

УДК 517.955

Р. Г. АЙРАПЕТЯН

О СВЕДЕНИИ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОГО УРАВНЕНИЯ К СИММЕТРИЧЕСКИМ СИСТЕМАМ

Рассмотрим уравнение

$$Pv(t, x) = f(t, x), \quad (t > 0, x \in R^n), \quad (0.1)$$

где P — t -гиперболический (по И. Г. Петровскому) оператор порядка m .

Известно, что при $m = 2$ это уравнение может быть сведено к симметрической гиперболической (по К. Фридрихсу) системе дифференциальных уравнений первого порядка. Сведение это часто используется, поскольку симметрические гиперболические системы обладают рядом известных преимуществ. При этом компонентами искомой вектор-функции являются функция v и ее производные.

С. К. Годуновым была поставлена задача о симметризации такого типа для гиперболического уравнения произвольного порядка, а также предложен подход к ее решению, основанный на использовании тождества Хермандера. С помощью этого подхода в работах С. К. Годунова и В. И. Костина [1] и Т. Ю. Михайловой [2] задача эта решена в следующих частных случаях: для уравнения с двумя пространственными переменными доказана принципиальная возможность симметризации ([1]), а для уравнений, инвариантных относительно вращений, построена конкретная симметризация ([2]). Однако в общем случае задача о такой симметризации оказалась неразрешимой. Это стало ясно из недавней работы В. В. Иванова [11], где показано, что не для всякого гиперболического по Петровскому дифференциального уравнения такая симметризация возможна. Более того, уже тогда, когда порядок уравнения и число пространственных переменных равны четырем, возникает целая область операторов, не допускающих подобной симметризации даже при их малых возмущениях.

Ниже изложен другой подход, основанный на рассмотрении некоторой вспомогательной задачи о продолжении оператора с граничного многообразия. Решение последней задачи сводится к изучению серии симметрических, гиперболических по Фридрихсу систем дифференциальных уравнений первого порядка, что дает возможность подойти к проблеме симметризации с новой точки зрения. Такая (косвенная) симметризация оказывается осуществимой уже для любого гиперболического по Петровскому оператора. Сама же задача о построении слабо коммутирующих продолжений операторов представляет самостоятельный интерес и может быть применена, скажем, при изучении смешанных задач.

§1. Постановка задачи о построении слабо коммутирующего продолжения оператора

Обозначим через \mathfrak{X}_{k_1, k_2} класс линейных операторов — дифференциальных по t и псевдодифференциальных по x ($x \in R^n$) — допускающих следующее представление

$$P = \sum_{j=0}^{k_1} P_j D_t^j, \text{ где } D_t = -i \frac{\partial}{\partial t},$$

а P_j — псевдодифференциальный оператор по x порядка $k_2 - j$, символ которого $-p_j(t, x, \xi)$ — гладкая функция на кокасательном расслоении $R_+^1 \times T^* R^n$. Вместо $\mathfrak{X}_{k, k}$ будем писать \mathfrak{X}_k .

Пусть заданы операторы $P \in \mathfrak{X}_m$, $Q \in \mathfrak{X}_{m-1}$, $S \in \mathfrak{X}_{m-1}$, причем P_m — эллиптический и символ оператора S не зависит от t .

Задача. Найти операторы $B \in \mathfrak{X}_{m-1}$ и $C \in \mathfrak{X}_{m-1}$, удовлетворяющие соотношениям

$$[P, B] = CP + QB + T, \quad T \in \mathfrak{X}_{2m-1}, \dots, \quad (1.1)$$

$$B|_{t=0} = S. \quad (1.2)$$

Замечание 1. Частный случай этой задачи ($m=2$) рассматривался в работах [3]—[6] при исследовании смешанной задачи для гиперболического уравнения второго порядка.

Определение. Оператор B , удовлетворяющий соотношениям (1.1)—(1.2), назовем слабо коммутирующим с P продолжением оператора S .

Приведем схему сведения задачи Коши для уравнения (0.1) к задаче (1.1)—(1.2).

