

Н. Г. ИСАБЕКЯН

## К ТЕОРИИ ОСЕСИММЕТРИЧНЫХ ОРТОТРОПНЫХ РАЗНОМОДУЛЬНЫХ ОБОЛОЧЕК

1. Рассмотрим симметрично нагруженную тонкостенную оболочку вращения, отнесенную к криволинейной ортогональной системе координат  $s, \varphi, \gamma$ , где  $s$  и  $\varphi$  совпадают с линиями кривизны, а  $\gamma$  — с внешней нормалью срединной поверхности оболочки. Оболочка изготовлена из ортотропного разномодульного материала, главные направления упругости которого 1—1, 2—2 совпадают с направлениями  $s, \varphi$ .

В основу предлагаемой теории наряду с гипотезой недеформируемых нормалей ставятся следующие предположения:

а) напряжением  $\sigma_\gamma$  пренебрегаем по сравнению с другими напряжениями;

б) напряжение  $\sigma_s$  по толщине оболочки изменяется по кусочно-линейному закону, меняя при этом в точке раздела свой знак;

в) напряжение  $\sigma_\varphi$  по толщине оболочки изменяется также по кусочно-линейному закону, но по всей толщине оболочки имеет один и тот же знак, что равносильно принятию условия слабомоментности по направлению  $\varphi$  [4, 5].

Как известно [4—6], разномодульная теория упругости отличается от обычной, классической, теории законом упругости, устанавливающим связь между напряжениями и деформациями. Поэтому чисто статические и чисто геометрические соотношения ничем не отличаются от соответствующих соотношений для оболочек, изготовленных из обычного анизотропного материала [2—4].

Ввиду осесимметричности поставленной задачи и указанной частной ориентации ортотропии материала направления координатных осей оболочки  $s, \varphi, \gamma$  с точностью гипотезы недеформируемых нормалей считаются главными направлениями [4]. Кроме того, пренебрежение напряжением  $\sigma_\gamma$  дает возможность использовать закон упругости, записанный для плоского напряженного состояния [3, 6]. С учетом принятых относительно  $\sigma_s$  и  $\sigma_\varphi$  предположений будем иметь следующие варианты распределения напряжений по толщине оболочки и соответствующие им законы упругости:

I вариант

$$\begin{aligned} \sigma_s > 0 \quad \text{при} \quad -\frac{h}{2} \leq \gamma < \gamma_1 \\ \sigma_s < 0 \quad \text{при} \quad \gamma_1 < \gamma \leq \frac{h}{2} \end{aligned} \quad (1.1)$$

При этом  $\varepsilon_1 > 0$  или  $\varepsilon_1 < 0$  по всей толщине оболочки.  
Тогда

$$\begin{aligned} e_1 &= a_{11}^- \varepsilon_1 - a_{12}^- \varepsilon_2 && \text{при } -\frac{h}{2} \leq \gamma < \gamma_{11} \\ e_2 &= a_{12}^- \varepsilon_1 + a_{22}^- \varepsilon_2 \\ e_3 &= a_{11}^- \varepsilon_1 + a_{12}^- \varepsilon_2 && \text{при } \gamma_{11} < \gamma \leq \frac{h}{2} \\ e_4 &= a_{12}^- \varepsilon_1 + a_{22}^- \varepsilon_2 \end{aligned} \quad (1.2)$$

II вариант

$$\begin{aligned} \varepsilon_1 < 0 & \text{ при } -\frac{h}{2} \leq \gamma < \gamma_{11} \\ \varepsilon_1 > 0 & \text{ при } \gamma_{11} < \gamma \leq \frac{h}{2} \end{aligned} \quad (1.3)$$

Как и в I варианте,  $\varepsilon_2 > 0$  или  $\varepsilon_2 < 0$  по всей толщине оболочки  
 $-\frac{h}{2} < \gamma < \frac{h}{2}$ .

