

ТЕОРИЯ ПОЛЗУЧЕСТИ

М. М. Манукян

Определение напряжений в некоторых железобетонных
 элементах с учетом ползучести и изменений модуля
 мгновенной деформации бетона

Настоящая работа посвящена исследованию напряженного состояния в железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона. В работе показывается, что, пользуясь методом Н. М. Крылова и Н. Н. Боголюбова [1, 2], можно получить решение основных уравнений нелинейной теории ползучести бетона. Сущность метода заключается в том, что решение интегрального уравнения заменяется решением системы алгебраических уравнений. Как пример применения этого метода рассматриваются: 1) напряженное состояние в сжатых железобетонных элементах и 2) усадочные напряжения в симметрично армированных железобетонных элементах, с учетом нелинейной ползучести бетона. При решении этих задач рассматривается самый общий случай, когда одновременно учитываются старение, наследственность и изменяемость модуля мгновенной деформации бетона.

Общее решение этих задач по линейной теории ползучести бетона было дано в работах [3, 4]. При решении этих задач будем пользоваться нелинейной теорией ползучести, предложенной Н. Х. Арутюняном [3].

§ 1. *Решение интегральных уравнений, определяющих напряженное состояние в железобетонных элементах методом Н. М. Крылова и Н. Н. Боголюбова.* Согласно [3], основное уравнение нелинейной теории ползучести бетона имеет вид:

$$\varepsilon_0(t) = \frac{\sigma_0(t)}{E(t)} - \int_{\tau_1}^t \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau - \int_{\tau_1}^t f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau, \quad (1.1)$$

где t — координата времени,

τ_1 — возраст бетона в момент приложения нагрузки,

$\varepsilon_0(t)$ — полная продольная деформация бетона,

$E(t)$ — модуль мгновенной деформации бетона, изменяющийся во времени,

$C(t, \tau)$ — мера ползучести бетона, т. е. деформация ползучести в момент времени t , вызванная единичным напряжением ($\sigma = 1 \text{ кг/см}^2$) в возрасте бетона τ ,

$\sigma_0(t)$ — нормальная составляющая напряжений бетона в момент времени t с учетом ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона,

$f[\sigma_0(t)]$ — некоторая, определенная из опыта, функция $\sigma_0(t)$, характеризующая нелинейную зависимость между напряжениями и деформациями ползучести для данного бетона. Функция $f[\sigma_0(t)]$ должна удовлетворять условию

$$f(1) = 1.$$

Пользуясь основным уравнением (1.1), условиями равновесия и совместной работы арматуры и бетона для определения $\sigma_0(t)$, получим следующие интегральные уравнения Вольтера [5, 6]:

$$\begin{aligned} \sigma_0(t) = & \frac{N}{F_0 [1 + \mu m(t)]} + \mu E_a \int_{\tau_1}^t \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] \frac{d\tau}{1 + \mu m(t)} + \\ & + \mu E_a \int_{\tau_1}^t f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t, \tau)}{\partial \tau} \frac{d\tau}{1 + \mu m(t)}, \end{aligned} \quad (1.2)$$

а при отсутствии внешних сил и влиянии только усадки бетона в симметрично армированных железобетонных элементах будем иметь

$$\begin{aligned} \sigma_0(t) = & - \frac{\mu E_a}{1 + \mu m(t)} S(t) + \mu E_a \int_{\tau_1}^t \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] \frac{d\tau}{1 + \mu m(t)} + \\ & + \mu E_a \int_{\tau_1}^t f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t, \tau)}{\partial \tau} \frac{d\tau}{1 + \mu m(t)}, \end{aligned} \quad (1.3)$$

где E_a — модуль деформации арматуры,

$m(t) = \frac{E_a}{E(t)}$ — модульное отношение в данный момент времени,

F_0 — площадь поперечного сечения бетона,

μ — процент армирования,

N — центрально сжимающая сила,

$S(t)$ — функция, характеризующая закон изменения усадки.

Напряжения в арматуре $\sigma_a(t)$ определяются условием равновесия

$$\sigma_0 F_0 + \sigma_a F_a = N.$$

Решение интегральных уравнений (1.2) и (1.3) сводится к решению нелинейных дифференциальных уравнений второго порядка с переменными коэффициентами. Полученные уравнения в общем случае не интегрируются. Для их интегрирования нужно предпо-

лагать [5, 6]: 1) что модуль мгновенной деформации бетона во времени не изменяется и 2) функция $\varphi(t)$ принимает свое предельное значение $\varphi(\infty) = C_0$; это означает, что полученное уравнение будет характеризовать состояние установившейся ползучести бетона. При этих двух предположениях решение интегральных уравнений (1.2) и (1.3) сводится к решению таких нелинейных дифференциальных уравнений второго порядка, которые интегрируются.

Нужно отметить, что допущение о неизменяемости во времени величины модуля мгновенной деформации $E = E_0 = \text{const}$ и замена функции $\varphi(t)$ ее предельным значением, т. е. $\varphi(\infty) = C_0$, вносит много условности в физическую достоверность полученного решения. Отсюда следует, что нужно найти такой метод решения данной задачи, который позволил бы с необходимой точностью определять искомые величины и тем самым более точно учесть влияние тех факторов, которые наиболее характерны для исследуемого явления.

