М А СУМБАТЯН

ПЛОСКАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ ТОНКОГО СЛОЯ В УСЛОВИЯХ УСТАНОВИВШЕЙСЯ НЕЛИНЕЙНОЙ ПОЛЗУЧЕСТИ

Рассматривается плоская задача о действии распределенной нагрузки па верхнюю грань тонкого сжимаемого слоя, дежащего на жестком основании, в условиях установившенся ползучести материала слоя. Слой считается очень тонким, а связь между напряжениями и скоростями деформаций выражается степенным законом. Аналогичная задача для случая полуплоскости и в предположении несжимаемости материала исследовалась в работе [1].

В § 1 приводятся основные уравнения, используемые в дальнейшем. В § 2 рассматривается задача о действии нормальной нагрузки на слой, сеободно лежащий на жестком основании, а в § 3 и 4 — соответственно действии нормальной и касательной нагрузки на слои, сцеплениый с жестким основанием.

§ 1. Приведем основные уравнения теории нелинейной ползучести в условиях плоской деформации.

Уравнении квазистатического равновесия

$$\begin{aligned}
z_{11,1} + z_{12,2} &= 0 \\
z_{12,1} + z_{12,2} &= 0
\end{aligned} \tag{1.1}$$

Условие сжимаемости материала

$$\sigma_{ii} = s \left(s_{ii} + s_{ii} \right) \tag{1.2}$$

где v- коэффициент Пуассона. Для несжимаемого материала $v=rac{1}{2}\cdot$

Связь между тензорами напряжений и скоростей деформаций выражается соотношениями [2]

$$\varepsilon_{11} - \varepsilon = \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} (\sigma_{11} - \sigma), \qquad \varepsilon_{22} - \varepsilon = \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} (\sigma_{22} - \sigma), \qquad \varepsilon_{13} = \frac{\sigma_i}{\sigma_i} \sigma_{12} \quad (1.3)$$

万段也

$$z = (z_{11} + z_{22})/3$$

$$z = \frac{\sigma_{11} + \sigma_{22} + \sigma_{33}}{3} = \frac{1 + v}{3}(\sigma_{11} + \sigma_{22})$$
(1.4)

а г. и з соответственно интенсивность скоростей деформаций и напряжений:

$$z_{i} = \frac{1}{1.6} \left[(z_{11} - v) + (1 - v)z_{11} - vz_{21} + (1 - v)z_{22} - vz_{11} \right]^{2} + 6z_{12}$$

$$z_{i} = \frac{1}{1.6} \left[(z_{11} - z_{22})^{2} - [(1 - v)z_{11} - vz_{22}]^{2} + [(1 - v)z_{22} - vz_{11}]^{2} + 6z_{12} \right]$$
(1.5)

Иа (1.3)—(1.4) имеем

$$z_{11} = \frac{1}{2} [(1 - 1) - 1]$$

$$z_{22} = -[(1 - 1) z_{22} - 1 z_{11}]$$

$$z_{12} = \frac{c_1}{2} z_{12}$$
(1.6)

Наконец, лакон для установнишейся нелиненной ползучести прини-

$$A = (m-1)$$
 (1.7)

Этот закон хорошо описывает деформации ползучести некоторых металлов [1—5], льда [6], многих полимеров [7] и ряда других материалов.

§ 2. Рассмотрим задачу о действии нормальной нагрузки $p(x_i)$ на слой малой толщины h_i лежащий без трения на жестком основании (фиг. 1). Физическая модель слоя описана в предыдущем параграфе. Ось

Фиг. 1.

х, совмещена с нижней граныю слоя. Граничными условиями задачи бутут

при
$$x_2 = 0$$
 $v_1 = 0$, $z_{12} = 0$ (2.1) при $x_2 = h$ $x_1 = p \cdot x_1$, $x_{12} = 0$ где $v_1 = 1, 2$ — компоненты век-

тора скоростей перемещений.

Производя разложение касательного напряжения σ_{ii} в ряд по малым значениям х в окрестности точки х = 0 и оставляя для тонкого слои в этом разложении лишь линейные члены, получим

$$z_{12} = \int_1 (x_1) + \int_2 (x_1) x_2$$

Граничное условие $a_{13}=0$ при x=0 дает $I_{+}(x_{*})=0$, аналогичное условие при x=h определяет функцию $I_{+}(x_{*})=0$. Таким образом, исюду и слов

$$z_{12} = 0 (2.2)$$

Тогда из уравнении равновесия (1.1)

$$\begin{array}{l} z_{11} = \int_{1} (x_{2}) \\ z_{22} = \int_{2} (x_{1}) = \rho(x_{1}) \end{array}$$
 (2.3)

