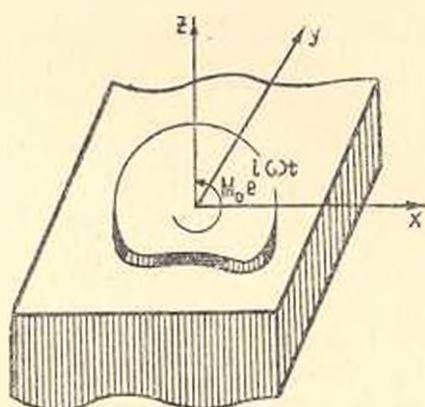


В. М. АЛЕКСАНДРОВ, В. Г. БУРЯК

НЕОСЕСИММЕТРИЧНАЯ ДИНАМИЧЕСКАЯ ЗАДАЧА О КРУЧЕНИИ ШТАМПОМ УПРУГОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА

В работе рассматривается задача о совместном колебании упругого изотропного полупространства и жесткой на растяжение пластинки (штампа), к которой приложен крутящий момент (фиг. 1) $M_0 e^{i\omega t}$ (t — время).



Фиг. 1.

Изгибную жесткость пластинки предполагаем пренебрежимо малой. Между поверхностями штампа и полупространства в области их контакта Ω осуществлено полное сцепление. В дальнейшем, для краткости, говоря о напряжениях, перемещениях, сдвиге фаз, подразумеваем их амплитудные значения. Истинные значения получаются умножением на $e^{i\omega t}$. С помощью метода Винера-Хопфа получено приближенное решение задачи в достаточно простой форме для эллипсовидной области контакта при больших значениях относительной ча-

стоты $\kappa = \omega a (\rho/G)^{1/2}$ (ρ , G — плотность и модуль сдвига упругого полупространства, a — полуширина штампа). Насколько известно авторам, подобная задача ранее не рассматривалась.

§ 1. Граничные условия рассматриваемой задачи имеют вид

$$\left. \begin{aligned} u &= f_1(x, y) \\ v &= f_2(x, y) \end{aligned} \right\} \text{при } (x, y) \in \Omega \text{ и } z = 0$$

$$\sigma_z = 0 \text{ при любых } x, y \text{ и } z = 0$$

$$\tau_{xz} = \tau_{yz} = 0 \text{ вне области } \Omega \text{ при } z = 0$$
(1.1)

Здесь u и v — упругие перемещения по осям x и y , σ_z , τ_{xz} , τ_{yz} — напряжения на площадке с нормалью z .

Пользуясь принципом предельного поглощения [1], в правой части системы уравнений Ляме, помимо инерционных членов, будем учитывать член $i\rho\epsilon\omega^2 u$, $\epsilon > 0$, соответствующий наличию вязкого трения. В этом случае нужно считать, что напряжения и перемещения на бесконечности

исчезают. Используя двумерное преобразование Фурье, поставленную смешанную задачу сведем к системе двух двумерных интегральных уравнений первого рода

$$\int_{\Omega} \int_{\Omega} \tau_1(\xi, \eta) K_{11}(x - \xi, y - \eta) d\xi d\eta + \int_{\Omega} \int_{\Omega} \tau_2(\xi, \eta) K_{12}(x - \xi, y - \eta) d\xi d\eta = 4\pi^2 U f_1(x, y), \quad (x, y) \in \Omega \quad (1.2)$$

$$\int_{\Omega} \int_{\Omega} \tau_1(\xi, \eta) K_{12}(x - \xi, y - \eta) d\xi d\eta + \int_{\Omega} \int_{\Omega} \tau_2(\xi, \eta) K_{22}(x - \xi, y - \eta) d\xi d\eta = 4\pi^2 G f_2(x, y), \quad (x, y) \in \Omega$$

Здесь $\tau_1(x, y) = \tau_{xx}(x, y) - \tau_{yy}(x, y) + i\tau_{xy}(x, y)$, $\tau_2(x, y) = -\tau_{xy}(x, y) + i\tau_{yy}(x, y)$ — касательные напряжения в области контакта,

$$K_{11}(p, s) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F_1(\beta, \gamma, k) [F(\gamma, k)]^{-1} e^{i(\alpha p + \beta s)} d\alpha d\beta$$

$$K_{12}(p, s) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F_2(\alpha, \beta, \gamma, k) [F(\gamma, k)]^{-1} e^{i(\alpha p + \beta s)} d\alpha d\beta$$

$$K_{22}(p, s) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F_1(\alpha, \gamma, k) [F(\gamma, k)]^{-1} e^{i(\alpha p + \beta s)} d\alpha d\beta$$

