HR9TAPAK M JII

К ОПРЕДЕЛЕНИЮ НАПРЯЖЕННО-ДЕФОРМИРОВАННОГО СОСТОЯНИЯ АНИЗОТРОПНОЙ ПОЛОСЫ

Рассматривается вопрос определения напряженно-деформированного состояния в плоской задаче для анизотронной полосы. Считается, что плоскость полосы совпадает с плоскостью упругой симметрии материала. На продольных сторонах полосы заданы значения напряжений, а на торцах—различные комбинации торцевых условий.

Применяется асимптотический метод интегрирования, и решение задачи представляется в виде суммы двух решений — незатухающего и типа погранслоя. Показывается возможность сращивания этих двух решений на торцах.

Обсуждается применимость прикладных и асимптотического методоп для анизотропных материалов. Показано, что применимость этих методов может существенно зависеть от величины отношения упругих коэффициентов. Анализируется влияние отдельных коэффициентов упругости на применимость гипотезы о недеформируемых нормалях.

1. Рассматривается плоская задача для анизотропной полосы $\mathbf{z} = \{(x, y): 0 \leqslant x \leqslant a, \quad |y| \leqslant h, \ h \leqslant a\}$, на продольных сторонах $y = \pm h$ которой заданы значения напряжений

$$z_{xy} = \pm \frac{a}{b} X (x), \qquad z_x = \pm Y (x) \text{ при } y = -h$$
 (1.1)

на торцах x = 0, а = произвольные пока торцевые условия.

Считаем обеспеченным равновесие прямоугольника как жесткого тела. Предполагаем также, что плоскость упругой симметрии совпадает с плоскостью ху. то есть практически в этой плоскости имеем общую анизотропию.

Для решения задачи используется асимитотический метод интегрирования [1]. Вводя безразмерную координатную систему $\varsigma = x/a$, или преобразовав соответствующие уравнения теории упругости анизотроилого тела, получим систему, содержащую малый нараметр $\varepsilon = h/a$ при производных. Решение подобного рода сингулярно возмущенных уравнений складывается [1—3] из двух типов решений— внутреннего, то есть незатухающего при удалении от границы в слубь области решения, и тила погранслоя.

Решение анизотронной полосы известным для изотропного и ортотропного случаев приемом не представляется и виде суммы двух решений—симметричного и кососимметричного, гак как в этом случае симметричным и кососимметричным внешним ноздействиям не соответствуют такие же напряженно-деформированные состояния.

Внутренне: решение ищем в виде [1]

$$Q = \sum_{n=0}^{\infty} Q^{(n)} \tag{1.2}$$

Q— любос из напряжений или безразмерных перемещений U = w a, V = v a, $Q^{-} = 0$ при s = 0, q — целое число и имбирается следующим образом:

$$q = 2 \text{ Ans } \sigma_{x}, U, \quad q = 1 \text{ Ans } \sigma_{xy}$$

$$q = 3 \text{ Ans } V, \qquad q = 0 \text{ Ans } \sigma_{y}$$

$$(1.3)$$

Подставляя (1.2) в уравнения теории упругости, с учетом (1.3) получим систему

$$\frac{\partial s_{xy}^{(s)}}{\partial z} + \frac{\partial s_{xy}^{(s)}}{\partial z} = 0, \quad \frac{\partial s_{xy}}{\partial z} + \frac{\partial s_{y}^{(s)}}{\partial z} = 0$$

$$\frac{a_{11}s_{x}^{(s)} + a_{12}s_{y}^{(s-2)} + a_{16}s_{xy}^{(s-1)}}{z_{xy}^{(s-1)}} = 0$$

$$\frac{\partial V^{(s)}}{\partial z} + a_{22}s_{y}^{(s-2)} + a_{23}s_{xy}^{(s-3)} + a_{33}s_{xy}^{(s-3)} = 0$$

$$\frac{\partial V^{(s)}}{\partial z} + a_{23}s_{y}^{(s-3)} + a_{33}s_{xy}^{(s-2)} = 0$$

$$\frac{\partial V^{(s)}}{\partial z} + a_{23}s_{y}^{(s-3)} + a_{33}s_{xy}^{(s-2)} = 0$$
(1.4)