Таким приближенным методом может служить метод Н. М. Крылова и Н. Н. Боголюбова [1, 2]. Этот метод применен к интегральным уравнениям типа Фредгольма, но его можно применить и к интегральным уравнениям Вольтерра. Доказательство этого метода для интегрального уравнения Вольтера можно получить аналогично доказательству, данному для интегрального уравнения Фредгольма. Метод Крылова-Боголюбова к решению уравнения линейной теории ползучести впервые применен Швецовым [4].

Рассмотрим следующее интегральное уравнение

$$\begin{aligned} \sigma_0(t) = \Phi_0(t) + E(t) \int_{\tau_1}^t \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau + \\ + E(t) \int_{\tau_1}^t f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t, \tau)}{\partial \tau} d\tau, \end{aligned} \quad (1.4)$$

где $\Phi_0(t)$ — заданная функция, $\tau_1 \geq 0$, а функции $C(t, \tau)$, $\frac{1}{E(\tau)}$ и $f[\sigma_0(\tau)]$ имеют произвольный вид, сохраняя конечное значение при $\tau = 0$ и являясь непрерывным в рассматриваемом промежутке времени $t - \tau_1$. Метод Н. М. Крылова и Н. Н. Боголюбова состоит в том, что в интегральном уравнении (1.4) нужно верхнему пределу t дать последовательно возрастающие конкретные значения t_1, t_2, \dots, t_n . Тогда уравнение (1.4) может быть переписано для каждого значения t_n в следующем виде:

$$\begin{aligned} \sigma_0(t_1) = \Phi_0(t_1) + E(t_1) \int_{\tau_1}^{t_1} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau + \\ + E(t_1) \int_{\tau_1}^{t_1} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_1, \tau)}{\partial \tau} d\tau, \end{aligned} \quad (1.5)$$

$$\begin{aligned} \sigma_0(t_2) = & \Phi_0(t_2) + E(t_2) \left\{ \int_{t_1}^{t_2} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau + \right. \\ & \left. + \int_{t_1}^{t_2} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau \right\} + E(t_2) \left\{ \int_{t_1}^{t_2} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_2, \tau)}{\partial \tau} d\tau + \right. \\ & \left. + \int_{t_1}^{t_2} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_2, \tau)}{\partial \tau} d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (1.6)$$

$$\begin{aligned} \sigma_0(t_n) = & \Phi_0(t_n) + E(t_n) \left\{ \int_{t_1}^{t_2} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau + \right. \\ & \left. + \int_{t_1}^{t_2} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau + \dots + \int_{t_{n-1}}^{t_n} \sigma_0(\tau) \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} \right] d\tau \right\} + \\ & + E(t_n) \left\{ \int_{t_1}^{t_2} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_n, \tau)}{\partial \tau} d\tau + \int_{t_1}^{t_2} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_n, \tau)}{\partial \tau} d\tau + \dots + \right. \\ & \left. + \int_{t_{n-1}}^{t_n} f[\sigma_0(\tau)] \frac{\partial C(t_n, \tau)}{\partial \tau} d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (1.7)$$

Если интегрировать уравнение (1.5) по частям и иметь в виду, что $C(t_1, t_1) = 0$, то получим:

$$\begin{aligned} & \frac{\Phi_0(t_1)}{E(t_1)} - \frac{\sigma_0(t_1)}{E(t_1)} - f[\sigma_0(t_1)] C(t_1, t_1) = \\ & = \int_{t_1}^{t_2} \frac{1}{E(\tau)} \frac{\partial \sigma_0(\tau)}{\partial \tau} d\tau + \int_{t_1}^{t_2} C(t_1, \tau) \frac{\partial f[\sigma_0(\tau)]}{\partial \tau} d\tau. \end{aligned}$$

Применяя к интегралам в правой части полученного выражения теорему о среднем и делая некоторые преобразования, найдем:

$$\begin{aligned} C(t_1, \xi) \int_{t_1}^{t_2} f[\sigma_0(t_1)] + \frac{1}{E(\xi)} \sigma_0(t_1) = & \frac{\Phi_0(t_1)}{E(t_1)} - \frac{\sigma_0(t_1)}{E(t_1)} \left[\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E(\xi)} \right] - \\ & - f[\sigma_0(\tau_1)] [C(t_1, \tau_1) - C(t_1, \xi)]. \end{aligned} \quad (1.8)$$

Символом $C(t_m, \xi) \int_{t_{k-1}}^{t_k} \frac{1}{E(\xi)} \dots$ здесь и в дальнейшем обозначено среднее значение функции $C(t_m, \tau)$ и $\frac{1}{E(\tau)}$ в интервале (t_k, t_{k-1}) .