Теперь второе на соотношений (1.6) дает с учетом (1.7)

$$\mathbf{I}_{n} = A \, \mathbf{I}^{-1} \left[(1 - \mathbf{v}) \, p \left(x_{1} \right) - \mathbf{v} f_{1} \left(x_{2} \right) \right] \tag{2.4}$$

Поскольку при замене знака у нагрузки $P(x_i)$ деформация x_i также должна менять знак, то из равенства (2.4) следует, что

$$f_1(x_2) = a_{11} = 0 (2.5)$$

и формула (2.4) с учетом (1.5) приобретает вид

$$\varepsilon_{22} = A (1 - \gamma) \left(\frac{1 - \gamma}{S}\right)^{-\frac{\gamma}{2}} |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p)$$

откуда, интегрируя по х с учетом граничного условия (2.1), получаем

$$v_2(x_1, x_2) = A(1 - v)(\frac{1}{3})^{m-1} |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) = (2.6)$$

В частности, на верхней грани слоя (при $x_1 - h$)

$$v_{z}(x_{1}, h) = Ah(1 - v)\left(\frac{1 - v + v}{3}\right)^{\frac{m-1}{2}} |p(x_{1})|^{m} \operatorname{sgn}(p) \quad (2.7)$$

Последнее выражение показывает, что тонкий слой в условнях установнашенся нелинейной подзучести работает на сжатие как нелинейное вниклерово основание. В линейном случае (m=1) получается обычное винклерово основание. При этом, поскольку из (1.7) при m=1 имеем $\frac{1+\nu}{E}$ (E — модуль Юнга), то петрудно видеть, что в этом случае

коаффициент постели совнадает с известным результатом, полученным по линейной теории.

§ 3. Рассмотрим задачу предыдущего параграфа в предположении, что нижняя грань слоя сцеплена с жестким основанием. В этом случае граничные условия примут следующий вид:

при
$$x_2 = 0$$
 $v_1 = 0$, $v_2 = 0$ $s_{22} = p(x_1)$, $s_{12} = 0$ (3.1)

Производя так же, как и в предыдущей задаче, разложение касательного напряжения $\sigma_{i\pi}$ в ряд по малым значениям x_i в окрестности точки $x_i=0$ и оставляя для топкого слоя лишь первые два члена этого разложения, получим

$$z_{10} = f_1(x_1) + f_2(x_1) x_2$$

С учетом последнего из граничных условии (3.1) эта формула принимает вид

$$z_{12} = f'(x_1)(h - x_2) \tag{3.2}$$

гас $I(x_i)$ — первообразная функции — $\int_{z}(x_i)$,

Теперь решение уравнений равновесия (1.1) даст

$$\tau_{11} = f(x_1) - g(x_2)
\tau_{22, 2} = -f(x_1)(h - x_2)$$
(3.3)

откуда после интегрирования последнего выражения по x_2 с учетом граничного условия для σ_{zz} на верхней грани, получаем

$$a_{zz} = f^{-}(x_1) \frac{(h - x_2)^2}{2} + p(x_2)$$
 (3.4)

Рассуждения, аналогичные проведенным в предыдущем параграфилоказывают, что функция $g(x_i)$ тождественно равна нулю.

Неизвестная пока функция $I(x_1)$ может быть найдена из граничного условия $u_1=0$ при $x_2=0$. В самом деле, это условие дает $\varepsilon_{11}=0$ при $\varepsilon_{2}=0$, что с учетом первой из формул (1.6) дает

$$(1-v)f(x_1)-v\left[\frac{h^2}{2}f''(x_1)+p(x_1)\right]=0$$
 (3.5)

Последнее равенство представляет собой дифференциальное уравнения для нахождения функции $I(x_1)$.

Если толщина слоя гораздо меньше области контакта, то

$$f(x_1) \gg \frac{h^2}{2} f'(x_1) \tag{3.6}$$

Поэтому в уравнении (3.5) можно пренебречь малым членом, содержащий вторую производную, что определяет функцию / в виде

$$f(x_1) = \frac{1}{1 - y} p(x_1) \tag{3.7}$$

С учетом всех вышеприведенных рассуждений компоненты тензора напражении приобрегают следующий вид:

$$z_{11} = \frac{1}{1 - \epsilon} p(x_1), \quad z_{2n} = p(x_1)$$
 (3.8)

$$s_{12} = \frac{1}{1-v} p^{-1}(x_1) (h-x_2)$$

Интенсивность касательных напряжений (1.5)

$$\sigma_{\ell} = \frac{1 - 2}{1 - \nu} \frac{|p(\nu_{1})|}{\sqrt{3}} \tag{3.9}$$

Последняя формула получена с учетом того, что

$$s_{12} \subset s_{22}, \quad s_{12} \subset s_{11}$$

как это следует из равенства (3.8).

Теперь второе из соотношении (1.6) дает

$$t_{12} = \frac{A}{\frac{m-1}{3}} \left(\frac{1-2v}{1-v} \right)^m \left[p(x_1) \right]^m \operatorname{sgn}(p)$$

откуда после интегрирования по ху с учетом граничных условий получаем

$$(x_1, x_2) = \frac{A}{3^{\frac{-1}{2}}} \left(\frac{1 - 2\pi}{1 - 2\pi} \right) |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) x_2$$
 (3.10)

В частности, на верхней грани слоя

$$v_{-}(x_{1}, h) = \frac{4h}{3} \left(\frac{1 - 2^{s}}{1 - 1}\right)^{m} |p(x_{1})|^{m} \operatorname{sgn}(p)$$
 (3.11)

Таким образом, здесь так же, как и в предыдущей задаче, слой работает как нелинейное винклерово основание. При m=1 имеем липейное винклерово основание с коэффициентом постели, совпадающим с известным из линейной теории. Интересно отметить, что для несжимаемого материала $\left(\frac{1}{2} \right)$ основание в виде сцепленного с жестким фундаментом слоя не является винклеровым, что согласуется с известными результатами линейной теории.

§ 4. Здесь рассмотрим задачу предыдущего параграфа в предлоложении, то на верхиюю грапь слоя вместо нормальной нагрузки дейсивует касательная $\tau(x_i)$.

Граничные условия запишутся в виде

при
$$x_2 = 0$$
 $v_1 = 0$, $v_2 = 0$ $v_3 = 0$, $v_4 = 0$, $v_5 = 0$ (4.1)

Оставляя так же, как и в предыдущих задачах, и разложении и по малому параметру х. лишь линейные члены, с учетом последнего граничного условия (4.1) получим

$$\mathbf{z}_{12} = \mathbf{z}(x_1) \quad f'(x_1) (h - x_2)$$
 (4.2)

гат I(x) — пока пензвестная функция.

Интегрирование второго уравнения равновесия (1.1) определяет

$$\sigma_{42} = -f'(x_1)x_1 - f'(x_1)\left(hx_2 - \frac{x_1^2}{2}\right) + g(x_1)$$

 $\mathcal{H}_{\mathfrak{I}}$ граничного условия $\sigma_{\mathfrak{I}\mathfrak{I}}=0$ при $\mathfrak{x}_{\mathfrak{I}}=\mathbb{I}_{\mathfrak{I}}$ находим, что

$$g(x_1) = h^{\frac{1}{2}}(x_1) + \frac{h^2}{2}f''(x_2)$$

Таким образом,

$$\sigma_{22} = (h - x_2) \tau'(x_1) + \left(\frac{h^2}{2} - \frac{x_2^2}{2} + hx_2\right) f''(x_1) \tag{4.3}$$

Интегрирование первого уравнения равновесия поэволяет найти

$$\sigma_{11} = f(x_1) \tag{4.4}$$

Так же, как и в § 3, функция $I(x_1)$ должна быть найдела с использования граничного условия $v_1 = 0$ при $x_1 = 0$, удовлетворение которому дает

$$(1 - v) f(x_1) - v \left[\frac{h^2}{2} f''(x_1) + h \tau'(x_1) \right] = 0$$

Отбрасывая в этом уравнении малый по сравнению с первым чло $-y \frac{h^2}{2} f^*(x_1)$, получаем

$$f(x_1) = \frac{1}{1 - x_1} h^{-1}(x_1)$$

Таким образом,

$$s_{11} = \frac{v}{1-v} h^{-\epsilon'}(x_1)$$

$$s_{12} = -(x_{1}) + \frac{y}{1-y} h(h-x_{2}) - (x_{1}) = \pm (x_{1})$$
 (4.5)

$$a_{22} = (h - x_2) \cdot (x_1) + \frac{1}{1 - h} h\left(\frac{h}{2} - \frac{x}{2} + hx_2\right) \cdot (x_1) \approx \epsilon'(x_1) (h - x_2)$$

Выражения (4.5) показывают, что $z_1 = z_{11} = z_{12} = z_{12}$, поэтому

$$z_{1} \approx |z_{12}| = |z(x_1)| \tag{4.6}$$

7 еперь третье и второе равенства (1.6) дают

$$\varepsilon_{12} = A | \tau(x_1)|^m \operatorname{sgn}(\tau)$$

$$\varepsilon_{12} = A | \tau(x_1)|^{m-1} \tau(x_1) | (h - x_2)(1 - v) - \frac{h}{1 - h}$$
(4.7)

