XXV, № 1, 1972

Мехашика

#### м. г. мелконян

# ОБ ОДНОЙ ПЛОСКОЙ КОНТАКТНОЙ ЗАДАЧЕ ТЕРМОУПРУГОСТИ ДЛЯ СОСТАВНОГО ПРЯМОУГОЛЬНИКА

Плоская задача для прямоугольшика была рассмотрена многими ввторами [1-7]. В работе [1] дако точное решение указанной задачи при произвольном симметричном загружении границ прямоугольника. В работе [2] решена та же задача при несимметричных граничных условиях, заданных в напряжениях. В работах [6-7] рассматривается плоская задача для однородного изотропного прямоугольника с двумя осями симметрии, когда граничные условия на сторонах  $y=\pm h$  заданы и смешанном виде, а на сторонах  $x=\pm l$  либо известны напряжения, либо же заданы условия симметрии. Касательные напряжения по контуру прямоугольника отсутствуют.

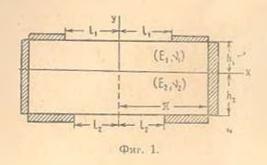
А. А. Баблояном и Н. О. Гулканян [3] была решена плоская задача теории упругости для прямоугольника, когда красвые условия на всех участках границы заданы в смещанном виде. При помощи парных тригопометрических уравнений задача приведена к решению двух квази-вполне регулярных систем линейных алгебраических уравнений. Плоская смещанная задача для прямоугольника, заделанного в стенку обонми концами на некоторую глубину, в случае симметричных граничных условий относительно вертикальной оси рассмотрена в работе [4]. Как и в работе [3], здесь задача решена способом приведения ее к решению парных тригокометрических уравнений.

В настоящей работе рассматривается плоская смешанная задача линейной термоупругости для прямоугольника, составленного из двух различных материалов, когда прямоугольник находится в стационарном температурном поле, а граничные условия заданы в смешанном виде, то есть на части нерхнего и пижнего участкой границы заданы напряжения, а на остальных частях границы—пормальное перемещение и касательное напряжение.

Задача решается методом Фурье. Задача сначала сводится к решению системы парпых уравнений, а затем к квази-вполне регулярным бесконечным системам линейных алгебраических уравнений. Приводится подробное исследование атих систем. Получены удобные для вычислений формулы для контактных напряжений и пормальных перемещений в точках границы вне участков контакта.

В конце приведен числовой пример. Вычислены значения контактных напряжений и пормального перемещения в центре прямоугольника в зависимости от влияния температуры и способа заделки.

1. Рассмотриы плоскую задачу для примоугольника, составленного из двух прямоугольных слови различных материалов с толщинами  $h_1$  и  $h_2$  (фиг. 1). Прямоугольник находится под влиянием стационар-



ного температурного поля. На участке границы  $y=h_1$ , |x| действует ранномерно распределенная нормальная нагрузка с интенсивностью P, участок  $y=-h_2$ ,  $|x|\leqslant l_2$  снободен от внешних усилий, а на остальных частях границы известны нормальные перемещения. Касательные напряжения на кон-

туре прямоугольника отсутствуют. Как известно [6], в плоской задаче теории упругости напряжения и перемещения при наличии стационарного температурного поля ( $\nabla^2 T = 0$ ) могут быть выражены через одну бигармоническую функцию  $\Phi(\mathbf{x}, y)$  соотношениями

$$T_{x} = \frac{\partial^{2} \Phi}{\partial y^{2}} \qquad = \frac{\partial^{2} \Phi}{\partial x^{2}}, \quad T_{xy} = \frac{\partial^{2} \Phi}{\partial x \partial y}$$

$$= \frac{1}{E} \left\{ \int \frac{\partial^{2} \Phi}{\partial y^{2}} dx - y \frac{\partial \Phi}{\partial x} \right\} + \alpha \int T_{xy} dx - C_{0}y + C_{1}$$

$$= \frac{1}{E} \left\{ \int \frac{\partial^{2} \Phi}{\partial y^{2}} dx - y \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right\} + \int T_{xy} dy + C_{1}x + C_{1}$$

где E — модуль упругости. v — коэффициент Пуассона, a — коэффициент линейного расширения материала, T(x,y) — температура точек прямоугольника (для простоты, в нашей элдаче принято  $T = T_0 = \text{const}$ ).