Пусть P — строго гиперболический оператор, задающий левую часть уравнения (0.1), а L_j — однородные псевдодифференциальные операторы первого порядка, символы которых, соответственно, $\lambda_j(t, x, \xi)$ — корни главного символа $p_0(t, x, \xi)$ оператора P . Тогда

$$P - P_m \prod_{j=1}^m (D_t - L_j) \in \mathfrak{X}_{m-1}.$$

Обозначим этот оператор через Q . В качестве S возьмем какой-нибудь строго гиперболический оператор порядка $m-1$. Пусть B — слабо коммутирующее с P продолжение оператора S . Тогда в некоторой окрестности гиперплоскости $t=0$ оператор B будет строго гиперболическим. Применим к уравнению (0.1) оператор B . Воспользовавшись соотношением (1.1), получаем уравнение

$$P_m \prod_{j=1}^m (D_t - L_j) Bv = (B + C)f + Tv. \quad (1.3)$$

Оператор P_m — эллиптический, следовательно, для него существует левый регуляризатор (параметрикс). Подействовав этим регуляризатором на обе части уравнения (1.3) и решая последовательно задачи Коши для m однородных псевдодифференциальных уравнений первого порядка, получаем гиперболическое уравнение $(m-1)$ -го порядка

$$Bv = f_1 + T_0 v, \quad (1.4)$$

где $T_0 \in \mathbb{R}_{m-1, \dots}$.

Таким образом, задача Коши для уравнения порядка m свелась к аналогичной задаче для уравнения порядка $m-1$. Осуществляя индукцию по порядку уравнения, приходим к легко обрабатываемому уравнению нулевого порядка.

§ 2. О главных минорах безуглянты

Для дальнейшего нам понадобится формула, выражающая главные миноры безуглянты двух полиномов через корни этих полиномов.

Согласно [7], каждым двум полиномам $f(x) = \sum_{k=0}^m a_k x^k$ и $g(x) = \sum_{k=0}^m b_k x^k$ ($a_m \neq 0$) сопоставим симметрическую матрицу $B(f, g) = \|b_{ij}\|_{i, j=k+1}^m$, определяемую равенством

$$\frac{f(x)g(y) - f(y)g(x)}{x-y} = \sum_{i, j=1}^m b_{ij} x^{i-1} y^{j-1}$$

и называемую безуглянтой полиномов f и g . В случае, если порядок полинома g меньше m , этот полином достраивается до полинома порядка m нулями при старших степенях.

Как показано в работе [8], безугланта выражается через коэффициенты полиномов посредством следующей формулы

$$B = \begin{pmatrix} a_1 & \dots & a_m \\ \vdots & & \\ a_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_0 & \dots & b_{m-1} \\ \vdots & & \\ 0 & b_0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} b_1 & \dots & b_m \\ \vdots & & \\ b_m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 & \dots & a_{m-1} \\ \vdots & & \\ 0 & a_0 \end{pmatrix}, \quad (2.1)$$

в правой части которой стоят треугольные матрицы и ганкелевы матрицы.

Пусть x_1, \dots, x_m — корни полинома f , а y_1, \dots, y_m — корни полинома g . Обозначим через $|b_{ij}|_{i, j=k+1}^m$, $k=1, \dots, m$, главные миноры безуглянты, отсчитываемые от правого нижнего угла.

Лемма. Пусть все корни полинома f — простые. Тогда

$$|b_{ij}|_{i, j=k+1}^m = a_m^{2(m-k)} \sum_{\substack{(i_1, \dots, i_{m-k}) \subset (1, \dots, m) \\ i_1 < i_2 < \dots < i_{m-k}}} \frac{g(x_{i_1}) \dots g(x_{i_{m-k}})}{f'(x_{i_1}) \dots f'(x_{i_{m-k}})} \times \\ \times \prod_{\substack{(j_1, j_2) \subset (1, \dots, m-k) \\ j_1 < j_2}} (x_{j_1} - x_{j_2})^2. \quad (2.2)$$

Замечание 2. Формула для главных миноров безуглянты приведена в предположении, что хотя бы один из полиномов имеет простые корни. В известной автору литературе она не встречается. Выражение для случая, когда оба полинома имеют кратные корни, получается из (2.2) предельным переходом и имеет несколько громоздкий вид.

Доказательство. Как показано в работе [8]

$$|b_{ij}|_{i, j=k+1}^m = (-1)^{\frac{(m-k)(m-k-1)}{2}} \begin{vmatrix} a_m \cdots a_{k+1} & a_k \cdots a_{2k-m+1} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & a_m & a_{m-1} \cdots a_k \\ \hline b_m \cdots b_{k+1} & b_k \cdots b_{2k-m+1} \\ \vdots & \vdots \\ 0 & b_m & b_{m-1} \cdots b_k \end{vmatrix}.$$

Очевидно, что этот определитель равен следующему

$$(-1)^{\frac{(m-k)(m-k-1)}{2}} \begin{vmatrix} a_m \cdots a_0 & 0 \\ 0 & a_m \cdots a_0 \\ \hline b_m \cdots b_0 & 0 \\ 0 & b_m \cdots b_0 \\ \hline 0 & I_k \end{vmatrix}, \quad (2.3)$$

где I_k — единичная матрица размера $k \times k$.