$$F_1(\beta, \gamma, k) = -4\beta^2 \gamma^2 + (3\beta^2 + \gamma^2 - k^2) k^2 + 4\beta^2 \sqrt{\gamma^2 - k^2} \sqrt{\gamma^2 - b_0^2 k^2}$$

$$F_2(\alpha, \beta, \gamma, k) = \alpha \beta (4\gamma^2 - 3k^2 - 4) \sqrt{\gamma^2 - k^2} \sqrt{\gamma^2 - b_0^2 k^2}$$

$$F(\gamma, k) = \sqrt{\gamma^2 - k^2} [4\gamma^2 \sqrt{\gamma^2 - k^2} + \sqrt{\gamma^2 - b_0^2 k^2} - (2\gamma^2 - k^2)^2]$$

$$F_1(\alpha, \gamma, k) = F_1(\beta, \gamma, k) \Big|_{\beta=\alpha}, \quad \gamma^2 = \alpha^2 + \beta^2$$

$$k^2 = \rho \omega^2 G^{-1} (1 - i\epsilon), \quad b_0^2 = (1 - 2\nu)/2(1 - \nu)$$

ϵ — коэффициент пропорциональности, характеризующий внутреннее трение, ν — коэффициент Пуассона.

Для больших значений параметра $|k|$ и полосовой области контакта система уравнений (1.2) с точностью до членов порядка $\frac{1}{|k|^2}$ распадается на два независимых уравнения:

$$\int_{-\infty}^{\infty} dz \int_{-\infty}^{\infty} z_j(z, \tau) d\tau \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{z^2 - k^2} e^{i(z_1 - (1+i)(z_2 - \tau))} d\tau d\beta = 4\pi^2 G f_j(x, y) \quad (1.3)$$

($j = 1, 2$)

Принимая во внимание, что $f_1(x, y) = -\theta y$, $f_2(x, y) = \theta x$ и разыскавая решения уравнений (1.3) соответственно в форме

$$z_1(x, y) = -y z_1^*(x), \quad z_2(x, y) = z_2^*(x) \quad (1.4)$$

с учетом равенств

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} z e^{i(z_1 - \tau)} d\tau d\beta = y, \quad \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{i(z_1 - \tau)} d\tau d\beta = 1$$

понимаемых в смысле теории обобщенных функций [2], убедимся, что $z_1^*(x)$ и $z_2^*(x)$ должны быть найдены из одномерных интегральных уравнений первого рода, которые в безразмерных переменных будут иметь вид

$$\int_{-1}^1 z_j(\xi) k_i[x(x-\xi)] d\xi = \Delta f_j^*(x), \quad (|x| \leq 1, j = 1, 2) \quad (1.5)$$

$$k_i[x(x-\xi)] = \int_0^{\infty} \frac{\cos[|x-\xi|m]}{\sqrt{m^2 - (1-ie)}} dm \quad (1.6)$$

Здесь $\Delta = Ga^{-1}$, $f_1^*(x) = \theta$, $f_2^*(x) = \theta x$, $\theta = \theta_1 + i\theta_2$ — амплитуда угла поворота штампа. Используя метод работы [3], получим главный член асимптотики решения уравнений (1.5) для больших x . С учетом обозначений (1.4) при $\varepsilon \rightarrow 0$ будем иметь

$$z_1(x, y) = -\Delta \theta x i \left[e^{-i\pi(1+x)/2} / \sqrt{i\pi x(1+x)} + \operatorname{erf} \sqrt{i\pi(1+x)} + \right. \\ \left. + e^{-i\pi(1-x)/2} / \sqrt{i\pi x(1-x)} + \operatorname{erf} \sqrt{i\pi(1-x)} - 1 \right] y \quad (1.7)$$

$$z_2(x, y) = \Delta \theta x i \left[\left(x - \frac{1}{2} i\pi \right) e^{-i\pi(1+x)/2} / \sqrt{i\pi x(1+x)} + \right. \\ \left. + x \operatorname{erf} \sqrt{i\pi(1+x)} - \left(x + \frac{1}{2} i\pi \right) e^{-i\pi(1-x)/2} / \sqrt{i\pi x(1-x)} + \right. \\ \left. + x \operatorname{erf} \sqrt{i\pi(1-x)} - x \right], \quad \left(\operatorname{erf} x = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-s^2} ds \right)$$

Далее определим реактивный момент, действующий на штамп со стороны полупространства, отнесенный к единице длины

$$M_r = \frac{1}{2b} \int_{-1}^1 dx \int_{-1}^1 [x z_2(x, y) - y z_1(x, y)] dy = M_1 + iM_2 \quad (1.8)$$

Подставляя (1.7) в (1.8), получим

$$M_z = \Delta \theta [(1 + 4xi) \operatorname{erf} \sqrt{2xi} + 2\sqrt{2xi} e^{-2xi} / \sqrt{\pi} - 2xi] / 3 \quad (1.9)$$

$$(M_z = M_z / b^2, \quad M_z = M_1 + iM_2)$$

В формулах (1.8) и (1.9) учтено, что штамп не бесконечно длинный, а имеет конечную, но достаточно большую длину.