Граничные условия для бигармонической функции  $\phi(x,y)$  имеют вид

$$\tau_{xy}(x, h_1) = \tau_{xy}(x, -h_2) = \tau_{xy}(\pm \pi, y) = 0$$

$$\tau_y(x, h_3) = -p(|x| \le l_1), \quad \tau_y(x, -h_2) = 0 \quad (|x| \le l_2) \quad (1.2)$$

$$v(x, \pm h_i) = 0 \quad (l_i \le |x| \le \pi), \quad u(\pi, y) = a_0 + b_0 y \quad (i = 1, 2)$$

В силу симметрии функцию  $\Phi(x, y)$  будем некать только в области x = 0, удовлетворяя при этом условиям симметрии

$$u(0, y) = \tau(0, y) = 0 \tag{1.3}$$

Функцию  $\Phi(x, y)$  в каждой подобласти ищем в виде ряда Фурье

$$\Phi(x, y) = \begin{cases} \Phi_1(x, y) & (x > 0, y > 0) \\ \Phi_2(x, y) & (x > 0, y < 0) \end{cases}$$

$$\Phi_{\ell}(x, y) = P^{(\ell)}x + P^{(\ell)}y^{2} + P^{(\ell)}_{4}y + \sum_{k=1}^{n} [A^{(\ell)}_{k} \operatorname{sh} ky + P^{(\ell)}_{k} \operatorname{sh} ky + D^{(\ell)}_{k} \operatorname{ch} ky)] \cos kx \quad (i = 1, 2) \quad (1.4)$$

При втом в формулах (1.1) напряження, перемещения, а также упругие постоянные нужно брать с индексом 1 или 2 соответственно.

Кроме граничных условий и условий симметрии функция  $\Phi(x, y)$  $(\Phi_{_{1}}$  и  $\Phi_{_{2}})$  должна удовлетворять условики пепрерынности перемещений и соответствующих напряжений, то есть

$$u_1 = u_2, \quad v_1 = v_2, \quad o^{(1)} = o^{(2)}, \qquad (y = 0, \quad 0 \le x \le 1) \quad (1.5)$$

Удовлетворяя граничным условиям (1.2), (1.3) и (1.5), для неизвестных коаффициентов  $A_k$ ,  $B_k$ ,  $C_k^{(t)}$ ,  $D_k^{(t)}$ , а также для коаффициентов многочлена впе ряда получаем следующие выражения:

$$C_{0} = C_{2} = 0, \quad P_{1}^{(1)} = P_{1}^{(2)}, \quad v_{0}E_{1}P_{4}^{(2)} = v_{1}E_{2}P_{4}^{(1)}$$

$$P^{(1)} = \frac{b_{0}}{6^{-}}E_{1}, \quad P_{1}^{(1)} = \frac{E_{1}^{(2)}}{2k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(2)}X_{k}}{2k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(1)}X_{k}}{E_{2}k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(1)}X_{k}}{E_{2}k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(1)}X_{k}}{E_{2}k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(2)}X_{k}}{E_{2}k^{2}k} + \frac{E_{2}^{(2)}X_{k}}{E$$

гас нведены следующие обозначения:

$$a_k^{(1)} = \frac{4 \coth \lambda_k^{(1)}}{E_1 E_2} - \frac{\Delta_2}{\Delta_1} \left( \frac{8}{E_1 E_2} - \Delta_3 \Delta_5 \right) \coth \lambda_k^{(2)} + \lambda_k^{(1)} \left| \frac{4}{E_1 E_2} + \frac{4}{E_1 E_2} \right| - \frac{4}{\sinh \lambda_k^{(1)}} \left| \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}} - \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}} \right| = \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}} \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}} \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}} \frac{1}{\sinh^2 \lambda_k^{(2)}}$$

$$\begin{split} \mathbf{a}_{1}^{-1} &= \frac{4 \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{1}E_{2}} + \frac{\lambda_{2}}{\Delta_{1}} \left( \Delta_{2}\Delta_{4} - \frac{8}{E_{1}E_{2}} \right) \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)} + \lambda_{k}^{(2)} \left[ -\frac{4}{E_{1}E_{2}} + \right. \\ &+ \left( \frac{\Delta_{4}}{2} - \frac{4}{E_{1}E_{2}} \right) \frac{\operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}} \right] - \frac{\lambda_{1}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}\Delta_{k}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} \\ &+ \beta_{k}^{(1)} = \frac{2}{E_{1}} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)} + \frac{2}{E_{2}} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)} - \frac{\lambda_{2}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} + \\ &+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \Delta_{3} + \frac{2}{E_{1}} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)} \right) - \frac{\Delta_{1}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} + \\ &+ \lambda_{k}^{(1)} \left( \Delta_{2} + \frac{2}{E_{2}} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)} \right) + \frac{\Delta_{1}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(2)} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} + \\ &+ \frac{\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} \left( \Delta_{2} + \frac{2 \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}}{E_{2} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} \right) + \frac{2\lambda_{k}^{(2)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(2)} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} + \\ &- \frac{1}{\operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} \left( \Delta_{2} + \frac{2 \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}}{E_{2} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} \right) + \frac{2\lambda_{k}^{(2)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{1} \operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{1}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(2)}} \\ &- \frac{2 \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} + \frac{2 \operatorname{cth}^{1}\lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{1}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} \\ &- \frac{2\Delta_{1}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{1} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{1}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} \\ &- \frac{2\lambda_{1}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{2} \operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{2}\lambda_{k}^{(1)}\lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} \\ &- \frac{2\lambda_{1}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{2} \operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} \\ &- \frac{2\lambda_{1}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{2} \operatorname{cth}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2}\lambda_{k}^{(1)}} \\ &- \frac{2\lambda_{1}\lambda_{k}^{(1)} \operatorname{cth} \lambda_{k}^{(2)}}{E_{2} \operatorname{cth}^{2}\lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{2}\lambda_{k}^{(1)} \lambda_{k}^{(2$$