Умножим определитель (2.3) на следующий определитель Вандермонда:

$$\begin{vmatrix} x_1^{2m-k-1} \cdots x_m^{2m-k-1} & y_1^{2m-k-1} \cdots y_{m-k}^{2m-k-1} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & \cdots & 1 \end{vmatrix} = \frac{(-1)^{\frac{m(m-k)}{2}}}{a_m^{m-k}} f(y_1) \cdots f(y_{m-k}) \prod_{1 < i_1 < i_2 < m} (x_{i_1} - x_{i_2}) \prod_{1 < j_1 < j_2 < m-k} (y_{j_1} - y_{j_2}). \quad (2.4)$$

В результате получаем определитель

$$(-1)^{\frac{(m-k)(m-k-1)}{2}} \times \begin{vmatrix} 0 & y_1^{m-k-1} f(y_1) \cdots y_{m-k}^{m-k-1} f(y_{m-k}) \\ \vdots & \vdots \\ f(y_1) & \cdots & f(y_{m-k}) \\ \hline x_1^{m-k-1} g(x_1) \cdots x_m^{m-k-1} g(x_m) & 0 \\ \vdots & \vdots \\ g(x_1) & \cdots & g(x_m) \\ \hline x_1^{k-1} & \cdots & x_m^{k-1} & y_1^{k-1} & \cdots & y_{m-k}^{k-1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & \cdots & 1 & 1 & \cdots & 1 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{aligned}
 &= (-1)^{m(m-k) + \frac{(m-k)(m-k-1)}{2}} f(y_1) \cdots f(y_{m-k}) \prod_{\substack{1 < j_1 < j_2 < \dots < m-k \\ j_1 < j_2}} (y_{j_1} - y_{j_2}) \times \\
 &\times \sum_{\substack{(i_1, \dots, i_{m-k}) \subset (1, \dots, m) \\ i_1 < i_2 < \dots < i_{m-k}}} (-1)^{i_1 + \dots + i_{m-k} + \frac{(m-k)(m-k+1)}{2}} g(x_{i_1}) \cdots g(x_{i_{m-k}}) \times \\
 &\times \prod_{\substack{(p_1, p_2) \subset (i_1, \dots, i_{m-k}) \\ p_1 < p_2}} (x_{p_1} - x_{p_2}) \prod_{\substack{(q_1, q_2) \subset (1, \dots, m) \setminus (i_1, \dots, i_{m-k}) \\ q_1 < q_2}} (x_{q_1} - x_{q_2})
 \end{aligned}$$

Отсюда и из (2.4) получаем равенство

$$\begin{aligned}
 |b_{i,j}|_{j=k+1}^m &= a_m^{m-k} (-1)^{\frac{(m-k)(m-k-1)}{2}} \sum_{\substack{(i_1, \dots, i_{m-k}) \subset (1, \dots, m) \\ i_1 < i_2 < \dots < i_{m-k}}} g(x_{i_1}) \cdots g(x_{i_{m-k}}) \times \\
 &\times \left(\prod_{\substack{j_1 \in (i_1, \dots, i_{m-k}) \\ j_2 \in (1, \dots, m) \setminus (i_1, \dots, i_{m-k})}} (x_{j_1} - x_{j_2}) \right)^{-1}
 \end{aligned}$$

из которого следует формула (2.2).

§ 3. Сведение задачи о построении слабо коммутующего продолжения оператора к симметрическим системам

Будем исходить из асимптотического разложения

$$p_j(t, x, \xi) = \sum_{k=0}^{\infty} p_{j,k}(t, x, \xi), \tag{3.1}$$

где $p_{j,k}(t, x, \xi)$ — гладкая функция, однородная степени $m-j-k$ по ξ . Аналогичные разложения имеют место для символов b_j, q_j, s_j, c_j операторов B_j, Q_j, S_j, C_j .

Обозначим через Ω_1 верхнетреугольную теплицеву матрицу

$$\begin{pmatrix} p_{m,0} & \cdots & p_{1,0} \\ & \ddots & \\ 0 & & p_{m,0} \end{pmatrix}, \tag{3.2}$$

через b^k и s^k — векторы $(b_{0,k}, \dots, b_{m-1,k})^{tr}$ и $(s_{0,k}, \dots, s_{m-1,k})^{tr}$, а через u_k и φ_k — векторы $(u_{1,k}, \dots, u_{m,k})^{tr}$ и $(\varphi_{1,k}, \dots, \varphi_{m,k})^{tr}$, получающиеся из b^k и s^k преобразованием

$$u_k = \Omega_1^{-1} b^k, \varphi_k = \Omega_1^{-1} s^k. \tag{3.3}$$

Пусть M — некоторая квадратная матрица. Обозначим через M^* матрицу, получающуюся из M транспонированием относительно второй диагонали, т.е. $M^* = (JMJ)^{tr}$, где $J = \|\delta_{l, n+1-l}\|$.