Положим, что $f(\sigma)$ является степенной функцией вида

$$f(\sigma) = \beta_0 \sigma + \beta \sigma^2,$$

где β — некоторый параметр, характеризующий степень нелинейности, и удовлетворяет условию:

$$\beta_0 + \beta = 1.$$

Подставляя значение $f[\sigma_0(\tau)]$ в (1.8), получим:

$$\beta C(t_1, \xi) \left| \frac{1}{E(\xi)} \right|_{t_1}^2 \sigma_0(t_1) + \left[\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_1, \xi) \right]_{t_1}^2 \sigma_0(t_1) - \left\{ \frac{\Phi_0(t_1)}{E(t_1)} - \sigma_0(\tau_1) \left[\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E(\xi)} \right]_{t_1} \right\} [C(t_1, \tau_1) - C(t_1, \xi)]_{t_1}^2 = 0. \quad (1.9)$$

Решение этого квадратного уравнения будет:

$$\sigma_0(t_1) = - \frac{\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_1, \xi)}{2\beta C(t_1, \xi)} + \frac{1}{2\beta C(t_1, \xi)} \left\{ \left[\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_1, \xi) \right]^2 + 4\beta C(t_1, \xi) \left[\frac{\Phi_0(t_1)}{E(t_1)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E(\xi)} \right) - f(\sigma_0(\tau_1)) (C(t_1, \tau_1) - C(t_1, \xi)) \right] \right\}^{1/2}. \quad (1.10)$$

Здесь перед квадратным корнем взят знак плюс, исходя из физических соображений.

Аналогичным образом из уравнений (1.6) и (1.7) получим:

$$\sigma_0(t_2) = - \frac{\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_2, \xi)}{2\beta C(t_2, \xi)} + \frac{1}{2\beta C(t_2, \xi)} \left\{ \left[\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_2, \xi) \right]^2 + 4\beta C(t_2, \xi) \left[\frac{\Phi_0(t_2)}{E(t_2)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E(\xi)} \right) - f(\sigma_0(\tau_1)) (C(t_2, \tau_1) - C(t_2, \xi)) - \sigma_0(t_1) \left(\frac{1}{E(\xi)} - \frac{1}{E(\xi)} \right) - f(\sigma_0(t_1)) (C(t_2, \xi) - C(t_2, \xi)) \right] \right\}^{1/2}. \quad (1.11)$$

$$\sigma_0(t_n) = - \frac{\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_n, \xi)}{2\beta C(t_n, \xi)} + \frac{1}{2\beta C(t_n, \xi)} \left\{ \left[\frac{1}{E(\xi)} + \beta_0 C(t_n, \xi) \right]^2 + 4\beta C(t_n, \xi) \left[\frac{\Phi_0(t_n)}{E(t_n)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E(\xi)} \right) - \right. \right.$$

$$\begin{aligned}
 & -f(\sigma_0(\tau_1)) \left(C(t_n, \tau_1) - C(t_n, \xi) \Big|_{\tau_1}^{t_1} \right) - \sum_{i=1}^{n-1} \sigma_0(t_i) \left(\frac{1}{E(\xi) \Big|_{t_{i-1}}^{t_i}} - \frac{1}{E(\xi) \Big|_{t_i}^{t_{i+1}}} \right) - \\
 & \left. \left. - \sum_{i=1}^{n-1} f(\sigma_0(t_i)) \left(C(t_n, \xi) \Big|_{t_{i-1}}^{t_i} - C(t_n, \xi) \Big|_{t_i}^{t_{i+1}} \right) \right] \right\}^{1/2}.
 \end{aligned} \tag{1.12}$$

В выражении (1.12) $n \geq 3$ и принято $t_0 = \tau_1$.

При начальном условии

$$\sigma_0(\tau_1) = 0 \tag{1.13}$$

формулы (1.10), (1.11) и (1.12) примут более простой вид.

Формулы (1.10), (1.11) и (1.12) в общем виде являются точным решением уравнения (1.4). Для определения численных значений искомого напряжения $\sigma_0(t_n)$ необходимо применить приближенный метод определения средних величин

$$\frac{1}{E(\xi) \Big|_{t_{k-1}}^{t_k}} \approx C(t_n, \xi) \Big|_{t_{k-1}}^{t_{k+1}}.$$

Этим единственно определяется приближенный характер данного решения. В практических расчетах эти величины с достаточной точностью могут быть определены с помощью приближенных равенств:

$$\begin{aligned}
 \frac{1}{E(\xi) \Big|_{t_{k-1}}^{t_k}} &= \frac{1}{E\left(\frac{t_{k-1} + t_k}{2}\right)}, \\
 C(t_n, \xi) \Big|_{t_{k-1}}^{t_k} &= C\left(t_n, \frac{t_{k-1} + t_k}{2}\right).
 \end{aligned} \tag{1.14}$$