$$\begin{split} f_k^{(1)} &= \frac{-\frac{1}{4}}{4\hbar \lambda_k^{(2)}} + \frac{4}{E_1 E_2} (\cosh \lambda_k^{(1)} - \coth \lambda_k^{(1)}) - \\ &- \frac{\Delta_1 \Delta_3 \lambda_k^{(1)}}{4\hbar \lambda_k^{(1)} (\hbar \lambda_k^{(2)})} + \frac{\Delta_1 \Delta_3 \lambda_k^{(2)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(2)}} - \frac{\Delta_1^2 \lambda_k^{(1)} \lambda_k^{(2)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(1)} (\hbar \lambda_k^{(1)})} \\ f_k^{(2)} &= \frac{-\frac{1}{2} \Delta_4}{4\hbar \lambda_k^{(1)}} + \frac{4}{E_1 E_2} (\coth \lambda_k^{(1)} - \coth \lambda_k^{(1)}) + \\ &- \frac{\Delta_1 \Delta_4 \lambda_k^{(2)}}{4\hbar \lambda_k^{(2)}} - \frac{\Delta_1 \Delta_2 \lambda_k^{(1)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(1)}} - \frac{3\hbar^2 \lambda_k^{(1)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(1)}} + \frac{3\hbar^2 \lambda_k^{(1)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(1)}} \\ g_k^{(1)} &= \frac{2}{E_2} \coth \lambda_k^{(2)} + \Delta_2 \coth \lambda_k^{(1)} + \Delta_1 \lambda_k^{(2)} (\coth \lambda_k^{(1)} \coth \lambda_k^{(1)} \coth \lambda_k^{(2)} - 1) \\ &= \frac{2}{E} \coth \lambda_k^{(1)} + \Delta_3 \coth \lambda_k^{(2)} - \Delta_1 \lambda_k^{(1)} (\coth \lambda_k^{(2)} \coth \lambda_k^{(2)} \coth \lambda_k^{(1)} - 1) \\ &= \frac{2}{E} \coth \lambda_k^{(1)} - \frac{\Delta_1 \lambda_k^{(1)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(1)}} \right) \left( \Delta_3 \coth \lambda_k^{(2)} + \frac{\Delta_1 \lambda_k^{(2)}}{8\hbar^2 \lambda_k^{(2)}} \right) + \\ &+ \frac{4}{E_1 E_2} (\coth \lambda_k^{(1)} - \coth \lambda_k^{(1)})^2 \\ \Delta_1 &= \frac{1 + \nu_1}{E_1} - \frac{1 + \nu_2}{E_2}, \quad \Delta_3 &= \frac{1 + \nu_1}{E_1} + \frac{1 - \nu_2}{E_2}, \quad \Delta_4 &= \frac{1 - \nu_1}{E_1} + \frac{1 + \nu_2}{E_2} \\ \Delta_4 &= \frac{3 - \nu_1}{E_1} + \frac{1 + \nu_2}{E_2}, \quad \Delta_5 &= \frac{1 + \nu_1}{E_1} + \frac{3 - \nu_2}{E_2}, \quad \lambda_k^{(1)} &= kh_1, \quad \lambda_k^{(2)} &= kh_2 \end{split}$$

Отметим, что через  $X_{i}$  и  $Y_{k}$  обозначены выражения

$$-2k \left(D_{k}^{(1)} \operatorname{ch} \lambda_{k}^{(1)} + C_{k}^{(1)} \operatorname{sh} \lambda_{k}^{(1)}\right) = (1 + \nu_{i}) X_{k}$$

$$-2k \left(D_{k}^{(2)} \operatorname{ch} \lambda_{k}^{(2)} - C_{k}^{(2)} \operatorname{sh} \lambda_{k}^{(2)}\right) = (1 + \nu_{i}) Y_{k}$$
(1.8)

Они определяются из формул

$$X_k = \frac{1}{\omega_k} \left[ b_k^{(2)} U_k^{(1)} - b_k^{(1)} U_k^{(2)} \right], \qquad Y_k = \frac{1}{\omega_k} \left[ a^{(2)} U_k^{(2)} - a^{(1)} U_k^{(2)} \right]$$
 (1.9)

FAC

$$a_{k}^{(1)} = \frac{-\frac{1}{2\delta_{k}} \left[ \frac{4 \operatorname{cth}}{E_{1}} - \frac{8}{\Delta_{1}} \left( \frac{8}{E_{1}E_{3}} \right) + \frac{4 \operatorname{cth}^{2} \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1}^{2} \operatorname{th} \lambda_{k}^{(2)}} - \frac{4 \operatorname{cth}^{2} \lambda_{k}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(1)}} + \frac{4 \left( E_{1}E_{2} \right)^{-1} \lambda_{k}^{(1)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(1)}} + \frac{\lambda_{1}^{(2)}}{\operatorname{sh}^{2} \lambda_{k}^{(2)}} + \frac{\lambda_{1}^{(2)}}{\operatorname{$$

$$a_{k}^{(2)} = \frac{(1+v_{1})(E_{1}\delta_{k})^{-1}}{\sinh \lambda_{k}^{(1)} \sinh \lambda_{k}^{(2)}} \left[ \frac{2}{E_{1}} \coth \lambda_{k}^{(1)} + \frac{2}{E_{n}} \coth \lambda_{k}^{(2)} + \lambda_{k}^{(1)} \left( \Delta_{2} + \frac{2 \coth \lambda_{k}^{(1)}}{E_{2} \th \lambda_{k}^{(2)}} \right) + \frac{\lambda_{k}^{(2)}}{\sinh \lambda_{k}^{(1)} \sinh \lambda_{k}^{(2)}} \left[ \frac{2}{E_{1}} \coth \lambda_{k}^{(1)} - \Delta_{1} \lambda_{k}^{(1)} \lambda_{k}^{(2)} \left( \coth \lambda_{k}^{(1)} - \coth \lambda_{k}^{(2)} \right) \right]$$

$$b_{k}^{(1)} = \frac{(1+v_{2})(E_{2}\delta_{k})^{-1}}{\sinh \lambda_{k}^{(1)} \sinh \lambda_{k}^{(2)}} \left[ \frac{2}{E} \coth \lambda_{k}^{(2)} + \frac{2}{E_{n}} \coth \lambda_{k}^{(1)} + \lambda_{k}^{(1)} \left( \Delta_{2} + \frac{2 \coth \lambda_{k}^{(1)}}{E_{2} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} \right) + \frac{\lambda_{k}^{(2)}}{E_{2} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \coth \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} - \Delta_{1} \lambda_{k}^{(1)} \lambda_{k}^{(2)} \left( \coth \lambda_{k}^{(1)} - \coth \lambda_{k}^{(2)} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \coth \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} - \Delta_{1} \lambda_{k}^{(1)} \lambda_{k}^{(2)} \left( \coth \lambda_{k}^{(1)} - \coth \lambda_{k}^{(2)} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} - \frac{\Delta_{1}}{\Delta_{1}} \left( \frac{3}{E_{1} E_{2}} - \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{k}^{(2)}} - \frac{3}{\sinh^{2} \lambda_{k}^{(1)} \sinh^{2} \lambda_{k}^{(2)}} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} - \frac{\Delta_{1}}{\Delta_{1}} \left( \frac{3}{E_{1} E_{2}} - \frac{\lambda_{1}}{\lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\lambda_{1}^{(1)}}{\sinh^{2} \lambda_{k}^{(2)}} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(2)}} - \frac{\Delta_{1}}{\Delta_{1}} \left( \frac{3}{E_{1} E_{2}} - \frac{\lambda_{1}^{(1)}}{\lambda_{k}^{(2)}} - \frac{\lambda_{1}^{(1)}}{\sinh^{2} \lambda_{k}^{(2)}} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} \tanh \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2}} + \frac{\Delta_{1}}{\Delta_{1}} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} E_{2}} - \frac{\lambda_{1}^{(1)}}{\lambda_{k}^{(2)}} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2}} \right) \right]$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2}} \right) \right)$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2}} \right) \right)$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{(1)}}{E_{1} t h \lambda_{k}^{(1)}} - \frac{\Delta_{1}}{E_{1} E_{2}} \right)$$

$$+ \lambda_{k}^{(2)} \left( \frac{2 \cot \lambda_{k}^{$$

а  $U_k^{(1)}$  и  $U_k^{(2)}$  являются решениями следующих парных уравнений:

$$\sum_{k=1}^{\infty} k U_k^{(i)} \cos k \varphi = Q_1^{(i)} \qquad (0 \leqslant \varphi \leqslant l_i)$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} U_k^{(i)} \cos k \varphi = Q_2^{(i)} + \sum_{k=1}^{\infty} \gamma^{(i)} \cos k \varphi \qquad (l_i \leqslant \varphi \leqslant \pi)$$
(1.11)

Здесь приняты следующие обозначения:

$$Q_{1}^{(1)} = 2P_{1}^{(1)} + P, \quad 2Q_{2}^{(1)} - 2h_{1}P_{1}^{(1)} - v_{1}(3h_{1}P_{1}^{(1)} + 2h_{1}P_{1}^{(1)} - P_{1}^{(1)}) + \\ + T_{0}\pi_{1}E_{1}h_{1} + E_{1}C,$$

$$Q_{1}^{(2)} = 2P_{1}^{(2)}, \quad 2Q_{2}^{(2)} = 2h_{2}P_{1}^{(2)} + v_{2}(3h_{2}^{2}P_{2}^{(2)} - 2h_{2}P_{3}^{(2)} + P_{4}^{(2)}) + \\ + T_{0}\pi_{2}E_{2}h_{2} - E_{2}C_{1}$$

$$\Upsilon_{k}^{(1)} = N_{k}^{(1)}U_{k}^{(1)} + M_{k}^{(1)}U_{k}^{(2)}, \quad \Upsilon_{k}^{(2)} = N_{k}^{(2)}U_{k}^{(2)} + M_{k}^{(2)}U_{k}^{(1)}$$

$$N_{k}^{(1)} = 1 - \frac{1}{2\omega_{k}}, \quad N_{k}^{(2)} = 1 - \frac{1}{2\omega_{k}}$$

$$M_{k}^{(1)} = \frac{(1 + v_{1})}{2\omega_{k}}b_{k}^{(1)}, \quad M_{k}^{(2)} = \frac{(1 + v_{2})}{2\omega_{k}}a_{k}^{(2)}$$