$$\begin{aligned} e_1 &= a_{11}^- \varepsilon_1 + a_{12}^- \varepsilon_2 && \text{при } -\frac{h}{2} \leq \gamma < \gamma_{12} \\ e_2 &= a_{12}^- \varepsilon_1 + a_{22}^- \varepsilon_2 \\ e_3 &= a_{11}^- \varepsilon_1 + a_{12}^- \varepsilon_2 && \text{при } \gamma_{12} < \gamma \leq \frac{h}{2} \\ e_4 &= a_{12}^- \varepsilon_1 + a_{22}^- \varepsilon_2 \end{aligned} \quad (1.4)$$

В (1.2), (1.4) верхний индекс при коэффициенте  $a_{22}$  будет «+», если  $\varepsilon_2 > 0$ , или «-», если  $\varepsilon_2 < 0$ ;  $\gamma_i$  — значение  $\gamma$ , где  $\varepsilon_i$  обращается в нуль;  $a_{ij}$  — коэффициенты деформации рассматриваемого ортотропного материала в главных направлениях упругости его 1—1, 2—2.

Решая (1.2) и (1.4) относительно напряжений и подставляя значения  $e_1 = \varepsilon_1 - \gamma \varepsilon_2$ ,  $e_2 = \varepsilon_2 + \gamma \varepsilon_1$ , получим:

I вариант

$$\begin{aligned} \varepsilon_1 &= \frac{a_{22}^- \varepsilon_1 - a_{12}^- \varepsilon_2}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} + \gamma \frac{a_{22}^- \gamma_1 - a_{12}^- \gamma_2}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} && \text{при } -\frac{h}{2} \leq \gamma < \gamma_{11} \\ \varepsilon_2 &= \frac{a_{11}^- \varepsilon_2 - a_{12}^- \varepsilon_1}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} + \gamma \frac{a_{11}^- \gamma_2 - a_{12}^- \gamma_1}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} \\ \varepsilon_1 &= \frac{a_{11}^- \varepsilon_1 - a_{12}^- \varepsilon_2}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} + \gamma \frac{a_{22}^- \gamma_1 - a_{12}^- \gamma_2}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} && \text{при } \gamma_{11} < \gamma \leq \frac{h}{2} \\ \varepsilon_2 &= \frac{a_{11}^- \varepsilon_2 - a_{12}^- \varepsilon_1}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} + \gamma \frac{a_{11}^- \gamma_2 - a_{12}^- \gamma_1}{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^{-2}} \end{aligned} \quad (1.5)$$

II вариант

$$\begin{aligned} \tau_1 &= \frac{a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} + \gamma \frac{a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} & \text{при } -\frac{h}{2} \leq \gamma < \tau_c \\ \tau_2 &= \frac{a_{11} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} + \gamma \frac{a_{11} \gamma_2 - a_{12} \gamma_1}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} \\ \sigma_1 &= \frac{a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} + \gamma \frac{a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} & \text{при } \tau_c < \gamma \leq \frac{h}{2} \\ \sigma_2 &= \frac{a_{11} \varepsilon_2 - a_{12} \varepsilon_1}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} + \gamma \frac{a_{11} \gamma_2 - a_{12} \gamma_1}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} \end{aligned} \quad (1.6)$$

где

$$\begin{aligned} \varepsilon_1 &= \frac{du}{ds} + \frac{w}{R_1}, & \varepsilon_2 &= \frac{1}{r} (w \cos \psi - u \sin \psi) \\ \gamma_1 &= -\frac{d}{ds} \left( \frac{dw}{ds} - \frac{u}{R_1} \right), & \gamma_2 &= \left( \frac{dw}{ds} - \frac{u}{R_1} \right) \frac{\sin \psi}{r} \end{aligned} \quad (1.7)$$

Из условия обращения в нуль напряжения  $\tau_x$ , независимо от вариантов, получаем

$$\tau_1 = \tau_2 = \tau = -\frac{a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2}{a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2} \quad (1.8)$$

