ворядок их величин,  $\theta = kx_* - \omega t - \phi$ аза, k и  $\omega$  — полновое число и частота вевозмущенной волны. Подставляя (1.2) в (1.1), приравнивая коэффициенты при одинаковых по  $\theta$  степенях экспоненты и удерживая главные члены, получим систему уравнений

$$(w - \gamma k^3) + i \frac{\partial U_1}{\partial t} + i \left( -\frac{\omega}{k} - 4\gamma k^2 \right) \frac{\partial U_1}{\partial x_1} + \frac{1}{k} \frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{\partial U_1}{\partial t} - 6\gamma k^2 \frac{\partial U_1}{\partial x_1} \right) +$$

$$+ \frac{c_0}{2k} \frac{\partial^2 U_1}{\partial y^2} - \alpha k U_0 U_1 - \alpha k U_1^* U_2 = 0$$

$$2U_2 (w + 4\gamma k^3) - \alpha k U_1^2 = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{\partial U_0}{\partial t} + \alpha \frac{\partial}{\partial x_1} |U_1|^2 \right) - \frac{c_0}{2} \frac{\partial^2 U_0}{\partial y^2} = 0$$

$$(1.3)$$

В анцейном приближении из (1.1) нетрудно получить дисперсионное соотношение  $\omega = -\gamma k^3$ . Подставляя значение  $\omega$  в ураннение системы (1.3), в главном приближении получим соотношение

$$\frac{\partial}{\partial t} = 3\gamma k^2 \frac{\partial}{\partial x_*} \tag{1.4}$$

одстановка которого в члены более высокого порядка малости приводит систему (1.3) к виду

$$i\left(\frac{\partial U_1}{\partial t} - 3\gamma k^2 \frac{\partial U_1}{\partial x_1}\right) - 3\gamma k \frac{\partial^2 U_1}{\partial x_1} - \frac{z^2}{6\gamma k} |U_1|^2 U_1 - z k U_2 U_1 + \frac{c_0}{2k} \frac{\partial^2 U_1}{\partial y^2} = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \left(\frac{\partial U_0}{\partial t} + z \frac{\partial}{\partial x_1} |U_1|^2\right) + \frac{c_0}{2} \frac{\partial^2 U_0}{\partial y^2} = 0$$

$$(1.5)$$

Полученная система в рассматриваемом приближении полностью описырает вволюцию огибающей води (модулированной волиы).

§ 2. Самомолуляция волны. В одномерном нестационарном варианте уравнений (1.5) предположим [1], что среднее течение, характеризуемое функцией  $U_{\rm o}$ , обусловлено основным, то есть имеет место соотношение (1.4). Тогда система (1.5) сведется к одному уравнению

$$I\left(\frac{\partial U_1}{\partial t} - 3\gamma k^2 \frac{\partial U_1}{\partial x_1}\right) - 3\gamma k \frac{\partial^2 U_1}{\partial x_1^2} + \beta [U_1]^2 U_1 = 0, \quad \beta = \frac{1}{6\gamma k}$$
 (2.1)

Эффект влияния среднего течения на вид уравнения (2.1) проявляется, согласно (1.5), через коэффициент р :  $\beta>0$  при  $\gamma>0$  и  $\beta<0$  при  $\gamma<0$ . При отсутствии среднего течения  $\beta<0$  при  $\gamma>0$  и  $\beta>0$  при  $\gamma<0$ .