Интегрируя систему (1.4) по с, получим

$$V^{(s)} = w^{(s)}(\xi) \qquad \qquad U^{(s)} = -\frac{d \ln^{(s)}}{d \xi} \xi - u^{(s)}(\xi) - u^{s(s)}$$

$$e_{s}^{(s)} = \frac{1}{a_{11}} \frac{d u}{d \xi} - \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} w^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)}$$

$$= -\frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} - \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} - \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} - \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \frac{1}{2} \frac{d^{2} u^{(s)}}{d \xi^{2}} \xi + e_{s}^{(s)} + e_{s}^{(s)}$$

 $w^{(s)}$, $u^{(s)}$, $v^{(s)}$ и v_{sn} неизвестные функции от : и подлежат определению, а неличины со звездочками — известные функции от : и определяются следующим образом:

$$\begin{split} v_s^{*(s)} &= \int\limits_{t}^{t} (a_{1i} z_s^{(s-2)} + a_{1i} z_s^{(s-4)} + a_{1i} z_{sy}^{(s-3)}) \, d^s, \\ \\ v_s^{*(s)} &= \int\limits_{t}^{t} \left(a_{1i} z_s^{(s-1)} + a_{2i} z_y^{(s-2)} + a_{6i} z_{sy}^{(s-2)} - \frac{\partial v_s^{*(s)}}{\partial t} \right) d^s, \end{split}$$

$$z_{x}^{(s)} = \frac{1}{a_{11}} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - a_{12} z_{y}^{(s-2)} - a_{16} z_{xy}^{(s-1)} \right)$$
 (1.6)

$$z_{xy}^{(s)} = -\int_{0}^{\infty} \frac{\partial z_{x}^{*(s)}}{\partial z} dz, \qquad z_{y}^{(s)} = -\int_{0}^{\infty} \frac{\partial z_{xy}}{\partial z} dz.$$

Удовлетнорив граничным условиям (1.1), получим, что n¹⁸¹ и w^(x) удовлетворяют следующим уравнениям:

$$\frac{1}{a_{11}} \frac{d^2 n^{(4)}}{d \mathbb{T}^2} = p^{(4)} \tag{1.7}$$

$$\frac{1}{3a_{11}}\frac{d^4w^{(4)}}{d\xi^4} = \gamma^{(4)} \tag{1.8}$$

rae

$$p^{(s)} = -X_1^{(s)} + \frac{1}{2} \left(z_{sy}^{*(s)} (\zeta = 1) - z_{sy}^{*(s)} (\zeta = -1) \right)$$

$$= \frac{dX_1^{(s)} - \frac{1}{2}}{d\zeta} - \frac{1}{2} \left[z_{sy}^{*(s)} (\zeta = -1) - z_{sy}^{*(s)} (\zeta = -1) \right]$$

$$= \frac{dz_{sy}^{*(s)} (\zeta - 1)}{d\zeta} - \frac{dz_{sy}^{*(s)} (\zeta = -1)}{d\zeta} - \frac{dz_{sy}^{*($$

🖏 и 🧺 определяются следующим образом:

$$z_{xy0} = X_2 - \frac{1}{2} \left(z_{xy} \left(z - 1 \right) + z_{xy} \left(z = -1 \right) \right) - \frac{1}{2\alpha_{11}} \frac{d^{\frac{1}{2}}}{dz^2}$$

$$z_{y0} = Y_1 - \frac{1}{2} \frac{dp^{\frac{1}{2}}}{dz^2} - \frac{1}{2} \left(z - 1 \right) - \frac{1}{2} \left(z - 1 \right)$$
(1.10)

Таким образом, исе пеличины будут определены, если известны им, wir. Последние определяются по формулам

$$\frac{1}{a_{11}} u^{(s)} - u_0^{(s)} + C_1^{(s)_2} + C_2 \tag{1.11}$$

$$\frac{1}{3a_{11}}u^{(1)} = u^{(1)} + C_3 = \frac{z^3}{6} + C_4 = \frac{z^2}{2} + C_5 + C_6 \qquad (1.12)$$

$$u_0^{|s|} = \int dz \int p^{-1} dz, \qquad w_0^{(s)} = \int dz \int dz \int dz + dz$$

