

Д. М. ЧАУСОВСКИЙ

ОТКРЫТЫЕ СИСТЕМЫ НА ГРАФАХ

1. Операторный узел—фундаментальное понятие спектральной теории несамосопряженных операторов [1]. М. С. Лившиц показал, что понятие операторного узла адекватно понятию открытой системы [2, 3], и это послужило толчком к работам по применению теории несамосопряженных операторов [4, 5].

В настоящей статье строится некоторый класс открытых систем на LC -графах, находятся связанные с ними операторные узлы, исследуется возможность реализации абстрактно заданного операторного узла с помощью LC -графа. При этом используются методы изучения RLC -графов, предложенные в [6]. Один подкласс рассматриваемого класса был ранее построен и изучен в [5].

2. *Открытой системой* F (или линейным автоматом) называется совокупность двух линейных пространств \bar{E} и \bar{H} , для которых определены линейные отображения R и S пространства \bar{E} в \bar{H} и пространства \bar{E} в себя. \bar{E} называется пространством входов и выходов, \bar{H} —пространством

внутренних состояний. Систему \bar{F} будем обозначать так: $\bar{F} \left(\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R \rightarrow \bar{H} \end{array} \right)$.

Операторный узел—это совокупность двух гильбертовых пространств E и H и трех линейных операторов T, Γ, J , связанных соотношением $T - T^* = i\Gamma J \Gamma^*$; при этом T действует из H в H , J —самосопряженный унитарный оператор в E , Γ действует из E в H . Операторный узел обозначается так: $\left[\begin{array}{ccc} T & \Gamma & J \\ H & & E \end{array} \right]$.

В дальнейшем через \bar{E}, \bar{H}, \dots мы будем обозначать линейные пространства вектор-функций вещественного аргумента t ($t_0 \leq t \leq t_1$), значения которых принадлежат гильбертовым пространствам E, H, \dots соответственно. По определению операторный узел $\left[\begin{array}{ccc} T & \Gamma & J \\ H & & E \end{array} \right]$ при-

надлежит открытой системе $\bar{F} \left(\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R \rightarrow \bar{H} \end{array} \right)$, если для каждого $\varphi^- \in \bar{E}$ и $\psi = R\varphi^-$ выполнены соотношения

$$i \frac{d\psi(t)}{dt} + T\psi(t) = \Gamma\varphi^-(t), \quad S\varphi^- = \varphi^- - iJ\Gamma^*\psi.$$

3. Пусть G —конечный ориентированный граф (в вопросах, относящихся к графам, мы придерживаемся терминологии [7, 8]; по терминологии [9] G —мультиграф). Отметим в нем μ ребер, называемые далее *внешними*. Остальные ребра назовем *внутренними*. Множество внутренних ребер разобьем на два класса: L -ребра (обозначаемые q_{Li} , $1 \leq i \leq \mu$) и C -ребра (обозначаемые q_{Cj} , $1 \leq j \leq \nu$). Каждому внутреннему ребру поставим в соответствие положительное число, называемое *параметром* ребра. Параметры ребер q_{Li} обозначим L_i , параметры ребер q_{Cj} — через C_j . Граф G с отмеченными в нем внешними L - и C -ребрами, и набор параметров L_i , C_j образуют по определению LC -граф. Пусть число внешних ребер четно и равно $2m$. Половину внешних ребер назовем *входными* и обозначим через q_k^- , $1 \leq k \leq m$, остальные — *выходными* и обозначим через q_k^+ , $1 \leq k \leq m$. Предположим, что g_1 : не существует циклов, образованных только входными и еще разве лишь C -ребрами; g_2 : для каждой пары ребер q_k^- и q_k^+ ($1 \leq k \leq m$) существует цикл, содержащий, кроме q_k^- и q_k^+ , еще разве лишь C -ребра, и в этом цикле q_k^- и q_k^+ ориентированы одинаково.

Класс таких LC -графов назовем *классом* Ω . Заметим, что из g_1 и g_2 следует g_3 : не существует сечений, состоящих только из выходных ребер и еще разве лишь L -ребер.