Интегрируя последнее выражение по х с учетом граничных условий, получаем

$$v_2 = A |z(x_1)|^{m-1} |x_1| \left(hx_1 - \frac{x_2^2}{2} \right) (1-\gamma) - \frac{1}{1-\gamma} hx_2$$

Пренебрегая в выражения

$$v_{1,2} = 2\varepsilon_{10} - v_{2,1}$$

малым членом од получим с учетом первого равенства (4.7)

$$v_{2,1} = 2\varepsilon_1 - 2A \left[-(x_1) \right]^m \operatorname{sgn}(\tau)$$

Интегрируя последнее соотношение по x_2 и пользуясь граничным условием $v_4 = 0$ при $x_2 = 0$, получаем

$$v_1(x_1, x_2) = 2A |z(x_1)|^m \operatorname{sgn}(z) x_2$$
 (4.9)

B частности, при $x_2 = h$

$$v_1(x_1, h) = 2Ah |z(x_1)|^m \operatorname{sgn}(z) \tag{4.10}$$

Таким образом, и при сдвиговых нагрузках тонкий слой работает также как нелинейное яниклерово основание.

Сделаем несколько замечании к решению рассмотренных выше задач.

1. В работе [1] Н. Х. Арутюняком был предложен принцип «обобщенной суперпозиции», состоящий в том, что «обобщенные перемещения» (или обобщенные скорости перемещений») $v^+(p=\frac{1}{m})$ удовлетверяют принципу линейной суперпозиции. Однако вопрос об оценке погрешности этого принципа при решении различных задач нелинейной теория получести еще недостаточно изучен. Решение трех рассмотренных в данной работе задач показывает, что в случае очень тонкого слоя этот принцип выполняется точно. Это следует из того, что для такого слоя «обобщенная скорость перемещения» любой точки поверхности слоя есть линейная функция напряжения, приложенного в этой же самой точке и не зависит от напряжений, приложенных в других точках новерхности слоя.

2. Рассмотренные задачи могут быть исследованы аналогичным методом и в рамках опредсляющих уравнений пеустановившейся пелинейной теории ползучести наследственного типа, данной п работах [1, 7].

В заключение автору хотелось бы пыразить признательность В. М. Александрову за постоянное внимание к работе.

Институт проблем механики АН СССР

Поступила 3 ! 1980

tr. u, untireumaun

ԿԱՅՈՒՆԱՑՎԱՍ ՈԶ ԴՕԱՅԻՆ ՍՈՂՔԻ ԿԱՅՄԱՆՆԵՐՈՒՄ ՔԱՐԱԿ ՇԵՐՏԻ ՀԱՄԱՐ ՀԱՐԹ ԽՆԴԻՐԸ

Ամֆովում

արկվում է կայունացված ոչ դմային սոզքի շարք ինդրիրը կոչու շիմգտնվող տեղմվող բարակ շերտի Համար, որի վրա աղգում է բաշխված բեռ։ Կայունացված ոչ դմային սոզքի օրենքը ընդունվում է աստիձահույց և արվում, որ անկախ նրանից, ազդում է շերտի վրա նորմալ իհ շոշափող բեռ, ինչպես նաև անկախ շերտի ներթին նգրի ամրացման ձևիս, շերտն աշխատում է ինչպես ոչ դծային վինկլերյան հիմը։

TWO-DIMENSIONAL PROBLEM IN THE THEORY OF STEADY NON-LINEAR CREEP FOR A THIN LAYER

M. A. SUMBATIAN

Summary

In the work under consideration there is studied the problem of the load acting on a two-dimensional thin layer. The layer is supposed to lie on a hard foundation. The law of creep is assumed to be described by a power function.

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Аругюнин Н. X_1 Плоская контактная задача теорин ползучести. ПММ, 1959, т. 23, пып. 5.
- 2. Качанов Л. М. Теория ползучести. Физматена, 1960.
- Turner F., Blomquist K. A study of the applicability of Robotnov's creep parameter for alliminium alloy J. Aeronaut. Sci. 1956, XXIII. No. 12.
- Johnson A. The plastic, crosp and relaxation of properties of metals. Aircraft Engineering, 1949, XXI, No. 239.
- Шестериков С. А. Об одном условии для законов полоучести. Изв. АН СССР, ОТН, Механика и машиностроение, 1959, № 1.
- 6. Вялов С. С., Докучась В. В., Шейнкман Д. Р. Подземные льды и сильно льдистые грунты как основания сооружении Аснинград, Стройнадат, 1976.
- 7. Работнов Ю. Н. Элементы наследственной механики твердых тел, М., Паука», 1977.