При s=0 уравнения (1.7) и (1.8) можно получить, если принять известную гипотезу о недеформируемых нормалих. Для каждого приближения s для определения $u^{(s)}$ и $w^{(s)}$ решаются один и те же уравнения (1.7), (1.8) и меняется лишь пид нагрузки. В частности,

$$p^{(0)} = -X_{1}, \qquad p^{(1)} = \frac{1}{2} \frac{a_{1d}}{a_{11}} \left(-Y_{2} + \frac{dX_{2}}{d\xi} \right)$$

$$p^{(2)} = \left(\frac{1}{6} \frac{a_{12}}{a_{11}} - \frac{1}{6} \frac{a_{8d}}{a_{11}} \right) \frac{d^{2}X_{1}}{d\xi} + \frac{a_{12}}{a_{11}} \frac{dY_{1}}{d\xi}$$

$$q^{(1)} = Y_{2} + \frac{dX_{2}}{d\xi} \qquad q^{(1)} = -\frac{2}{3} \frac{a_{1d}}{a_{11}} \frac{dX_{1}}{d\xi}$$

$$q^{(1)} = \left(\frac{4}{15} \frac{a_{16}}{a_{11}^{2}} - \frac{3}{10} \frac{a_{11}}{a_{11}} - \frac{2}{5} \frac{a_{11}}{a_{11}} \right) \frac{a_{12}}{d\xi} + \left(\frac{1}{30} \frac{a_{12}}{a_{21}} - \frac{1}{5} \frac{a_{66}}{a_{11}} + \frac{4}{5} \frac{a_{16}^{2}}{a_{21}^{2}} \right) \frac{d^{2}X_{2}}{d\xi^{2}}$$

$$(1.13)$$

 H_3 (1.9), (1.13) видио, что пеличина вносимой поправки записит не только от изменяемости внешней нагрузки, но и от отношения упругих коэффициентов. В частности, если $a_{10} a_{11} = O(\epsilon)$, то вносимая поправка от первого приближения будет порядка первого члена и асимптотика (1.3), а следовательно, и гипотеза о педеформируемых пормалях верестанут быть верными для анизотропного случая. В изотропном и ортотропном случаях $p^{(1)} = q^{(1)}$. Ои вносимая поправка будет сказываться со второго приближения, то есть гипотеза о недеформируемых нормалях и изотропном случае имеет большую точность, нежели в анизотропном случае.

Формулы (1.9), (1.13) показывают, что характер внутреннего напряженного состояния может существенно зависеть от отношения $a_{11}a_{11}$ и здесь первостепенную важность имеет отношение $a_{11}a_{11}$. Влияние остальных отношении коэффициентов упругости будет существенным, если $a_{12}a_{11} = O(\epsilon^{-2})$, $a_{23}a_{11} = O(\epsilon^{-2})$, то есть поправку к внутреннему напряженному состоянию, определяемому прикладной теорией, в первую очередь нужно снязывать с болсе точным учетом сдвиговых факторов [4].

В вышеуказанных предельных случаях или надо отыскать другую асимптотику, которая в исходном приближении будет резко отличаться от асимптотики, с стветствующей гипотезе недеформируемых нормалей, или решить задачу другим способом как существенно двухмериую.

Формулы (1.11) и (1.12) показывают, что произволов внутренией задачи недостаточно для удовлетворения условиям при x=0, а в каждой точке торца. Чтобы удовлетворять торцевым условиям достаточно точно, необходимо иметь решение типа погранслоя.

2. Для построения погранской вблизи торца c=0 и уравнениях теории упругости сделаем новую замену переменных t=1. Этим преобразованием выделяется дифференцирование в продольном направлении [3].

Решение вновь полученных урапнений ищем в пиде функций типа погранслоя [5]

$$R_{\rho} = \sum_{n=0}^{N} {}^{s} R_{\rho}^{(s)}(\zeta) \exp\left(-it\right)$$
 (2.1)

где R_p —любое из напряжений и перемещений. \varkappa_i — показатель интенсивности. λ —соля характеризует изменяемость напряженно-деформированного состояния. Для погранслоя, соответствующего краю $\xi = 0$. Re $\lambda > 0$.

Числа ж_р выбираются так, чтобы получить непротиворечнаую систему [5, 6]. Этому условию удовлетворяют

$$\mathbf{z}_{-} = \mathbf{z}_{1} \quad \mathbf{z}_{n} = \mathbf{y} - 1 \tag{2.2}$$

вдесь от любое из напряжений. В.—любое из безразмерных перемещений, и определится при рассмотрении вопроса взаимодействия погранслоя с внутренним напряженным состоянием.