Теорема 1. Задача (1.1) — (1.2) эквивалентна следующей последовательности задач Коши для систем первого порядка на кокасательном расслоении

$$A_0 \frac{\partial u_k}{\partial t} = \sum_{i=1}^n A_i \frac{\partial u_k}{\partial x_i} + \sum_{i=1}^n A_i^* \frac{\partial u_k}{\partial \xi_i} + A u_k + F_k(t, x, \xi; u_0, \dots, u_{k-1}), \quad k=0, 1, 2, \dots, \quad (3.4)$$

$$u_k(0, x, \xi) = \varphi_k(x, \xi). \quad (3.5)$$

Все матрицы, входящие в (3.4), размера $m \times m$ и гладкие по t, x, ξ . Матрицы A_0, A_i, A_i^* — симметрические:

$$A_0 = B(p_0(t, x, \tau, \xi), \frac{\partial}{\partial \tau} p_0(t, x, \tau, \xi))^n, \quad (3.6)$$

$$A_i = -B(p_0(t, x, \tau, \xi), \frac{\partial}{\partial \xi_i} p_0(t, x, \tau, \xi))^n, \quad (3.7)$$

$$A_i^* = B(p_0(t, x, \tau, \xi), \frac{\partial}{\partial x_i} p_0(t, x, \tau, \xi))^n. \quad (3.8)$$

Из теоремы 1 и леммы следует, что главные миноры Δ_k матрицы A_0 оказываются равными величинам:

$$\Delta_1 = m p_{m,0}^2, \quad \Delta_k = p_{m,0}^{2k} \sum_{\substack{(i_1, \dots, i_k) \subset (1, \dots, m) \\ i_1 < \dots < i_k}} \prod_{\substack{(j_1, l_1) \subset (i_1, \dots, i_k) \\ j_1 < l_1}} (\lambda_{j_1} - \lambda_{l_1})^2, \quad k=2, \dots, m. \quad (3.9)$$

Отсюда следует

Теорема 2. Если оператор P — строго гиперболический, то тогда матрица A_0 — положительно определенная и, следовательно, система (3.4) — симметрическая гиперболическая (по Фридрихсу).

Для того, чтобы выписать матрицу A введем некоторые вспомогательные матрицы.

Пусть Ω_2 и Ω_3 — ганкелевы матрицы

$$\Omega_2 = \begin{pmatrix} p_{m-1,0} & \dots & p_{0,0} \\ \vdots & & \\ p_{0,0} & & 0 \end{pmatrix}, \quad (3.10)$$

$$\Omega_3 = \begin{pmatrix} m p_{m,0} & (m-1) p_{m-1,0} & \dots & p_{1,0} \\ (m-1) p_{m-1,0} & & & \\ \vdots & & & \\ p_{1,0} & & & 0 \end{pmatrix} \quad (3.11)$$

и Ω_4 — верхнетреугольная теплицева матрица:

$$\begin{pmatrix} 0 & m p_{m,0} & \dots & 2 p_{2,0} \\ & & & \vdots \\ & & & m p_{m,0} \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}. \quad (3.12)$$

Обозначим, далее

$$\Omega_3 = \begin{pmatrix} 0 & D_t p_{m,0} & 2D_t p_{m-1,0} & \cdots & (m-1) D_t p_{2,0} \\ & & 2D_t p_{m,0} & \cdots & (m-1) D_t p_{3,0} \\ & & & & \vdots \\ & 0 & & & (m-1) D_t p_{m,0} \\ & & & & 0 \end{pmatrix} \quad (3.13)$$

и

$$\Omega_4 = \begin{pmatrix} 0 & D_t p_{m-1,0} & \cdots & (m-1) D_t p_{1,0} \\ 0 & D_t p_{m-2,0} & \cdots & (m-1) D_t p_{0,0} \\ \vdots & \vdots & & 0 \\ 0 & D_t p_{0,0} & & \end{pmatrix}, \quad (3.14)$$

а также

$$R^I = \begin{pmatrix} R_{m-1} & \cdots & R_0 \\ \vdots & & \\ R_0 & & 0 \end{pmatrix}, \quad R^{II} = \begin{pmatrix} R_m & \cdots & R_1 \\ & & \vdots \\ 0 & & R_m \end{pmatrix}, \quad (3.15)$$

где $R_j = (j+1) p_{j+1,0} D_t - i \{p_{j,0}, \cdot\} - q_{j,0}$, $j=0, 1, \dots, m-1$, $R_m = -i \{p_{m,0}, \cdot\}$, $\{, \}$ — скобка Пуассона.