В (1.5)–(1.8) и в последующих формулах следует брать

$$\begin{aligned} \text{при } \tau > 0 & \quad a_{22} = a_{22} \\ \text{при } \tau < 0 & \quad a_{22} = a_{22}^- \end{aligned} \quad (1.9)$$

Используя обычные формулы [2.5], вычислим тангенциальные силы и изгибающие моменты и, учитывая, что в I варианте  $M_1 < 0$ , а во II варианте  $M_1 > 0$ , представим их в следующей единой форме:

$$\begin{aligned} T_1 &= C_{11} \varepsilon_1 + C_{12} \varepsilon_2 + \mu (K_{11} \gamma_1 + K_{12} \gamma_2) + \mu P_{11} \frac{(a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2)^2}{a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2} \\ T_2 &= C_{12} \varepsilon_1 + C_{22} \varepsilon_2 + \mu (K_{12} \gamma_1 + K_{22} \gamma_2) + \mu P_{12} \frac{(a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2)^2}{a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2} \\ M_1 &= D_{11} \gamma_1 + D_{12} \gamma_2 + \mu (K_{11} \varepsilon_1 + K_{12} \varepsilon_2) - \frac{1}{3} \mu P_{11} \frac{(a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2)^3}{(a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2)^2} \\ M_2 &= D_{12} \gamma_1 + D_{22} \gamma_2 + \mu (K_{12} \varepsilon_1 + K_{22} \varepsilon_2) - \frac{1}{3} \mu P_{12} \frac{(a_{22} \varepsilon_1 - a_{12} \varepsilon_2)^3}{(a_{22} \gamma_1 - a_{12} \gamma_2)^2} \end{aligned} \quad (1.10)$$

где

$$\begin{aligned}
 C_{11} &= \frac{a_{22} [a_{22} (a_{11}^+ + a_{11}^-) - 2a_{12}^2]}{(a_{11}^+ a_{22} - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22} - a_{12}^2)} \frac{h}{2}, & C_{22} &= -\frac{a_{12}}{a_{22}} C_{11} \\
 C_{23} &= \frac{2a_{11} a_{12} a_{22} - a_{12}^2 (a_{11}^+ + a_{11}^-)}{(a_{11}^+ a_{22} - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22} - a_{12}^2)} \frac{h}{2}, & K_{22} &= -\frac{a_{12}}{a_{22}} K_{11} \\
 K_{11} &= \frac{a_{22}^2 (a_{11}^+ + a_{11}^-)}{(a_{11}^+ a_{22} - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22} - a_{12}^2)} \frac{h^2}{8}, & K_{12} &= -\frac{a_{12}}{a_{22}} K_{11} \\
 P_{11} &= \frac{a_{22} (a_{11}^+ + a_{11}^-)}{2(a_{11}^+ a_{22} - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22} - a_{12}^2)}, & P_{12} &= -\frac{a_{12}}{a_{22}} P_{11} \\
 D_{ik} &= \frac{h^2}{12} C_{ik}, & \nu &= \frac{a_{22} - a_{11}^+}{a_{11}^+ + a_{11}^-} \operatorname{sign} M_s
 \end{aligned} \quad (1.11)$$

Как видно из (1.11), выражения для усилий и моментов содержат нелинейные члены, которые при обычном ортотропном материале ( $\nu=0$ ) превращаются в нуль.

Для составления уравнений равновесия, как и в классической теории осесимметрично нагруженных оболочек вращения, будем пользоваться функциями Мейснера  $V$ ,  $W$  [1, 2].