В результате имеем следующую систему относительно величин

$$-i\sigma_{ep}^{(s)} \cdot \frac{d^{3}}{d\zeta} = 0, \qquad -i\sigma_{ep}^{(s)} + \frac{d^{3}}{d} = 0$$

$$-i\sigma_{ep}^{(s)} = a_{1s}z_{xp} + a_{1s}z_{yp}^{(s)} + a_{1e}z_{xqp}^{(s)}$$

$$\frac{dv_{p}^{(s)}}{d\zeta} = a_{12}z_{xp}^{(s)} + a_{2s}z_{gs}^{(s)} + a_{2e}z_{rgp}^{(s)}$$

$$\frac{du_{z}^{(s)}}{d\zeta} - iv_{p}^{(s)} = a_{1s} + a_{2s}z_{qp}^{(s)} + a_{6e}z_{xqp}^{(s)}$$

$$(2.3)$$

решением которой является

$$\mathbf{z}_{AP}^{(s)} = \frac{F_n}{l_n^2} A_n^{(s)}, \qquad \mathbf{z}_{AP}^{(s)} = \frac{F_n}{l_n} A_n^{(s)}, \qquad \mathbf{z}_{gP}^{(s)} = A_n^{(s)} F_n(\zeta)$$

$$\mathbf{u}_{P} = -\left(\alpha_{11} \frac{l_n}{l_n^2} + \alpha_{12} \frac{F_n}{l_n} + \alpha_{16} \frac{F_n}{l_n^2}\right) A_n^{(s)} \qquad (2.4)$$

$$\mathbf{v}_{P}^{(s)} = -\left[\alpha_{11} \frac{F_n}{l_n^2} + (\alpha_{12} + \alpha_{66}) \frac{I_n^2}{l_n^2} + \alpha_{66} \frac{F_n}{l_n^2} + 2\alpha_{16} \frac{F_n}{l_n^3}\right] A_n^{(s)}$$

-(-) удовлетворяст уравнению

$$a_{11}F_n^{(1)} + 2i_n a_{1n}F_n + i_n (a_{80} + 2a_{12})F_n + 2i_n a_{10}F_n + i_n a_{22}F_n = 0 \quad (2.5)$$

и условиям

$$F_n(\pm 1) = F_n(\pm 1) = 0$$
 (2.6)

являющимся следствием на условий $z_{**}=z_{**}=0$ при $\xi=\pm 1$. В зави-

симости от вида корией соответствующего (2.5) характеристического уравиения [7]

a)
$$x + i\beta$$
, $x - i\beta$, 6) $a_1 - i\beta_1$, $a_2 + i\beta_3$ $(\beta_1, \beta_2) > 0$

позможны следующие решения задачи (2.5)—(2.6):

a)
$$F_n(x) = e^{-x} \left(\cos \beta t_n \sin 3t_n - \sin t \cos \beta t_n^{-1}\right) \tag{2.7}$$

где Ал-корень уравнения

следующей матряцы:

$$\sin 2\beta k_n - 2\beta k_n = 0 \tag{2.8}$$

Н

$$F_{n}(\cdot) = e^{\pi t_{n}} \left(\sin \beta t_{n} \cos 3t_{n} - \cos 3t_{n} \sin 3t_{n} \right)$$
 (2.9)

$$\sin 23t_n - 23t_n = 0 ag{2.10}$$

$$(1) = \frac{1}{D_{11}} \left[(D_{11}^{(n)} \cos \frac{1}{2} + D_{11}^{(n)} \sin \frac{1}{2} \lambda_{n}) e^{\frac{1}{2} \lambda_{n}} + \frac{1}{2} \left(D_{13}^{(n)} \cos \frac{1}{2} + D_{14}^{(n)} \sin \frac{1}{2} \lambda_{n} \right) e^{\frac{1}{2} \lambda_{n}} \right]$$
(2.11)

$$[(a_1 - a_2)^2 + (a_1 + \beta_2)^2] \cos 2(\beta_1 - \beta_2) L_a$$

 $Q_{
m epe3}~D_{
m i}^{(r)}$ обозначены алгебранческие дополнения первой строки

 $= [(a_1 - a_2)^2 - (\beta_1 - \beta_2)^2] \cos 2(\beta_1 + \beta_2) \lambda_n - 4\beta_1 \beta_2 \cosh 2(\alpha_1 - \alpha_2) \lambda_n = 0 \quad (2.12)$