Как будет показано ниже (§ 4), матрица A выражается следующей формулой:

$$A = -i(R^I - \Omega_2 \Omega_1^{-1} R^{II} + \Omega_2 \Omega_1^{-1} \Omega_3 - \Omega_4) \Omega_1. \quad (3.16)$$

§ 4. Доказательство теоремы 1

Вычислим сначала коммутатор

$$[P, B] = \sum_{k=0}^m \sum_{l=0}^{m-1} [P_k D_t^k, B_l D_t^l]. \quad (4.1)$$

Имеет место равенство

$$\begin{aligned} [P_k D_t^k, B_l D_t^l] &= \sum_{j=0}^{k-1} \binom{j}{k} P_k (D_t^{k-j} B_l) D_t^{l+j} - \\ &- \sum_{j=0}^{l-1} \binom{j}{l} B_l (D_t^{l-j} P_k) D_t^{k+j} + [P_k, B_l]. \end{aligned} \quad (4.2)$$

Подставляя (4.2) в (4.1) и меняя порядок суммирования, получаем

$$\begin{aligned} [P, B] &= \sum_{k=0}^{2(m-1)} \sum_{j=\max(0, k+1-m)}^{\min(m-1, k)} \sum_{l=1}^{m-j} \binom{l}{l+j} P_{l+j} (D_t^l B_{k-j}) D_t^k - \\ &- \sum_{k=0}^{2(m-1)} \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(k, m-2)} \sum_{l=1}^{m-1-l} \binom{l}{l+j} B_{l+j} (D_t^l P_{k-j}) D_t^k + \\ &+ \sum_{k=0}^{2m-1} \sum_{j=\max(0, k-m+1)}^{\min(k, m)} [P_j, B_{k-j}] D_t^k. \end{aligned}$$

С другой стороны

$$CP = \sum_{k=0}^{m-1} \sum_{l=0}^m \sum_{j=0}^k \binom{j}{k} C_k (D_t^{k-l} P_l) D_t^{l+j}$$

или, изменив порядок суммирования

$$CP = \sum_{k=0}^{2m-1} \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(m-1, k)} \sum_{l=0}^{m-1-j} \binom{l}{l+j} C_{l+j} (D_i^l P_{k-j}) D_i^k.$$

Аналогично

$$QB = \sum_{k=0}^{2m-2} \sum_{j=\max(0, k+1-m)}^{\min(m-1, k)} \sum_{l=0}^{m-1-j} \binom{l}{l+j} Q_{l+j} (D_i^l B_{k-j}) D_i^k.$$

Приравняв в равенстве (1.1) коэффициенты при одинаковых степенях D_i , получаем следующую систему из $2m$ операторных равенств

$$\begin{aligned} & \sum_{j=\max(0, k+1-m)}^{\min(k, m-1)} \sum_{l=1}^{m-j} \binom{l}{l+j} P_{l+j} (D_i^l B_{k-j}) - \\ & - \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(k, m-2)} \sum_{l=1}^{m-1-j} \binom{l}{l+j} B_{l+j} (D_i^l P_{k-j}) + \\ & + \sum_{j=\max(0, k-m+1)}^{\min(m, k)} [P_j, B_{k-j}] - \\ & - \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(m-1, k)} \sum_{l=0}^{m-j-1} \binom{j}{l+j} C_{l+j} (D_i^l P_{k-j}) - \\ & - \sum_{j=\max(0, k+1-m)}^{\min(m-1, k)} \sum_{l=0}^{m-j-1} \binom{j}{l+j} Q_{l+j} (D_i^l B_{k-j}) = 0 \pmod{\mathfrak{M}_{0, -\infty}}, \\ & k = 0, 1, \dots, 2m-2, \\ & [P_m, B_{m-1}] = C_{m-1} P_m. \end{aligned}$$