Используя уравнения неразрывности деформаций и уравнения равновесия элемента оболочки для классической теории [1, 2], с учетом (1.10), (1.11) окончательно получим следующую систему двух уравнений относительно  $V$  и  $W$ :

$$\begin{aligned}
 \left( L_s - \frac{C_{12}}{C_{11}} \frac{1}{R_1 R_2} \right) V - \frac{h}{a_{22}} \frac{W}{R_2} - \nu \frac{h}{a_{22}} \frac{\sin \psi}{r} Q = \\
 = \frac{1}{r} \left( \frac{C_{12}}{C_{11}} \frac{dF_1}{ds} - \frac{C_{22}}{C_{11}} \frac{\sin \psi}{r} F_1 \right) \\
 \left( L_s - \frac{C_{12}}{C_{11}} \frac{1}{R_1 R_2} \right) W + \frac{1}{D_{11}} \frac{V}{R_2} - \nu \frac{K_{11}}{C_{11} D_{11}} \nabla_s \left( \frac{\sin \psi}{r} V \right) + \\
 + \nu^2 \frac{K_{11}}{D_{11}} \nabla_s Q - \nu \frac{a_{22} P_{11} K_{11}^2}{3 C_{11} D_{11}} \nabla_s \left[ \frac{(T_s - \nu C_{11} Q)^2}{(K_{22}^2 + K_{22}^2)^2} \right] = \\
 = -\frac{1}{D_{11}} \left[ \frac{F_2}{r} - \nu \frac{K_{11}}{C_{11}} \nabla_s \left( \frac{F_1}{r} \right) \right]
 \end{aligned} \quad (1.12)$$

где операторы  $\nabla_s$  и  $L_s$  имеют вид

$$\begin{aligned}
 \nabla_s &= \frac{d}{ds} - \frac{a_{22} + a_{12}}{a_{22}} \frac{\sin \psi}{r} \\
 L_s &= \frac{d^2}{ds^2} - \frac{\sin \psi}{r} \frac{d}{ds} - \frac{C_{22}}{C_{11}} \frac{\sin^2 \psi}{r^2}
 \end{aligned} \quad (1.13)$$

$F_1$  и  $F_2$  — известные функции от внешней нагрузки [1, 2]

$$F_1(s) = \sin \psi \int_{x_0}^s r E_r ds + \cos \psi \left( \frac{P_z^0}{2\pi} - \int_{x_0}^s r E_z ds \right) \quad (1.14)$$

$$F_2(s) = -\cos \psi \int_{x_0}^s r E_r ds + \sin \psi \left( \frac{P_z^0}{2\pi} - \int_{x_0}^s r E_z ds \right)$$

где

$$E_r = Z \cos \psi - X \sin \psi, \quad E_z = Z \sin \psi + X \cos \psi$$

$$P_z^0 = 2\pi r_0 (T_z^0 \cos \psi_0 + N^0 \sin \psi_0) \quad (1.15)$$

и, кроме того,

$$Q = \frac{2(K_{11}x_1 + K_{12}x_2)}{C_{11}(1+\delta)} \left| 1 + \frac{2a_{11}P_{11}K_{11}T^*(T^* - \mu)}{C_{11}^2(1+\delta)} \right| \quad (1.16)$$

$$\delta = \left[ 1 + \frac{4|a_{11}P_{11}K_{11}|(T^* - \mu)}{C_{11}} \right]^{1/2}, \quad T^* = \frac{T_z}{K_{11}x_1 + K_{12}x_2}$$

В принятых обозначениях для изгибающих моментов имеем

$$M_1 = -D_1 \frac{dW}{ds} + D_{11} W \frac{\sin \psi}{r} - \mu \frac{K_{11}}{C_{11}} \left( V \frac{\sin \psi}{r} - \frac{F_1}{r} \right) -$$

$$- \mu^2 K_{11} Q - \mu \frac{a_{11}b_{11}K_{11}^2}{3C_{11}^3} \frac{(T_z - \mu C_{11}Q)^2}{(K_{11}x_1 + K_{12}x_2)^2} \quad (1.17)$$

$$M_2 = -\frac{a_{12}}{a_{11}} M_1 + \frac{h^3}{12a_{22}} W \frac{\sin \psi}{r}$$

Как видно, полученные уравнения (1.12) являются нелинейными относительно искомых функций.