Подставляя эти выражения в (1.10) (1.11) и (1.12), получим приближенное решение интегрального уравнения (1.4) в следующем виде:

$$\begin{aligned}
 \sigma_0(t_1) &= - \frac{\frac{1}{E\left(\frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)}{2\beta C\left(\tau_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)} + \frac{1}{2\beta C\left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{E\left(\frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)} + \right. \right. \\
 & \left. \left. + \beta C\left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right) \right]^2 + 4\beta C\left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right) \left[\frac{\Phi_0(t_1)}{E(t_1)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \right. \right. \right. \\
 & \left. \left. \left. - \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1 + t_1}{2}\right)} \right) - f(\sigma_0(\tau_1)) \left(C(t_1, \tau_1) - C\left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2}\right) \right) \right] \right\}^{1/2}. \tag{1.15}
 \end{aligned}$$

$$\sigma_0(t_2) = \frac{\frac{1}{E\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)}{2\beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \frac{1}{2\beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{E\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \right]^2 + 4\beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \left[\frac{\Phi_0(t_2)}{E(t_2)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} \right) - f(\sigma_0(\tau_1)) \left(C(t_2, \tau_1) - C\left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \right) - \sigma_0(t_1) \left(\frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} - \frac{1}{E\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right)} \right) - f(\sigma_0(t_1)) \left(C\left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) - C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \right) \right]^{1/2} \right\} \quad (1.16)$$

$$\sigma_0(t_n) = \frac{\frac{1}{E\left(\frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)}{2\beta_0 C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)} + \frac{1}{2\beta_0 C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{E\left(\frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right) \right]^2 + 4\beta_0 C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right) \left[\frac{\Phi_0(t_n)}{E(t_n)} - \sigma_0(\tau_1) \left(\frac{1}{E(\tau_1)} - \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} \right) - f(\sigma_0(\tau_1)) \left(C(t_n, \tau_1) - C\left(t_n, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \right) - \sum_{i=1}^{n-1} \sigma_0(t_i) \left(\frac{1}{E\left(\frac{t_{i-1}+t_i}{2}\right)} - \frac{1}{E\left(\frac{t_{i-1}+t_{i+1}}{2}\right)} \right) - f(\sigma_0(t_i)) \left(C\left(t_n, \frac{t_{i-1}+t_i}{2}\right) - C\left(t_n, \frac{t_i+t_{i+1}}{2}\right) \right) \right]^{1/2} \right\} \quad (1.17)$$

Последовательно решая эти уравнения, находим искомые величины $\sigma_0(t_1), \sigma_0(t_2) \dots \sigma_0(t_n)$.

Уменьшая расчетные интервалы времени, мы можем получить решение любой степени точности. Нужно заметить, что для бетона

и железобетона расчет по формуле (1.17) благодаря медленной изменчивости функций $E(t)$, $C(t, \tau)$ и $\Phi_0(t)$ дает в достаточной мере точные результаты даже при сравнительно больших интервалах. В том случае, когда изменения этих величин происходят довольно быстро, расчетные интервалы времени должны фиксировать все характерные моменты этих изменений. Как будет показано ниже, применение этого метода к задачам теории ползучести оказывается весьма эффективным, так как большая точность получается при выборе сравнительно небольшого числа интегралов.

§ 2. *Напряженное состояние в сжатых железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона.* Применяя вышележащий метод к интегральному уравнению (1.2), определяющему напряженное состояние в сжатых железобетонных элементах с учетом ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона, получим:

$$\sigma_0(t_1) = \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right)}{2\beta C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} + \frac{1}{2\beta C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \right] + 4\beta C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \left[\left(\frac{1}{\mu E_a} - \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} \right) \sigma_0(\tau_1) - f\left(\sigma_0(\tau_1)\right) \left(C(t_1, \tau_1) - C\left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \right) \right] \right\}^{1/2}, \quad (2.1)$$

$$\sigma_0(t_2) = \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)}{2\beta C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \frac{1}{2\beta C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E\left(\frac{t_1+t_2}{2}\right)} + \beta_0 C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \right]^2 + 4\beta C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \left[\left(\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} \right) \sigma_0(\tau_1) - f\left(\sigma_0(\tau_1)\right) \left(C(t_2, \tau_1) - C\left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) \right) - \sigma_0(t_1) \left(\frac{1}{E\left(\frac{\tau_1+t_1}{2}\right)} - \right. \right. \right.$$

$$\begin{aligned}
 & - \frac{1}{E \left(\frac{t_1+t_2}{2} \right)} - f \left(\sigma_0(\tau_1) \right) \left(C \left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2} \right) - C \left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2} \right) \right) \Bigg]^{1/2}, \quad (2.2) \\
 & \sigma_0(t_n) = \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right)}{2\beta C \left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right)} + \\
 & + \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right) \right]^2 + \\
 & + 4\beta C \left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2} \right) \left[\left(\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{\tau_1+t_1}{2} \right)} \sigma_0(\tau_1) - f \left(\sigma_0(\tau_1) \right) \right) \left(C(t_n, \tau_1) - \right. \right. \\
 & \left. \left. - C \left(t_n, \frac{\tau_1+t_1}{2} \right) \right) - \sum_{i=1}^{n-1} \sigma_0(t_i) \left(\frac{1}{E \left(\frac{t_{i-1}+t_i}{2} \right)} - \frac{1}{E \left(\frac{t_i+t_{i+1}}{2} \right)} \right) - \right. \\
 & \left. - \sum_{i=1}^{n-1} f \left(\sigma_0(t_i) \right) \left[C \left(t_n, \frac{t_{i-1}+t_i}{2} \right) - C \left(t_n, \frac{t_i+t_{i+1}}{2} \right) \right] \right]^{1/2}. \quad (2.3)
 \end{aligned}$$

где в выражении (2.3) $n \geq 3$ и $t_0 = \tau_1$.