Приведенные выше равенства псевдодифференциальных операторов перепишем в виде равенств для их символов. Используя асимптотические разложения символов, последовательно получаем системы уравнений, сначала на главные символы, а затем на следующие члены разложения. Для того, чтобы получить главную часть равенства, надо положить $l = 1$ в левой части и $l = 0$ в правой. Получаем

$$\begin{aligned} & \sum_{j=\max(0, k+i-m)}^{\min(m-1, k)} (j+1) p_{j+1, 0} D_i b_{k-j, \nu} - \\ & - \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(k, m-2)} (j+1) h_{j+1, \nu} D_i p_{k-j, 0} - \\ & - i \sum_{j=\max(0, k-m+1)}^{\min(k, m)} \{p_j, 0, b_{k-j, \nu}\} - \sum_{j=\max(0, k-m)}^{\min(m-1, k)} c_j, \nu p_{k-j, 0} - \\ & - \sum_{j=\max(0, k-m+1)}^{\min(m-1, k)} q_{j, 0} b_{k-j, \nu} = F_k(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{\nu-1}; c_0, \dots, c_{\nu-1}) \end{aligned}$$

для $k = 0, 1, 2, \dots, 2m-2$,

$$-i \{p_m, 0, b_{m-1, \nu}\} - c_{m-1, \nu} p_{m, 0} = F_{2m-1}(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{\nu-1}; c_0, \dots, c_{\nu-1}),$$

где $\nu = 0, 1, 2, \dots$.

Для удобной записи этих уравнений воспользуемся операторами (3.15). Рассмотрим сначала последние m уравнений, т. е. когда $k \geq m$. Они выглядят следующим образом:

$$\sum_{j=k+1-m}^m R_j b_{k-j, \nu} - \sum_{j=k-m}^{m-2} (j+1) b_{j+1, \nu} D_t p_{k-j, 0} - \\ - \sum_{j=k-m}^{m-1} c_{j, \nu} p_{k-j, 0} = F_k(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{-1}; c_0, \dots, c_{-1}),$$

$$k = m, m+1, \dots, 2m-2,$$

$$-i \{p_{m, 0}, b_{m-1, \nu}\} - c_{m-1, \nu} p_{m, 0} = F_{2m-1}(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{-1}; c_0, \dots, c_{-1}).$$

Оставшиеся m уравнений ($0 \leq k \leq m-1$) записываются так:

$$\sum_{j=0}^k R_j b_{k-j, \nu} - \sum_{j=0}^{\min(k, m-2)} (j+1) b_{j+1, \nu} D_t p_{k-j, 0} - \\ - \sum_{j=0}^k c_{j, \nu} p_{k-j, 0} = F_k(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{-1}; c_0, \dots, c_{-1}).$$

Для дальнейшего исследования полученной системы удобно переписать ее в матричном виде, разбив предварительно на две системы. Используя обозначения (3.2), (3.10)–(3.15), получаем

$$R^{II} b^{\nu} - \Omega_1 c^{\nu} - \Omega_5 b^{\nu} = \Phi_1(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{-1}; c_0, \dots, c_{-1}),$$

$$R^I b^{\nu} - \Omega_2 c^{\nu} - \Omega_6 b^{\nu} = \Phi_2(t, x, \xi; b_0, \dots, b_{-1}; c_0, \dots, c_{-1}),$$

где $\Phi_1 = (F_m, \dots, F_{2m-1})^T$, $\Phi_2 = (F_0, \dots, F_{m-1})^T$.

По предположению, оператор P_m — эллиптический, следовательно

$$\det \Omega_1 = p_{m, 0}^m \neq 0.$$

Из первой системы определим вектор

$$c^{\nu} = \Omega_1^{-1} R^{II} b^{\nu} - \Omega_1^{-1} \Omega_5 b^{\nu} - \Omega_1^{-1} \Phi_1,$$

подставим его во вторую и произведем замену неизвестной функции (3.3).

В результате система запишется следующим образом:

$$(R^I \Omega_1 - \Omega_2 \Omega_1^{-1} R^{II} \Omega_1 + \Omega_2 \Omega_1^{-1} \Omega_5 \Omega_1 - \Omega_6 \Omega_1) u^{\nu} = \Phi_2 - \Omega_2 \Omega_1^{-1} \Phi_1.$$

Расписав в этой системе операторы R_j и используя тот простой факт, что треугольные верхнетреугольные матрицы коммутируют, получаем систему (3.4), где

$$A_0 = \Omega_2 \Omega_1 - \Omega_2 \Omega_4, \quad (4.3)$$

$$A_{\nu} = \Omega_2 \Omega_{1\nu} - \Omega_{2\nu} \Omega_1, \quad (4.4)$$

$$A^{\nu} = \Omega_{2\nu} \Omega_1 - \Omega_2 \Omega_{1\nu}, \quad (4.5)$$

и матрица A определяется выражением (3.16). Из этих соотношений и из (2.1) следуют равенства (3.6)–(3.8).