причем последние величины имеют порядок

$$N_k^{(l)} = O(e^{-2hk}), \quad M_k^{(l)} = O(ke^{-h}), \quad h = \min\{h_1, h_2\} \quad (i = 1, 2) \quad (1.13)$$

Таким образом, для окончательного определения неизлестных коэффициентов (1.6), нужно определить  $U_k^{(1)}$  и  $U_k^{(2)}$  из системы парных рядов-ураниений (1.11). Далее могут быть найдены компоненты напряжелий и перемещений и любой точке прямоугольника.

2. Применив известные методы решения парных рядов-уравнений по косинусам [5], уравнения (1.11) сводим к следующей системе двух бесконсчных систем линейных алгебраических уравнений:

$$U_n^{(1)} = \sum_{k=1}^{\infty} a_{nk}^{(1)} U_k^{(1)} + \sum_{k=1}^{\infty} b_{nk}^{(1)} U_k^{(2)} + d_n^{(1)}$$

$$(n = 1, 2,...)$$

$$U^{(2)} = \sum_{k=1}^{\infty} a_{nk}^{(2)} U_k^{(2)} + \sum_{k=1}^{\infty} d_n^{(2)} + d_n^{(2)}$$

где введены обозначения

$$a_{nk}^{(l)} = 2^{-1} k N_k^{(r)} I_{nk}(l_l), \qquad b_{nk}^{(l)} = 2^{-1} k M_n^{(l)} = Q_1^{(l)} n^{-1} z_n (\cos l_l)$$

$$I_{nk}(x) = \int_x^z y_k (\cos \theta) y_n (\cos \theta) \operatorname{tg} \frac{\theta}{2} d^{\theta} =$$

$$-\frac{kz_k(\cos x)y_n(\cos x) - nz_n(\cos x)y_k(\cos x)}{n^2 - k^2} \qquad (n \neq k)$$
 (2.2)

$$I_{kk}(x) = \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - P_{k-1}^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - P_{k-1}^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - P_{k-1}^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - P_{k-1}^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - P_{k-1}^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)P_k(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_{k-1}(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x - P_k^*(\cos x) - 2P_k^*(\cos x)}{2k} + \frac{2 + 4\cos x}{2k} + \frac{2$$

$$+ \frac{2}{4} \sum_{m=1}^{k-1} P_m (\cos x) [P_m (\cos x) \cos x - P_{m-1} (\cos x)]$$

Здесь  $P_k(x)$  — полиномы Лежандра, а  $y_k(x)$  и  $z_k(x)$  имеют пид

$$y_k(x) = P_{k-1}(x) + P_k(x), \quad z_k(x) = P_{k-1}(x) - P_k(x) \quad (|x| \le 1) \quad (2.3)$$

Из второго и четвертого уравнений системы (1.11), подставляя в них (2.1), для коэффициентов полинома в выражении (1.4) получим следующую систему двух алгебранческих уравнений:

$$\sum_{k=1}^{\infty} \gamma^{(l)} z_k (\cos l_l) + 4Q_1^{(i)} \ln \cos \frac{l_l}{2} = 2Q_2^{(i)} \quad (i = 1, 2)$$
 (2.4)

В силу соотношений (1.6) и (1.12) решение системы (2.1)  $U_k^{(1)}$  и  $U_k^{(2)}$  выражено перез  $P_1^{(1)}$ ,  $P_4^{(1)}$ ,  $a_0$ ,  $b_0$ . Подставляя эти значения  $U_k^{(1)}$ ,  $U_k^{(2)}$  п (2.4) и разрешая полученную систему относительно  $P_1^{(1)}$ ,  $P_4^{(1)}$ , определим их значения через  $a_0$  и  $b_0$ . После этого найденные значения  $P_1^{(1)}$ , и  $P_4^{(1)}$  подставим и  $U_k^{(1)}$ ,  $U_k^{(2)}$  и выразим последние через  $a_0$  и  $b_0$ . Постоянные же  $a_0$ ,  $b_0$ , характеризующие линейный закон перемеще-

ния бокового штампа, будем определять из условия равенства нулю главного вектора R и главного момента M сил, действующих на боковом штампе, то есть

$$\int_{-h_x}^{h_x} \sigma_x dy = 0, \qquad \int_{-h_x}^{h_x} y \sigma_x dy = 0$$
 (2.5)

Интересен также тот случай, когда  $a_0 = b_0 = 0$ , то есть боковой штами неподвижен. Докажем, что полученная выше бесконечная система (2.1)

квази-вполие регулярна. Для этого нужно оценить ряды  $\sum\limits_{k=1}^{\infty} \|a_{nk}^{(l)}\|$  и

 $\sum_{n=1}^{\infty} |b_{nk}^{(n)}|.$  На основании (1.13), с использованием свойств функций  $y_k(x)$   $z_k(x)$  [5], а также интегрального неравенства Буняковского, нетрудно получить

$$\sum_{k=1}^{\infty} |a_{ik}^{(i)}| \le \frac{A_i}{n^{3/2}} + \frac{B_i}{e^{4n}} \quad \sum_{k=1}^{\infty} |b_{nk}^{(i)}| \le \frac{C_i}{n^{3/2}} + \frac{D_i n}{e^{43/n}} \quad (i = 1, 2) \quad (2.6)$$

Каждан из полученных оценок стремится к нулю при  $n \to \infty$ . Поэтому, начиная с некоторого значения  $n_0$ , сумма модулей коэффициентон при неизвестных станет меньше единицы. Следовательно, бесконечная система (2.1), свободные члены которой стремятся к нулю как  $d_n^{(i)} = o(n^{-m_2})$ , квази-вполне регулярна. В оценке (2.6)  $A_i$ ,  $B_i$ ,  $C_i$ ,  $D_i$ — постоянные, значения которых занисят от геометрии и физических свойсти материалов.

3. Подстанляя в выражение (1.1) значения функции  $\Phi(x, y)$  из (1.4), учитыная при этом (1.6), для определения перемещений и напряжений получим следующие формулы:

$$z_{y}^{(1)} = 2P_{1}^{(1)} - \sum_{k} \frac{k}{2} \left\{ \frac{1}{2 \ln k} X_{k} \left[ z_{k}^{(1)} + \frac{2}{E} \int_{0}^{1} \coth ky - ky \left( e_{k}^{(1)} + f_{k}^{(1)} \coth ky \right) \right] + \frac{(1 + 1) \ln k}{E_{2} \sin k n_{2}} Y_{k} \left[ \beta_{k}^{(1)} - \coth ky + ky \left( r_{k}^{(1)} - g_{k}^{(1)} \coth ky \right) \right] \right\} \cos kx$$

$$c_{1} = -\sum_{k} \frac{k}{2 \ln k} \frac{(1 + v_{k}) \sinh ky}{2 \sinh k h_{1}} \left[ \frac{z_{k}^{(1)} - f_{k}^{(1)}}{\sinh ky} + \frac{z_{k}^{(1)} - f_{k}^{(1)}}{\sinh ky} + \frac{z_{k}^{(1)} - ky \left( f_{k}^{(1)} + e_{k}^{(1)} \coth ky \right)}{\sinh ky} \right] + \frac{(1 - v_{2}) \sinh ky}{E \sinh kh} \left[ \frac{p_{k} - 1}{\sinh ky} + r_{k}^{(1)} - \frac{z_{k}^{(1)} - z_{k}^{(1)} \cot ky}{\sinh ky} \right] \right\} \sin kx$$

$$v_{1}(x,y) = C_{1} - \frac{v_{1}}{E_{1}} P_{4}^{(1)} + \left[ \frac{2(1-\hat{\gamma})}{E} P_{1}^{(1)} - \frac{v_{1}}{\pi} a_{0} + (1+v_{1}) a_{1} T_{0} \right] y - \frac{v_{1}}{\pi} b_{0} y^{2} - \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1+v_{1}}{E_{1} \delta_{k}} \left\{ \frac{(1+v_{1}) \sinh ky}{2 \sinh kh_{1}} X_{k} \left[ \frac{a_{1}^{(1)} - v_{0} f_{1}^{(1)}}{\sinh ky} + \frac{2}{E_{1}} \gamma_{k}^{(1)} + v_{0} e_{k}^{(1)} - ky (f_{k}^{(1)} + \sinh ky) \right] + \frac{(1+v_{2}) \sinh ky}{E_{1} \sinh kh_{2}} Y_{1} \left[ \frac{\beta_{k}^{(1)} - v_{0} g_{k}}{\sinh ky} - \gamma_{k}^{(2)} - v_{0} \gamma_{k}^{(1)} - ky (f_{k}^{(1)} - v_{0} g_{k}) \right] + \frac{(1+v_{2}) \sinh ky}{E_{1} \sinh kh_{2}} Y_{2} \left[ \frac{\beta_{k}^{(1)} - v_{0} g_{k}}{\sinh ky} - \gamma_{k}^{(2)} - v_{0} \gamma_{k}^{(1)} - ky (f_{k}^{(1)} - v_{0} g_{k}) \right] + \frac{1}{E_{1}} \frac{1}{E_{2}} \frac{1}{E_{2$$

FAC

$$v_0 = (1 - v_1) : (1 + v_1)$$

Эти формулы верны для той части прямоугольника, которая соответствует первому материалу. Аналогичные формулы получим и для нижнего материала, если в (3.1) во всех величинах (кроме  $C_1$ ) индексы "1" и "2" заменить местами, а также

$$h_1 = -h_2, \quad \alpha^{(1)} = -\alpha_k^{(2)}, \quad \exists 1 = -X$$

$$X_k = Y_k \tag{3.2}$$

Поскольку пекоторые ряды, иходящие в выражения перемещений и выпряжений, на границе прямоугольника сходятся медленно (условно), улучшим сходимость этих рядов на границах области с выделением особенностей. Для этого в выражения (3.1) для  $v_i$  подставим значения  $X_A$ ,  $Y_A$  из бескопечных систем (2.1). После ряда выкладок для контактных напряжений под штампами и перемещений  $v_i$  вне штампа получим следующие пригодные для расчета формулы:

$$\frac{\sin\frac{\frac{\sigma}{2}}{\sqrt{2}}\sum_{k=1}^{\infty}k_{ik}^{v(i)}}{\sqrt{\frac{y_{k}(\cos\theta)d\theta}{\sqrt{\cos\theta-\cos\phi}}}}$$

$$\frac{2\sin\frac{\frac{\pi}{2}}{\sqrt{\frac{1}{\cos\theta-\cos\phi}}}\left[\sum_{k=1}k_{ik}^{v(i)}y_{k}(\cos\theta)-2Q_{i}^{(i)}\right] - \frac{1-(-1)}{2}p \quad (l_{i} < 1, 2)$$

$$(i = 1, 2) \qquad (3.3)$$

$$\frac{(-1)^{i-1}}{2}E_{i}v_{i} = \frac{\cos\frac{\pi}{2}}{1/2}\left[\sum_{k=1}^{\infty}k_{ik}^{v(i)}\left(\frac{y_{k}(\cos\theta)}{\sqrt{\frac{1}{\cos\phi-\cos\theta}}}\right)\right]$$

$$-2Q_{1}^{(l)} \left| \frac{\frac{\theta}{1\cos \varphi - \cos \theta}}{1\cos \varphi - \cos \theta} \right| \qquad (0 < \varphi < l_{1})$$

Аналогично могут быть получены формулы для u(x,y) и  $U_t(x,y)$ . Как нидно из этих формул, в соответствующих точках в конце штампов  $x=l_t$  имеет место концентрация напряжений.

4. В качестве численного примера рассмотрим дне прямоугольные пластинки одинаконой толщины  $h_* = h_* = \frac{1}{6}$ , составленные из

меди и стали, находящиеся в контакте одной кромкой и сжимаемые жесткими штампами, симметрично расположенными у краен относительно глапных осей прямоугольника. Физико-механические характеристики выбранных материалов имеют следующие значения:

$$a_1 = 17 \cdot 10^{-6} \frac{1}{i p a_A}$$
  $E_1 = 1.12 \cdot 10^6 \frac{\kappa t}{c_A t}$ ,  $v_1 = 0.34$ 

$$a_2 = 12 \cdot 10^{-6} \frac{1}{i p a_A}$$
  $E_3 : E_1 = 1.91$ ,  $v_2 = 0.28$  (4.1)

а размеры прямоугольника выберем  $l_1 = l_2 = l = -\pi$ ,  $l = 4h = -\frac{\pi}{2}$  =

Таблица R 0, M=0 $a_0$   $b_0$  0X g5=/6 =/6  $-1.3301 T_0 - 0.9103 p$  $-4.1778 T_{\bullet} - 0.9524 p$ 5=/6  $-\pi/6$  $-1.4521 T_0 - 1.9968 p$  $-4.5609 T_0 - 2.0427 p$ -0.7918 To-1.0463 p 2=/3 =/12  $-2.4835 T_0 - 1.0714 p$ =/12-0.7472 To-0.9851 p -2.3502 To-1.0090 p 5=/6 -0.1923 7<sub>0</sub>-0.7652 p  $-0.6109 T_0 - 0.7713 p$ = =/12  $-0.7572 T_0-1.1893 p$  $-2.4200 T_0 - 1.2139 p$ 2=/3 5=/6 0  $-0.3786 T_0 - 0.7417 p$  $-1.1926 T_0 - 0.7538 p$  $-0.2249 T_0 - 0.5329 p$  $-0.7132 T_0 - 0.5401 P$ E, 2=/3 -=/12  $-0.8277 T_0 - 1.4754 p$  $-2.5961 T_0 - 1.5017 p$ -0.7864 To-1.2744 p -2.4271 To-1.2994 p 5=/6 --/12  $-0.1133 T_0 - 0.0530 p$  $-0.3642 T_0 - 0.0567 p$ 2.9

Для определения основных величин нужно решить бесконечную систему (2.1). Поскольку коэффициенты при леизнестных  $U_k^{(1)}$  и  $U_k^{(2)}$  убывают лостаточно быстро (по строкам—порядка  $O(n^{-3/2})$ , а по столбщам  $O(e^{-h_0})$ ), оставаясь меньше единицы, то взяв по четыре членя из каждого ряда, получим неоднородную систему линейных алгебраических уравнений с восемью неизвестными. Решая систему, получим

значения  $U_k^{(1)}$  и  $U_k^{(2)}$ , выраженные через постоянную  $P_1$ . Подставляя вти значения в (2.4) и (2.5), а также в уравнения, получившиеся из условий равенства пулю в какой-либо точке под штампом (взято  $x=5\pi/6$ ) перемещения  $v_1$ , относительно  $P_1^{(1)}$ ,  $P_1^{(1)}$ ,  $a_0$ , и получим пять уравнений, откула и найдем значения этих коэффициентов. а, следовательно, и  $U_k^{(1)}$ , и  $U_k^{(1)}$  в зависимости от температуры T и нормальной нагрузки p. Значения напряжений  $v_1^{(1)}$  в нескольтих точках прямоугольника при  $v_1^{(1)}$  в  $v_2^{(1)}$  и  $v_3^{(1)}$  в приведены в таблице.

Для перемещения точки О(0, 0) получим

$$-E_{pq} = 5.3763 T_q + 0.2041 p$$
 при  $R = 0$ ,  $M = 0$ 

$$-E_1v_1 = 9.2784 T_0 + 0.1216 p$$
 при  $u_0 = b_0 = 0$ 

Автор выражает благодарность А. А. Баблояну за руководство работой и за ценные советы.

Ереванский подитохинческий институт нм. К. Маркса

Поступила 6 IV 1971

#### Մ. Գ. ՄԵԼՔՈՆՅԱՆ

## ՔԱՂԱԳՐՑԱԼ ՈՒՂՂԱՆԿՑԱՆ ՀԱՄԱՐ ՋԵՐՄԱՌԱՁԳԱԿԱՆՈՒԹՅԱՆ ՀԱՐԹ ԿՈՆՏԱԿՏԱՅԻՆ ՄԻ ԽՆԳՐԻ ՄԱՍԻՆ

# Ամփոփում

Դիտարկվում է գծային ջնըմառաձգականության հարթ խառը ինդիրը թագադրյալ ուղղանկյան համար, որը գտնվում է ստացիոնար ջնըմային դաշտում և բոլոր ձակատներով տեղմվում է կոշտ դրոշմներով, որոնք ուղղանկյան ուղղաձիդ առանցրի նկատմամբ դասավորված են համաչափ։

Ընդունված է արտաքին շոշափող լարումների բացակայություն։ Խնդիրը լուծվում է ֆուրւեի մեթոդով։ Լուծումը նախ բերվում է հռանկւունաչափական դույգ հավասարումների սիստեմների լուծմանը, իսկ ապա՝ հանրահաշվական հավասարումների անվերջ սիստեմների, որոնք քվազի-լիովին սեղուլյար են։ Բերված է այդ սիստեմների մանրամասն հետաղոտումը։ Ստացված են կոնաակտային լարումների և նորմալ տեղափոխումների համար թանաձևեր։

Բերված է Թվային օրինակ։

# A CONTACT PROBLEM OF THERMOELASTICITY FOR A COMPOSITE RECTANGLE

#### M. G. MELKONIAN

# Summary

A plane problem of thermoelasticity for a composite rectangular region with mixed boundary conditions is considered. The rectangle is assumed to be in a stationary heat field and compressed by rigid stamps placed in the rectangle's corners symmetrically with respect to its vertical axis. Shear stresses are supposed to vanish throughout the rectangular region boundary. The problem is solved by the Fourier method. The solution is reduced to a system of dual trigonometric equations which are solved by infinite sets of quasi-regular linear equations. A numerical example is presented.

### **АИТЕРАТУРА**

- Абрамян Б. А. Об одном случае плоской задачи теории упругости для прямоугольника. Докл. АН Арм.ССР, т. XXI, № 5, 1955.
- Абрамян Б. Л. К плоской задаче геории упругости для прямоугольника. ПММ, т. XXI, вып. 1, 1957.
- 3. Баблоян А. А., Гулканян И. О. Об одной смешанной задаче для прямоугольника, Изв. АН Арм.ССР, Моханика, т. XXII, № 1, 1969.
- Библоян А. А., Мелконян А. П. Об одной смешанной задаче изоской теории упругости. Изв. АН Арм. ССР, Механика, г. XXIII, № 5, 1970.
- Баблоян А. А. Решение некоторых царных уравноний, встречающихся в заданах теории упрусости. ПММ, т. 31, вып. 4, 1967.
- Гиафиян Л. О., Чобанян К. С. Решение одной контактной задачи для упругого прямоугольника. ПММ, т. 30, вып. 3, 1966.
- 7. Чобанян К. С., Гилфоян П. О. Об одной задаче теории упругости для составного прямоугольника. Изв. АН Арм.ССР, сер. фия.-мат. наук. 1. XVI, ямп. 2, 1963.
- 8. Кац А. М. Теория упругости. Гостехиздат, М., 1956.