Последовательно решая уравнения (2.1), (2.2) и (2.3), найдём искомые величины $\sigma_0(t_1), \sigma_0(t_2) \dots \sigma_0(t_n)$; определяющие приближенные значения напряжений в бетоне в сжатых железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона. Затем с помощью уравнения равновесия

$$F_0 \sigma_0(t) + F_a \sigma_a(t) = N$$

найдем соответствующие напряжения в арматуре.

Точное решение поставленной задачи имеется в двух случаях: 1) при линейной ползучести бетона, когда $E = E_0 = \text{const}$ у Н. Х. Арутюняна [3] и 2) при нелинейной установившейся ползучести бетона, когда $E = E_0 = \text{const}$ и $\varphi = \varphi(\infty) = C_0$ в нашей работе [5]. Чтобы проверить, какую точность дает вышесказанный приближенный метод, решим эти задачи приближенным методом и сравним результаты приближенного решения с точным решением.

При линейной ползучести, когда $E = E_0 = \text{const}$, решения (2.1), (2.2) и (2.3) примут следующий вид:

$$\sigma_0(t_i) = \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C \left(t_1, \frac{\tau_1+t_1}{2} \right) - C(t_1, \tau_1)}{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C \left(t_1, \frac{t_1+\tau_1}{2} \right)} \sigma_0(\tau_1), \quad (2.4)$$

$$\sigma_0(t_2) = \frac{1}{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C\left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) - C(t_2, \tau_1) \right] \sigma_0(\tau_1) - \left[C\left(t_2, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) + C\left(t_2, \frac{t_1+t_2}{2}\right) \right] \sigma_0(t_1) \right\}, \quad (2.5)$$

$$\sigma_0(t_n) = \frac{1}{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C\left(t_n, \frac{t_{n-1}+t_n}{2}\right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E_0} + C\left(t_n, \frac{\tau_1+t_1}{2}\right) - C(t_n, \tau_1) \right] \sigma_0(\tau_1) - \sum_{i=1}^n \sigma_0(t_i) \left[C\left(t_n, \frac{t_{i-1}+t_i}{2}\right) - C\left(t_n, \frac{t_i+t_{i+1}}{2}\right) \right] \right\}, \quad (2.6)$$

где в выражении (2.6) $n \geq 3$ и $t_0 = \tau_1$.

Решая уравнения (2.4), (2.5) и (2.6), определим приближенные значения напряжений в бетоне в сжатых железобетонных элементах с учетом линейной ползучести бетона.

На примере следующей задачи вычислим погрешность, получаемую при решении уравнений (2.4), (2.5) и (2.6).

Пример 1. Как будут изменяться во времени напряжения $\sigma_0(t)$ и $\sigma_s(t)$ в сжатом железобетонном элементе с учетом линейной ползучести бетона, если за характеристику меры ползучести бетона принято следующее выражение:

$$C(t, \tau) = \left(\frac{4,82}{\tau} + 0,9 \right) [1 - e^{-0,026(t-\tau)}] 10^{-5},$$

причем $\mu = 1\%$, $E_a = 2 \cdot 10^6 \text{ кг/см}^2$, $E = E_0 = 2 \cdot 10^5 \text{ кг/см}^2$, $m = \frac{E_a}{E_0} = 10$.

Для нахождения искомого решения $\sigma_0(t)$ разобьем промежуток времени в 360 дней на пять последовательно возрастающих интервалов: $\tau_1 = 28$, $t_1 = 45$, $t_2 = 90$, $t_3 = 180$ и $t_4 = 360$ дням. Соответствующие значения $\sigma_0(t)$ и $\sigma_0(t)/\sigma_0(\tau_1)$ для различных моментов времени t сведены в таблицу 1.

Сравнивая результаты этой таблицы с результатами точного решения, видим, что погрешность найденных величин не превышает 1%.

Такая же погрешность получается и при решении задачи нелинейной ползучести, когда $E = E_0 = \text{const}$ и $\varphi = \varphi(\infty) = C_0$.

Отсюда следует, что приближенный метод Крылова и Боголюбова дает хорошие результаты при определении напряжений в сжатом железобетонном элементе.

В качестве конкретного приложения формул (2.1), (2.2) и (2.3) рассмотрим общий случай сжатой железобетонной колонны, когда модуль мгновенной деформации изменяется во времени.

Таблица 1

Значения $\sigma_b(t)$ в сжатой железобетонной колонне в зависимости от времени t , при $\tau_1 = 28$ дням, $\sigma_b(\tau_1) = 40 \text{ кг/см}^2$

t	28 дней	1,5 мес.	3 мес.	6 мес.	1 год
$\sigma_b(t) \text{ кг/см}^2$	40	37,3140	34,3676	33,4532	33,3392
$\sigma_b(t)/\sigma_b(\tau_1)$	1	0,93286	0,85919	0,83633	0,83348

Пример 2. Как будет изменяться во времени напряжение $\sigma_b(t)$ в сжатом железобетонном элементе с учетом нелинейной ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона, если последний имеет следующий вид [3]:

$$E(t) = 2(1 - e^{-0,03t}) 10^5.$$

Характеристика меры ползучести бетона $C(t, \tau)$ принимается такая же, как и в предыдущем примере.