§ 5. Оператор второго порядка

Рассмотрим пару операторов $P = D_t^2 + P_1 D_t + P_0$ и $Q = Q_1 D_t + Q_0$. Задача (1.1) — (1.2) эквивалентна задаче Коши для системы (3.4), где, в силу (4.3) — (4.5) и (3.16)

$$A_0 = \begin{pmatrix} 2 & p_{1,0} \\ p_{1,0} & p_{1,0}^2 - 2p_{0,0} \end{pmatrix},$$

$$A_x = - \begin{pmatrix} p_{1,0} \xi_x & p_{0,0} \xi_x \\ p_{0,0} \xi_x & p_{1,0} p_{0,0} \xi_x - p_{0,0} p_{1,0} \xi_x \end{pmatrix},$$

$$A_y = \begin{pmatrix} p_{1,0} \xi_y & p_{0,0} \xi_y \\ p_{0,0} \xi_y & p_{1,0} p_{0,0} \xi_y - p_{0,0} p_{1,0} \xi_y \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} i q_{1,0} & i q_{0,0} - p_{1,0} \\ i q_{0,0} & i q_{0,0} p_{1,0} - i q_{1,0} p_{0,0} + p_{0,0} - p_{1,0} p_{1,0} - |p_{0,0}, p_{1,0}| \end{pmatrix}.$$

Рассмотрим теперь уравнение

$$u_{tt} - \sum_{i,j=1}^n a_{ij} u_{x_i x_j} + a_0 u_t + \sum_{j=1}^n a_j u_{x_j} + au = f, \quad (5.1)$$

где $\|a_{ij}\|$ — симметрическая матрица.

Оператор, задающий это уравнение, имеет следующий вид:

$$P = D_t^2 - \sum_{i,j=1}^n a_{ij} D_{x_i} D_{x_j} - i a_0 D_t - i \sum_{j=1}^n a_j D_{x_j} - a$$

и, следовательно, $p_{1,0} = 0$, $p_{0,0} = - \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j$.

Оператор Q находим из условия

$$P = (D_t - L_1)(D_t - L_2) + Q, \quad (5.2)$$

где L_1, L_2 — однородные псевдодифференциальные операторы первого порядка, символы которых

$$l_1 = \lambda, \quad l_2 = -\lambda, \quad \text{где } \lambda = \sqrt{\sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j}.$$

Из (5.2) следуют равенства

$$P_1 + L_1 + L_2 = Q_1,$$

$$P_0 - L_1 L_2 + [D_t, L_2] = Q_0.$$

Переписав эти операторные равенства в виде равенств для символов, получаем первые члены асимптотических разложений операторов Q_1 и Q_0 :

$$q_{1,0} = -i a_0,$$

$$q_{0,0} = -i \sum_{j=1}^n a_j \xi_j + i \frac{\partial \lambda}{\partial t} - i \sum_{j=1}^n \frac{\partial \lambda}{\partial \xi_j} \frac{\partial \lambda}{\partial x_j}.$$

Таким образом, из вышеизложенного следует, что задача Коши для уравнения (5.1) сводится к последовательности задач Коши для симметрических гиперболических систем:

$$\begin{aligned} & \left(\begin{array}{cc} 2 & 0 \\ 0 & 2 \sum_{i,j=1}^n a_{ij} \xi_i \xi_j \end{array} \right) \frac{\partial u_k}{\partial t} = \sum_{v=1}^n \left(\begin{array}{cc} 0 & 2 \sum_{j=1}^n a_{vj} \xi_j \\ 2 \sum_{j=1}^n a_{vj} \xi_j & 0 \end{array} \right) \frac{\partial u_k}{\partial x_v} + \\ & + \sum_{v=1}^n \left(\begin{array}{cc} 0 & - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial a_{ij}}{\partial x_v} \xi_i \xi_j \\ - \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial a_{ij}}{\partial x_v} \xi_i \xi_j & 0 \end{array} \right) \frac{\partial u_k}{\partial \xi_v} + \quad (5.3) \\ & + \left(\begin{array}{cc} a_0 & - \frac{\partial \lambda}{\partial t} + \sum_{j=1}^n \left(a_j \xi_j + \frac{\partial \lambda}{\partial \xi_j} \frac{\partial \lambda}{\partial x_j} \right) \\ - \frac{\partial \lambda}{\partial t} + \sum_{j=1}^n \left(a_j \xi_j + \frac{\partial \lambda}{\partial \xi_j} \frac{\partial \lambda}{\partial x_j} \right) & \sum_{i,j=1}^n \left(a_0 a_{ij} - \frac{\partial a_{ij}}{\partial t} \right) \xi_i \xi_j \end{array} \right) u_k + F_k. \end{aligned}$$