Теорема 1. Пусть G — LC -граф класса Ω . Поставим в соответствие каждому входному ребру q_k^- две непрерывные комплексные функции $V_k^-(t)$, $I_k^-(t)$, $t_0 \leq t \leq t_1$. Тогда каждому внутреннему ребру и каждому выходному ребру можно поставить в соответствие две функции V_{Li} , I_{Li} , V_{Cj} , I_{Cj} , V_k^+ , I_k^+ (обозначения функций согласованы с обозначениями ребер), набор которых вместе с функциями V_k^- , I_k^- удовлетворяет условиям:

K1. Для каждого цикла Q графа G $\sum_{q \in Q} (-1)^{\delta(q)} V_q \equiv 0$, где $\delta(q) = 1$, если q —не входное ребро и его направление совпадает с направлением цикла или же q —входное ребро и его направление противоположно направлению цикла; в остальных случаях $\delta(q) = 0$.

K2. Для каждого сечения s графа G $\sum_{q \in s} (-1)^{\varepsilon(q)} I_q \equiv 0$, где $\varepsilon(q) = 0$, если направление q совпадает с ориентацией сечения, и $\varepsilon(q) = 1$ в остальных случаях.

K3. $V_{Li} = L_i \frac{dI_{Li}}{dt}$, $1 \leq i \leq \mu$; $I_{Cj} = C_j \frac{dV_{Cj}}{dt}$, $1 \leq j \leq \nu$.

Функции, отвечающие внутренним и выходным ребрам, определяются однозначно функциями V_k^- , I_k^- , $1 \leq k \leq m$ и начальными условиями, согласованными с K1 и K2.

Доказательство. Условия g_1 и g_2 позволяют построить лес f графа G (Лес графа—это совокупность деревьев, взятых по одному из каждой компоненты связности), такой, что

- f_1 : все входные ребра принадлежат f ;
 f_2 : все выходные ребра суть хорды f ;
 f_3 : любой другой лес, удовлетворяющий f_1 и f_2 , содержит не более C — ребер чем f .

Условиями f_1, f_2, f_3 лес f определяется, вообще говоря, неоднозначно. Пусть L и C -ребра, входящие в f , таковы: $q_{Li}, 1 \leq i \leq r$ и $q_{Cj}, 1 \leq j \leq p$. Введем обозначения

$$V^- = \begin{bmatrix} V_1^- \\ \vdots \\ V_m^- \end{bmatrix}, \quad I^- = \begin{bmatrix} I_1^- \\ \vdots \\ I_m^- \end{bmatrix}, \quad V_L = \begin{bmatrix} V_{L1} \\ \vdots \\ V_{Lr} \end{bmatrix}, \quad I_L = \begin{bmatrix} I_{L1} \\ \vdots \\ I_{Lr} \end{bmatrix}, \quad V_C = \begin{bmatrix} V_{C1} \\ \vdots \\ V_{Cp} \end{bmatrix},$$

$$I_C = \begin{bmatrix} I_{C1} \\ \vdots \\ I_{Cp} \end{bmatrix},$$

$$V^+ = \begin{bmatrix} V_1^+ \\ \vdots \\ V_m^+ \end{bmatrix}, \quad I^+ = \begin{bmatrix} I_1^+ \\ \vdots \\ I_m^+ \end{bmatrix}, \quad \tilde{V}_L = \begin{bmatrix} V_{L(r+1)} \\ \vdots \\ V_{Lp} \end{bmatrix}, \quad \tilde{I}_L = \begin{bmatrix} I_{L(r+1)} \\ \vdots \\ I_{Lp} \end{bmatrix},$$

$$\tilde{V}_C = \begin{bmatrix} V_{C(p+1)} \\ \vdots \\ V_{Cp} \end{bmatrix}, \quad \tilde{I}_C = \begin{bmatrix} I_{C(p+1)} \\ \vdots \\ I_{Cp} \end{bmatrix}.$$

Напишем уравнения K1 и K2 для фундаментальной системы циклов и фундаментальной системы сечений, определяемых лесом f [10]. В матричной форме эти уравнения запишутся так:

$$\begin{aligned} -A_{11}V^- + A_{12}V_L + A_{13}V_C + \tilde{V}_L &= 0, \quad I^- + B_{11}\tilde{I}_L + B_{12}\tilde{I}_C + B_{13}I^+ = 0, \\ -A_{21}V^- + A_{22}V_L + A_{23}V_C + \tilde{V}_C^+ &= 0, \quad I_L + B_{21}\tilde{I}_L + B_{22}\tilde{I}_C + B_{23}I^+ = 0, \quad (1) \\ -A_{31}V^- + A_{32}V_L + A_{33}V_C + V^+ &= 0, \quad I_C + B_{31}\tilde{I}_L + B_{32}\tilde{I}_C + B_{33}I^+ = 0. \end{aligned}$$

Матрицы

$$Q = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} & U & 0 & 0 \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & 0 & U & 0 \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & 0 & 0 & U \end{bmatrix}, \quad S = \begin{bmatrix} U & 0 & 0 & B_{11} & B_{12} & B_{13} \\ 0 & U & 0 & B_{21} & B_{22} & B_{23} \\ 0 & 0 & U & B_{31} & B_{32} & B_{33} \end{bmatrix}$$

являются соответственно фундаментальной цикломатической матрицей и матрицей сечений графа G (U — единичные матрицы надлежащих размеров). Известно [10], что $QS' = 0$. Отсюда $A_{ij} = -B_{ji}$, $i, j = 1, 2, 3$. Из условия f_3 следует, что $A_{22} = 0$, $B_{22} = 0$, а из условий g_1, g_2, g_3 последовательно получаем $A_{21} = 0$, $B_{23} = 0$, $A_{31} = U$.

Таким образом, система (1) имеет вид

$$\begin{aligned}
 -A_{11}V^- + A_{12}V_L + A_{13}V_C + \bar{V}_L = 0, \quad I^- + B_{11}\bar{I}_L - I^+ = 0, \\
 A_{23}V_C + \bar{V}_C = 0, \quad I_L + B_{21}\bar{I}_L = 0,
 \end{aligned} \quad (2)$$

$$-V^- + A_{33}V_C + V^+ = 0, \quad I_C + B_{31}\bar{I}_L + B_{32}\bar{I}_C + B_{33}I^+ = 0.$$

Положив

$$L = \begin{bmatrix} L_1 & 0 \\ 0 & L_r \end{bmatrix}, \quad \bar{L} = \begin{bmatrix} L_{r+1} & 0 \\ 0 & L_n \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} C_1 & 0 \\ 0 & C_p \end{bmatrix}, \quad \bar{C} = \begin{bmatrix} C_{p+1} & 0 \\ 0 & C_v \end{bmatrix},$$

запишем уравнения КЗ в виде

$$V_L = L \frac{dI_L}{dt}, \quad \bar{V}_L = \bar{L} \frac{d\bar{I}_L}{dt}, \quad I_C = C \frac{dV_C}{dt}, \quad \bar{I}_C = \bar{C} \frac{d\bar{V}_C}{dt} \quad (3)$$

Комбинируя уравнения (2) и (3), получим

$$\begin{aligned}
 \begin{bmatrix} \bar{L} + A_{12}LA_{12} & 0 \\ 0 & C + B_{32}\bar{C}B_{32} \end{bmatrix} \frac{d}{dt} \begin{bmatrix} \bar{I}_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & A_{13} \\ B_{31} + B_{33}B_{11} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_L \\ V_C \end{bmatrix} = \\
 = \begin{bmatrix} A_{11} & 0 \\ 0 & -B_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V^- \\ I^- \end{bmatrix},
 \end{aligned} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} V^+ \\ I^+ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V^- \\ I^- \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -A_{33} \\ B_{11} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_L \\ V_C \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} I_L \\ \bar{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -B_{21} & 0 \\ 0 & -A_{23} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_L \\ V_C \end{bmatrix} \quad (5)$$

Положим $\Delta_L = \bar{L} + A_{12}LA_{12}$, $\Delta_C = C + B_{32}\bar{C}B_{32}$, $\Delta = \begin{bmatrix} \Delta_L & 0 \\ 0 & \Delta_C \end{bmatrix}$. При помощи формулы Бинз-Коши можно показать, что Δ_L , Δ_C , Δ — положительно определенные матрицы. Поэтому уравнение (4) может быть разрешено относительно \bar{I} и V_C , каковы бы ни были непрерывные функции V^- и I^- . Если определить V^+ , I^+ , I_L , \bar{V}_C равенствами (5), а V_L , \bar{V}_L , I_C , \bar{I}_C — равенствами (3), мы получим набор функций, удовлетворяющих (2) и (3), а следовательно, и К1, К2, К3. Очевидно, все эти функции определяются однозначно функциями V^- , I^- и начальными условиями, согласованными с К1 и К2.

4. Пусть E и H — координатные гильбертовы пространства, $\dim E = 2m$, $\dim H = \mu + \nu$. Сохраним обозначения предыдущего пункта. Введем в рассмотрение вектор-функции $\varphi^- = [V_1^- \cdots V_m^-, I_m^- \cdots I_1^-]'$, $\varphi^+ = [V_1^+ \cdots V_m^+, I_m^+ \cdots I_1^+]'$, $\psi = [\sqrt{L_1} I_{L1} \cdots \sqrt{L_n} I_{Ln}, \sqrt{C_1} V_{C1} \cdots \sqrt{C_v} V_{Cv}]'$. Очевидно, φ^- , $\varphi^+ \in \bar{E}$, $\psi \in \bar{H}$. Назовем эти функции входным, выходным и внутренним векторами. Из (4) и (5) следует, что при некоторых начальных условиях [4] $\varphi^+ = S\varphi^-$, $\psi = R\varphi^-$, где S и R — линейные операторы, действующие из \bar{E} в \bar{E} и из \bar{E} в \bar{H} . Это означает, что

\bar{E}, \bar{H}, S, R образуют открытую систему $\bar{F} \left(\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R \rightarrow \bar{H} \end{array} \right)$. Ее мы будем называть открытой системой на LC-графе класса Ω .

5. Пусть E, H, H^0 — гильбертовы пространства. Открытая система $\bar{F} \left[\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R^0 \rightarrow \bar{H}^0 \end{array} \right]$ называется основой открытой системы $\bar{F} \left(\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R \rightarrow \bar{H} \end{array} \right)$,

если 1) существует линейный оператор R , действующий из H^0 в H , такой, что для каждого t и $\varphi^- \in \bar{E} R \varphi^-(t) = P R^0 \varphi^-(t), \|R \varphi^-(t)\|_H = \|R^0 \varphi^-(t)\|_{H^0}$,

2) системе \bar{F}^0 принадлежит операторный узел.

Теорема 2. Для открытой системы на LC-графе класса Ω существует основа. Операторный узел, принадлежащий основе, определяется топологией графа и параметрами ребер по формулам (7) (см. ниже).

Сохраним обозначения п. 3 и п. 4. Пусть H^0 — гильбертово пространство $\mu - r + p$ — мерных вектор-столбцов, в котором скалярное произведение $\langle g_1, g_2 \rangle$ определено равенством $\langle g_1, g_2 \rangle = g_2^* \Delta g_1$. Умножим уравнение (4) слева на $i \Delta^{-1}$. Получим

$$i \frac{dg(t)}{dt} + T g(t) = \Gamma \varphi^-(t), \tag{6}$$

где

$$g = \begin{bmatrix} \bar{I}_L \\ V_C \end{bmatrix}, T = \begin{bmatrix} 0 & i \Delta_L^{-1} A_{13} \\ i \Delta_C^{-1} (B_{31} + B_{33} B_{11}) & 0 \end{bmatrix}, \Gamma = \begin{bmatrix} i \Delta_L^{-1} A_{11} \\ 0 & -i \Delta_C^{-1} B_{33} J_m \end{bmatrix}. \tag{7}$$

Здесь и ниже J_n — квадратная матрица $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, порядок которой n

каждый раз выбирается так, чтобы действия с применением J_n имели смысл. Если подчинить g надлежащим начальным условиям, то уравнение (6) определит линейный оператор R^0 , действующий из \bar{E} в \bar{H}^0 , такой, что $g = R^0 \varphi^-$. Из (5) имеем $\varphi^+ = S \varphi^-$, где

$$S \varphi^-(t) = \varphi^-(t) - i J \Gamma^* \Delta R^0 \varphi^-(t) \tag{8}$$

($J = J_{2m}$). Таким образом, построена открытая система $\bar{F}^0 \left(\begin{array}{c} S \rightarrow \bar{E} \\ \bar{E} \leftarrow R^0 \rightarrow \bar{H}^0 \end{array} \right)$.

Рассматривая T, Γ, J как матрицы операторов T, Γ, J , действующих из \bar{H}^0 в \bar{H}^0 , из \bar{E} в \bar{H}^0 и из \bar{E} в \bar{E} соответственно, имеем $T^+ = \Delta^{-1} T^* \Delta$, $\Gamma^+ = \Gamma^* \Delta$, где T^+ и Γ^+ — матрицы операторов T^+ и Γ^+ , сопряженных по отношению к операторам T и Γ (* означает переход к комплексно сопряженной матрице). Непосредственно проверяется равенство $T^- = T^+ =$

$= i\Gamma J\Gamma^+$. так что E, H^0, T, Γ, J образуют операторный узел $\begin{bmatrix} T & \Gamma & J \\ H^0 & E & \end{bmatrix}$. В силу (6) и (8), которое может быть записано в виде $S\varphi^-(t) = \varphi^-(t) - iJ\Gamma^+R^0\varphi^-(t)$, этот узел принадлежит системе \tilde{F}^0 . Из (4) и второго равенства (5) $R = PR^0$ (определение R см. в п. 4), где оператор P представлен матрицей

$$\begin{bmatrix} -\sqrt{L}B_{21} & 0 \\ \sqrt{L} & 0 \\ 0 & \sqrt{C} \\ 0 & -\sqrt{C}A_{23} \end{bmatrix}.$$

Равенство $\|R^0\varphi^-(t)\|_{H^0} = \|R\varphi^-(t)\|_H$ проверяется непосредственно. Мы показали, что \tilde{F}^0 есть основа \tilde{F} . Теорема доказана.

Основа \tilde{F}^0 зависит от выбора леса f , поэтому мы будем называть ее *основой на лесе f* и обозначать \tilde{F}_f^0 .

6. Уравнения (2) и (3) приводят также к соотношению

$$iA \frac{d\varphi}{dt} + B\varphi = \Gamma_1 \varphi^-.$$

где

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ A_{12}\sqrt{L} & \sqrt{L} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{C} & B_{32}\sqrt{C} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$B = i \begin{bmatrix} \sqrt{L^{-1}} & B_{21} & \sqrt{L^{-1}} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & & A_{13} & \sqrt{C^{-1}} & 0 \\ 0 & (B_{31} + B_{33}B_{11}) & \sqrt{L^{-1}} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & & A_{23} & \sqrt{C^{-1}} & \sqrt{C^{-1}} \end{bmatrix}, \quad \Gamma_1 = i \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ A_{11} & 0 \\ 0 & -B_{33}I \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

При этом $BA^* - AB^* = i\Gamma_1\Gamma_1^*$, а область значений Γ_1 содержится в области значений A .

7. Пример. На схеме представлен LC -граф G класса Ω . Так как G —связный граф, то его лес состоит из одного дерева. Условиям f_1, f_2, f_3 удовлетворяет, например, дерево $\{q^-, q_{11}, q_{c1}, q_{c2}\}$. Фундаментальная система циклов, отвечающая этому дереву, такова:

$$Q_1 = \{q_{11}, q_{c1}, q_{c2}, q_{12}\}, \quad Q_2 = \{q^-, q_{11}, q_{c1}, q_{13}\}, \quad Q_3 = \{q_{c1}, q_{c2}, q_{c3}\}.$$

$$Q_4 = \{q^-, q_{c2}, q^+\}.$$

Цикломатическая матрица имеет вид

$$\begin{matrix} & q^- & q_{L1} & q_{C1} & q_{C2} & q_{L2} & q_{L3} & q_{C3} & q^+ \\ \begin{matrix} Q_1 \\ Q_2 \\ Q_3 \\ Q_4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 0 & -1 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}.$$

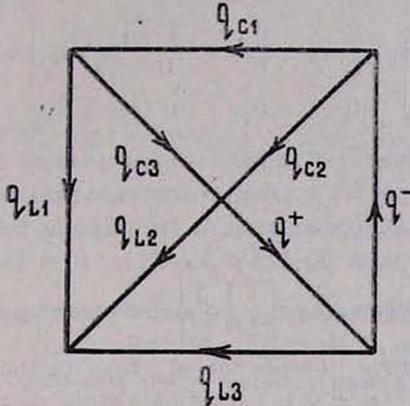


Рис. 1

В нашем случае $L = [L_1]$, $\tilde{L} = \begin{bmatrix} L_2 & 0 \\ 0 & L_3 \end{bmatrix}$, $C = \begin{bmatrix} C_1 & 0 \\ 0 & C_2 \end{bmatrix}$, $\tilde{C} = [C_3]$. Блоки

$$A_{ij} \text{ таковы: } A_{11} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}, A_{12} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}, A_{13} = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}, \\ A_{23} = [1-1], A_{33} = [0 \ 1].$$

Далее

$$\Delta_L = \tilde{L} + A_{12} L A_{12}' = \begin{bmatrix} L_1 + L_2 & L_1 \\ L_1 & L_1 + L_3 \end{bmatrix}, \Delta_C = C + B_{32} \tilde{C} B_{32}' = \\ = \begin{bmatrix} C_1 + C_3 & -C_3 \\ -C_3 & C_2 + C_3 \end{bmatrix}.$$

Согласно (6) и (7) $i \frac{dg}{dt} + Tg = \Gamma \varphi^-$, где

$$g = \begin{bmatrix} I_{L2} \\ I_{L3} \\ V_{C1} \\ V_{C2} \end{bmatrix}, T = i \begin{bmatrix} 0 & 0 & lL_3 (L_1 + L_3)l \\ 0 & 0 & -lL_2 - L_1l \\ cC_2 & cC_2 & 0 & 0 \\ -cC_1 & -cC_2 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

$$\Gamma = i \begin{bmatrix} lL_2 & 0 \\ -l(L_1 + L_2) & 0 \\ 0 & cC_3 \\ 0 & c(C_1 + C_3) \end{bmatrix}.$$

Здесь $s = (C_1 C_2 + C_1 C_3 + C_2 C_3)^{-1}$, $l = (L_1 L_2 + L_1 L_3 + L_2 L_3)^{-1}$. Переход от вектора g к вектору $\psi = [\sqrt{L_1} I_{L1}, \sqrt{L_2} I_{L2}, \sqrt{L_3} I_{L3}, \sqrt{C_1} V_{C1}, \sqrt{C_2} V_{C2}, \sqrt{C_3} V_{C3}]'$ осуществляется так: $\psi = P g$, где P — оператор с матрицей

$$\begin{bmatrix} -\sqrt{L_1} & -\sqrt{L_1} & 0 & 0 \\ \sqrt{L_2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{L_3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{C_1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{C_2} \\ 0 & 0 & -\sqrt{C_3} & \sqrt{C_3} \end{bmatrix}.$$

8. Поставим обратную задачу: каким должен быть наперед заданный операторный узел N , чтобы он принадлежал основе некоторой открытой системы на LC -графе класса Ω ? Кроме того, требуется дать способ построения графа по узлу N .

Теорема 3. Пусть $N = \begin{bmatrix} T & \Gamma & J \\ H^0 & E \end{bmatrix}$ — операторный узел, в котором E — координатное гильбертово пространство размерности $2m$, $J = J_{2m}$, $\dim H^0 = a + b$ и скалярное произведение в H^0 определено равенством $\langle g_1; g_2 \rangle = g_2 \Delta g_1$, где $\Delta = \begin{bmatrix} \Delta_L & 0 \\ 0 & \Delta_C \end{bmatrix}$, Δ_L и Δ_C — положительно определенные матрицы порядков a и b соответственно. Пусть операторы T и Γ имеют матрицы вида

$$T = i \begin{bmatrix} 0 & K \\ M & 0 \end{bmatrix}^a, \quad \Gamma = i \begin{bmatrix} P & 0 \\ 0 & -Q J_m \end{bmatrix}^a.$$

Если матрицы Δ_L и Δ_C допускают представление

$$\Delta_L = \bar{L} + A L A', \quad \Delta_C = C + B' \bar{C} B \quad (9)$$

такое, что L, \bar{L}, C, \bar{C} — положительные диагональные, и матрица

$$\begin{bmatrix} \Delta_L P A & \Delta_L K & U & 0 & 0 \\ 0 & 0 & B & 0 & U & 0 \\ U & 0 & -Q' \Delta_C & 0 & 0 & U \end{bmatrix} \quad (10)$$

является цикломатической, то узел N принадлежит основе некоторой открытой системы на LC -графе класса Ω , для которого (10) есть фундаментальная матрица циклов.

Доказательство. Построим граф G с цикломатической матрицей (10). Ребра, отвечающие столбцам подматрицы

$$\begin{bmatrix} \Delta_L P A & \Delta_L K \\ 0 & 0 & B \\ U & 0 & -Q' \Delta_C \end{bmatrix},$$

образуют лес f графа G [10]. Назовем входными, выходными, C -ребрами и L -ребрами ребра, отвечающие столбцам матриц

$$\begin{bmatrix} \Delta_L P \\ 0 \\ U \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ U \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \Delta_L K & 0 \\ B & U \\ -Q' \Delta_C & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} A & U \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

соответственно. Ребру, отвечающему k -му столбцу матрицы $\begin{bmatrix} \Delta_L K & 0 \\ B & U \\ -Q' \Delta_C & 0 \end{bmatrix}$

(матрицы $\begin{bmatrix} A & U \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$), поставим в соответствие в качестве параметра не-

нулевой элемент k -го столбца матрицы $\begin{bmatrix} C & 0 \\ 0 & \bar{C} \end{bmatrix}$ (матрицы $\begin{bmatrix} L & 0 \\ 0 & \bar{L} \end{bmatrix}$). Из

строения (10) непосредственно усматривается, что граф G обладает свойствами g_1 и g_2 , т. е. является LC -графом класса Ω . Если теперь выполнить построения п. 4, используя лес f , мы получим открытую

систему \tilde{F} и \tilde{F}_j^0 — ее основу, которой принадлежит узел N .

9. Матрицы A и B в равенствах (9), как блоки фундаментальной матрицы циклов (10), должны быть вполне унимодулярными [10]. Если найдено какое-нибудь представление Δ_L и Δ_C в виде (9), то проверка матрицы (10) на цикломатичность и построение графа G (если он существует) может быть осуществлена одним из разработанных для этого способов (см., например, [7]). Алгоритм, позволяющий представить Δ_L и Δ_C в виде (9) со вполне унимодулярными A и B (или доказать, что такого представления не существует) описан в [11]. Мы оценим размеры матриц A и B , а тем самым число шагов применения указанного алгоритма, учитывая не только полную унимодулярность A и B , но и то, что они суть блоки цикломатической матрицы. Так как число строк A равно a , а число столбцов B равно b , то остается оценить число столбцов A и число строк B . Число столбцов A совпадает с числом L -ветвей леса f , число строк B равно числу C -хорд. Покажем, что при выполнении условий теоремы 3 граф G , построенный в процессе доказательства теоремы, можно подчинить дополнительным ограничениям:

h_1 : в графе G нет двуугольников, образованных C -ребрами;

h_2 : для любых двух L -ветвей леса f существует цикл, содержащий одну из них и не содержащий другой;

h_3 : сечение, определяемое L -ветвью, содержит не менее двух L -хорд (заметим, что сечение, определяемое L -ветвью, содержит только L -хорды; это видно из строения матрицы (10)). Действительно, указываемыниже преобразования а), б), в), г) графа G затрагивают

лишь матрицы $A, B, L, \tilde{L}, C, \tilde{C}$, но не меняют матриц Δ_L и Δ_C , так что узел $\begin{bmatrix} T & \Gamma & J \\ H^0 & E \end{bmatrix}$, принадлежащий основе, остается без изменения.

а) Если две C -хорды \bar{q}_{c1} и \bar{q}_{c2} образуют двуугольник, то можно удалить одну из них, приписав другой параметр $C_1 + C_2$;

б) если C -ветвь q_{c1} и C -хорда \bar{q}_{c2} образуют двуугольник, то можно удалить хорду, приписав ветви параметр $C_1 + C_2$;

в) если две L -ветви леса q_{l1} , q_{l2} входят в одни и те же циклы, то одну из них можно стянуть*, приписав другой параметр $L_1 + L_2$;

г) если L -ветвь q_{l1} и L -хорда \bar{q}_{l2} образуют сечение, то ветвь можно стянуть, приписав хорде параметр $L_1 + L_2$.

Требуемые оценки следуют из теоремы 4.

Теорема 4. Пусть f —лес графа G класса Ω , удовлетворяющий условиям f_1, f_2, f_3 (п. 3) и h_1, h_2, h_3 . Если число L -хорд и число C -ветвей равно соответственно a и b , то число L -ветвей не превышает $\frac{1}{2} a(a-1)$, число C -хорд не превышает $\frac{1}{2} b(b-1)$.

Доказательство. 1. Оценку числа L -ветвей докажем индукцией по a . Для $a=0$ и $a=1$ она очевидна, так как в силу h_3 f вообще не имеет L -ветвей. Пусть оценка верна для $a=n$, а граф G , удовлетворяющий условиям теоремы, имеет $n+1$ L -хорду. Удалим одну L -хорду. Получим граф G' с тем же лесом f , содержащий n L -хорд и удовлетворяющий f_1, f_2, f_3 . Если условия h_2, h_3 не нарушены, то, по предположению, f содержит не более $\frac{n(n-1)}{2}$ L -ветвей, а значит, и не

более $\frac{n(n+1)}{2}$ L -ветвей. Условия h_2, h_3 могут быть нарушены лишь

в двух случаях: а) две (и только две!) L -ветви леса f в графе G' входят в одни и те же циклы; б) появляются сечения, каждое из которых состоит из одной L -ветви и одной L -хорды. Стянем одну из L -ветвей, упомянутых в а), и все L -ветви упомянутые в б). При этом всего будет стянуто не более n L -ветвей. Образовавшийся граф G'' и его лес f'' , полученный из f таким стягиванием, удовлетворяют условиям f_1, f_2, f_3 и h_1, h_2, h_3 . Кроме того, G'' имеет n L -хорд. По предположению индукции f'' содержит не более $\frac{1}{2} n(n-1)$ ветвей. По-

этому f содержит не более $\frac{n(n-1)}{2} + n = \frac{n(n+1)}{2}$ L -ветвей. 2. Оцени-

вая число C -хорд, заметим, что при добавлении к f C -хорды образуется цикл, состоящий только из C -ребер. Множество всех C -ветвей леса f распадается на несколько компонент связности G_1, G_2, \dots, G_s . Пусть они содержат m_1, m_2, \dots, m_s ребер и, следовательно, $m_1+1, m_2+1, \dots, m_s+1$ вершин. Число пар вершин в каждой компоненте связности G_k , исключая пары, состоящие из концов одной и той же C -ветви, равно

* Стягивание ребра—удаление ребра с последующим отождествлением инцидентных ему вершин.

$\frac{m_k(m_k-1)}{2}$. Так как C -хорды не могут соединять вершины, принадлежащие разным компонентам, то общее количество C -хорд не более

$$\sum_{k=1}^3 \frac{m_k(m_k-1)}{2}. \text{ Так как } m_1 + m_2 + \dots + m_3 = b, \text{ то } \sum_{k=1}^3 \frac{m_k(m_k-1)}{2} < \frac{b(b-1)}{2},$$

что и требовалось доказать.

Как нетрудно показать, верхняя граница числа C -хорд — точная. Верхняя граница числа L -ветвей, по-видимому, может быть улучшена.

Приношу глубокую благодарность А. Г. Руткасу за внимание к этой работе.

Донецкий государственный
университет

Поступило 20.XI.66

Գ. Մ. ՉԱՍՈՎՍԿԻ

ԲԱՅ ՍԻՍՏԵՄՆԵՐ ԳՐԱՅՆԵՐԻ ՎՐԱ

Ա մ փ ո փ ո լ մ

Սույն հոդվածում կառուցված է բաց սիստեմների որոշ դաս LC -գրաֆների վրա, գտնված են նրանց հետ կապված օպերատորային հանգույցները, հետազոտված է արտրակտորեն տրված օպերատորային հանգույցի իրականացման հնարավորությունը LC -գրաֆի օգնությամբ:

D. M. CHAUSOVSKY

OPEN SYSTEMS ON GRAPHS

S u m m a r y

The article deals with a class of open systems on LG -graphs and corresponding operator nodes.

The possibility of realization of a given operator node by means of LC -graphs is under consideration.

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. М. С. Бродский, Ю. А. Шмудлян. Инвариантные подпространства линейного оператора и делители его характеристической функции, УМН, XIX, 1 (115) (1964), 143—150.
2. М. С. Лившиц. О линейных физических системах, соединенных с внешним миром каналами связи, Изв. АН СССР, сер. матем., 27,5 (1963), 993—1030.
3. М. С. Лившиц. Открытые системы как линейные автоматы, Изв. АН СССР, сер. матем., 27,5 (1963), 1215—1228.
4. М. С. Лившиц. Операторы, колебания, волны (открытые системы), «Наука» (1966).
5. А. Г. Руткас. Несамосопряженные операторы в теории многополюсников, записки механико-математического факультета ХГУ и Харьковского матем. общ-ва, (1966).

6. *David P., Brown.* Derivative-explicit differential equations for RLC-graphs, J. Franklin Inst. (1963), 275, № 6.
7. *R. Gould.* Graphs and vector spaces, J. Math. and Phys., v. 37, Oct. (1958).
8. *Myril B. Reed.* The Seg: A new class of subgraphs, IRE Trans. on C. T., v. CT-8, March (1961), 17—22.
9. *К. Берж.* Теория графов и ее применения, ИИЛ (1962).
10. *С. Сешу, Н. Балабанян.* Анализ линейных цепей, Госэнергоиздат (1963).
11. *Z. Winter.* A note on matrix factorization, IRE Trans. on C. T., v. CT-7, March (1960).