Для нахождения искомой функции $\sigma_b(t)$ опять разобьем промежуток времени в 360 дней на пять интервалов: $\tau_1 = 28$, $t_1 = 45$, $t_2 = 90$, $t_3 = 180$, $t_4 = 360$ дням. Соответствующие значения $\sigma_b(t)$ для различных моментов времени t и при различных значениях параметра нелинейности β сведены в таблицу 2.

Таблица 2

Значения $\sigma_b(t)$ в сжатой железобетонной колонне в зависимости от времени t , модуля мгновенной деформации $E(t)$, функции $\varphi(t)$ и коэффициента нелинейности β , при $\tau_1 = 28$ дн. и $\sigma_b(t) = 40 \text{ кг/см}^2$

t	$\sigma_b(t) \text{ кг/см}^2$			
	$\beta = 0$	$\beta = 0,001$	$\beta = 0,01$	$\beta = 0,1$
28 дней	40	40	40	40
1,5 мес.	37,428	37,335	36,566	29,738
3 мес.	34,507	34,346	32,871	24,114
6 мес.	33,484	33,294	31,770	23,598
1 год	33,449	33,276	31,751	23,562

Из этой таблицы видно, что: 1) начальное напряжение в бетоне $\sigma_b(t)$ с течением времени быстро затухает, причем степень затухания доходит до 41%; 2) это затухание зависит от меры нелинейной ползучести β ; чем больше β , тем быстрее происходит затухание; 3) затухание напряжения бетона происходит в течение только первого полугодия, после чего изменения $\sigma_b(t)$ почти не происходит; 4) сравнивая эту таблицу с таблицами, помещенными в статье [4] для этой же задачи, при $E = E_0 = \text{const}$ и $\varphi = \varphi(\infty) = C_0$, видим, что при изменчивости $E(t)$ и $\varphi(t)$ затухание напряжений бетона происходит быстрее.

С помощью уравнения равновесия

$$F_6 \sigma_6(t) + F_a \sigma_a(t) = N$$

можно найти соответствующие значения напряжения $\sigma_a(t)$ в арматуре.

§ 3. Усадочные напряжения в симметрично армированных железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона. Применяя вышезложенный метод к интегральному уравнению (1.3), определяющему усадочные напряжения в симметрично армированных железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона, получим:

$$\begin{aligned} \sigma_6(t_1) = & - \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)}{2\beta C \left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)} + \\ & + \frac{1}{2\beta C \left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2} \right) \right]^n - \right. \\ & \left. - 4\beta C \left(t_1, \frac{\tau_1 + t_1}{2} \right) S(t_1) \right\}^{1/2}. \end{aligned} \quad (3.1)$$

$$\begin{aligned} \sigma_6(t_2) = & - \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{t_1 + t_2}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right)}{2\beta C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right)} + \\ & + \frac{1}{2\beta C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{t_1 + t_2}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right) \right]^n - \right. \\ & - 4\beta C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right) \left[S(t_2) + \sigma_6(t_1) \left(\frac{1}{E \left(\frac{\tau_1 + t_1}{2} \right)} - \frac{1}{E \left(\frac{t_1 + t_2}{2} \right)} \right) + \right. \\ & \left. \left. + f(\sigma_6(t_1)) \left(C \left(t_2, \frac{\tau_1 + t_2}{2} \right) - C \left(t_2, \frac{t_1 + t_2}{2} \right) \right) \right] \right\}^{1/2}. \end{aligned} \quad (3.2)$$

$$\sigma_6(t_n) = - \frac{\frac{1}{\mu E_a} + \frac{1}{E \left(\frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_n, \frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right)}{2\beta C \left(t_n, \frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right)} +$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{1}{2\beta C \left(t_n, \frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right)} \left\{ \left[\frac{1}{\mu E_3} + \frac{1}{E \left(\frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right)} + \beta_0 C \left(t_n, \frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right) \right]^2 - \right. \\
 & - 4\beta C \left(t_n, \frac{t_{n-1} + t_n}{2} \right) \left[S(t_n) + \sum_{i=1}^{n-1} \sigma_0(t_i) \left(\frac{1}{E \left(\frac{t_{i-1} + t_i}{2} \right)} - \right. \right. \\
 & \left. \left. - \frac{1}{E \left(\frac{t_i + t_{i+1}}{2} \right)} \right) + \sum_{i=1}^{n-1} \dot{\epsilon}(\sigma_0(t_i)) \left(C \left(t_n, \frac{t_{i-1} + t_i}{2} \right) - \right. \right. \\
 & \left. \left. - C \left(t_n, \frac{t_i + t_{i+1}}{2} \right) \right) \right] \right\}^{1/2}, \quad (3.3)
 \end{aligned}$$

где $n > 3$.