Интересно сравнить предложенный способ сведения уравнения (5.1) к симметрическим системам с методом К. Фридрикса, приводящим к следующей симметрической гиперболической системе:

$$\begin{aligned} & \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{array} \right) \frac{\partial u}{\partial t} = \sum_{v=1}^n \left(\begin{array}{cccc} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & a_{1v} & \dots & a_{nv} \\ 0 & a_{1v} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_{nv} & 0 & \dots & 0 \end{array} \right) \frac{\partial u}{\partial x_v} - \\ & - \left(\begin{array}{cccc} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ a & a_0 & a_1 & \dots & a_n \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{array} \right) u + F. \quad (5.4) \end{aligned}$$

Бросаются в глаза следующие два признака, отличающие системы (5.4) и (5.3). Во-первых, матрицы, входящие в систему (5.4), имеют размеры $(n+2) \times (n+2)$, в то время как матрицы, входящие в систему (5.3), — размера 2×2 . И вообще, при симметризации (3.4) число уравнений всегда равно порядку исходного уравнения.

Во-вторых, в систему (5.4) входит столько же независимых переменных, сколько их было в исходном уравнении, а в системе (5.3) число независимых переменных удваивается. Существенным является то обстоятельство, что пространственные и двойственные к ним переменные в системе (3.4), по существу, равнозначны.

По всей вероятности, предложенный подход может быть использован при построении коротковолновых асимптотик. В связи с этим было бы небезынтересно выяснить его связь с методом канонического оператора В. П. Маслова (см., например, [9], [10]).

В заключение автор выражает благодарность А. Б. Нерсисяну за плодотворные обсуждения.

Институт математики
АН Армянской ССР

Поступила 26.X.1984

Ռ. Գ. ՀԱՅՐԱՊԵՏՅԱՆ. Հիպերբոլական նավասարման նամար Կոշու խնդրի բերումը սիմետրիկ նամակարգերին (ամփոփում)

Առաջարկվում է նոր մոտեցում հիպերբոլական հավասարումների համար սիմետրիզացման խնդրում, որը թույլ է տալիս կամայական կարգի հիպերբոլական հավասարման համար Կոշու խնդիրը բերել սիմետրիկ հիպերբոլական (ըստ Ֆրիդրիխսի) համակարգերի շարքին:

R. G. AIRAPETYAN. *Reduction of the Cauchy problem for a hyperbolic equation to symmetric systems (summary)*

The paper describes a new approach to the problem of symmetrization of hyperbolic equations, permitting to reduce the study of the Cauchy problem for a hyperbolic equation of arbitrary order to the study of series of symmetric hyperbolic systems of the differential equations of first order.

ЛИТЕРАТУРА

1. С. К. Годунов, В. И. Костин. Приведение гиперболического дифференциального уравнения к симметрической гиперболической системе в случае двух пространственных переменных, Сиб. мат. ж., 21, № 6, 1980, 3—20.
2. Т. Ю. Михайлова. Симметризация инвариантных гиперболических уравнений, ДАН СССР, 270, № 3, 1983, 546—550.
3. С. К. Годунов, В. М. Гордиенко. Смешанная задача для волнового уравнения, Новосибирск: ВЦ СО АН СССР, Препринт № 46, 1977, с. 30.
4. С. К. Годунов, В. М. Гордиенко. Смешанная задача для волнового уравнения, Дифференциальные уравнения с частными производными, Труды семинара С. А. Соболева, № 2, 1977, 5—31.
5. Р. Г. Айрапетян. Смешанная задача для вырождающихся гиперболических уравнений второго порядка при нарушении равномерного условия Лопатинского, ДАН Арм.ССР, 65, № 1, 1977, 3—9.
6. Р. Г. Айрапетян. Об эквивалентных формах условия Лопатинского для гиперболических уравнений второго порядка, ДАН Арм.ССР, 67, № 1, 1978, 18—24.
7. М. Г. Крейн, М. А. Неймарк. Метод симметрических и эрмитовых форм в теории отделения корней алгебраических уравнений, Харьков, 1936, с. 44.
8. Ф. И. Ландер. Безутианта и обращение ганкелевых и теплицевых матриц, Математические исследования, Кишинев, 9, № 2 (32), 1974, 69—87.
9. В. П. Маслов, М. В. Федорюк. Квазиклассическое приближение для уравнений квантовой механики, М., Наука, 1976.
10. А. С. Мищенко, Б. Ю. Стернин, В. Е. Шаталов. Лагранжевы многообразия и метод канонического оператора, М., Наука, 1978.
11. В. В. Иванов. Строго гиперболические полиномы, не допускающие гиперболической симметризации, Новосибирск, Институт математики СО АН СССР, Препринт № 77, 1984, с. 15.