1) Пусть  $\gamma>0$  (дефокусирующая среда). Если в уравнении (2.1) перейти к координате  $\mu=(x_1-3\,\gamma k^2l)$  (6  $\gamma k$ ) и решение искать в виде  $U_i=a(\mu,\,l)\exp\left[i\phi\left(u,\,l\right)\right]$ , где a и  $\phi=0$  амплитуда и фаза волны, то после отделения действительной и мнимой частей, получим систему уравнений

$$\frac{\partial \mathbf{a}}{\partial t} = \frac{\mathbf{a}}{2} \frac{\partial^{2} \mathbf{c}}{\partial \mathbf{a}^{2}} = \frac{\partial \mathbf{a}}{\partial \mathbf{a}} \frac{\partial \mathbf{c}}{\partial \mathbf{a}} = 0$$

$$\frac{\partial \mathbf{c}}{\partial t} + \frac{1}{2a} \frac{\partial^{2} \mathbf{a}}{\partial \mathbf{a}^{2}} - \frac{1}{2} \left( \frac{\partial \mathbf{c}}{\partial \mathbf{a}} \right)^{2} - \beta \mathbf{a}^{2} = 0$$
(2.2)

Рассмотрим задачу с начальными условиями

при 
$$t = 0$$
  $a = a_0 \exp\left(-\frac{\mu^2}{2}\right)$   $\phi := \sigma_0 - \frac{\mu^2}{2K_0}$  (2.3)

где  $a_n$ ,  $\sigma_n$  — начальные амплитуда и фаза при n=0,  $\mu_n$  и —  $1/R_n$  — начальные ширина профиля и «кривизна» волны в пространстве времени. Решение системы (2.2) будем искать в виде

$$\alpha = \frac{\alpha_0}{L^2} \exp\left(-\frac{\mu}{2R(t)}\right) \qquad \varphi = \varepsilon(t) - \frac{\mu}{2R(t)} \tag{2.4}$$

Здесь функция [(1) характеризует степень сжатия профиля волны, причем

$$\frac{1}{R(t)} = \frac{1}{f} \frac{df}{dt} \quad \text{при } t = 0, \quad f(0) = 1, \quad \frac{df(0)}{dt} = \frac{1}{R_0} \tag{2.5}$$

Подставляя (2.4) в (2.2) и в нелинейном слагаемом взяв первых два члена из разложения экспоненты по малым µ, после интегрирования и учета начальных условий (2.4) получим

$$\left(\frac{df}{dt}\right)^{2} = m + \frac{m}{f} - \frac{n}{f^{2}} \quad \frac{dz}{dt} \quad \frac{1}{2c_{0}^{2}f^{2}} \quad \frac{m\mu_{0}}{4f}$$

$$m = \frac{2z^{2}a_{0}^{2}}{2z^{2}} - \frac{4a_{0}}{z^{2}}\beta, \qquad n = \frac{1}{z^{2}} \qquad r = \frac{1}{rc^{2}}$$
(2.6)

1)  $\beta > 0$  (влияние акустического течения), тогда m>0. Не выписывая эдесь решений урависиия (2.6), записываемых через элементарные функции, опишем вкратце эволюцию полны.

Если первоначально ваданная волна выпуклая (R>0), то сразу начинается процесс демодуляции (расплывания) волны. Если же первоначальная волна вогнутая ( $R_0<0$ ), то до момента времени

$$t_{n} = \frac{1}{m+n+r} \frac{m}{2(m+n-r)^{\frac{n}{2}}} \ln \frac{1}{2\sqrt{r(m+n-r)+m+2n+2r}}$$

вачинается процесс самомодуляции (сжатия) волны, потом она становитси плоской и далее выгибается в сторону выпуклости и начинается процесс вемодуляции.

2)  $\beta < 0$  (отсутствие акустического течения), тогда m < 0, а уравнение (2.6) перепишем в виде

$$\left(\frac{df}{dt}\right)^2 = n + r - m + \frac{m}{f} - \frac{n}{f^2}, \qquad \frac{d^2}{dt} = \frac{1}{2f^2\mu_0^2} - \frac{m\mu_0^2}{4f}$$
 (2.7)

Покажем, что при отсутствии и уравнениях (2.2) дифракционных членов (вторых производных) происходит заострение гауссопа профиля волны. Действительно, для простоты принимая первоначально заданную полну плоской и интегрируя уравнение (2.7), в котором положено  $n=\ell=0$ , находим

$$\ell = (\arcsin (\overline{1-f} + |\overline{f-f}|)(m)^{-1}$$

В момент  $t=t_0=-\mu_0 (3\gamma k/2)^{1/2}/(2a_0)$  получаем f=0 и  $a\to\infty$ . Если же волна неплоская, то для псех и k>0, удоплетворяющих условию k>1/m, имеет место аналогичная картина.

Для физически верного описания картины распространения необхедию в (2.7) учесть дифракционные члены, которые в окрестности  $t=t_0$  начинают играть важную роль. Для общности примем, что первоначально ваданная волна неплоская. Поведение решений уравнения для t из (2.7) во многом определяется выбором корней  $t_0$ , соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  соответствующих выбору внаков  $t_0$  и  $t_0$  в решении уравнения  $t_0$  каждого конкретного случая.

2а) Пусть n+r-m>0, то есть r>m-n, что приводит к условию 0< l, < 1, l<0. Решая с учетом (2.5) уравнение (2.7) и исследуя получаемое решение, приходим к выводу, что если перионачальная волна выпуклая  $(R_*>0)$ , то независимо от «радиуса кривизны», имеет место ее демодуляция. Если же начальная волна вогнутая  $(R_*<0)$ , то она начинает самомодулироваться до момента

$$4 = \frac{Vr}{n+r-m} + \frac{m}{(n+r-m)^{10}} \ln \frac{2n-m+2r-2Vr(n-m+r)}{2n-m-2r+2Vr(n-m+r)}$$

При  $t=t_1$  волна становится плоской, а при  $t>t_1$  — выпуклой и начивается процесс демодуляции.

26) Пусть n-1-r-m < 0, то есть r < m-n, что приводит к условию  $0 < I_1 < 1$ ,  $I_2 > 1$ .

Первоначально заданная волна выпуклая  $(R_0>0)$ . Примем m=2n>0, то есть нелинейный эффект больше дифракционного, при втом, как будет показано инже,  $l_1<\tilde{l}<\tilde{l}_2$ . Взян в уравнении (2.7) знак 4+ и интегрируя его с учетом (2.5), получим (яствь IC, фиг. 1)

$$t = \frac{1 - 1 \cdot (n + r - m)f^{2} + mf - n}{m - n - r}$$

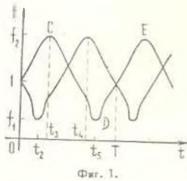
$$= \frac{m}{2(m - n - r)} [\arcsin F(t) - \arcsin B]$$

$$F(t) = \frac{2(n + r - m)f + m}{1 \cdot (m - 2n)^{2} + 4nr} \quad B = \frac{2n - m + 2r}{1 \cdot (m - 2n)^{2} + 4nr}$$

Для того, чтобы подкоренное выражение было больше пуля, необходими имполнение условия  $I_1 < l < 1$  При  $l = l_2$  находим

$$t_2 = \frac{Vr}{m-n-r} + \frac{m}{2(m-n-r)^{3/2}} \left(\frac{\pi}{2} + \arcsin B\right)$$

Вниду того, что, начиная с момента t>t t t t0, следует при интегриропации уравнения (2.7) брать инак «—», при втом постоянная интегрирования определяется из условия: при t t t t Решение запишется виде (ветвь СД)



$$t = \frac{\sqrt{r} + \sqrt{(n+r-m)f^2 + mf - n}}{m - n - r} + \frac{m}{2(m-n-r)^{3/2}} \left[\arcsin F(t) + \frac{m}{4\arcsin B + \pi}\right]$$

$$\downarrow \int_{\mathbb{R}^2} \left[ \operatorname{Impn} f = \int_{\mathbb{R}^2} \operatorname{monywaem} \right]$$

$$\downarrow \int_{\mathbb{R}^2} \left[ \operatorname{monywaem} \right]$$

$$+\frac{m}{2(m-n-e)^{3/2}}\left(\frac{3\pi}{2}+\arcsin B\right)$$

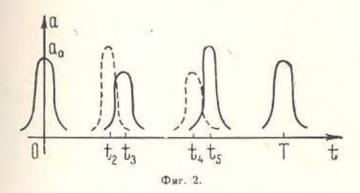
Начиная с момента t > t, f'(t) > 0, повтому в (2.7) следует брать знак «+» и постоянную интегрирования определять из условия; при t = t, t = t, откуда находим решение (ветвь AE)

$$t = \frac{\sqrt{r - V(m - n - r)f^2 + mf - n}}{m - n - r}$$

$$-\frac{m}{2(m - n - r)^{2}} \left[\arcsin F(t) - \arcsin B - 2\right]$$

При l=1 получаем T лm (m=n-r) , налиощееся перходом функции l(t), так как картина изменения l периодически повториется. Таким образом, начальная выпуклая волна начинает демодулироваться до момента  $t=t_1$ , при котором она, превращаясь в плоскую, далее ныгибается в сторону вогнутости; при этом начинается процесс самомодуляции, продолжающийся до момента  $t=t_2$  В момент  $t=t_3$  вогнутая волна, превра-

щаясь в плоскую, далее становится выпуклой и начинается процесс демодуляции, причем описанный процесс эволюции волны огибающей периодически повторяется (фиг. 2). Первоначально заданная волна вогнутая ( $R_o < 0$ ). Примем m = 2n > 0, при этом  $j_+ < l < l_2$ . Не выписывая здесь решений, получаемых аналогично вышеприведенному исследованию, опишем картину эволюции волны огибающей (фиг. 1).



Начальная вогнутая волна начинает самомодулироваться до момента

$$t_2 = \frac{Vr}{n+r} + \frac{m}{2(m-n-r)^{\frac{n}{2}}} \left(\frac{\pi}{2} - \arcsin B\right)$$

при котором она, превращаясь в плоскую, далее выгибается в сторону выпуклости и начинается процесс демодуляции, продолжающийся до момента

$$t_4 = -\frac{1}{m-n-r} + \frac{m}{2(m-n-r)} \left(\frac{\pi}{2} - \arcsin B\right)$$

При  $t=t_{\rm c}$  выпуклая волна, препращаясь в плоскую, далее становится вогнугой и начинается процесс самомодуляции. Такая каргина распространения волны периодически повторяется с периодом  $T=\pi m$  (m-n-r)

Пусть теперь m=2n<0, то есть пелинейный аффект меньше дифракционного, что приводит к условию 1,<1<1. Картина распространения волны огибающей аналогична описанию, приведенному в пункте 26), лишь выпуклая и воснутая волны меняются ролями.

Таким образом, из проведенного исследования следует, что в дефокусирующей среде ( $\gamma > 0$ ) учет среднего (акустического) течения приводит к демодуляции (расплыванию) полны огибающей.

3) Пусть  $\gamma < 0$  (фокусирующая среда). Заменяя в уравнении (2.1)  $\gamma$  на  $(-\gamma)$  и переходя к координате  $\mu = (x_1 + 3k)$  (бүк) ... получим для амплитуды и фазы систему уравнений

$$\frac{\partial a}{\partial t} + \frac{a}{2} \frac{\partial^2 x}{\partial \mu^2} + \frac{\partial a}{\partial \mu} \frac{\partial x}{\partial \mu} = 0$$

$$\frac{\partial x}{\partial t} - \frac{1}{2a} \frac{\partial^2 a}{\partial \mu^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial x}{\partial \mu}\right)^2 + \beta \alpha^2 = 0$$

Здесь и ниже обозначения те же, что и в п. 1. Рассмотрим задачу об эволюции волны, первоначально заданной в виде гауссова профиля:

при 
$$t=0$$
  $a=a_0\exp{\left(-rac{\mu^2}{2\mu_0^2}
ight)}, \qquad \phi=\sigma_0+rac{\mu^2}{2R_0}$ 

Если решение рассматриваемой системы искать в виде

$$a = \frac{a_0}{f^{1/2}} \exp\left(-\frac{\mu^2}{2\mu_0^2 f^2}\right), \qquad \varphi = \sigma(t) + \frac{\mu^2}{2R(t)}$$

то, аналогично выводу (2.6), получим систему уравнений

$$\left(\frac{df}{dt}\right)^2 = m + n + r - \frac{m}{f} - \frac{n}{f^2}, \quad \frac{dz}{dt} = -\frac{1}{2ia_0^2} f^2 - \frac{mia_0^2}{4f}$$
 (2.8)

3а)  $\beta < 0$  (влияние акустического течения), тогда m < 0 и уравнение для функции f(t) из (2.8) совпадает с (2.7). Таким образом, учет среднего течения в фокусирующей среде приводит к самомодуляции волны огибающей.

36)  $\beta > 0$  (отсутствие акустического течения), тогда m>0 и уравнение для функции f(t) совпадает с (2.6), то есть для волны огибающей имеет место процесс демодуляции (расплывание профиля волны).

§ 3. Узкие пучки. В задачах об узких пучках изменения параметров течения по касательной к волне превосходят их изменения поперек волны, поэтому в уравнениях (1.5) второй производной по х, можно пренебречь в сравнении с у. Перейдем в (1.5) от подвижной (х, у, t) к неподвижной (х, у, t) системс координат и стационарный двумерный вариант полученных уравнений запишем в виде

$$i \left( c_0 - 3 \cdot k^2 \right) \frac{\partial U_1}{\partial x} - \frac{a^2}{6 \cdot k} |U_1|^2 U_1 - ak U_0 U_1 + \frac{c_0 - 3 \cdot k^2}{2k} \frac{\partial^2 U_1}{\partial y^2} = 0$$

$$= \frac{\partial^2}{\partial x^2} |U_1|^2 - \frac{c_2}{2k} \frac{\partial^2 U_0}{\partial y^2} = 0$$
(3.1)

В системе (3.1)  $U_1 = x \sim 1$ ,  $y \sim \varepsilon^{1/2}$ ,  $\gamma \sim \varepsilon^{1/2}$ ,  $k \sim \varepsilon$  где  $\varepsilon = 6e3$ -размерный малый параметр, поэтому из нторого уравнения нетрудно заметить, что  $U_0 \sim 1$  Таким образом, в рассматриваемом приближении среднее (акустическое) течение не влияет на распространение волны огибающей, и система (3.1) сведется к уравнению

$$i\frac{\partial U_1}{\partial x} - \frac{\alpha^2}{6\pi k c_0} \left[ U_1 \right]^2 U_1 + \frac{1}{2k} \frac{\partial U_1}{\partial y^2} = 0 \tag{3.2}$$

Если решение (3.2) искать в виде  $u = a(x, y) \exp[i\varphi(x, y)]$ , то для амплитуды a и фазы  $\varphi$  получим систему уравнений [1-5]

$$\frac{\partial a}{\partial x} = \frac{1}{k} \frac{\partial a}{\partial y} \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{a}{2k} \frac{\partial z}{\partial y^2} = 0$$

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{1}{2k} \left( \frac{\sigma_z}{\sigma y} \right) = \frac{1}{2ak} \frac{\partial^2 a}{\partial y^2} + \beta a^2 = 0$$
(3.3)

Рассмотрим задачу об эволюции волны, первопачально заданной в виде гауссова пучка

при 
$$x = 0$$
  $a = a_0 \exp\left(-\frac{y^2}{2y_0}\right)$   $\varphi = a_0 + \frac{y^2}{2R_0}$  (3.4)

где  $d_a$ ,  $\sigma_a$  — начальные амплитуды и фаза волны при x=0,  $y_a$  и  $1/R_a$  — вачальные ширина профиля и кривизна волны. Задача (3.3)—(3.4) ставилась и подробно исследовалась в [2, 3], поэтому дадим краткое описание поведения волны.

Если γ > 0, в дефокусирующей среде происходит расплывание пучка Если γ < 0, в фокусирующей среде происходит волноводное распространение волны, то есть узкий пучок стремится фокусироваться, однако дифракционный эффект, выражаемый в (3.3) вторыми производными, препятствует образованию фокуса. Как было показано выше, процесс аволюции волны отибающей периодически повторяется.

В заключение отметим, что в более высшем приближении в работе [4] на основании закона сохранения потока импульса исследовано влияние акустического течения на самофокусировку звукового пучка. Утверждается, что учет среднего течения приводит к дополнительной расфокусировке пучка в дефокусирующей среде ( $\gamma > 0$ ). Тогда, по апалогии с [4], можно утверждать, что в фокусирующей среде ( $\gamma < 0$ ) акустическое течение усиливает процесс фокусировки пучка.

Институт механики АН Арминской ССР

Поступила 8 XII 1980

#### 9. 9. 02UV3UV

<mark>ԴԻՍՊԵՐՍ</mark>ԻՎ ՄԻՋԱՎԱՅՐԵՐՈՒՄ ԱԼԻՔԻ ԶԱՐԴԱՑՄԱՆ ՎՐԱ ՄԻՋԻՆ (ԱԿՈՒՍՏԻԿ) ՀՈՄԱՆՔԻ ԱԶԴԵՑՈՒԹՅԱՆ ՄԱՍԻՆ

## Und diather if

Դիտարկվում են փոքր ամպլիտուդայի մոնոխըսմատիկ ալիքների պարուրիչ ալիքի տարածման խնդիրները։ Ցույց է տրված, որ ոչ ստացիոնար միաչափ խնդրում ակուստիկ հոսանքի հաշվառումը դիսպերսիայի դրական պարամետրի դնպեում ալիքի տարածման վրա քողնում է դեմագուլացվող ազդեցություն, իսկ դիսպերսիայի բացասական պարամետրի դեպրում՝ ինք նամողուլացվող էֆեկտ։ Երկչափ ստացիոնար խնդրում ակուստիկ հոսանքը

# ON INFLUENCE OF MEAN (ACOUSTIC) FLOW ON THE EVOLUTION OF WAVE IN DISPERSIVE MEDIA

### G. G. OHANIAN

### Summary

The problems of propagation of enveloping waves of monochromatic waves of small amplitude are considered. It is shown that in one-dimensional nonstationary problem the taking into account of accustic flow exerts a demodulation influence on propagation of wave, when the parameter of dispersion is positive, and conversely—the self-modulation effect, when the parameter of dispersion is negative. In a two-dimensional stationary problem the acoustic flow has no influence on evolution of enveloping waves.

### **ЛИТЕРАТУРА**

- 1. Учлем Дм. Линейные и нелинейные волны. М., «Мир», 1977.
- 2. Виноградова М. Б., Руденко О. В., Сухоруков А. П. Теория воли. М., «Наука» 1979
- 3. Ахминов С. А., Сухоруков А. П., Хихлов Р. В. Саморокусировка и дифракция света и нелинейлой среде. Усп. физ. и., 1967. т. 93, № 1, стр. 19—70.
- 4. Забологская Е. А. Два механизма самовоздействия звуковых воли, распространяющихся и газожидкостной смеси. Акуст. ж., 1977. т. 23, № 4, стр. 591—595.
- 5 Вагловя А. Г. Озанян Г. Г. Распространение модулированных нелинейных воли в релаксирующен газожидкостной смеси. Нап. АН СССР, МЖГ, 1980, № 1, стр. 133— 143.
- 6. Карпман В. И. Пелинейные волны и диспергирующих средах. М., «Паука», 1973.
- 7. Озинян Г. Г. Распространение слабых воли в релаксирующей газожидкостной смеси. Нав. АН Арм. ССР. Механика, 1979, т. 32, № 2, стр. 3—13.