Здесь принято начальное условие

$$\sigma_0(\tau_1) = 0.$$

Последовательно решая уравнения (3.1), (3.2) и (3.3), найдем искомые величины $\sigma_0(t_1)$, $\sigma_0(t_2) \dots \sigma_0(t_n)$, определяющие усадочные напряжения в симметрично армированном железобетонном элементе с учетом нелинейной ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона. Затем, с помощью уравнения равновесия

$$F_A \sigma_A(t) + F_B \sigma_0(t) = 0, \quad (3.4)$$

найдем соответствующие напряжению $\sigma_0(t)$ в арматуре.

Точное решение поставленной задачи имеется также в двух случаях: 1) при линейной ползучести, когда $E = E_0 = \text{const}$, у Н. Х. Арутюняна [3] и 2) при нелинейной ползучести, когда $E = E_0 = \text{const}$, $\varphi = \varphi(\infty) = C_0$ в статье [6]. Чтобы получить, какую точность дает вышесказанный приближенный метод при определении усадочных напряжений, решим последнюю задачу приближенным методом и сравним полученные результаты с результатами точного решения.

Пример 1. Примем те же данные, которые приводятся в статье [6], т. е.

$$S(t) = S_0(1 - e^{-\alpha t}), \quad C(t, \tau) = C_0[1 - e^{-\gamma(t-\tau)}],$$

$$E = E_0 = \text{const}, \quad E_3 = 2.10^6 \text{ кг/см}^2, \quad m = 10,$$

$$C_0 = 0.9 \cdot 10^{-5}, \quad \gamma = 0.026, \quad \alpha = 0.026, \quad \mu = 1\%,$$

$$\tau_1 = 1 \text{ дню}, \quad \beta = 0.001.$$

Точное решение обозначим через $\sigma_0(t)$, а приближенное — $\widetilde{\sigma_0(t)}$.

Для нахождения искомой функции $\sigma_0(t)$ разобьем промежуток времени в 360 дней на шесть последовательно возрастающих интервалов: $\tau_1 = 1$, $t_1 = 7$, $t_2 = 14$, $t_3 = 28$, $t_4 = 90$ и $t_5 = 360$ дням.

Соответствующие значения $\overline{\sigma_0(t)}$ и $\sigma_0(t)$ для различных моментов времени t сведены в таблицу 3.

Таблица 3

Значения усадочных напряжений в бетоне $\sigma_0(t)$ в зависимости от времени t

t	7 дней	14 дней	28 дней	3 мес.	1 год
$\overline{\sigma_0(t)}$ кг/см ² ...	-0,50567	-0,99027	-1,7053	-2,8469	-3,0478
$\sigma_0(t)$ кг/см ² ...	-0,50567	-0,99041	-1,7062	-2,8564	-3,0484

Из этой таблицы видно, что погрешность найденных значений $\overline{\sigma_0(t)}$ не превышает 0,4%, что полностью подтверждает эффективность применения метода Крылова-Боголюбова к решению задач теории ползучести бетона.

В качестве конкретного приложения формул (3.1), (3.2) и (3.3) рассмотрим общий случай усадочных напряжений в асимметрично армированных железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести и изменчивости модуля мгновенной деформации бетона.

Пример 2. Определить значения усадочных напряжений бетона $\sigma_0(t)$, если функции $S(t)$, $C(t, \tau)$ и $E(t)$ даны в следующем виде [3]:

$$S(t) = 2(e^{-0,011t} - e^{-0,011t}) 10^4,$$

$$C(t, \tau) = \left(\frac{4,82}{\tau} + 0,9\right) [1 - e^{-0,026(t-\tau)}] 10^5,$$

$$E(t) = 2(1 - e^{-0,03t}) 10^5,$$

причем $\mu = 3\%$, $E_0 = 2 \cdot 10^5$ кг/см², $\tau_1 = 1$ дню.

Для нахождения искомой функции $\sigma_0(t)$ опять разобьем промежуток времени в 360 дней на шесть последовательно возрастающих интервалов: $t_1 = 1$, $t_2 = 7$, $t_3 = 14$, $t_4 = 28$, $t_5 = 90$ и $t_6 = 360$ дням.

Соответствующие значения $\sigma_0(t)$ для различных моментов времени t сведены в таблицу 4.

Таблица 4

Значения $\sigma_0(t)$ в асимметрично армированных железобетонных элементах в зависимости от времени t , модуля мгновенной деформации $E(t)$, функции $\varphi(t)$ и коэффициента нелинейности β , при $\tau_1 = 1$ дню

t	$\sigma_0(t)$ кг/см ²				
	7 дней	14 дней	28 дней	3 мес.	1 год
$\beta = 0,001$	-0,17095	-0,46473	-1,30367	-3,54312	-5,45903
$\beta = 0$	-0,20226	-0,56177	-1,31773	-3,54568	-5,4600
без учета ползучести	-0,29333	-0,84353	-1,9960	-5,6066	-

Пользуясь условием равновесия (3.4), получим соответствующие значения напряжений в арматуре $\sigma_a(t)$. Эти значения сведены в таблицу 5.