2. Как частный случай изложенной в предыдущем пункте теории осесимметрично нагруженных оболочек вращения получим соответствующие уравнения для слабомоментной оболочки, когда напряжение  $\sigma_z$ , изменяясь по толщине оболочки по кусочно-линейному закону, не меняет свой знак. В этом случае все точки любого нормального элемента оболочки будут точками либо первого рода, либо второго рода.

Соответствующие им законы упругости будут (при  $-\frac{h}{2} \leq \gamma \leq \frac{h}{2}$ ):

для точек первого рода

$$\begin{aligned} \text{при } \sigma_1 > 0, \sigma_2 > 0 & \quad \text{при } \sigma_1 < 0, \sigma_2 < 0 \\ e_1 &= a_{11}^+ \sigma_1 + a_{12} \sigma_2 & e_2 &= a_{11}^- \sigma_1 + a_{12} \sigma_2 \\ e_3 &= a_{13} \sigma_1 + a_{22} \sigma_2 & e_3 &= a_{13} \sigma_1 + a_{22}^- \sigma_2 \end{aligned} \quad (2.1)$$

для точек второго рода

$$\begin{aligned} \text{при } \sigma_1 > 0, \sigma_2 < 0 & \quad \text{при } \sigma_1 < 0, \sigma_2 > 0 \\ e_1 &= a_{11}^+ \sigma_1 + a_{12} \sigma_2 & e_1 &= a_{11}^- \sigma_1 + a_{12} \sigma_2 \\ e_2 &= a_{12} \sigma_1 + a_{22}^+ \sigma_2 & e_2 &= a_{12} \sigma_1 + a_{22}^- \sigma_2 \end{aligned} \quad (2.2)$$

Закон упругости (1.5), (1.6) в рассматриваемом случае примет вид

$$\begin{aligned}\sigma_r &= c_{11}\varepsilon_1 + c_{12}\varepsilon_2 + \gamma(c_{11}\chi_1 + c_{12}\chi_2) \\ \tau_{rz} &= c_{12}\chi_1 + c_{22}\chi_2 + \gamma(c_{11}\chi_1 + c_{12}\chi_2)\end{aligned}\quad (2.3)$$

где

$$c_{11} = \frac{a_{22}}{\Omega}, \quad c_{22} = \frac{a_{11}}{\Omega}, \quad c_{12} = \frac{a_{21}}{\Omega}, \quad \Omega = a_{11}a_{12} - a_{12}^2 \quad (2.4)$$

Здесь и дальше коэффициенты  $a_{ik}$  употребляются без верхних индексов; при этом необходимо брать:

для точек первого рода

$$\begin{aligned}\text{при } \varepsilon_r > 0, \varepsilon_z > 0 & \quad a_{11}^+, a_{22}^+ \\ \text{при } \varepsilon_r < 0, \varepsilon_z < 0 & \quad a_{11}^-, a_{22}^-\end{aligned}\quad (2.5)$$

для точек второго рода

$$\begin{aligned}\text{при } \varepsilon_r > 0, \varepsilon_z < 0 & \quad a_{11}^+, a_{22}^- \\ \text{при } \varepsilon_r < 0, \varepsilon_z > 0 & \quad a_{11}^-, a_{22}^+\end{aligned}\quad (2.6)$$

Для тангенциальных сил и моментов получим

$$\begin{aligned}T_r &= C_{11}\varepsilon_1 + C_{12}\varepsilon_2, \quad M_r = D_{11}\chi_1 + D_{12}\chi_2 \\ T_z &= C_{12}\chi_1 + C_{22}\chi_2, \quad M_z = D_{12}\chi_1 + D_{22}\chi_2\end{aligned}\quad (2.7)$$

где

$$C_{ik} = hc_{ik}, \quad D_{ik} = \frac{h^3}{12} c_{ik} \quad (2.8)$$

Уравнения равновесия для рассматриваемой слабомоментной оболочки примут вид

$$\left( L - \frac{c_{12}}{c_{11}} \frac{1}{R_1 R_2} \right) W + \frac{12}{h_2 c_{11} R_2} V = - \frac{12}{h^2 c_{11} r} F_2 \quad (2.9)$$

$$\left( L + \frac{c_{12}}{c_{11}} \frac{1}{R_1 R_2} \right) V - \frac{h(c_{11}c_{22} - c_{12}^2)}{c_{11}R_2} W = \frac{1}{r} \left( c_{12} \frac{dF_1}{ds} - \frac{c_{22}}{c_{11}} \frac{\sin \psi}{r} F_1 \right)$$

где для оператора  $L$  имеем

$$L = \frac{d^2}{ds^2} - \frac{\sin \psi}{r} \frac{d}{ds} - \frac{c_{22}}{c_{11}} \frac{\sin^2 \psi}{r^2} \quad (2.10)$$

Систему (2.9) аналогично классической теории оболочек вращения можно привести к одному уравнению относительно некоторой комплексной функции [1, 2, 5]

$$L(U) + i \frac{\sqrt{12(c_{11}c_{22} - c_{12}^2)}}{hc_{11}} \frac{U}{R_2} = \frac{1}{r} \Phi(s) \quad (2.11)$$

где

$$U = W + \lambda V, \quad \lambda = -\frac{i}{h^2} \sqrt{\frac{12}{c_{11}c_{22} - c_{12}^2}} \quad (2.12)$$

$$\Phi(s) = \lambda \left( \frac{c_{12}}{c_{11}} \frac{dF_1}{ds} - \frac{c_{22}}{c_{11}} \frac{\sin \psi}{r} F_1 \right) - \frac{12}{hc_{11}} F_2$$

При выводе уравнения (2.11) отброшены члены порядка  $h/R$  по сравнению с 1. Полученные уравнения (1.12) и (2.9) вместе с соответствующими граничными условиями достаточны для решения осесимметричных задач оболочек вращения, изготовленных из ортотропного разномодульного материала.

3. Рассмотрим задачу изгиба шарнирно-опертой круговой цилиндрической оболочки (длина  $L$ , радиус  $R$ ) под действием синусоидальной нагрузки интенсивности

$$Z = -q_0 \sin \frac{\pi s}{L} \quad (3.1)$$

Граничные условия задачи таковы:

$$\begin{aligned} \text{при } s = 0: \quad u = 0, \quad w = 0, \quad M_s = 0 \\ \text{при } s = L: \quad w = 0, \quad T_s = 0, \quad M_s = 0 \end{aligned} \quad (3.2)$$

С учетом (3.1) для  $F_1$  и  $F_2$  получим

$$F_1 = 0, \quad F_2 = \frac{q_0 R L}{\pi} \left( 1 - \cos \frac{\pi s}{L} \right) \quad (3.3)$$

Легко убедиться, что в рассматриваемой оболочке не возникает внутреннее тангенциальное усилие  $T_s$ ; кроме того, тангенциальная составляющая внешней поверхностной нагрузки отсутствует ( $X = 0$ ). Учитывая это, а также (3.1) и (3.3), из (1.12) получим для рассматриваемой задачи следующую систему уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{d^2 V}{ds^2} - \frac{h}{a_{22} R} W = 0 \\ \frac{2\delta^2}{1 + \delta} \frac{d^2 W}{ds^2} + \frac{V}{D_{11} R} = -\frac{q_0 L}{\pi D_{11}} \left( 1 - \cos \frac{\pi s}{L} \right) \end{aligned} \quad (3.4)$$

Решение системы (3.4), согласованное с (3.2), будет

$$W = A \cos \frac{\pi s}{L}, \quad V = B \cos \frac{\pi s}{L} + C \quad (3.5)$$

где

$$A = -\frac{q_0}{L \left( \frac{h}{a_{22} R^2} + \frac{2\delta^2 D_{11}}{1 + \delta} \frac{\pi^2}{L^2} \right)}$$

$$B = -\frac{hL^2}{\pi^2 a_{22} R} A, \quad C = -\frac{q_0 R L}{\pi} \quad (3.6)$$

Знак изгибающего момента (1.16)

$$M_s = \frac{2\delta^2 D_{11}}{1 + \delta} \frac{\pi}{L} A \sin \frac{\pi s}{L}$$

совпадает со знаком  $A$ . Как видно из (3.6),  $A < 0$ , следовательно, и  $M_s < 0$ . Поэтому, согласно (1.10),

$$\mu = \frac{a_{11}^+ - a_{11}^-}{a_{11}^+ + a_{11}^-}$$

Для перемещений точек срединной поверхности оболочки  $u$ ,  $w$  из (1.7) и (1.10) с учетом (3.2) получим

$$\begin{aligned} u &= -A \left( \gamma - \frac{a_{12}}{a_{22} R} \frac{L^2}{\pi^2} \right) \left( 1 - \cos \frac{\pi s}{L} \right) \\ w &= A \frac{L}{\pi} \sin \frac{\pi s}{L} \end{aligned} \quad (3.7)$$

Остается пояснить вопрос коэффициента  $a_{22}$ , индекс которого связан со знаком напряжения  $\sigma_s$  (1.8). Для этого прежде всего следует выяснить, действительно ли  $a_{22}$  не меняет знак по толщине оболочки (условие "и").

Из (1.5) для  $\sigma_s$  получим

$$\begin{aligned} \sigma_s &= A \frac{\pi}{L} \left| \frac{L^2}{\pi^2 a_{22} R} + \frac{a_{12} (\gamma - \gamma)}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} \right| \sin \frac{\pi s}{L} \quad \text{при} \quad -\frac{h}{2} \leq \gamma \leq \frac{h}{2} \\ \sigma_s &= A \frac{h}{L} \left| \frac{L^2}{\pi^2 a_{22} R} + \frac{a_{12} (\gamma - \gamma)}{a_{11} a_{22} - a_{12}^2} \right| \sin \frac{\pi s}{L} \quad \text{при} \quad \gamma < \gamma \leq \frac{h}{2} \end{aligned} \quad (3.8)$$

Внимательно рассматривая формулы (3.8), можно установить, что если геометрические размеры оболочки удовлетворяют неравенству  $hR/L^2 \leq 0.3$ , то  $\sigma_s$  не меняет знака по всей толщине оболочки. При этом знак его совпадает со знаком  $A$ , то есть  $\sigma_s < 0$  и здесь следует брать  $a_{22}^-$ .

Тогда для коэффициентов  $\gamma$ ,  $\delta$  и  $D_{11}$ , входящих в расчетные формулы, будем иметь

$$\begin{aligned} \gamma &= \frac{\sqrt{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2} - \sqrt{a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2}}{\sqrt{a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2} + \sqrt{a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2}} \frac{h}{2} \\ \delta &= \frac{2 \sqrt{(a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2)}}{(a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2) + (a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2)} \\ D_{11} &= \frac{a_{22}^- [(a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2) + (a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2)]}{(a_{11}^+ a_{22}^+ - a_{12}^2)(a_{11}^- a_{22}^- - a_{12}^2)} \frac{h^3}{24} \end{aligned} \quad (3.9)$$

Ниже приведена таблица расчетных величин рассмотренной задачи для материала с упругими характеристиками

$$\begin{aligned} a_{11}^+ &= \frac{4}{E} & a_{11}^- &= \frac{2}{E} & a_{12} &= -\frac{0.2}{E} \\ a_{22}^+ &= \frac{5}{E} & a_{22}^- &= \frac{3}{E} \end{aligned}$$

Главные направления упругости материала 1—1, 2—2 совпадают с осями  $s, \eta$ ; принято  $L = R = 10h$ .

Для сравнения приведены соответствующие результаты, подсчитанные по классической теории, причем расчет ведется по модулям упругости при растяжении  $E_1 = E_1^-$ .