§ 2. Получим формулы для подсчета угла сдвига фаз φ и модуля комплексной амплитуды колебания штампа θ_0 . Запишем уравнение вращательного движения штампа относительно оси z

$$J_z \frac{d^2}{dt^2} (\theta e^{i\omega t}) = M_0 e^{i\omega t} - M_z e^{-i\omega t} \quad (2.1)$$

где

$$J_z M_0 = 0, \quad J_z = J_z / b^2, \quad M_0 = M_0 / b^2$$

J_z — момент инерции штампа относительно оси z .

Выполнив дифференцирование в (2.1) и произведя разделение действительной и мнимой частей, получим, принимая во внимание (1.9)

$$M_0 = \theta_1 (A_{11} - J_z \omega^2) + A_{12} \theta_2, \quad 0 = \theta_1 A_{21} + \theta_2 (A_{22} - J_z \omega^2) \quad (2.2)$$

Решая систему (2.2) относительно θ_1 и θ_2 , найдем

$$\begin{aligned} \operatorname{tg} \varphi &= \theta_2 / \theta_1 = A_{21} (\omega^2 J_z - A_{22})^{-1} \\ \theta_0 &= [(\omega^2 J_z - A_{11})^2 + (A_{12})^2]^{-1/2} \end{aligned} \quad (2.3)$$

Здесь

$$\begin{aligned} J_z &= J_z (\alpha^2)^{-1}, \quad A_{nj} = A_{nj} / \Delta, \quad (n, j = 1, 2) \\ M_1 &= (A_{11} \theta_1 + A_{12} \theta_2) \Delta, \quad M_2 = (A_{21} \theta_1 + A_{22} \theta_2) \Delta \end{aligned} \quad (2.4)$$

$$A_{22} = A_{11}, \quad A_{21} = -A_{12}, \quad \theta_0 = \theta_0 \Delta / M_0, \quad \theta_0 = (\theta_1^2 + \theta_2^2)^{1/2}$$

Результаты вычисления величин

$$\begin{aligned} \tau_{11}(0, 1) / \Delta &= a_1 \theta_1 + a_2 \theta_2, \quad \tau_{12}(0, 1) / \Delta = -a_2 \theta_1 + a_1 \theta_2 \\ \tau_{11}(1, 1) / \Delta [\theta_1 - \theta_2 + i(\theta_1 + \theta_2)] &= a_3, \quad \tau_{21}(1, 1) / \Delta = b_1 \theta_1 + b_2 \theta_2 \\ \tau_{22}(1, 1) / \Delta &= -b_2 \theta_1 + b_1 \theta_2, \quad \tau_j^*(1, 1) = \lim_{x \rightarrow 1} \tau_j(x, 1) / \sqrt{1-x} \\ M_1 / \Delta &= c_1 \theta_1 + c_2 \theta_2, \quad M_2 / \Delta = -c_2 \theta_1 + c_1 \theta_2 \\ c_1 &= A_{11}, \quad c_2 = A_{12} \end{aligned}$$

произведенные по найденным в п. 1 асимптотическим формулам, сведены в табл. 1, 2.

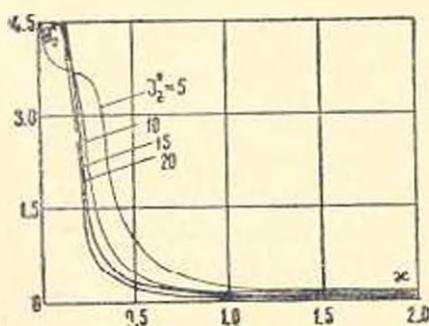
Таблица 1

x	a_1	a_2	b_1	b_2
0.25	-0.3036	0.2526	0.598	0.199
0.50	-0.3077	0.3672	0.564	0.000
0.75	-0.2458	0.5132	0.576	-0.115
1.00	-0.1542	0.6982	0.598	-0.199
1.25	-0.0524	0.9213	0.624	-0.268
1.50	0.0469	1.1781	0.651	-0.326
1.75	0.1348	1.4628	0.678	-0.377
2.00	0.2054	1.7690	0.705	-0.423
2.25	0.2549	2.0897	0.731	-0.465
2.50	0.2817	2.4182	0.757	-0.505