FAR

$$d_{11}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} \cos \beta_2 h_n, \qquad d_{11}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} \sin \beta_2 h_n$$

$$= e^{-\frac{\pi}{2} t} \cos \beta_1 h_n, \qquad d_{22}^{(n)} = -e^{-\frac{\pi}{2} t} \sin \beta_1 h_n$$

$$d_{23}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} \cos \beta_1 h_n - e^{-\frac{\pi}{2} t} \sin \beta_1 h_n, \qquad d_{21}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} \sin \beta_2 h_n$$

$$d_{31}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_1 \cos \beta_1 h_n - \beta_1 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{22}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_2 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{23}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{24}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \sin \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-\frac{\pi}{2} t} (\alpha_3 \cos \beta_1 h_n - \beta_2 \cos \beta_1 h_n), \qquad d_{25}^{(n)} = e^{-$$

 $dv^{-1} = e^{-t/4}\cos 2i\omega$, $dv^{-1} = e^{-t/4}\sin 3i\omega$

$$d_{33}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_3 \cos \frac{\pi}{n} - \beta_2 \sin \frac{\pi}{n}), \quad d_{31}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_1 \sin \frac{\pi}{n}), \quad d_{32}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_1 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{33}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_1 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{42}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_2 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{42}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_2 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{43}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_2 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{44}^{(n)} = e^{-i\pi} (a_2 \cos \frac{\pi}{n}), \quad d_{44}^{(n)}$$

Считаем, что и (24) и и дальнейшем там, где какая-либо функция умножиется на произвол погранелов A^{**} , производится суммирование по всем значениям немого индекса n, соответствующего всем кориям λ_n Min Re λ_n практически будет харан вать быстроту затухания погранелов. Это затухание будет медленнее, чем в изотропном и ортотропном случаях, так ках α_n α_n отличны от нуля.

В табл. 1 приведены упругие коэффициенты и значения параметров α_0 , β_0 , входящих в уравнение (2.12), для материалов CBAM 5.1 и CBAM 15:1. Упругие постоянные изяты на [8], где q—угол между главными направлениями винаотролии и координатными осями. В табл. 2 принедены значения первых нескольких кориен $\lambda_1 = x_n + iy_n$ трансцендентного уравнения (2.12) для втих материалов.

Напряжения за зада в произвольном поперечном сечении самоуралновещены, то есть

$$\int_{-1}^{1} \sigma_{xp} dx = 0, \qquad \int_{-1}^{1} \dots dx = 0. \qquad (2.13)$$

перемещения же аналогичным равенствам, вообще говоря, не удовлетворяют. (2.13) легко установить, если непосредственно вычислить эти интегралы и учесть (2.6).

Аналогичным образом строится погранслои вблизи горца $\xi=1$. Если отсчет вести от x=0, данные R_x атого погранслоя получаются из привезенного формальной заменой t на $t_1=1$ t=1 $(d-x)/\hbar$.

Припеденные выше результаты относятся к плоскому напряженному состоянию. Известной заменой упругих коэффициентов a_{ij} на $a_{ij} = a_{ij} = (a_{ij}a_{jj})/a_{jj}$ (i, j = 1, 2, 6) можно получить данные для плоской дефорчации. Отметим также, что решение типа погранслоя в нашем случае одновременно является точным решением.

Интеграл задачи представим в виде-

$$J = Q \div R^{(1)} - R^{(2)} \tag{2.14}$$

Представление (2.14) содержит достаточное число произполов для удопле-

										Тиблица 1	
Материах	а ₁₁ ·10 ⁻⁵ см ³ кі	a ₂₂ - 10 ^{− 5} см³/ка	$a_{12} \cdot 10^{-3}$ $6 M^3 / K1$	·10 ⁻⁵ см³/ит	п ₁₆ · 10 ^{- 5} см³: кт	а ₂₄ -10 -5 см²/кг	3 1	41	7,	3,	
CBAM 5:1 $\gamma = 45$	0.675	0.675	-0.374	0.832	0.0887	0.0887	0.61128	0.79142	-0.74269	0.66964	
CBAM 15:1 y=30	0,430	0,400	- 0.280	1.660	0.304	0.050	-0.78453	1.34211	0.07689	0.61518	

				Таблица 2		
1	CBAM 5	1 9-45"	CBAM 15:1 9=:30*			
"	x _n	y_n	K_{A}	y _n		
1	1.717578	1.640117	1.979940	1.115331		
2	2.868292	2.704967	3.260595	1.676184		
3	5.182160	4.849278	5.960421	2.866730		