	$k = \frac{E_1^-}{E_1^+} = 2.06, k_1 = \frac{E_2^-}{E_2^+} = 1.63$	$k = k_1 = 1$
$M_{\max}$	$-0.9016 q_0 h^2$	$-1.014 q_0 h^2$
$\gamma_{\max}$	$-7.1053 q_0 \left( \gamma = +\frac{h}{2} \right)$ $+5.2494 q_0 \left( \gamma = -\frac{h}{2} \right)$	$\pm 6.084 q_0 \left( \gamma = \pm \frac{h}{2} \right)$
$\sigma_{\max}$	$-3.117 q_0 \left( \gamma = +\frac{h}{2} \right)$ $-2.759 q_0 \left( \gamma = -\frac{h}{2} \right)$	$-2.995 q_0 \left( \gamma = +\frac{h}{2} \right)$ $-2.762 q_0 \left( \gamma = -\frac{h}{2} \right)$
$w_{\max}$	$-2.816 \cdot 10^{-3} q_0 R$	$-4.538 \cdot 10^{-3} q_0 R$
$u_{\max}$	$3.2356 \cdot 10^{-4} q_0 R$	$1.7954 \cdot 10^{-4} q_0 R$

Как видно, расхождения в моментах составляют 12%, в напряжениях—5—16%, перемещениях—60%—80%, то есть учет разномодульности вносит довольно существенные коррективы в решение задачи.

## Ն. Հ. ԲԱՐՍԵՂՅԱՆ

ԱՌՍԵՅՔԱՍԻՄԵՏՐԻԿ ԲՆՈՆԱԿԱՐԿԱԿ ՕՐԹՈԳՈՆԱԿ ՏԱՐԱՄՈՂՈՒԹՅԱՆ  
ՊՏՏՈՒՆ ԲԱԿԱՆՔՆԵՐԻ ՏՆՈՒԹՅԱՆ ՎԵՐԱԲԵՐՅԱԼ

Ու Վ Ո Վ Ո Վ

Բերված է օրինդոնալ տարածողու նյութից պատրաստված պատման լազանիների բնդճանուր տեսությունը առանցքափոխության բեռնափորման դեպքում, որը կառուցված է զեֆորմացիայի շնթարկվող նորմալների վարկածի հիման վրա: Որպես բնդճանուր տեսության մասնավոր դեպք դիտարկված է պատման թաղանթների թույլ մոմենտային տեսությունը:

Լուծված է ազատ ճեղքված պտնային թաղանթի ծածան խնդիրը սինուսոիդական ձեղման տակ:

THE GENERAL THEORY OF AXISYMMETRICALLY LOADED  
SHELLS OF REVOLUTION MADE OF ORTHOTROPIC  
HETEROMODULAR MATERIAL

N. H. ISABEKIAN

## S u m m a r y

The general theory of axisymmetrically loaded shells of revolution made of orthotropic heteromodular material, developed in terms of the hypothesis of non-deformable normals, is presented. The theory of low-moment shells of revolution is considered as a particular case of the general theory.

The problem of a free-supported cylindrical shell bending due to sinusoidal load is solved.

## Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Лурье А. И. Статика тонкостенных упругих оболочек. Гостехиздат, 1947.
2. Амбарцумян С. А. Теория анизотропных оболочек. Физматгиз, М., 1967.
3. Амбарцумян С. А. Основные уравнения и соотношения разномодульной теории упругости анизотропного тела. Изв. АН СССР, МТГ, № 3, 1969.
4. Амбарцумян С. А., Хачатрян А. А. Теория слабомоментных оболочек, изготовленных из разномодульного материала. Прикл. механика, т. 5, в. 5, 1969.
5. Хачатрян А. А. К теории осесимметрично нагруженных оболочек вращения, изготовленных из разномодульного материала. Изв. АН АрмССР, Механика, т. XXII, № 4, 1964.
6. Исабекян У. Դ. Безмоментная теория оболочек, изготовленных из анизотропного разномодульного материала. Изв. АН АрмССР, Механика, т. XXII, № 6, 1969.