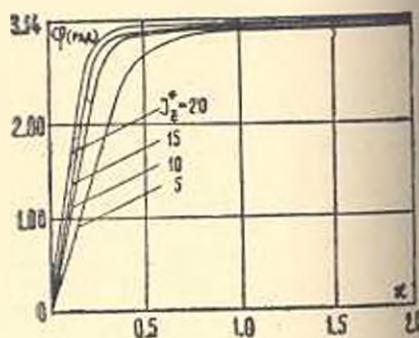
Таблица 2

x	a_1	c_1	c_2
0.25	-0.199	0.3168	-0.2750
0.50	-0.282	0.3745	-0.3908
0.75	-0.345	0.3825	-0.5139
1.00	-0.399	0.3703	-0.6532
1.25	-0.446	0.3517	-0.8078
1.50	-0.489	0.3345	-0.9741
1.75	-0.528	0.3226	-1.1477
2.00	-0.564	0.3170	-1.3244
2.25	-0.598	0.3172	-1.5007
2.50	-0.631	0.3215	-1.6745

На фиг. 2, 3 изображены зависимости величин φ и θ_0 от безразмерной частоты x при различных значениях безразмерного момента инерции J_z^* .



Фиг. 2.



Фиг. 3.

Видно, что для значений $x \geq 0.25$ модуль комплексной амплитуды уменьшается с увеличением x и J_z^* , а угол сдвига фаз φ увеличивается с увеличением x и J_z^* , что вполне соответствует физическому смыслу задачи.

Ростовский государственный
университет
Ворошиловградский
машиностроительный институт

Поступила 29 XII 1976

Վ. Մ. ԱԼԵՔՍԱՆԴՐՈՎ, Վ. Գ. ԲՈՒՐՅԱԿ

ԴՐՈՇՄՈՎ ԱՌԱՋԳԱԿԱՆ ԿՐՄԱՏԱՐԱՇՈՒԹՅԱՆ ՈՂՈՐՄԱՆ
ՎԵՐԱԲԵՐՅԱԼ ՈՉ ԱՌԱՆՑՔԱՍԻՄԵՏՐԻԿ ԽՆԴԻՐԸ

Ա մ փ ո վ ո ս

Դիտարկվում է առաձգական կիսատարածության և դրոշմի համատեղ տատանման վերաբերյալ ոչ առանցքասիմետրիկ խնդիրը, երբ դրոշմի վրա կիրառվել է ըստ ժամանակի հարմոնիկ օրենքով փոփոխվող ոլորող մոմենտ: Խնդրի լուծումը բերվել է հրկշափանի առաջին սեռի ինտեգրալ հավասարումներից բաղկացած սխեմով:

Ցույց է տրված, որ տատանումների բավականաչափ մեծ հարաբերական հաճախականության դեպքում այդ հավասարումները կարելի է լուծել միմյանցից անկախ:

Վիներ-Խուպֆի մեթոդի օգնությամբ ստացվել է ասիմպտոտական լուծում պլանում խիստ ձղված ուղղանկյունաձև դրոշմի տատանումների համար:

THE AXIASYMMETRIC DYNAMIC PROBLEM ON STAMP
TORSION OF A RESILIENT SEMISPACE

V. M. ALEXANDROV, V. G. BURYAK

S u m m a r y

The axisymmetric dynamic problem on joint vibration of a resilient semispace and stamp is considered.

Torque changable by harmonic law dependent of time is applied to the stamp. The problem is reduced to a system of two two-dimensional integral equations of the first kind. It is shown that at a sufficiently great frequency of vibration these equations may be solved irrespective of each other. By the Wiener-Hopf method an asymptotic solution in an analytic space is obtained for the case of vibration of the stamp of a strongly expanded rectangular shape in plane.

All the major characteristics of the problem are examined numerically.

ЛИТЕРАТУРА

- 1 Тихонов А. Н., Самарский А. А. Уравнения математической физики. М., «Наука», 1972.
- 2 Владимиров В. С. Обобщенные функции в математической физике. М., «Наука», 1976.
- 3 Александров В. М., Буряк В. Г. Динамическая смешанная задача деформации чистого сдвига для упругого полупространства. Прикл. механика, 1971, т. 7, вып. 4.