3. Пусть на торце х=0 заданы значения напряжении

$$z_{+} = z_{+}(\zeta), \quad z_{++} = z_{+}(\zeta) \tag{3.1}$$

Подставляя (2.14) в (3.1), учитывая (1.2), (2.1) и что при $\xi = 0$ проявляет себя первый погранслой, получим

$$\frac{1}{z_{xyp}} + \sigma_{xy}^t = \frac{\tau_1}{\tau_2} \qquad \text{при } t = 0 \ (t = 0)$$
 (3.2)

Условия (3.2) будут испротиворечивыми, то есть позволяют последовательно определить постоянные в решениях внутренней задачи и погранслоя, есля $\varkappa = -2$. Запишем условия (3.2) в виде

$$\sigma^{(s)} = \tau_1^{(s-1)} - \tau_2^{(s)} (\xi = 0), \quad \tau_2^{(s)} = \tau_2^{(s-2)} - \tau_2^{(s-1)} (\xi = 0)$$
 (3.3)

Правые части (3.3) должны удовлетворять условиям (2.13), откуда находим следующие вначения произволов внутренней задачи:

$$C_{1}^{(s)} = \frac{1}{2} \int_{-1}^{1} [z_{1}^{(s)} - z_{2}^{(s)} (\xi = 0)] d\zeta$$

$$C_{2}^{(s)} = X_{2}^{(s)} (0) - \frac{1}{2} (\sigma_{x_{2}}^{*(s)} (0, 1) + z_{2}^{(s)} (0, -1)) + \frac{1}{2} \int_{1}^{1} \sigma_{x_{2}}^{*(s)} (\xi = 0) d\zeta - \frac{1}{2} \int_{1}^{1} \varphi_{2}^{(s-1)} d\zeta$$

$$C_{4}^{(s)} = \frac{1}{2} \int_{-1}^{1} [\sigma_{x}^{*(s)} (\xi = 0) - \varphi_{1}^{(s-2)}] d\zeta$$

$$(\varphi_{0}^{(0)} = \varphi_{x_{2}} - \varphi_{0}^{(s)} \equiv 0, \quad s \equiv 0, \quad i = 1, 2)$$

$$(3.4)$$

Если на краю с 1 гакже заданы значения напряжений, то от этих условий вытекают те же значения произволов внутренней задачи, так как считается обеспеченым равновесие прямоугольника как жесткого тела. Перемещения будут определены с точностью жесткого смещения. Из условии отсутствия жесткого смещения

$$u(1, 0) = 0, \quad v(1, 0) = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial \hat{z}} \Big|_{z=0}^{z=1} = 0$$
 (3.5)

определяются произволы $C_2^{(s)}$, $C_5^{(s)}$ и $C_6^{(s)}$. Остаются всопределенными произволы погранслоя $A_n^{(s)}$ и $B_n^{(s)}$ ($B_n^{(s)}$ — произвол погранслоя, соответствующий краю i=1). Для определения $A_n^{(s)}$ и $B_n^{(s)}$ можно применять приближенные методы, в частности, метод коллокации или метод Трефтца [9, 10].

Если на краю є - І заданы значення перемещений

$$u = \psi_1(1), \qquad (3.6)$$

то межно применять вариационный принцип Кастилиано [11], который в нашем случае примет вид

$$\int_{-1}^{1} \left[(u - \psi_1) \, \epsilon_2, \, 4 \cdot (v - \psi_2) \, \epsilon_2, \, d_1 = 0 \right]$$
 (3.7)

S читывая, что C_1 , C_3 , C_4 и A_1 уже известны, то есть они не нарьируются, из (3.7), используя (2.14), получим следующую бесковечную систему алгебраических уравнений относительно произволов ногранелов $B_1^{\rm ext}$:

$$a_1 B_1 + a_2 = 0 \quad (m = 1, 2,...)$$
 (3.8)

7.10

$$a_{nm} = \int_{0}^{1} (u_{n^2m} - v_{n^2m}) d$$

$$a_{0m}^{(s)} = \int_{1}^{1} u^{-1}(\bar{z} - 1) s_m + v^{*(s)}(\bar{z} - 1)$$

Черея z_n , u_n , v_n обозначены коэффициенты при $A_n^{(1)}$ в выражениях соответственно для $z_n^{(2)}$, u_n , $v_n^{(3)}$, заданные формулой (2.4).

Таким образем, используя вариационное урависиие (3.7), мы находим тавшиеся проъзволы в формулах для напряжений и упругих перемешений. Постоянные $C_2^{(i)}$, $C_5^{(i)}$ и $C_6^{(i)}$ характеризуют жесткое смещение, их можно определить, например, из условий отсутствия жесткого смещения (3.5). На значения $C_2^{(i)}$, $C_5^{(i)}$ и $C_6^{(i)}$, естественно, будут влиять являения произволов погранслоя $B_5^{(i)}$, определяемые из уравнений (3.8).

 Рассмотрим случай, когда на торцах в 0,1 заданы значения перемещении

$$u = \varphi_1(\zeta), \quad v = v_2(\zeta), \quad (\varphi_i, \psi_i) \quad \text{при } \zeta = 0, \quad 1$$
 (4.1)

В этой задаче в силу того, что удовлетворены статические граничные условия, также можно применять вариационное уравнение Кастилиано, котороз примет вид

$$\int_{-1}^{1} [(u - z_1) \delta z_2 - (v - z_2) \delta z_{xy}]_{-1} dz +$$

$$+ \int_{-1}^{1} [(u - z_1) \delta z_2 + (v - z_2) \delta z_{xy}]_{z=1} d\zeta = 0$$
(4.2)

Используя (2.14), из (4.2) получим непротиворечивую систему, если ж — 4. Система алгебранческих уравнений имеет вид

$$C_1^{(s)} + a_n \left(A_n^{(s+1)} + B_n^{(s+1)} \right) + a_0^{(s)} = 0$$

$$\frac{2}{3} C_3^{(s)} + C_4^{(s)} + b_n \left(A_n^{(s)} + B_n^{(s)} \right) + c_n B_n^{(s+1)} + b_0^{(s)} = 0$$
(4.3)

$$C_3^{(s)} + 2C_4^{(s)} + c_n (A_n^{(s)} + B^{(s)}) + c_0^{(s)} = 0$$

$$d_m A^{(s)} - d_{0m}^{(s)} = 0 \quad (m = 1, 2, ...)$$
(4.4)

$$d_{nm}B_n^{(v)} + e_{0m}^{(s)} = 0 \quad (m = 1, 2, ...)$$
 (4.5)

где

$$a_{n} = \frac{1}{2a_{11}} \int_{-1}^{1} u_{n} dx, \qquad b_{n} = \frac{1}{2a_{11}} \int_{-1}^{1} (x^{2} - 1) u_{n} dx$$

$$c_{n} = -\frac{1}{a_{11}} \int_{-1}^{1} (u_{n} dx), \qquad d_{nm} = \int_{-1}^{1} (u_{n} \sigma_{m} + v_{n} \sigma_{m}) dx$$

$$d_{n}^{(s)} = \frac{1}{2a_{11}} \int_{-1}^{1} (u^{\sigma(s)}) (\xi = 0) + u^{\sigma(s)} (\xi = 1) + \frac{1}{2a_{11}} \int_{-1}^{1} (\tau^{(s)}) dx dx$$

$$+ a_{11} a_{11}^{(s)} (\xi = 1) d^{\sigma(s)} \int_{-1}^{1} (\tau^{(s)}) dx dx dx$$

$$(4.6)$$

$$b_0^{(s)} = \frac{1}{a_{11}} \int_{-1}^{1} \frac{1}{2} \left(z^2 - 1 \right) \left(v^{-(s)} \left(z = 0 \right) + v^{-(s)} \left(z = 1 \right) \right) - v^{-(s)} \left(z = 1 \right) - a_{11}^{-(s)} \left(z = 1 \right) - a_{11}^$$

Система уравнений (4.3)—(4.5) составляет полную систему для определения произволов внутренней задачи и погранслоя. После их определения по формулам, приведенным в пв. 1—2, определяются напряжения и упругне перемещения.

Сходимость процесса Кастилиано в общем случае доказана в [9], по-

Из (4.3)—(4.6) видно, что $A_n^{(n)}=B_n^{(0)}=A_n^{(1)}=B_n^{(1)}=0$. Это означает, что погранслой в первом приближении не влияет на значения произволов внутренней задачи. Напряжения погранслоя будут порядка $O(\varepsilon^{-1})$, перемещения — $O(\varepsilon^{-1})$, то есть яблизи края погранслоем нельзя пренебрегать в силу гого, что интенсивность напряжений погранслоя того же порядка, что и напряжения основного напряженного состояния.

В случае омещанных горцевых условий часть произволов внутренней задати можно определить из условий (2.13), а для определения остальных величин применяются вышеуказанные приближенные методы.

В заключение автор благодарит Л. А. Агаловяна за внимание и руксводство при выполнении работы.

Ниститут механики АН Армянской ССР

5. If. buguscau,

<mark>ԱՆԻԶՈՏՐ</mark>ՈՊ ՇԵՐՏԻ ԼԱՐՎԱԾԱՅԻՆ ԴԵՖՈՐՄԱՑԻՈՆ ՎԻՃԱԿԻ ՈՐՈՇՄԱՆ ՄԱՍԻՆ

Աժփոփում

Աշխատանքում ասիմպաստիկ ինտեղըման մեքեողով ուսումնասիրվում է անիզոտրոպ շերտի լարվածային-դեֆորմացիոն վիճակը, երբ շերտի երկայնական կողմերի վրա արված են լարումների արժեքները, իսկ մյուս կողմերի վրա՝ տարբեր տիպի եղրային պայմաններ։

<mark>անդրի լուծումը ննրկայաց</mark>վում է հրկու տեսակ լուծումների պումարով՝ <mark>Հիմնական լարվածային</mark> վիճակը բնութադրող լուծման և սահմանային շերտի արպեւ

8ույց է արվում հզիհրում այդ երկու լուծումների կարման մնարավորությունը։

Քննարկվում է կիրառական և ասիմպտոտիկ մենողների կիրառունյան «ճարավորունյունը անիզոարուպ նյուների համար։ Յույց է տրված, որ դասական տեսունյան կիրառման հնարավորունյունը էսորես կանոյան է առաձգական գործակիցների հարաբերունյունների մեծունյունից։ Վերլուծունյան է ենքարկված առաձգականունյան տարբեր գործակիցների դերը չդևֆորմացվող նորմալների վարկածի կիրառելիունյան վրա։ Յույց է տրված, որ կիրառական տեսունյան ձշգրոռումը առաջին հերքին պետք է կապել սահրային գործոնների ձշգրու հաշվառման հետ։

ON DETERMINATION OF STRESS-STRAIN STATE OF AN ANISOTROPIC STRIPE

SH. M. KHACHATRIAN

Summary

The determination of stress-strain state in a plane problem for an anisotropic stripe is considered. The stripe plane is assumed to coincide with the plane of the materials elastic symmetry. The stress values on the longitudinal sides of the stripe and the different combinations of the boundary conditions on its edges are given.

The asymptotic method of integration is applied and the solution of the problem is presented as the sum of two solutions: the interior one and that of boundary layer. The suitability of applied and asymptotic methods for anisotropic materials is discussed. The applicability of the above methods is shown to depend strictly on the ratio of elastic coefficients. The effect of specific coefficients of elacticity on the applicability of the hypothesis on nondeformable normals is analysed.

AHTEPATYPA

- Го так зер. А. А. Построение приближенной геории и гиба пластники методом осимпто ического интегрирования уравнений теории укругости ПММ, 1962. – 26, пъп. 4.
- 2. Азиловии Л. А. К. теприи изгиба ортогронных пластии. МТТ, 1966, № 6.
- 3 Вашик М. П., Люстерник Л. А. Регулирное вырождение и пограничный слой дак линейных дифференциальных ураниений с малым параметром. УМН. 1957, т. XII, пып. 5.
- 4 гімбирдумян С. А. Теория анизотройных оболочек. М., Физматриз, 1961.
- Азаловия А. А. О погранслое ортотропных пластинок. Изв. АН АрмССР. Механвка. 1973, т. XXVI, № 2.
- 6 Гольденвензер А. А. Потранслой и его взаимодействие с инутренним напряженных состоянием упругой топкой оболочки. ИММ, 1969, т. 33, вып. 6.
- 7. Лехинцикий С. Г. Геория упругости винаотронного тела. М. А., Гостехнадат, 1950.
- В. Перекильский С. Н. Экспериментальное овределение полного комплекса характеристяк упругих свойств и прочности стекловолокинстых анизотронных материваев. Автореферат кандидатской диссертации. Челябинск, 1970
- 9. Михлин С. Г. Вариационные методы в математической физике. М., Наука», 1970.
- Ироколов В. А. Однородные решения теории упругости и их приложение к теория топких пластинов. Тр. 11 Всесоюзного съевда по теоретической и прикладной мехапике, вып. 3, М., «Наука», 1966.
- 11. Леибензон Л. С. Курс теории упругости. М.—А., ОГИЗ, 1947