Таблица 5

Значения $\sigma_a(t)$ в симметрично армированных железобетонных элементах в зависимости от времени t , модуля мгновенной деформации $E(t)$, функции $\varphi(t)$ и коэффициента нелинейности β , при $\tau_1 = 1$ дню

t	$\sigma_a(t)$ кг/см ²				
	7 дней	14 дней	28 дней	3 мес.	1 год
$\beta = 0,001$	5,6083	9,2946	26,0734	70,8622	109,1806
$\beta = 0$	6,7420	11,2354	26,3546	70,9136	109,2000
без учета ползучести	9,7703	16,8706	39,9200	112,1320	179,0760

Из данных, приведенных в таблицах 4 и 5, видно, что: 1) абсолютная величина усадочных напряжений в бетоне $\sigma_b(t)$ и арматуре $\sigma_a(t)$ с течением времени быстро возрастает; 2) при нелинейной ползучести абсолютная величина усадочных напряжений в бетоне и арматуре меньше, чем при линейной ползучести; а как известно [5], если считать $E = E_0 = \text{const}$ и $\varphi = \varphi(\infty) = C_0$, то получается наоборот, т. е. усадочных напряжений по абсолютной величине при нелинейной ползучести больше, чем при линейной ползучести. Это показывает, что допущение о неизменяемости во времени величины модуля мгновенной деформации и замена функции $\varphi(t)$ ее предельным значением искажает истинную картину напряженного состояния в железобетонных элементах от влияния усадки; 3) с течением времени разность между значениями усадочных напряжений при нелинейной и линейной ползучести уменьшается, причем через 3 месяца эти величины почти совпадают; 4) вследствие ползучести бетона начальные упруго-мгновенные напряжения в армированных элементах от усадки бетона затухают, причем затухание этих напряжений в данном случае, когда она вызваны в возрасте $\tau_1 = 1$ дню, достигает 55,7%.

Заметим, что наибольшая математическая погрешность найденных значений $\sigma_b(t)$ и $\sigma_a(t)$ не превышает 2,5%, в чем нетрудно убедиться, произведя несколько уточненных расчетов при уменьшенных интервалах времени.

Ереванский государственный университет
имени В. М. Молотова

Поступило 20 IX 1954

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Крылов Н. М. и Боголюбов Н. Н. ДАН, 1929, № 12.
2. Канторвич Л. В. и Крылов В. И. Приближенные методы высшего анализа. Гос. техн. изд., Л.-М., 1949.

3. Арутюнян Н. Х. Некоторые вопросы теории ползучести. Москва, 1952.
4. Швецов А. В. Приближенный способ определения собственных напряжений в бетоне с учетом переменности его деформативных свойств. Гидротехническое строительство, 8, 1952.
5. Манукян М. М. Напряженное состояние в сжатых железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона. Известия АН Армянской ССР (серия ФМЕТ наук), № 1, 1954.
6. Манукян М. М. Усадочные напряжения в симметрично армированных железобетонных элементах с учетом нелинейной ползучести бетона. Известия АН Армянской ССР (серия ФМЕТ наук), № 3, 1954.

Մ. Մ. Մանուկյան

ՄԻ ՔԱՆԻ ԵՐԿԱԹԱԲԵՏՈՆ ԷԼԵՄԵՆՏՆԵՐԻ ԼԱՐՈՒՄՆԵՐԻ ՈՐՈՇՈՒՄԸ ԲԵՏՈՆԻ ՍՈՂՔԻ ԵՎ ԱԿՆԹԱՐԹԱՅԻՆ ԴԵՖՈՐՄԱՑԻԱՅԻ ՄՈԴՈՒԼԻ ՓՈՓՈԽՄԱՆ ՀԱՇՎԱՌՈՒՄՈՎ

Ա Մ Փ Ո Փ Ո Ւ Մ

Հոդվածում ցույց է տրվում, որ, օգտագործելով ինտեգրալ հավասարման մոտավոր արժեքը գտնելու Ն. Մ. Կոխլով—Ն. Ն. Բոգոլյուբովի մեթոդը, կարելի է ստանալ երկաթարետոն էլեմենտի լարումները, բետոնի ոչ-դժային սողքի և ակնթարթային դեֆորմացիայի մոդուլի փոփոխման հաշվառումով: Որպես այս մեթոդի կիրառություն քննարկվում է երկու ինդիք՝

ա) սեղմված երկաթարետոն էլեմենտի լարվածային վիճակը և

բ) համաչափ երկաթապատված երկաթարետոն էլեմենտի կծկման լարումները՝ ոչ-դժային սողքի հաշվառումով:

Այս խնդիրները լուծելիս քննարկվում է ամենաընդհանուր դեպքը, երբ միաժամանակ հաշվի է առնվում բետոնի ձևըացումը, ժառանգականությունը և ակնթարթային դեֆորմացիայի մոդուլի կախումը ժամանակից:

Հոդվածում օգտագործվում է բետոնի ոչ-դժային սողքի մասին Ն. Ս. Հարությունյանի տեսությունը: